

Tarea Semana 4

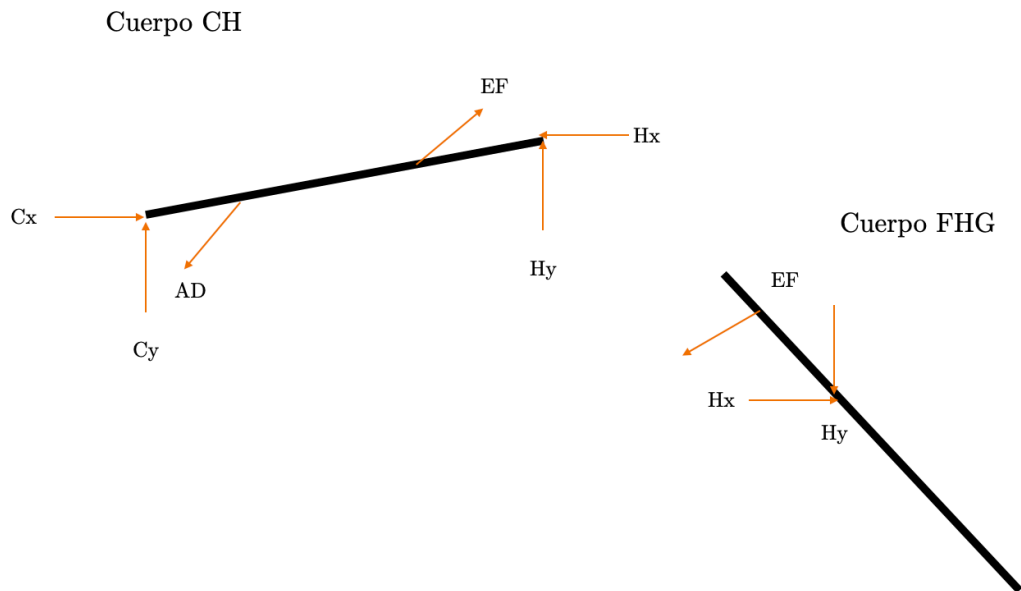
February 21, 2021

Rafael Beltrán Hernández

1 Retroexcavadora

```
[1]: from IPython.display import Image  
Image(filename='Imágenes Tareas/DCL_1.png')
```

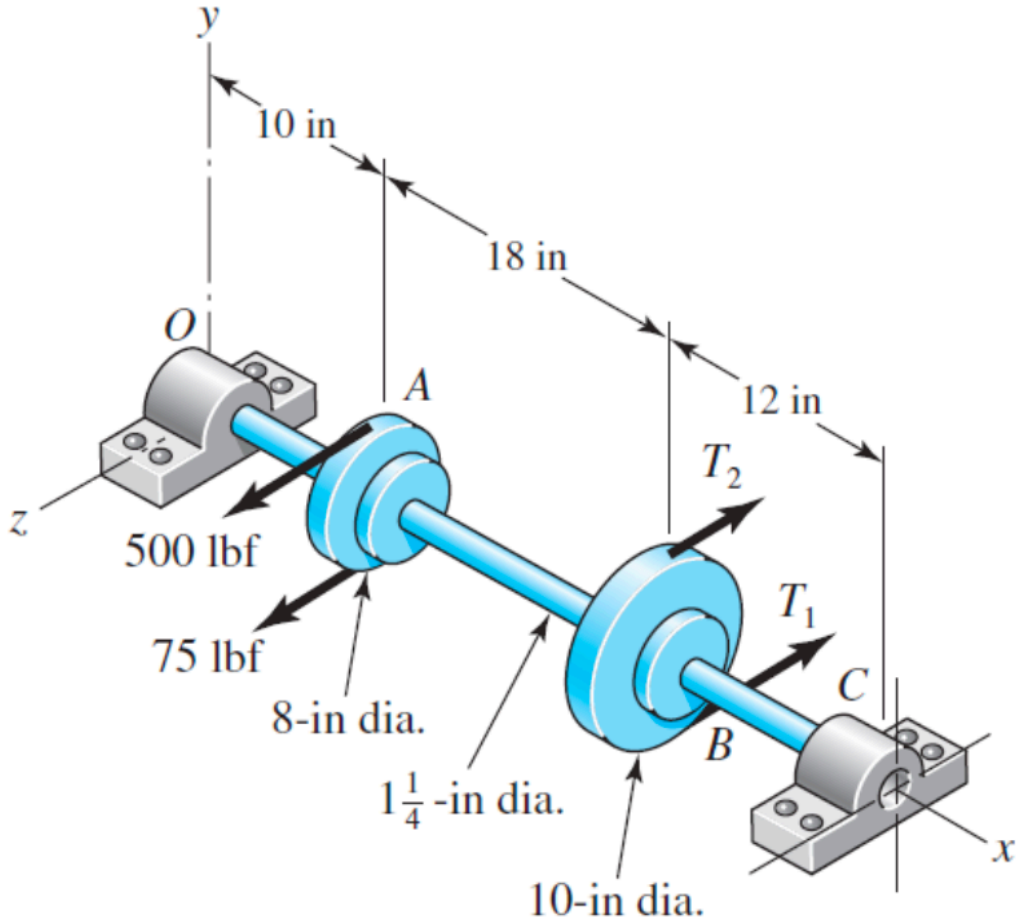
[1]:



2 Countershaft

```
[2]: Image(filename = 'Imágenes Tareas/Crankshaft.png')
```

[2]:



En primer lugar se establecen las ecuaciones que definen el sistema. Las reacciones de momentos en las chumaceras son cero, puesto que hay 2. La tensión equivalente en B se puede expresar como $T_b = T_2 + 0.15T_2 = 1.15T_2$ y $T_a = 575$ lb

Nuestra primera ecuación de equilibrio es $\sum M_{cy} = 0$:

$$0 = -10T_a + 28(1.15T_2) - 40C_z \quad (1)$$

Los momentos totales a lo largo del eje x son igualados a cero $\sum M_x = 0$:

$$8(500 - 75) = 10(0.85T_2) \quad (2)$$

Por último, la sumatoria de fuerzas en el eje z es igual a cero $\sum F_z = 0$

$$O_z + T_a - 1.15T_2 + C_z = 0 \quad (3)$$

A continuación se realizara el procedimiento para encontrar las reacciones

```
[3]: import sympy as sp
# Fuerzas Conocidas
Ta = 570
# Incógnitas
T2, Oz , Cz = sp.symbols('T2 Oz Cz')
# Declaración de Ecuaciones (en sympy las ecuaciones se declaran igualadas a
↪cero):
momentos_x = 10*0.85*T2 - 3400
fuerzas_z = Oz + Cz + Ta -1.15*T2
momentos_Oy = -10*Ta + 28*1.15*T2 - 40*Cz

sol = sp.nsolve((momentos_x,fuerzas_z,momentos_Oy),(T2,Oz,Cz),(1,1,1))

print('Las tensiones de la polea B son',sol[0],'y',sol[0]*0.15,'lb')
print('')
print('Las reacciones en las chumaceras son de',sol[1],'y',sol[2],'lb')
```

Las tensiones de la polea B son 400.000000000000 y 60.0000000000000 lb

Las reacciones en las chumaceras son de -289.500000000000 y 179.500000000000 lb

```
[4]: # Gráficas

import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
x1 = np.linspace(0,10,50)
x2 = np.linspace(10,28,50)
x3 = np.linspace(28,40,50)

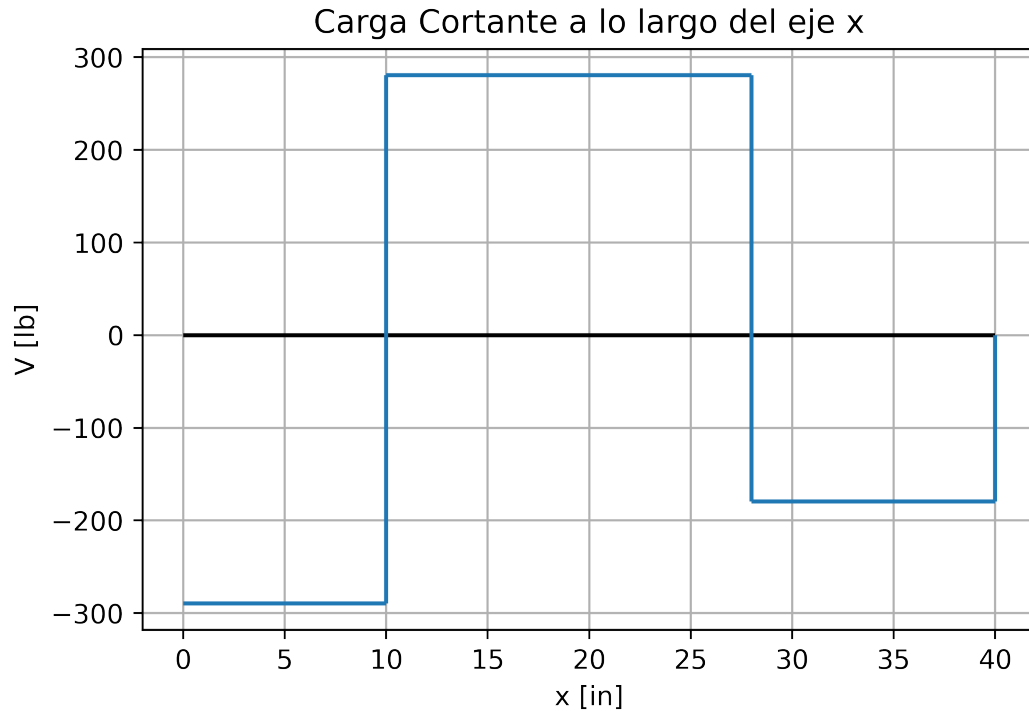
plt.figure(dpi=500)
plt.grid(True)
plt.hlines(0,0,40,'k',)
plt.xlabel('x [in]')
plt.ylabel('V [lb]')
plt.title('Carga Cortante a lo largo del eje x')
plt.hlines(float(sol[1]),0,10) # Primer Tramo

plt.vlines(10,float(sol[1]),float(sol[1])+Ta)

plt.hlines(float(sol[1])+Ta,10,28) # Segundo Tramo

plt.vlines(28,float(sol[1])+Ta - 1.15*float(sol[0]),float(sol[1])+Ta )

plt.hlines(float(sol[1])+Ta - 1.15*float(sol[0]),28,40) # Tercer Tramo
plt.vlines(40,float(sol[1])+Ta - 1.15*float(sol[0]),float(sol[1])+Ta - 1.
↪15*float(sol[0])+float(sol[2]))
plt.show()
```



```
[5]: # Diagrama de Momentos

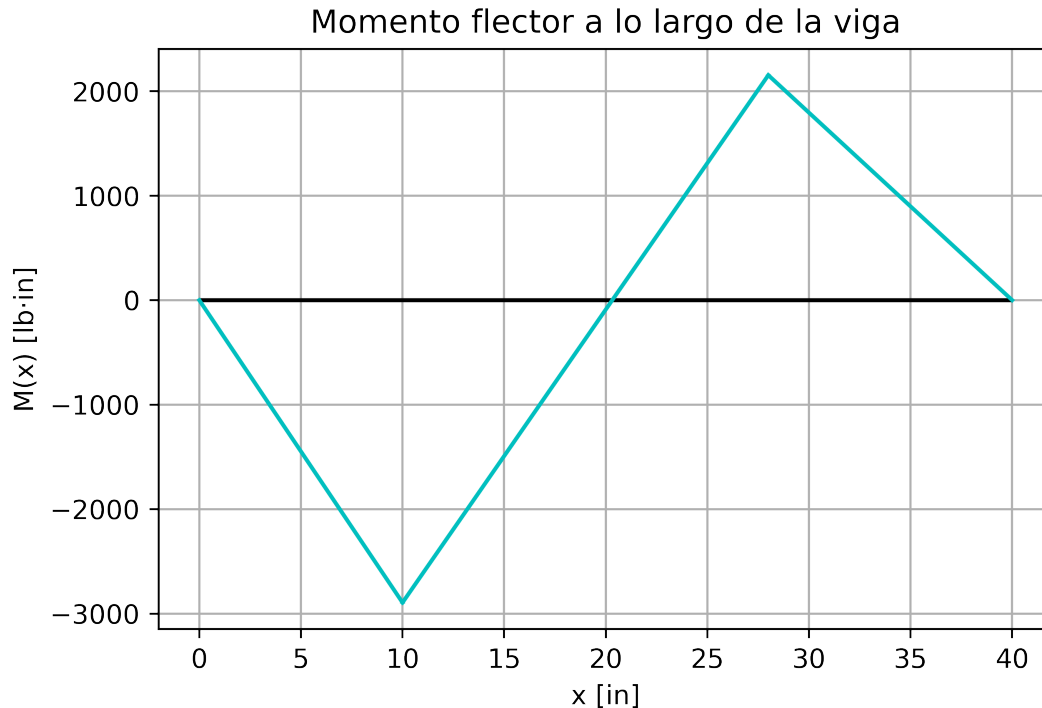
# Pendientes de las funciones de momento
p1 = float(sol[1])
p2 = float(sol[1])+Ta
p3 = float(sol[1])+Ta - 1.15*float(sol[0])

# Funciones de momento

m1 = lambda x : p1*x
m2 = lambda x : p2*(x-10) + m1(10)
m3 = lambda x : p3*(x-40)
```

```
[6]: # Gráfica de momento
plt.figure(dpi=500)
plt.grid(True)
plt.xlabel('x [in]')
plt.ylabel('M(x) [lb·in]')
plt.title('Momento flector a lo largo de la viga')
plt.hlines(0,0,40,'k')
plt.plot(x1,m1(x1),'c')
plt.plot(x2,m2(x2),'c')
plt.plot(x3,m3(x3),'c')
```

```
plt.show()
```



Determinación de esfuerzos máximos de torsión y cortante

El esfuerzo normal máximo está dado por la expresión:

$$\sigma_{max} = \frac{M_{max}c}{I} \quad (4)$$

Por otro lado, el esfuerzo de torisión máximo equivale para un cuerpo de sección transversal circular:

$$\tau_{max} = \frac{Tr}{J} \quad (5)$$

De los diagramas de carga cortante y momento flector, se tiene que el punto de mayor estado de esfuerzos es en $x = 10$ in. En este punto el diámetro de la viga equivale a 1.25 in porque es justo después de la polea.

A continuación se calcularan los valores de esfuerzos máximos

```
[7]: d = 1.25
I = np.pi*(d**4)/64
J = np.pi*(d**4)/32
T = 425 * 2
sigma_x = (m1(10)* 0.5*d / I)/1000 #recordar que en este estado de esfuerzos
    ↪ solo tenemos componente x, dividido en 1000 para que esté en ksi
A = np.pi*(4**2)
```

```
tau = (T*0.5*d/J)/1000

print('Los esfuerzos máximos, normal y torsional cortante son,
↪respectivamente',sigma_x,tau,'Ksi')
```

Los esfuerzos máximos, normal y torsional cortante son respectivamente
-15.097972662305981 2.216455399474971 Ksi

Calculo de los valores de esfuerzos principales y cortante máximo

Se importa mi módulo *stressTransformations.py* (encontrado en <https://github.com/rafinhaBH/DisenhoImec>) con el fin de encontrar los valores necesarios para el ejercicio.

```
[8]: import stressTransformations as st

tau_max = st.TauMax(sigma_x,0,tau)
principales = st.SigmaPr(sigma_x,0,tau)

print('El esfuerzo cortante máximo es de',tau_max,'ksi')
print('')
print('Los esfuerzos principales son',principales,'ksi')
```

El esfuerzo cortante máximo es de 7.8676469904156505 ksi

Los esfuerzos principales son (0.31866065926265996, -15.416633321568641) ksi

3 Funciones de Singularidad

Primera Configuración

Se tienen dos ecuaciones para encontrar las dos reacciones:

- $\sum F_y = 0$:
$$0 = R_1 + R_2 - 6 \quad (6)$$

- $\sum M_x = 0$:
$$0 = -2.4 + 2.2R_2 - 12.8 \quad (7)$$

A continuación se encuentran los valores de las reacciones:

```
[9]: r2 = (2.4+12.8)/2.2
r1 = 6-r2
print('Las reacciones son',r1,r2)
```

Las reacciones son -0.9090909090909092 6.909090909090909

La función de singularidad de carga cortante está dada por:

$$V(x) = -R_1\langle x \rangle^0 - (2 + R_1)\langle x - 1.2 \rangle^0 + (R_2 - R_1 + 2)\langle x - 2.2 \rangle^0 - 4\langle x - 3.2 \rangle^0 \quad (8)$$

El momento está dado por:

$$M(x) = -R_1 \langle x \rangle^1 - 2 \langle x - 1.2 \rangle^1 + R_2 \langle x - 2.2 \rangle^1 - 4 \langle x - 3.2 \rangle^1 \quad (9)$$

Segunda Configuración

La fuerza de reacción en el sistema se encuentra con $\sum F_x = 0$:

$$R_y = 500 + 40 * 6 \quad (10)$$

El momento por viga empotrada se da gracias a $\sum M_o = 0$:

$$M_o = 500(8) + 40(6)(17) \quad (11)$$

```
[10]: R_y = 500+40*6
      M = 500*8 + 40*6*17
      print('Las reacciones de fuerza y momento son respectivamente, en lb y lb·in
            ↪lb·in',R_y,'y',M)
```

Las reacciones de fuerza y momento son respectivamente, en lb y lb·in 740 y 8080

La función de carga cortante es:

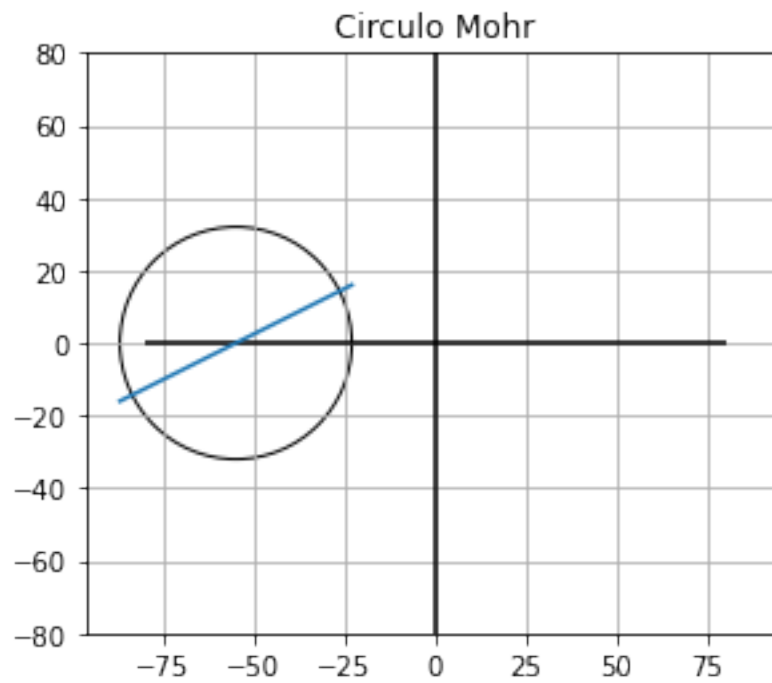
$$V(x) = R_y \langle x \rangle^0 - M_o \langle x \rangle^{-1} - 500 \langle x - 8 \rangle^0 - 40 \langle x - 14 \rangle^1 \quad (12)$$

La función de momento flector se da con:

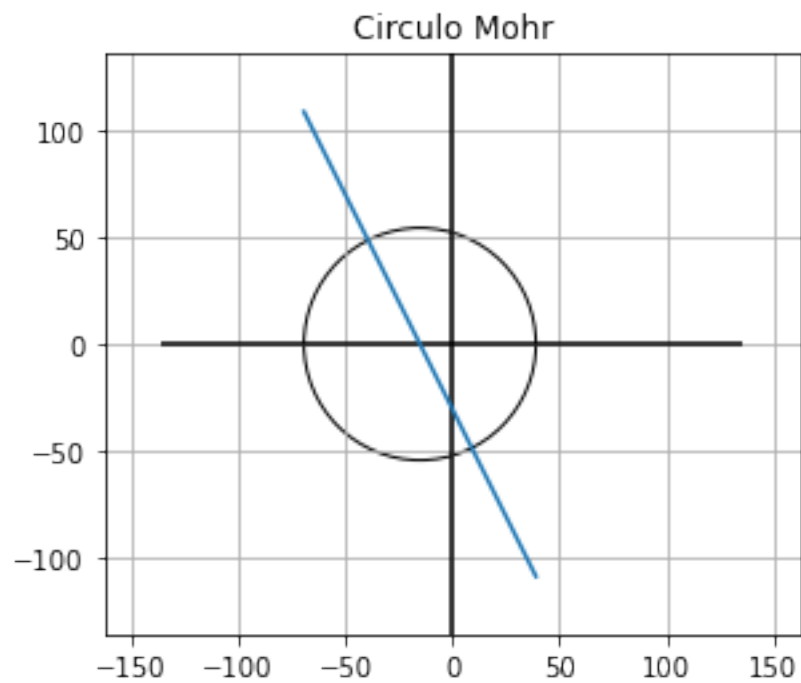
$$M(x) = R_y \langle x \rangle^1 - M_o \langle x \rangle^0 - 500 \langle x - 8 \rangle^1 - 20 \langle x - 14 \rangle^2 \quad (13)$$

4 Círculos de Mohr

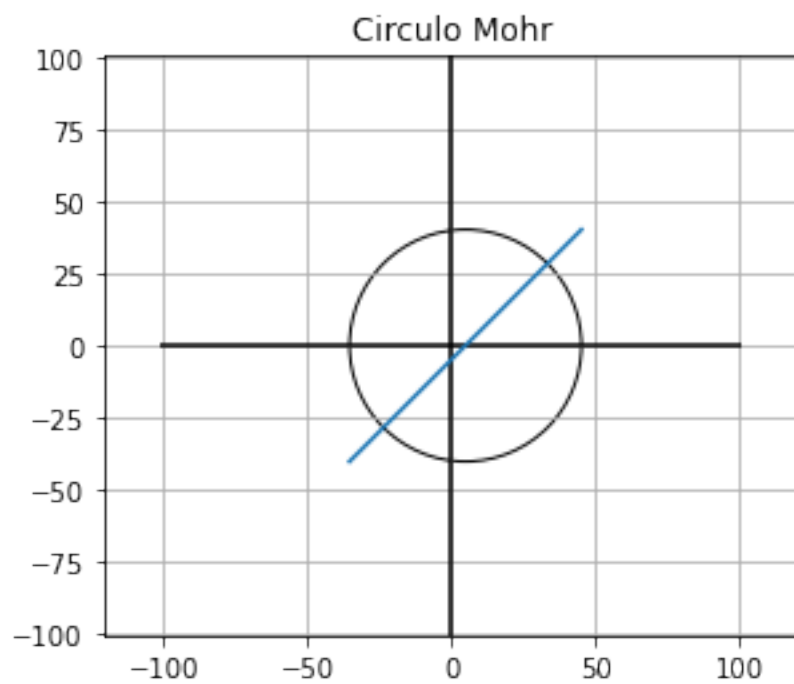
```
[11]: sx , sy , t = -80, -30, 20
      st.mohr(-80,-30,20)
```



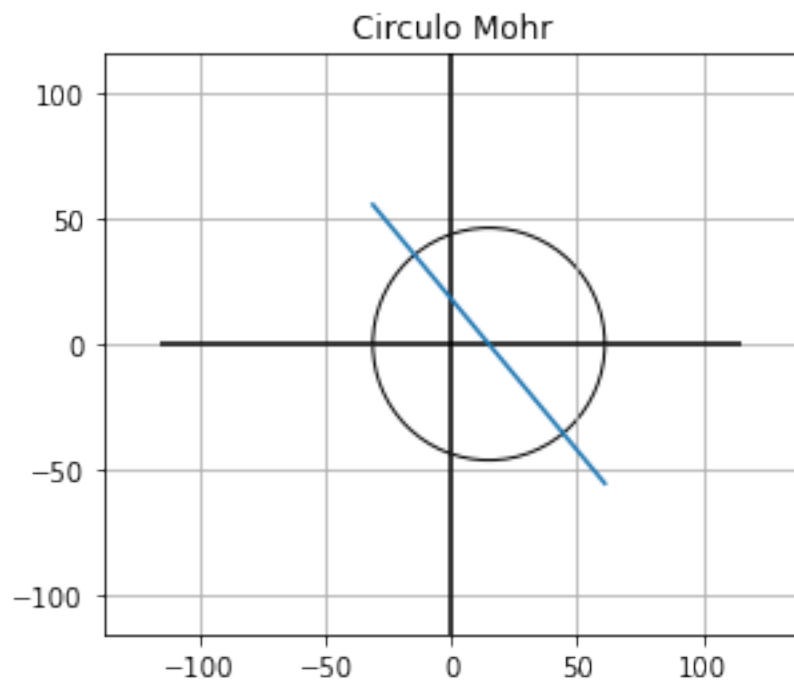
[12]: `st.mohr(30,-60,30)`



[13]: `st.mohr(40,-30,-20)`



[14]: `st.mohr(50,-20,30)`



5 Sistema de eje y coupler

El esfuerzo cortante total sobre el sistema está dado por:

$$\tau_{total} = \frac{TR_1}{J} \quad (14)$$

Con el radio total de 200 mm. Entonces asumiendo que cada torque se divide en los diez tornillos, se va a evaluar si se cumple con el esfuerzo permisible. Por otro lado, el torque T se encuentra despejando de la potencia:

$$T = P/\omega \quad (15)$$

```
[15]: d=0.02
P = 50000
w = 1000*2*np.pi/60
T = P/w
T_bolt = T/10
tau_bolt = 16*T/(np.pi*(d**3))
tau_bolt = tau_bolt/1000000
if tau_bolt > 100:
    print('Se supera el esfuerzo permisible')
else:
    print('No se supera el esfuerzo permisible')
```

Se supera el esfuerzo permisible