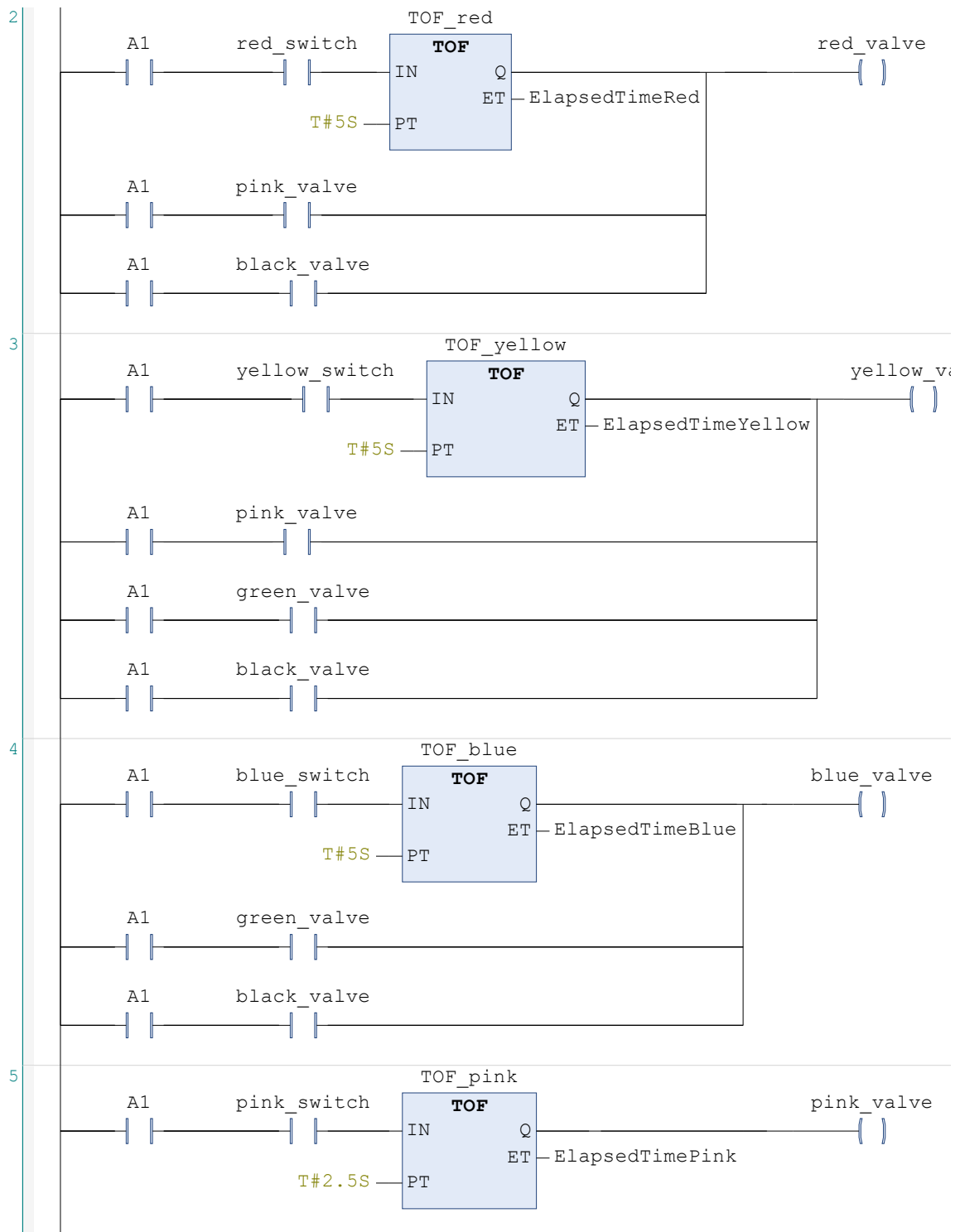
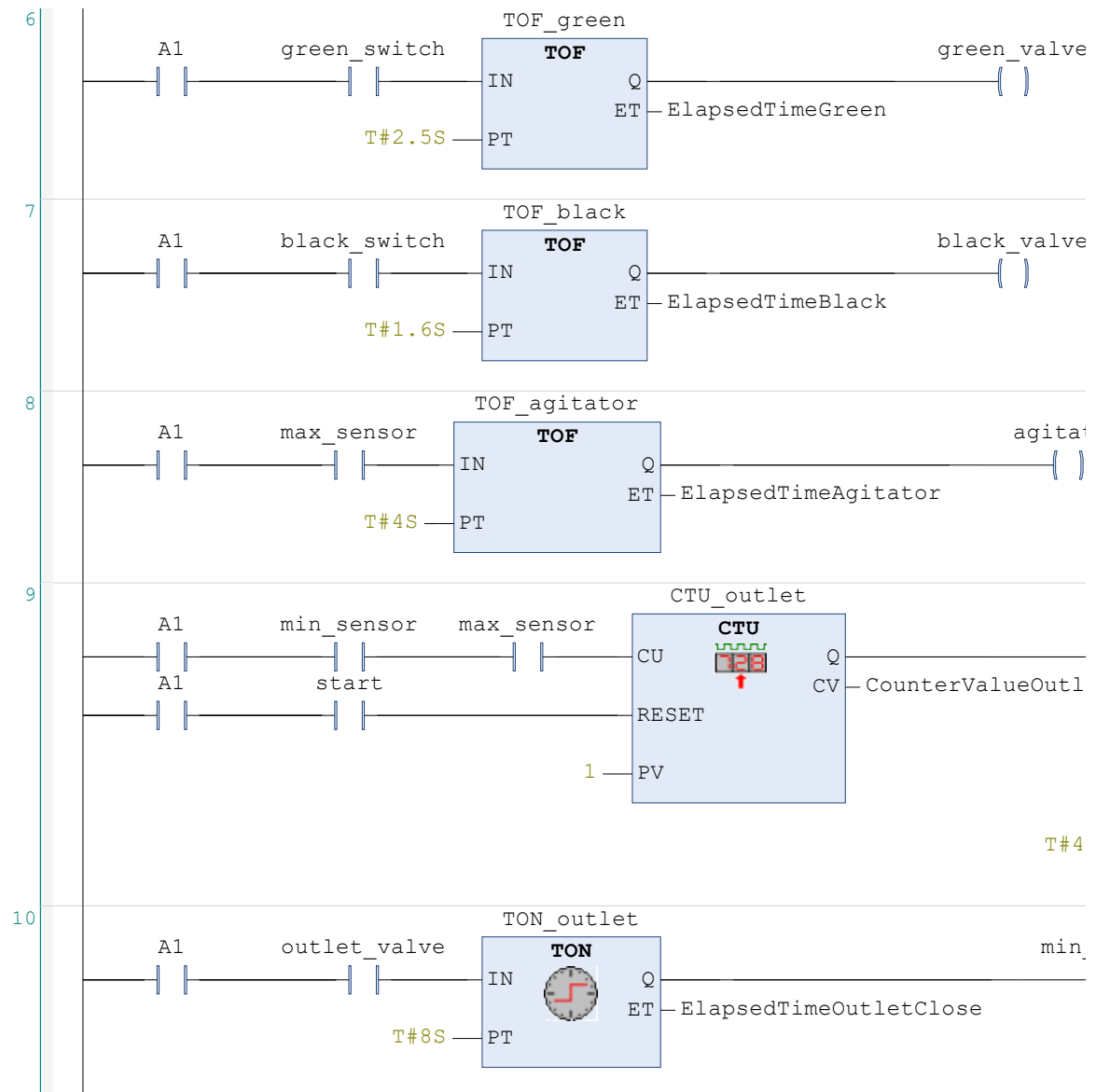


```
1  PROGRAM PLC_PRG
2  VAR
3      red_switch : BOOL ;
4      red_valve : BOOL ;
5      yellow_switch : BOOL ;
6      yellow_valve : BOOL ;
7      TOF_yellow : TOF ;
8      TOF_red : TOF ;
9      blue_switch : BOOL ;
10     TOF_blue : TOF ;
11     blue_valve : BOOL ;
12     ElapsedTimeRed : TIME ;
13     ElapsedTimeYellow : TIME ;
14     ElapsedTimeBlue : TIME ;
15     pink_switch : BOOL ;
16     TOF_pink : TOF ;
17     ElapsedTimePink : TIME ;
18     green_switch : BOOL ;
19     TOF_green : TOF ;
20     ElapsedTimeGreen : TIME ;
21     pink_valve : BOOL ;
22     green_valve : BOOL ;
23     black_switch : BOOL ;
24     TOF_black : TOF ;
25     ElapsedTimeBlack : TIME ;
26     black_valve : BOOL ;
27     TOF_agitator : TOF ;
28     agitator : BOOL ;
29     ElapsedTimeAgitator : TIME ;
30     min_sensor : BOOL ;
31     max_sensor : BOOL ;
32     TON_outlet : TON ;
33     outlet_valve : BOOL ;
34     ElapsedTimeOutlet : TIME ;
35     CTU_outlet : CTU ;
36     start : BOOL ;
37     CounterValueOutlet : WORD ;
38     ElapsedTimeOutletClose : TIME ;
39     stop : BOOL ;
40     A1 : BOOL ;
41 END_VAR
42
```





alve



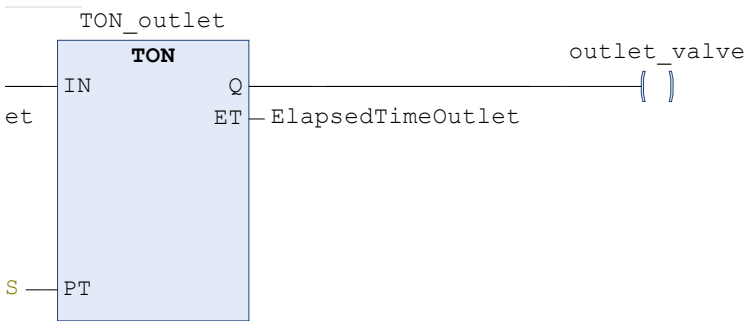
:

—

:

—

tor



_sensor
(/)