



#### Aula 4

## Séries Temporais - Parte III - Modelos Preditivos

# Introdução

- Os métodos de AM para predição, em oposição aos modelos estatísticos, buscam descrever as propriedades dos dados sem o conhecimento prévio da distribuição dos mesmos
- Por não dependerem explicitamente de parâmetros para modelar o comportamento do fenômeno, esses métodos são mais simples de serem ajustados e demonstram considerável desempenho mesmo quando aplicados à séries complexas e altamente não lineares

# Introdução

- De acordo com [Islam and Sivakumar, 2002], pelo modo com as observações da série temporal são aproveitadas no modelo preditivo, os métodos de AM podem ser divididos em duas abordagens:
  - Aproximação Global
  - Aproximação Local

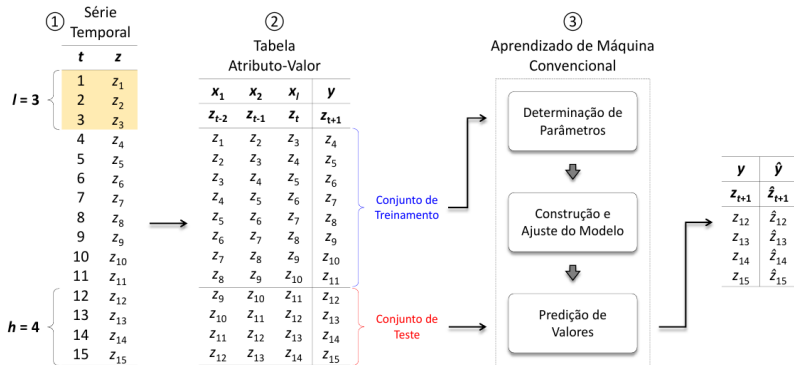
# Aproximação Global

- A aproximação global é uma abordagem na qual os métodos de AM constroem modelos a partir de um procedimento de treinamento que recebe como entrada todas as observações de uma série
- O uso dessa abordagem envolve a transposição da sequência de dados para uma tabela atributo valor, de maneira que seja possível fornecê-la como entrada para os algoritmos convencionais de AM destinados à tarefa de regressão

# Aproximação Global

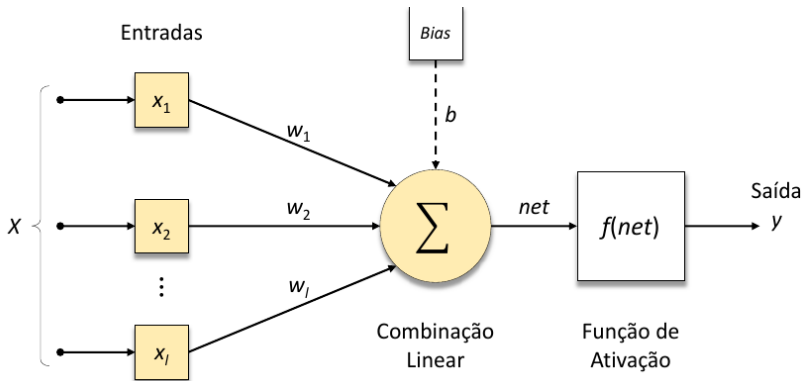
- Para tal, utiliza-se uma janela deslizante de comprimento  $l$
- Essa janela é iterativamente deslocada sobre a série temporal com o propósito de coletar todas as subsequências originadas pelas  $l$  observações consecutivas
- Cada subsequência extraída remete a um par  $(X_i, y_i)$ 
  - $X_i = (x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_l})$  e corresponde ao padrão temporal de comprimento  $l$
  - $y_i$  indica o valor subsequente à  $X_i \rightarrow$  observado no instante  $l + 1$

# Aproximação Global



# Redes Neurais Artificiais

- O Perceptron constitui a forma mais simples de um ANN usada para a classificação de padrões linearmente separáveis
- O Perceptron corresponde à um único neurónio
- Cada entrada da rede é ponderada por um peso sináptico daquela entrada
- Existe uma entrada padrão denominada de bias





## Redes Neurais Artificiais

- O cálculo da combinação linear de um perceptron é dada por

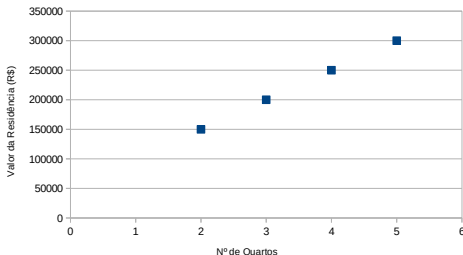
$$net = \sum_{i=1}^I w_i x_i + b$$

- A aprendizagem do perceptron consiste em aprender os pesos  $w_i$  que diminuam a diferença entre o valor real e o valor predito pela rede → algoritmo *Least Mean Squares*
- No caso de uma tarefa de regressão, o perceptron irá aprender uma reta que melhor se aproxime dos pontos informados
- **OBSERVAÇÃO:** no caso do perceptron utilizado aqui para tarefa de regressão, a função de ativação será desconsiderada

## Algoritmo LMS

- Para entender o algoritmo LMS, vamos começar com um caso simples: um único atributo de entrada e um único atributo de saída
- Neste caso, o aprendizado do perceptron consistirá apenas em aprender o  $w_1$  e o *bias* ( $b$ )
- Vamos também considerar a entrada simples apresentada abaixo

Nº de Quartos	Valor da Residência (R\$)
2	150.000
3	200.000
4	250.000
5	300.000



## Algoritmo LMS

- O funcionamento da abordagem *LMS* é bem simples e intuitiva
- Para exemplificar, considere  $w_0 = 1$  e  $b = 1$  e vamos considerar o exemplo na primeira entrada da tabela anterior  $x_0$
- Com esses parâmetros e a respectiva entrada, a saída do perceptron é igual a 3

$$w_0 * x_0 + b = 2 * 1 + 1 = 5$$

- Perceba que a saída desejada para o primeiro exemplo é 5  $\rightarrow$  o valor de  $w_1$ , ou  $b$  ou ambos teria que ser aumentados para produzir a resposta correta
- **OBSERVAÇÃO:** o mesmo vale para as demais exemplos

## Algoritmo LMS

- O funcionamento da abordagem *LMS* é bem simples e intuitiva
- Para exemplificar, considere  $w_0 = 3$  e  $b = 1$  e vamos considerar o exemplo na primeira entrada da tabela anterior  $x_0$
- Com esses parâmetros e a respectiva entrada, a saída do perceptron é igual a 3

$$w_0 * x_0 + b = 2 * 3 + 1 = 7$$

- Perceba que a saída desejada para o primeiro exemplo é 7  $\rightarrow$  o valor de  $w_0$ , ou  $b$  ou ambos teria que ser diminuídos para produzir a resposta correta
- **OBSERVAÇÃO:** o mesmo vale para as demais exemplos

# Algoritmo LMS

- Seguindo as observações anteriores, se há um erro “para cima”, deve-se diminuir os pesos e se há um erro “para baixo”, deve-se aumentar os pesos.
- O quanto deve-se aumentar/diminuir?
  - A alteração é proporcional ao:
    - Erro  $\rightarrow$  quanto maior o erro, maior deve ser a alteração
    - Os valores de entrada  $\rightarrow$  quanto maior o valor da entrada, maior deve ser a alteração
    - Uma taxa de correção de erro ( $\eta$ )  $\rightarrow$  controla o quanto as duas informações serão utilizadas para atualizar o erro (questões de convergência)

# Algoritmo LMS

- Dado isso, a atualização dos pesos do perceptron para o caso anterior (e simples) é dado por:

$$w_0^{t+1} = w_0^t + \eta(y_{x_n} - f(x_n)) * x_n$$

$$b^{t+1} = b^t + \eta(y_{x_n} - f(x_n)) * 1$$

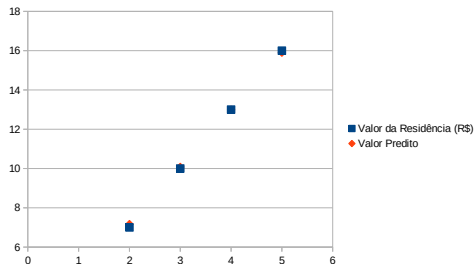
na qual  $x_n$  é o  $n$ -ésimo exemplo de treinamento,  $f(x_n)$  é a saída predita pelo *perceptron* para o exemplo  $x_n$ , e  $y_{x_n}$  é a saída real para o exemplo  $x_n$

# Algoritmo LMS

Nº de Quartos	Valor da Residência (R\$)	Valor Predito
2	7	7,17
3	10	10,08
4	13	12,99
5	16	15,90

$$w_1 = 2.91$$

$$b = 1.35$$



## Algoritmo LMS

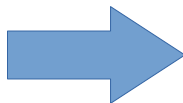
- Vale ressaltar que pra valores numéricos maiores que 0 e para valores de  $\eta$  não muito pequenos, pode haver problemas na convergência no perceptron
- Por exemplo, considere um valor de  $\eta = 1$
- Após a primeira época, temos  $w_0 = 83307.0eb = 49057.0$
- ISSO NEM DE LONGE É A SOLUÇÃO PARA O PROBLEMA!!!



## Algoritmo LMS

- Valores com escalas muito grandes também podem afetar a convergência do *perceptron*
- Por exemplo, considere  $\eta = 0.01$  e número máximo de épocas = 100

Nº de Quartos	Valor da Residência (R\$)
2000	7000000
3000	10000000
4000	13000000
5000	16000000



$$W_0 = \text{NaN}$$
$$b = \text{NaN}$$

# Algoritmo LMS

- Uma forma de evitar esses problemas é padronizar os dados de forma que estes fiquem em uma escala menor e evitar os problemas mencionados anteriormente
- Uma forma comum de padronização é dividir cada valor de atributo pelo valor máximo daquele atributo

Valores Originais

Nº de Quartos	Valor da Residência (R\$)
2	7
3	10
4	13
5	16

Padronização  
pelo valor  
máximo



Valores Padronizados

Nº de Quartos	Valor da Residência (R\$)
0,40	0,44
0,60	0,63
0,80	0,81
1,00	1,00



$$W_0 = 0.93$$

$$b = 0.06$$

# Algoritmo LMS

- **Regra geral** de atualização dos pesos no algoritmo *LMS*:

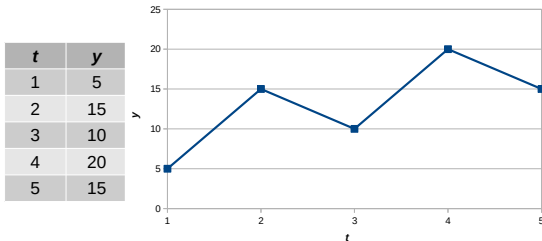
$$w_i^{t+1} = w_i^t + \eta(y_{x_i} - f(x_i)) * x_i$$

- **Critérios de parada:**
  - Número máximo de épocas (uma época é igual a uma passada completa por todos os exemplos de treinamento)
  - Erro quadrático médio mínimo

**OBSERVAÇÃO:** os pesos iniciais podem ser definidos aleatoriamente ou todos iguais a 0

## Exercício

- Considerando a abordagem de aprendizado global com tamanho de janela = 3, e o algoritmo perceptron com  $\eta = 0.2$ , pesos sinápticos iniciais = 0,  $b = 2$  e número máximo de épocas = 2, faça a predição para  $t = 6$  considerando a série temporal apresentada abaixo

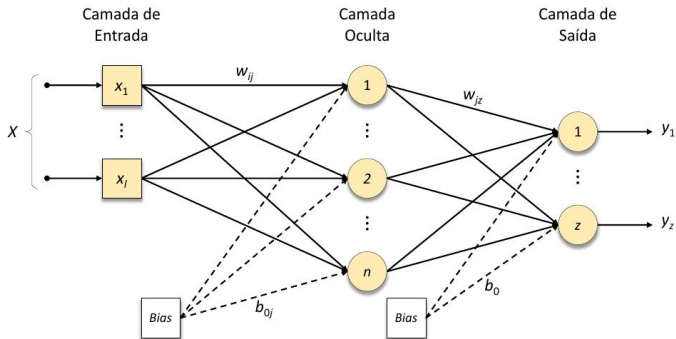


**OBSERVAÇÃO:** obviamente, o valor previsto estará longe do ideal uma vez o algoritmo LMS é interrompido precocemente

## Limitações do Perceptron

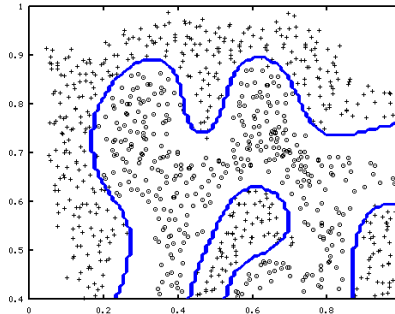
- O fato de utilizar uma única reta ou considerar a linearidade entre os dados limita a capacidade do Perceptron
- Para isso, foram desenvolvidas redes neurais com múltiplas camadas → *Multi-Layer Perceptrons (MLP)*
- Normalmente utiliza-se o algoritmo *Backpropagation* para atualizar os pesos da rede

# Limitações do Perceptron



# Limitações do Perceptron

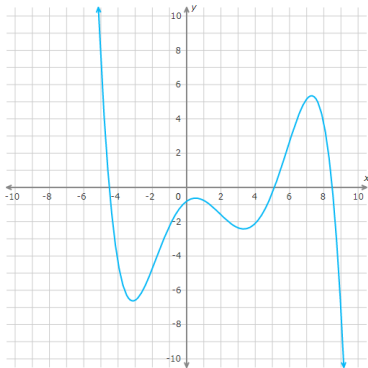
- Ao combinar funções de aproximação lineares, pode-se obter funções de aproximação não lineares



<https://qph.ec.quoracdn.net/main-qimg-614ac8f108c43cc9c158b83d5d9e4843>

## Limitações do Perceptron

- Ao combinar funções de aproximação lineares, pode-se obter funções de aproximação não lineares



<https://www.onlinemath4all.com/images/nonlinearfunctiongraph1.png>



# Aproximação Global

- A aproximação global não está isenta de limitações
- Consideram que os pares  $(X_{ij}, y_{ij})$  são considerados independentes e identicamente distribuídos pelos algoritmos de AM tradicionais
- Essa suposição acarreta em perda de informação temporal, o que implica na degradação do desempenho preditivo

## Aproximação Local

- Na abordagem local, os métodos particionam a série temporal original em subsequências cujos valores mais próximos ou mais importantes em relação ao valor atual são combinados para produzir o valor futuro
- Essas combinações são empreendidas por funções de aproximação, como a média local simples, relativa, ...
- Dentre os métodos aplicados conforme essa abordagem encontram-se as variações do algoritmo *k-Nearest Neighbors*

# Material Complementar

- Descrição de Modelos Estatísticos e de Aprendizado de Máquina para Predição de Séries Temporais

[http://conteudo.icmc.usp.br/CMS/Arquivos/arquivos\\_enviados/BIBLIOTECA\\_158\\_RT\\_412.pdf](http://conteudo.icmc.usp.br/CMS/Arquivos/arquivos_enviados/BIBLIOTECA_158_RT_412.pdf)

- Support vector machine

[https://en.wikipedia.org/wiki/Support\\_vector\\_machine](https://en.wikipedia.org/wiki/Support_vector_machine)

- Perceptron

<https://en.wikipedia.org/wiki/Perceptron>

# Imagem do Dia



# Sistemas de Apoio à Decisão

<http://lives.ufms.br/moodle/>

Rafael Geraldeli Rossi  
rafael.g.rossi@ufms.br

Slides baseados na dissertação de mestrado de Antonio Rafael Sabino Parmenzan  
(Predição de Séries Temporais por Similaridade)

## Referências Bibliográficas I



Islam, M. and Sivakumar, B. (2002).

Characterization and prediction of runoff dynamics: a nonlinear dynamical view.

*Advances in water resources*, 25(2):179–190.