

جـــامهـة هواري بومــدين للهلــوم و التكنــولوجيــــــا Université des Sciences et de Technologie Houari Boumediene

Faculté d'Electronique et d'Informatique

Année 2020/2021 Master Informatique Visuelle Intelligence Artificielle

Série de travaux pratiques 1 Apprentissage Automatique

Exercice 1.

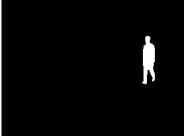
Soit la séquence vidéo (foreground) d'un piéton en mouvement jointe à cet énoncé comme indiqué par la figure 1.

Utilisez les 80 premières frames et détectez le pixel noir le plus bas (xb,yb) qui correspond au pied.

Appliquer le modèle de régression sur les 80 points localisés et estimez la droite associée à la direction du mouvement du piéton.

Pour chaque frame (des dix dernières), localiser son point le plus bas (xb,yb). Trouver Y(xb) où Y est le modèle de régression trouvé, visualiser (xb,yb) et (xb, y(xb)) et estimez l'erreur.





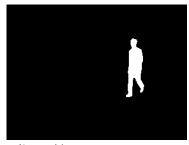


Figure1. Exemple de séquence de frames d'un piéton