Gustavo Post Sabin

# Introdução

- GRASP Greedy Randomized Adaptive Search Procedure
- 1989 Thomas A. FEO e Maurício G. C. Resende
- Ideia
  - Aplicar busca local em boas soluções iniciais

- Fase de construção
  - Encontra boas soluções inserindo aleatoriedade em um método guloso
  - Aleatoriedade é parametrizável
    - Aleatoriedade muito grande → Busca Local com Reinício
    - Aleatoriedade pequena → Busca Gulosa
      - Diminui a diversificação

- Fase de construção funcionamento
  - Função Gulosa
    - Avaliar todos os elementos que compõe a solução
    - RCL recebe os n melhores elementos
  - Aleatoriedade
    - Seleciona aleatoriamente m elementos de RCL e inclui na solução
      - m <= n</li>

- RCL (Restricted Candidate List)
  - Tamanho baseado em cardinalidade
  - Tamanho baseado em qualidade

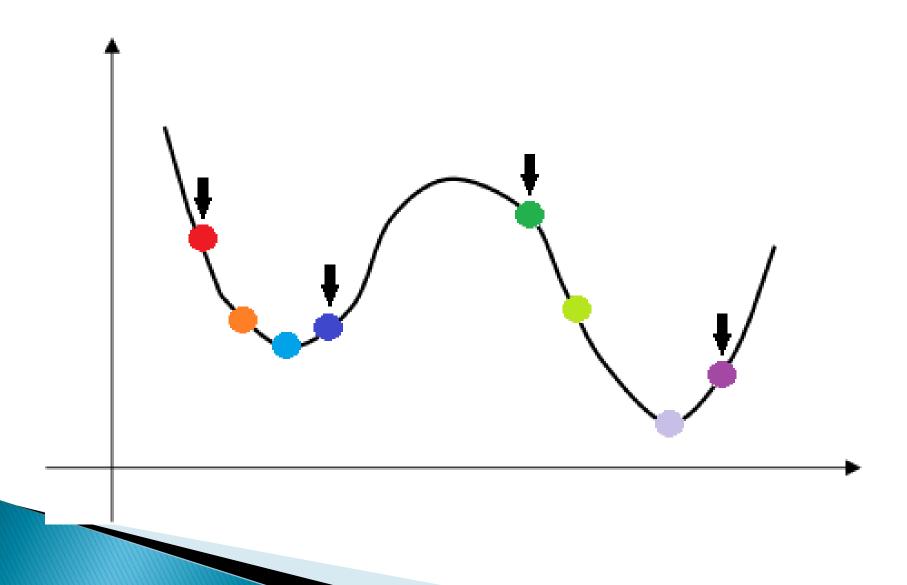
- Fase de Busca Local
  - Aplica busca local a partir da solução encontrada na fase anterior
  - Critério de parada
    - N° de iterações na busca local
    - Estagnação na busca local
  - Vizinhança
    - Fixa
    - Variável
  - Filtragem
    - Soluções iniciais ruins são descartadas

\* Eficácia da busca depende da fase de construção

#### Memória

- Armazenamento explicito apenas da melhor solução e da solução corrente
- Armazenamento explícito de soluções anteriores
  - · Evita explorar repetidamente a mesma região

## Busca



# Intensificação x Diversificação

- Diversificação
  - Geração de soluções na fase de construção (solução inicial)
- Intensificação
  - Busca Local aplicada à solução inicial

# Path relinking

 Incorpora atributos de boas soluções encontradas

 Favorece movimentos que levem a melhor solução encontrada

## **GRASP** – Funcionamento

- ▶ sBest ← construção()
- Enquanto (condição de parada)
  - s' ← buscaLocal(s)
  - sBest ← atualiza(s', sBest)
- Fim enquanto
- Retorna sBest

# Implementação

- Duração fixa: número de iterações
- Busca Local
  - Vizinhança variável
    - Menor vizinhança: flip (1 bit aleatório)
  - Critério de parada
    - estagnação

## Problema

Encontrar modelo para a determinação de celulose microcristalina no medicamento Escitalopram.

#### Dados

- Espectro de absorção de infra-vermelho próximo
- 372 variáveis (comprimentos de onda)
- 89 amostras de calibração
- 67 amostras de validação
- 72 amostras de predição

# Comando para execução da implementação

[sBest, vetFit] = grasp( nIteracoes, nVizinhos, maxVizinhanca, nElementos, qtdElementos, dados )

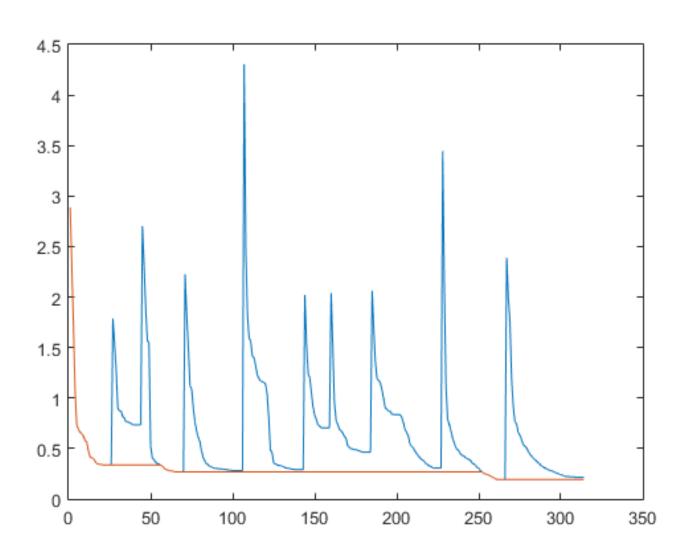
#### Onde:

- sBest: melhor solução encontrada
- vetFit: matriz que armazena a solução corrente na coluna 1 e a melhor solução na coluna 2 (para gerar os gráficos)
- nIteracoes: nº máximo de iterações do algoritmo
- nVizinhos: nº de vizinhos gerados em cada iteração
- maxVizinhança: maior vizinhança calculada na busca local
- nElementos: número de elementos utilizados na construção da solução
- qtdElementos: número de elementos em RCL
- Dados: dados espectrais do problema (arquivo dados.mat)

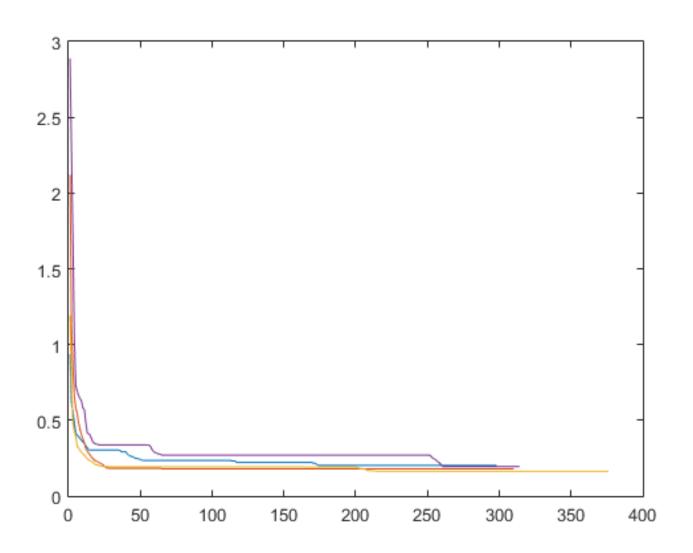
## Teste 1

- Parâmetros utilizados
  - nlterações: 10
  - nVizinhos: 100
  - maxVizinhanca: 5
  - nElementos: 15
  - qtdElementos: 150

## Resultados - busca



# Resultados - evolução



## Resultados

Erros

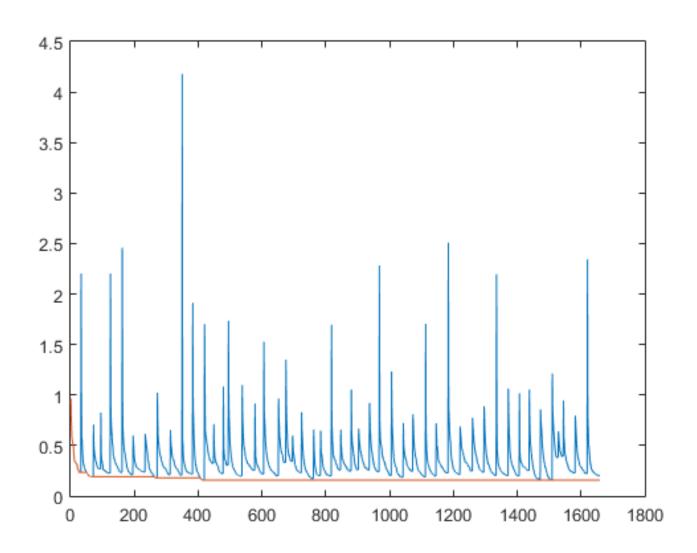
Validação: 0.1629

Predição: 1.4398

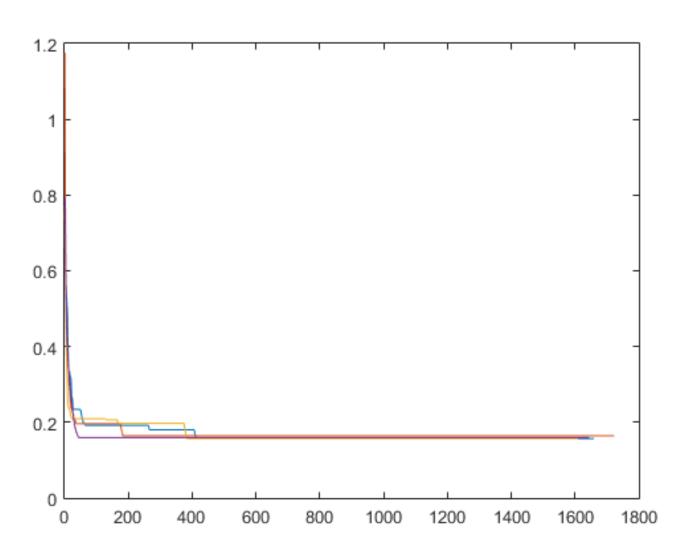
## Teste 2

- Parâmetros utilizados
  - nlterações: 50
  - nVizinhos: 100
  - maxVizinhanca: 5
  - nElementos: 15
  - qtdElementos: 150

## Resultados - busca



# Resultados - evolução



## Resultados

Erros

Validação: 0.1571

Predição: 0.8409

## Referências

- T. A. FEO, M. G. C. RESENDE. A probabilistic heuristic for a computationally difficult set covering problem. Operations research letters, 1989.
- E. SEGATTO, et al. Um Algoritmo GRASP com Cadeia de Kempe Aplicado ao Problema de Tabela-horário para Universidades. XLVII SBPO, 2015.