

RAPPORT TL SIR COMMANDE DE ROBOT PAR INTERFACE CÉRÉBRALE

- Rafael ELLER CRUZ, Mathieu, Heloise - promo 2018

Table of Contents

1	Introduction	1
2	Principes théoriques et définition du problème	2
3	Étude des signaux	2
4	Contrôle du Robot	3
	4.1 .	3 3 3
5	Analyse des résultats	4
	5.1	4
		4
6	Conclusion	5
	References	6
	Appendix A	7

1 Introduction

- 2 Principes théoriques et définition du problème
- 3 Étude des signaux

4 Contrôle du Robot

4.1

A footnote 1

You can see a duck in figure 1.



Figure 1: A duck

4.1.1

4.1.2

 $^{^{1} {}m https://hal.archives-ouvertes.fr/}$

Rafael, Mathieu, Heloise

5 Analyse des résultats

5.1

5.2

6 Conclusion

References

Appendix A: