

الملخص:

روبوت للخياطه ، مبنيه على حركه العجلات الترددية مع نظام تحكم رجعي للتوازن ونظام محادثه اليه مبنيه على التعلم العميق والشبكات العصبيه مع اضافه الأوامر و المدخلات التي تخدم " عالم الخياطة الاحترافية " ويتعلق الاختراع الحالي بذراعين مصممين بشكل مستطيلي طويل واطراف اليد عباره عن اله خياطه وحياكه والذراعين مصممه بشكل مخفي والشكل النهائي لها هو "عباره عن عجلات فوقها مسطح تم تصميمه بشكل بيضاوي الشكل ومن بعدها عامود طويل وعريض يتم إخفاء الذراعين فيها ومن بعداره عن عجلات فوقها مسطح تم تصميمه بشكل بيضاوي الشكل المواجه والرئيسي وهو عباره شاشه صغيره مربعه وكاميرا مخفيه"

الوصف الكامل:

الروبوت البشري بكامل خواصه مع التدقيق الكامل على اتقان مدخلات الخياطة والتفاصيل ، يساعد الروبوت على عده أمور منها ١- اخذ المقاسات ٢- اللون المناسب لبشره العميل ٣- الخياطة المحترفة،

ا ـ اخذ المقاسات والاطوال بشكل دقيق عن طريق ادراج كاميرا قياسيه تأخذ المعايير القياسية عن بعد وبنتيجة دقيقه ومرضيه وبدون زيادات وتم اختراع اول آله لقياس الاطوال في لندن نتيجه كوفيد ١٩ ،٦٠ تخصيص مجال لمعرفه ربط الوان البشرات باللون المناسب للعميل مع تحليل تفصيلي عن طبقه (اوندر تون) وادراج تقرير كامل عن الالوان المتاحة والمناسبة ،٣٠ يقوم الروبوت بتحديد ومناقشه المراد خياطته ـ بحسب الطلب ـ وهي عباراه عن مناقشات واستشارات وتبادل اطراف الحديث مع الروبوت والشرح التفصيلي للروبوت ، ومن ثم يتم رسم للتصميم ، والروبوت عند مناقشته على الموديلات يكون بدراية كامله على اخر صياحات الموضية وقادر على تنفيذ أي نوع من "التكسيرات" وغيرها..، التي يصعب تنفيذها ، ويأخذ عليه من ناحيه استغراق الوقت اكثر شيء ٥ ساعات كحد اقصى ، او التنفيذ المباشر على طلب مسبق مراد اعادته او ما يسمى النسخ المباشر ، ومن هنا يتم اخذ صوره تقريبيه للفستان "مثلا " ويتم نسخها بشكل مطابق او من الممكن يتم الاختلاف بالألوان او نوعيه الأقمشة بحسب الاختيارات التي تم تقريبيه للفستان "مثلا " ويتم نسخها بشكل مطابق او من الممكن يتم الاختلاف بالألوان او نوعيه الأقمشة بحسب الاختيارات التي تم اختياراها ، وهنا استغراق الوقت يكون اقصر بشكل نسبي .

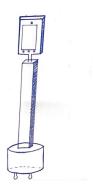
عناصر الحمايه:

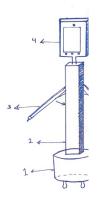
١ ـ يتم تنفيذ ثلاث خواص وهي القياس، والمناقشه والتصميم ،من ثم التنفيذ

قياس الاطوال وهي الاليه الأولى وتتم عن طريق تصوير عن بعد او "سكانينق" وبعدها تتم المناقشه وهي المكون الجديد يتم فيها تصنيفات واختيارات لمعرفه النتيجه النهائيه التي تم اختيارها من قبل العميل ومن ثم عمل رسم للزي برسم متقدم و عرض الروسومات التقريبيه للشكل الذي تم مناقشته مع اضافه للالوان التقريبيه وتتم طبعاتها واعطائها للعميل قبل تنفيذها ، وهناك خاصيه النسخ وهي عمل تصوير ضوئي او "سكانينق "للتصميم المراد تنفيذه سواء كان في ورقه خارجيه وتم رسم التصميم فيها او تصميم منفذ ويتم إحضاره لنسخه للتوضيح بشكل اكثر على سبيل المثال " احضار فستان امتلكه مسبقا ونسخه ولكن اغير لونه" والتنفيذ منفذ ويتم إحضاره وجميع أنواع الموديلات والقصات .

الرسم التوضحي:

الروبوت بالشكل الخارجي





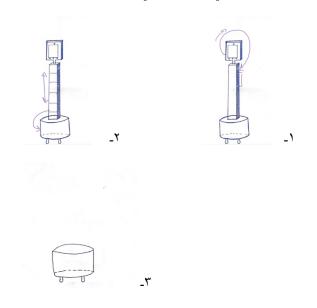
١ هي اسطوانه دائريه الشكل ستم فيها تخزين البطاريه لها ٤ عجلات تتحرك بشكل دائري على نمط ٣٦٠ درجه.

٢- مستطيل بطول ١٢٠ م وعرض ٤٠ م يتم وضع فيه الذراعين المخفيين او "الله الخياطه المطوره " والمعدات والخيوط وتم
تصميم عرضه وطوله على حسب التوازن العالمي.

٣- اله خياطه متطوره ومخفيه يتم عرضها فقط عند التنفيذ .

٤- جها ذكي مع التعاون مع الشركات الكبرى التصنيعيه مثل" سامسونغ" وغيرها ، هناك كاميرا على الوجه الأساسي و ثلاث از ارير
لاختيار احدى الخواص المذكوره مسبقا.

*عند الانتهاء من المهمه يتم ادخال الجهاز الذكي في طرف المستطيل ويتم تقليص طول المستطيل المصمم للتمدد والتقلص، والشكل النهاء عند الانهاء هي الاسطوانه المتحركه فقط.



*يتم فيه العمل الذاتي بشكل كامل حتى سوف يتم التعامل مع شركه

wibotic للشحن الذاتي

