

[Breached Data](#)**Started on** Thursday, 6 October 2022, 11:30 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 6 October 2022, 11:39 AM**Time taken** 9 mins 5 secs**Grade** **80.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of 5.00

Komponen berbasis instrumentasi yang berfungsi sebagai pemberi informasi tentang berbagai keadaan atau kedudukan dari bagian-bagian manipulator

Select one:

- a. Manipulator
- b. Kontroler
- c. Actuator
- d. Sensor

The correct answer is: Sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:30	Saved: Sensor	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Kategori sensor yang sinyal keluarannya berupa nilai logika dalam bentuk "0" atau "1" adalah

Select one:

- a. Sensor Analog
- b. Sensor Aktif
- c. Sensor Pasif
- d. Sensor Diskrit

The correct answer is: Sensor Analog

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:31	Saved: Sensor Diskrit	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Fungsi sensor dalam proses ekstraksi informasi sehingga memiliki arti tertentu adalah membentuk :

Select one:

- a. Persepsi
- b. Mitigasi
- c. Enkripsi
- d. Konyugasi

The correct answer is: Persepsi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:31	Saved: Persepsi	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut ini yang merupakan kelebihan sensor ultrasonik, kecuali...

Select one:

- a. Berfungsi dengan baik di tempat yang redup.
- b. Resolusi rendah dan refresh rate lambat, tidak cocok untuk mendeteksi target yang bergerak cepat.
- c. Tidak terpengaruh oleh warna
- d. Dapat mendeteksi objek transparan.

The correct answer is: Resolusi rendah dan refresh rate lambat, tidak cocok untuk mendeteksi target yang bergerak cepat.

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:31	Saved: Resolusi rendah dan refresh rate lambat, tidak cocok untuk mendeteksi target yang bergerak cepat.	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor untuk mengukur jarak dari robot ke obyek menggunakan sinar yang dipadatkan untuk mendeteksi atau menghindari obstacle disebut :

Select one:

- a. Laser finder
- b. Accelerometer
- c. GPS
- d. Gyroscope

The correct answer is: Laser finder

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:32	Saved: Laser finder	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jenis sensor yang dapat secara langsung mengukur jarak dari robot ke obyek dengan melakukan scan menggunakan sinar yang dipadatkan untuk mendeteksi dan menghindari halangan disebut...

Select one:

- a. Accelerometer
- b. GPS
- c. LiDAR
- d. Gyroscope

The correct answer is: LiDAR

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:37	Saved: LiDAR	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Sensor yang menghasilkan sinyal output yang kontinu atau berkelanjutan merupakan jenis sensor ...

Select one:

- a. Sensor Aktif
- b. Sensor Pasif
- c. Sensor Analog
- d. Sensor Diskrit

The correct answer is: Sensor Analog

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:33	Saved: Sensor Pasif	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor cahaya adalah alat yang mengubah besaran....

Select one:

- a. Listrik menjadi suara
- b. Listrik menjadi mekanik
- c. Cahaya menjadi listrik
- d. Listrik menjadi ultrasonik

The correct answer is: Cahaya menjadi listrik

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:38	Saved: Cahaya menjadi listrik	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Alat yang memiliki kemampuan mengubah suatu bentuk energy menjadi energy lain dan mengirimkannya disebut

Select one:

- a. Transducer
- b. Actuator
- c. Sensor
- d. Manipulator

The correct answer is: Transducer

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:34	Saved: Transducer	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut ini yang tidak termasuk kelebihan dari sensor LiDAR adalah

Select one:

- a. Rentang dan akurasi pengukuran tinggi
- b. Tingkat pembaruan cepat, cocok untuk benda yang bergerak cepat
- c. Kemampuan untuk mengukur struktur 3D
- d. Berbahaya untuk mata

The correct answer is: Berbahaya untuk mata

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:34	Saved: Berbahaya untuk mata	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jenis sensor yang bekerja dengan cara mengirimkan energi dan mengukur feedback-nya untuk mengukur informasi dari lingkungan, termasuk ke dalam jenis :

Select one:

- a. Sensor Eksteroseptif
- b. Sensor Pasif
- c. Sensor Proprioseptif
- d. Sensor Aktif

The correct answer is: Sensor Aktif

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:34	Saved: Sensor Aktif	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor jarak laser mengukur jangkauan target melalui gelombang ?

Select one:

- a. Ultrasonik
- b. Panas
- c. Suara
- d. Cahaya

The correct answer is: Cahaya

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:34	Saved: Cahaya	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Aplikasi utama pemanfaatan sensor LiDAR adalah, Kecuali!

Select one:

- a. Robotika
- b. Pemantauan lingkungan; kehutanan, pemetaan tanah.
- c. Untuk mendeteksi berbagai jenis gas
- d. Pengukuran jarak

The correct answer is: Untuk mendeteksi berbagai jenis gas

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:35	Saved: Untuk mendeteksi berbagai jenis gas	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor yang mengukur waktu berlalu yang dibutuhkan pulsa gelombang untuk memantulkan objek dan kembali ke sensor menggunakan prinsip

Select one:

- a. Sensor Analog
- b. Sensor Digital
- c. Time Difference
- d. Sensor Pasif

The correct answer is: Time Difference

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:39	Saved: Time Difference	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor Ultrasonik tidak terpengaruh oleh warna dan transparansi objek karena mendekripsi jarak melalui ?

Select one:

- a. Cahaya
- b. Radiasi panas
- c. Udara
- d. Gelombang Suara

The correct answer is: Gelombang Suara

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:36	Saved: Gelombang Suara	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Waktu yang dibutuhkan gelombang suara untuk kembali digunakan sebagai pengukuran jarak merupakan cara kerja dari sensor?

Select one:

- a. Inframerah
- b. warna
- c. Ultrasonik
- d. Lidar

The correct answer is: Ultrasonik

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:36	Saved: Ultrasonik	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Jenis sensor yang dapat menghasilkan sinyal output tanpa memerlukan pasokan listrik dari eksternal adalah

Select one:

- a. Sensor Aktif
- b. Transducer
- c. Sensor Pasif
- d. Sensor Diskrit

The correct answer is: Sensor Aktif

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:36	Saved: Sensor Pasif	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut pernyataan yang benar mengenai sensor LiDaR (Light Detection and Ranging) adalah ...

Select one:

- a. Menghasilkan Sinyal Kontinu
- b. Sensor Aktif
- c. Semua benar
- d. Sensor Analog

The correct answer is: Sensor Aktif

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:37	Saved: Sensor Aktif	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut yang bukan merupakan sensor pasif adalah

Select one:

- a. Sensor Ultrasonic
- b. Sensor LDR
- c. Sensor Microphone
- d. Potensiometer

The correct answer is: Sensor Ultrasonic

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:37	Saved: Sensor Microphone	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bagaimana prinsip kerja triangulasi dari sensor jarak IR ?

Select one:

- a. Sensor Jarak yang dapat mendeteksi gerakan
- b. Sensor Jarak yang digunakan mendeteksi keberadaan logam
- c. mendeteksi jarak melalui gelombang suara
- d. Mengukur jarak berdasarkan sudut sinar yang dipantulkan.

The correct answer is: Mengukur jarak berdasarkan sudut sinar yang dipantulkan.

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	6/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	6/10/22, 11:37	Saved: Mengukur jarak berdasarkan sudut sinar yang dipantulkan.	Answer saved	
3	6/10/22, 11:39	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Video M2 : Sistem Sensor Pada Robot](#)

Jump to...

[Kuis M2 : Sistem Sensor Pada Robot
\(Khusus Kelas Malam\) ►](#)

[Hacked by MUFINCAKE](#)**Started on** Thursday, 13 October 2022, 11:30 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 13 October 2022, 11:40 AM**Time taken** 10 mins 39 secs**Marks** 17.00/20.00**Grade** **85.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Diantara sensor berikut yang bukan merupakan kebutuhan untuk stasiun cuaca (weather station)...

Select one:

- a. Sensor suhu dan kelembaban relatif
- b. Sensor cahaya dan radiasi matahari
- c. Kecepatan dan arah angin
- d. Sensor tingkat kebisingan

The correct answer is: Sensor tingkat kebisingan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:30	Saved: Sensor tingkat kebisingan	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 2

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sensor Environmental pada bidang teknologi pertanian digunakan untuk monitoring kondisi dan tingkat kesuburan tanah, dengan mengukur parameter berikut kecuali,

Select one:

- a. Kelembaban tanah
- b. Kandungan N, P, K pada tanah
- c. pH tanah
- d. Suhu tanah

The correct answer is: Suhu tanah

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:31	Saved: Suhu tanah	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 3

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut air quality sensor yang dapat mengukur tingkan karbon monoksida adalah sensor dengan model ...

Select one:

- a. MQ-6
- b. MQ-4
- c. MQ-5
- d. MQ-7

The correct answer is: MQ-7

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:31	Saved: MQ-7	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 4

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sensor temperatur anti korosi dan dapat mengukur hingga suhu 1000 derajat celcius adalah...

Select one:

- a. Negative Temperature Coefficient (NTC)
- b. Thermal Diode Sensor
- c. Semiconductor-Based Sensors (ICs)
- d. Resistance Temperature Detectors (RTDs)

The correct answer is: Resistance Temperature Detectors (RTDs)

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:32	Saved: Resistance Temperature Detectors (RTDs)	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 5

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pengaplikasian sensor environment diantara berikut adalah...

Select one:

- a. Disaster detection
- b. Exploration robot
- c. Semua pilihan jawaban yang benar
- d. Quality factory

The correct answer is: Semua pilihan jawaban yang benar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:33	Saved: Semua pilihan jawaban yang benar	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 6

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut sensor yang harus dimiliki oleh robot berkaki dengan fungsi keseimbangan, kecuali...

Select one:

- a. Akselerometer Statik
- b. Barometer
- c. Gyrometer
- d. Akselerometer Dinamik

The correct answer is: Barometer

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:33	Saved: Barometer	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 7

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Jenis akselerometer yang mampu mengeluarkan tegangan dan kemudian dapat dikonversi menjadi percepatan adalah...

Select one:

- a. Piezoelektrik
- b. Induktif
- c. Kapasitif
- d. Piezo Resistif

The correct answer is: Piezoelektrik

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:34	Saved: Piezoelektrik	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 8

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Gyroscope merupakan sensor yang berfungsi untuk menentukan orientasi gerak dan sudut dengan memanfaatkan prinsip...

Select one:

- a. Rotasi benda
- b. Induksi elektromagnet
- c. Percepatan panas
- d. Grafitasi

The correct answer is: Rotasi benda

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:34	Saved: Rotasi benda	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 9

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Bahan apa yang digunakan secara umum agar sensor rekanan barometer dapat mengukur tekanan udara sekitar?

Select one:

- a. Mercury
- b. Clorine
- c. Hydrogen
- d. Tin

The correct answer is: Mercury

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:34	Saved: Mercury	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 10

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Kategori sensor yang memiliki fungsi untuk melakukan pengukuran, memantau dan merekam perubahan lingkungan disebut

Select one:

- a. Proximity Sensor
- b. Active Sensor
- c. Passive Sensor
- d. Environmental Sensor

The correct answer is: Environmental Sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:35	Saved: Environmental Sensor	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 11

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pengukuran percepatan objek terhadap gravitasi bumi merupakan pengukuran akselerometer untuk pergerakan benda yang bersifat ...

Select one:

- a. Dinamis
- b. Elastif
- c. Pasif
- d. Statis

The correct answer is: Statis

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:36	Saved: Statis	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 12

Incorrect

Mark 0.00 out of
1.00

Berikut yang bukan merupakan pengaplikasian akselerometer adalah...

Select one:

- a. Drone
- b. Smartphone
- c. Kamera Analog
- d. Gimbal

The correct answer is: Kamera Analog

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:37	Saved: Drone	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 13

Incorrect

Mark 0.00 out of
1.00

Berikut jenis sensor suhu yang umum digunakan pada perangkat robot dan industri kecuali,

Select one:

- a. Thermal Diode Sensor
- b. Negative Temperature Coefficient (NTC)
- c. Resistance Temperature Detectors (RTDs)
- d. Semiconductor-Based Sensors (ICs)

The correct answer is: Thermal Diode Sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:37	Saved: Resistance Temperature Detectors (RTDs)	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 14

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pemilihan sensor suhu yang tepat bergantung pada

Select one:

- a. Batasan suhu
- b. Lingkungan pengukuran
- c. Objek yang akan diukur
- d. Perangkat yang memproses data

The correct answer is: Perangkat yang memproses data

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:38	Saved: Perangkat yang memproses data	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 15

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Thermocouple yang dapat mengukur hingga suhu -50 derajat celcius, merupakan thermocouple dengan tipe...

Select one:

- a. N
- b. T
- c. S
- d. R

The correct answer is: T

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:38	Saved: T	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 16

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pernyataan berikut yang benar mengenai sensor ketinggian adalah ...

Select one:

- a. Hacked by MUFINCAKE
- b. Hacked by MUFINCAKE
- c. Hacked by MUFINCAKE
- d. Hacked by MUFINCAKE

The correct answer is: Semakin tinggi sensor semakin kecil tekanan udaranya

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:39	Saved: Semakin tinggi sensor semakin kecil tekanan udaranya	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 17

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pengukuran fisik apa yang diukur dalam menentukan ketinggian menggunakan sensor altitude seperti BP280?

Select one:

- a. Tekanan udara
- b. Perpindahan posisi sensor
- c. Tingkat kemiringan sensor
- d. Jarak dengan permukaan

The correct answer is: Tekanan udara

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:39	Saved: Tekanan udara	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 18

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sensor yang secara umum lebih sering digunakan untuk melakukan pengukuran kemiringan sudut (tilt) adalah ...

Select one:

- a. Altimeter
- b. Barometer
- c. Inclinometer
- d. Akselerometer

The correct answer is: Akselerometer

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:40	Saved: Akselerometer	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 19

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berdasarkan objek deteksinya, sensor dibagi menjadi dua yaitu...

Select one:

- a. Proximity dan Environment
- b. Analog dan Digital
- c. Pasif dan Aktif
- d. Statik dan Dinamik

The correct answer is: Proximity dan Environment

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:40	Saved: Proximity dan Environment	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Correct	1.00

Question 20

Incorrect

Mark 0.00 out of
1.00

Konsep fisika yang digunakan pada sensor akselerometer adalah ...

Select one:

- a. Grafitasi
- b. Hukum kirchoff
- c. Induksi elektromagnet
- d. Pergerakan cairan

The correct answer is: Induksi elektromagnet

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	13/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	13/10/22, 11:40	Saved: Grafitasi	Answer saved	
3	13/10/22, 11:40	Attempt finished	Incorrect	0.00

[◀ Video M3 : Sensor Environmental Pada Robot](#)

Jump to...

[Kuis M3 : Sistem Sensor Pada Robot \(Khusus Kelas Malam\) ►](#)

[HACKED by KADARUSMAN](#)**Started on** Thursday, 20 October 2022, 11:30 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 20 October 2022, 11:37 AM**Time taken** 7 mins 20 secs**Grade** **95.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of 5.00

Yang bukan komponen penyusun selenoid

Select one:

- a. Radiator
- b. Coil Winding
- c. Lilitan tembaga
- d. Plunger

The correct answer is: Radiator

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:31	Saved: Radiator	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang tidak termasuk jenis-jenis motor stepper

Select one:

- a. Semua jawaban salah
- b. Bipolar stepper motor
- c. Multipolar stepper motor
- d. Unipolar stepper motor

The correct answer is: Multipolar stepper motor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:31	Saved: Multipolar stepper motor	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

PWM dalam istilah servo motor adalah singkatan dari

Select one:

- a. Pulse width modul
- b. Pulse width modulation
- c. Power width modulation
- d. Power wide modulation

The correct answer is: Pulse width modulation

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:32	Saved: Pulse width modulation	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

stepper motor yang bekerja dengan menggunakan setengah dari lilitan pada setiap statornya adalah

Select one:

- a. Motor Stepper Unipolar
- b. Motor servo continuous
- c. Motor servo Standar
- d. Motor stepper Bipolar

The correct answer is: Motor Stepper Unipolar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:32	Saved: Motor Stepper Unipolar	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang bukan komponen penyusun motor stepper

Select one:

- a. Magnet
- b. Stator
- c. Wiper
- d. Toothed rotor

The correct answer is: Wiper

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:32	Saved: Wiper	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang bukan komponen penyusun motor DC

Select one:

- a. Winding
- b. Magnet
- c. Elektroda
- d. Komutator

The correct answer is: Elektroda

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:33	Saved: Elektroda	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem penumatik prinsip dasarnya adalah mengolah kerja

Select one:

- a. Tanah
- b. Api
- c. Cairan
- d. Udara

The correct answer is: Cairan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:33	Saved: Cairan	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang menjadi ciri utama dari servo motor adalah

Select one:

- a. Kabel
- b. Cover
- c. Magnet
- d. Gear box

The correct answer is: Gear box

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:33	Saved: Gear box	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Sistem hidrolik prinsip dasarnya adalah mengolah kerja

Select one:

- a. Tanah
- b. Api
- c. Cairan
- d. Udara

The correct answer is: Udara

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:34	Saved: Cairan	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

stepper motor bekerja dengan menggunakan satu lilitan penuh pada setiap bagian stator adalah..

Select one:

- a. Motor servo continuous
- b. Motor stepper Bipolar
- c. Motor servo Standar
- d. Motor Stepper Unipolar

The correct answer is: Motor stepper Bipolar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:34	Saved: Motor stepper Bipolar	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Motor servo yang Tanya dapat berputar 360 derajat disebut...

Select one:

- a. Motor servo continuous
- b. Motor Stepper Unipolar
- c. Motor servo Standar
- d. Motor stepper Bipolar

The correct answer is: Motor servo continuous

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:34	Saved: Motor servo continuous	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Ada dua bagian terpenting pada motor DC yakni...

Select one:

- a. Motor Stepper
- b. Selenoid
- c. Motor Servo
- d. Rotor dan stator

The correct answer is: Rotor dan stator

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:34	Saved: Rotor dan stator	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Aktuator yang sering digunakan untuk gerakan linier untuk beban-beban yang berat adalah

Select one:

- a. Aktuator hidrolik
- b. Aktuator elektrik
- c. Pegas
- d. Aktuator pneumatik

The correct answer is: Aktuator hidrolik

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:35	Saved: Aktuator hidrolik	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Secara umum, mekanisme motor stepper bekerja secara

Select one:

- a. Diam stasioner
- b. Bergerak atas dan bawah
- c. Berputar langkah demi langkah
- d. Bergerak kiri dan kanan

The correct answer is: Berputar langkah demi langkah

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:35	Saved: Berputar langkah demi langkah	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

DC adalah singkatan dari

Select one:

- a. Alternate coil
- b. Direct current
- c. Alternate current
- d. Direct coil

The correct answer is: Direct current

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:35	Saved: Direct current	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Beirut ini klasifikasi aktuator berdasarkan daya, Kecuali

Select one:

- a. Aktuator elektrik
- b. Aktuator pneumatik
- c. Pegas
- d. Aktuator hidrolik

The correct answer is: Pegas

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:35	Saved: Pegas	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Motor servo yang Tanya dapat berputar 180 derajat disebut...

Select one:

- a. Motor servo Standar
- b. Motor Stepper Unipolar
- c. Motor servo continuous
- d. Motor stepper Bipolar

The correct answer is: Motor servo Standar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:36	Saved: Motor servo Standar	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut ini yang bukan bagian dari kombinasi Motor Servo adalah...

Select one:

- a. Roda
- b. Rangkaian Driver
- c. motor DC
- d. Gear box

The correct answer is: Roda

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:36	Saved: Roda	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Motor servo ini tidak memiliki sudut defleksi putaran melainkan ...

Select one:

- a. Motor servo standar
- b. Berputar secara kontinyu
- c. Motor Stepper Unipolar
- d. Defleksinya hanya mencapai 180 derajat,

The correct answer is: Berputar secara kontinyu

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:36	Saved: Berputar secara kontinyu	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Beirut ini jenis yang tidak termasuk actuator electric Rotasi adalah...

Select one:

- a. Motor Stepper
- b. Selenoid
- c. Motor DC
- d. Motor Servo

The correct answer is: Selenoid

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	20/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	20/10/22, 11:37	Saved: Selenoid	Answer saved	
3	20/10/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M4 : Sistem Penggerak Robot](#)[Jump to...](#)[Kuis M4 : Sistem Penggerak Robot
\(Khusus Kelas Malam\) ►](#)

[HACKED by TANJUNG](#)**Started on** HACKED by TANJUNG**State** Finished**Completed on** Thursday, 27 October 2022, 11:38 AM**Time taken** 8 mins 11 secs**Grade** **90.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Contoh robot berkaki dua berikut ini, kecuali :

Select one:

- a. Atlas Boston Dynamics
- b. Robot QRIO dan ASIMO.
- c. BigDog's successor, LS3
- d. Robot TOPIO yang bermain ping-pong

The correct answer is: BigDog's successor, LS3

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:30	Saved: BigDog's successor, LS3	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Diantara berikut, penggerak robot yang paling terbatas untuk melakukan gerakan, terutama untuk berbelok atau berganti arah adalah ...

Select one:

- a. 4 roda dengan steering
- b. 3 roda 2 motor
- c. 4 roda 4 motor
- d. 2 roda 2 motor

The correct answer is: 4 roda dengan steering

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:31	Saved: 2 roda 2 motor	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Fungsi Ailerons pada robot Fixed wing adalah :

Select one:

- a. Mengatur gerak robot naik atau turun pada sumbu lateral robot
- b. Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu longitudinal robot
- c. Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu vertical robot
- d. Mengatur gerak robot naik atau turun pada sumbu vertical robot

The correct answer is: Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu longitudinal robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:31	Saved: Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu longitudinal robot	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor yang dapat memberikan umpan balik dinamis dengan cara yang menjaga titik keseimbangan robot adalah...

Select one:

- a. Sensor Rotary
- b. Accelerometers atau gyroscopes
- c. Sensor Cahaya
- d. Sensor Ultrasonik

The correct answer is: Accelerometers atau gyroscopes

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
<u>1</u>	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
<u>2</u>	27/10/22, 11:32	Saved: Accelerometers atau gyroscopes	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot penjelajah bawah laut yang dikemudikan operator dari dalam robot, merupakan jenis robot :

Select one:

- a. AUV
- b. ROV
- c. UAV
- d. HOV

The correct answer is: HOV

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
<u>1</u>	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
<u>2</u>	27/10/22, 11:32	Saved: HOV	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Dalam merancang robot bipedal atau berkaki dua menghadapi dua masalah utama, yaitu

Select one:

- a. Bobot Robot dan Power
- b. Gerak Robot
- c. kontrol keseimbangan dan gerak robot
- d. kontrol keseimbangan

The correct answer is: kontrol keseimbangan dan gerak robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:32	Saved: kontrol keseimbangan dan gerak robot	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Penggerak robot yang digunakan di medan yang relatif datar dan tidak terjal, serta mengutamakan kecepatan dan kestabilan menggunakan...

Select one:

- a. Rotary Wing
- b. 6 Kaki
- c. 2 Kaki
- d. Roda

The correct answer is: Roda

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:32	Saved: Roda	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem penggerak robot yang paling cocok untuk bergerak di medan yang berbatu, lembut, atau berpasir adalah ...

Select one:

- a. Track Wheel (Tank)
- b. Mecanum Wheel
- c. 4 roda 4 motor
- d. Omniwheel

The correct answer is: Track Wheel (Tank)

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:33	Saved: Track Wheel (Tank)	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Untuk bergerak ke kanan pada sistem penggerak robot dengan menggunakan roda mekanum, maka roda yang harus berputar kedepan adalah ...

Select one:

- a. Depan kanan dan belakang kiri
- b. Depan kiri dan belakang kanan
- c. Depan kiri dan belakang kiri
- d. Depan kanan dan belakang kanan

The correct answer is: Depan kanan dan belakang kanan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:33	Saved: Depan kanan dan belakang kanan	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Apa tujuan diciptakannya Robot berkaki enam, atau Hexapod ?

Select one:

- a. Mekanisme gerak kaki dapat pula tercipta menggunakan gerakan continu
- b. Rancang bangun robot berkaki menggunakan motor servo
- c. Stabilitas yang lebih besar dari pada robot berkaki dua atau berkaki empat
- d. menghitung sudut gerak dan titik beban

The correct answer is: Stabilitas yang lebih besar dari pada robot berkaki dua atau berkaki empat

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:33	Saved: Stabilitas yang lebih besar dari pada robot berkaki dua atau berkaki empat	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Gerakan robot terbang naik atau turun pada sumbu Vertical robot, merupakan gerakan :

Select one:

- a. Roll
- b. Pitch
- c. Yaw
- d. Lift

The correct answer is: Lift

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:34	Saved: Lift	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot yang menggunakan 4 kaki sebagai penggeraknya merupakan jenis robot :

Select one:

- a. Quadcopter
- b. Quadrupedal
- c. Hybrids
- d. Hexapod

The correct answer is: Quadrupedal

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:34	Saved: Quadrupedal	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Dibawah ini salah satu jenis robot berkaki satu adalah :

Select one:

- a. BigDog
- b. PogoStick
- c. ASIMO
- d. AirRay

The correct answer is: PogoStick

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:35	Saved: PogoStick	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pernyataan yang paling benar mengenai sistem penggerak robot holonomic adalah...

Select one:

- a. Bergerak dengan steering
- b. Dapat berbelok dengan sudut yang terbatas
- c. Dapat bergerak dengan instan ke segala arah
- d. Berbelok dengan manufer motor kiri dan kanan

The correct answer is: Dapat bergerak dengan instan ke segala arah

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:35	Saved: Dapat bergerak dengan instan ke segala arah	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pada robot 4 roda dengan 4 motor, mekanisme yang tepat untuk melakukan gerakan berbelok ke kiri dengan poros di sisi kiri robot adalah ...

Select one:

- a. Motor kanan maju, motor kiri mundur
- b. Motor kanan maju, motor kiri maju
- c. Motor kanan maju, motor kiri diam
- d. Motor kanan mundur, motor kiri mundur

The correct answer is: Motor kanan maju, motor kiri diam

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:35	Saved: Motor kanan maju, motor kiri diam	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem roda penggerak yang paling tepat sehingga robot dapat melakukan gerakan 45 derajat ke berbagai arah adalah ...

Select one:

- a. 4 roda 4 motor
- b. Mecanum Wheel
- c. Omniwheel
- d. 4 roda dengan steering

The correct answer is: Mecanum Wheel

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:36	Saved: Mecanum Wheel	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Fungsi Rudder pada robot Fixed wing adalah :

Select one:

- a. Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu longitudinal robot
- b. Mengatur gerak robot naik atau turun pada sumbu vertical robot
- c. Mengatur gerak robot naik atau turun pada sumbu lateral robot
- d. Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu vertical robot

The correct answer is: Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu vertical robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:36	Saved: Mengatur gerak robot naik atau turun pada sumbu vertical robot	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem penggerak robot yang cocok untuk bergerak di medan yang tidak rata atau berundak seperti tangga, diantara berikut, kecuali ...

Select one:

- a. Legged robot
- b. Mecanum Wheel
- c. Track Wheel (Tank)
- d. Omniwheel

The correct answer is: Legged robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:37	Saved: Legged robot	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Banyak roda omniwheel yang digunakan agar robot dapat bergerak ke segala arah tanpa perlu berbelok adalah...

Select one:

- a. 3 atau 4
- b. 4
- c. 2 atau 3
- d. lebih dari 3

The correct answer is: 3 atau 4

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:37	Saved: 3 atau 4	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jenis robot yang membutuhkan sensor accelero dan gyro untuk melakukan pergerakan merupakan robot dengan sistem penggerak ...

Select one:

- a. 4 roda dengan steering
- b. 4 roda 4 motor
- c. 3 roda 2 motor
- d. 2 roda 2 motor

The correct answer is: 2 roda 2 motor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	27/10/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	27/10/22, 11:38	Saved: 2 roda 2 motor	Answer saved	
3	27/10/22, 11:38	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi 5 - Sistem Penggerak Robot](#)

Jump to...

[Kuis M5 - Sistem Penggerak Robot
\(Khusus Kelas Malam\) ►](#)

[HACKED by Y4NT0](#)**Started on** Thursday, 3 November 2022, 11:31 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 3 November 2022, 11:46 AM**Time taken** 14 mins 45 secs**Grade** **90.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Serial Monitor yang terdapat pada Arduino IDE berfungsi untuk...

Select one:

- a. Menampilkan input sinyal
- b. Menampilkan input ataupun output tanpa penampil eksternal
- c. Membaca input sinyal
- d. Membaca sinyal input dan output

The correct answer is: Menampilkan input ataupun output tanpa penampil eksternal

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:45	Saved: Menampilkan input ataupun output tanpa penampil eksternal	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bagaimana cara memeriksa arduino yang telah terhubung ke perangkat komputer untuk memulai pemrograman atau mengupload program?

Select one:

- a. Tools -> Port
- b. Help --> Port
- c. Tools -> Board
- d. Sketch --> Verify

The correct answer is: Tools -> Port

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:31	Saved: Tools -> Port	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Sensor yang aktif ketika terdapat perbedaan temperatur pada lingkungan atau keadaan sekitar adalah...

Select one:

- a. PIR Sensor
- b. LDR Sensor
- c. Temperature Sensor
- d. Ultrasonic Sensor

The correct answer is: PIR Sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:43	Saved: Ultrasonic Sensor	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang bukan merupakan jenis mikrokontroler...

Select one:

- a. PIC
- b. ARM
- c. Arduino
- d. Raspberry Pi

The correct answer is: Raspberry Pi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:32	Saved: Raspberry Pi	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Salah satu mikrokontroler yang sudah terdapat WiFi modul adalah...

Select one:

- a. Arduino MEGA
- b. Raspberry Pi Pico
- c. Jetson
- d. NodeMCU ESP8266

The correct answer is: NodeMCU ESP8266

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:44	Saved: NodeMCU ESP8266	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Pada sketch sensor ultrasonik, echoPin digunakan untuk...

Select one:

- a. Menerima gelombang
- b. Menghasilkan gelombang
- c. Mengatur jarak
- d. Membaca jarak

The correct answer is: Menghasilkan gelombang

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:45	Saved: Menerima gelombang	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bahasa pemrograman yang paling sering digunakan pada perangkat raspberry pi adalah...

Select one:

- a. Python
- b. C
- c. C++
- d. C++ dengan modifikasi

The correct answer is: Python

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:34	Saved: Python	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Salah satu jenis mikrokontroler yang dikeluarkan oleh Intel dan beroperasi 8-bit adalah...

Select one:

- a. PIC
- b. 8051
- c. MSP
- d. ARM

The correct answer is: 8051

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:45	Saved: 8051	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

ATMega-128 termasuk kedalam jenis mikrokontroler...

Select one:

- a. ARM
- b. MSP
- c. 8051
- d. PIC

The correct answer is: MSP

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:37	Saved: MSP	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bahasa pemrograman yang digunakan pada mikrokontroller arduino adalah...

Select one:

- a. C
- b. C++ dengan modifikasi
- c. C++
- d. Python

The correct answer is: C++ dengan modifikasi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:37	Saved: C++ dengan modifikasi	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bagian dari pemrograman Arduino IDE yang berfungsi untuk mendeklarasikan variable adalah...

Select one:

- a. Const Int
- b. PinMode
- c. Void Loop()
- d. Void Setup()

The correct answer is: Void Setup()

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:38	Saved: Void Setup()	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Keunggulan ESP32 dibanding Arduino Uno dari sisi teknologi dan fungsi adalah...

Select one:

- a. RAM lebih besar
- b. Memerlukan daya yang lebih rendah
- c. Terintegrasi Wi-Fi dan Bluetooth
- d. Ukuran lebih kecil

The correct answer is: Terintegrasi Wi-Fi dan Bluetooth

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:39	Saved: Terintegrasi Wi-Fi dan Bluetooth	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Komponen elektronika yang di dalamnya terdapat rangkaian mikroprosesor, memori (RAM/ROM) dan I/O, rangkaian tersebut terdapat dalam level chip atau biasa disebut single chip microcomputer. Pengertian diatas merupakan pengertian dari...

Select one:

- a. Harddisk
- b. Motherboard
- c. Mikrokontroler
- d. Mikrokomputer

The correct answer is: Mikrokontroler

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:39	Saved: Mikrokontroler	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

pinMode(3,INPUT); Maksud dari program tersebut adalah...

Select one:

- a. Pin 3 digital arduino disetting sebagai keluaran
- b. Pin 3 digital arduino disetting sebagai masukan
- c. Pin 3 analog arduino disetting sebagai keluaran
- d. Pin 3 analog arduino disetting sebagai masukan

The correct answer is: Pin 3 digital arduino disetting sebagai masukan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:40	Saved: Pin 3 digital arduino disetting sebagai masukan	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jenis mikrokontroller yang digunakan pada Arduino UNO adalah...

Select one:

- a. ATMEGA 328
- b. ATMEGA 2560
- c. ATMEGA 2500
- d. ATMEGA 326

The correct answer is: ATMEGA 328

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:40	Saved: ATMEGA 328	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jenis arsitektur mikroprosesor yang instruksinya di eksekusi dalam sekali cycle adalah...

Select one:

- a. EPIC
- b. RISC
- c. PIC
- d. CISC

The correct answer is: RISC

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:40	Saved: RISC	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bagian dari pemrograman Arduino IDE yang berfungsi menjalankan program yang sudah dibuat dan berjalan berulang adalah...

Select one:

- a. Const Int
- b. Void Loop()
- c. PinMode
- d. Void Setup()

The correct answer is: Void Loop()

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:40	Saved: Void Loop()	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jika dibandingkan dengan mikroprosesor, berikut keuntungan mikrokontroler, kecuali...

Select one:

- a. Ukuran lebih kecil
- b. Harga lebih murah
- c. Pemrograman mudah
- d. ROM/RAM umumnya lebih tinggi

The correct answer is: ROM/RAM umumnya lebih tinggi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:41	Saved: ROM/RAM umumnya lebih tinggi	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Diantara berikut mana yang merupakan perangkat mikrokomputer...

Select one:

- a. Arduino Mega
- b. Arduino Nano
- c. ESP32
- d. Raspberry Pi

The correct answer is: Raspberry Pi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:41	Saved: Raspberry Pi	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jumlah pin analog pada Arduino UNO adalah...

Select one:

- a. 13 yaitu D1 sd D13
- b. 6 yaitu A1 sd A6
- c. 12 yaitu D2 sd D13
- d. 6 yaitu A0 sd A5

The correct answer is: 6 yaitu A0 sd A5

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	3/11/22, 11:31	Started	Not yet answered	
2	3/11/22, 11:42	Saved: 6 yaitu A0 sd A5	Answer saved	
3	3/11/22, 11:46	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M6 : Sistem Pengendali Robot](#)[Jump to...](#)[Kuis M6 : Sistem Pengendali Robot
\(Khusus Kelas Malam\) ►](#)

[HACKED by AGOY](#)**Started on** Thursday, 10 November 2022, 11:30 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 10 November 2022, 11:37 AM**Time taken** 6 mins 59 secs**Grade** **80.00** out of 100.00Question **1**

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Aplikasi dari omnidirectional camera kecuali...

Select one:

- a. Underwater Photo
- b. Cave Exploration Robot
- c. Soccer Robot
- d. Mapping

The correct answer is: Underwater Photo

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:30	Saved: Mapping	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut ini beberapa metode yang bisa digunakan untuk mendeteksi objek, kecuali:

Select one:

- a. Visual servoing
- b. YOLO (You Only Look Once)
- c. Single Shot Detector (SSD)
- d. Histogram of Oriented Gradients (HOG)

The correct answer is: Visual servoing

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:31	Saved: Visual servoing	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut kamera yang paling cocok untuk explorasi ruang tertutup adalah...

Select one:

- a. Laser Scanner
- b. Omnidirectional Camera
- c. Multiple Perspective Camera
- d. Single Perspective Camera

The correct answer is: Laser Scanner

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:31	Saved: Omnidirectional Camera	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang termasuk Multi Perspektive Kamera adalah...

Select one:

- a. SLR Camera
- b. Webcam
- c. Kinect Camera
- d. Action Camera

The correct answer is: Kinect Camera

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:31	Saved: Kinect Camera	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut yang termasuk sensor proximity adalah...

Select one:

- a. Sensor Accelero
- b. Sensor PIR
- c. Sensor Ultrasonic
- d. Sensor Lidar

The correct answer is: Sensor Accelero

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:32	Saved: Sensor Ultrasonic	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 6

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Bidang ilmu yang membahas bagaimana komputer dapat memperoleh pemahaman dari sebuah gambar atau video digital adalah...

Select one:

- a. Computer Science
- b. Data Science
- c. Computer Vision
- d. Micro Computer

The correct answer is: Computer Science

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:32	Saved: Computer Vision	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Diantara berikut sensor proximity yang dapat mendekripsi bahkan mengenali objek, adalah..

Select one:

- a. Sensor Ultrasonic
- b. Sensor Camera
- c. Sensor Rotating Lidar
- d. Sensor PIR

The correct answer is: Sensor Camera

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:32	Saved: Sensor Camera	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

FLIR merupakan singkatan dari

Select one:

- a. Visual servoing
- b. Forward Looking InfraRed
- c. Multiple Perspective Camera
- d. Thermal Imaging Camera

The correct answer is: Forward Looking InfraRed

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:33	Saved: Forward Looking InfraRed	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Fungsi fundamental dari visual robot adalah...

Select one:

- a. Pemahaman Citra
- b. Pengumpulan Citra
- c. Analisis Citra
- d. Transformasi Citra

The correct answer is: Pengumpulan Citra

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:33	Saved: Pengumpulan Citra	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Menghitung nilai probability density function (PdF) pada ROI (region of interest) dan frame citra, kemudian menggeser jendela ROI ke frame selanjutnya atas dasar perhitungan (PdF) di frame selanjutnya, merupakan konsep dari ...

Select one:

- a. Mean Shift
- b. Visual servoing
- c. Histogram of Oriented Gradients (HOG)
- d. Single Shot Detector (SSD)

The correct answer is: Mean Shift

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:34	Saved: Mean Shift	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Metode yang umumnya digunakan untuk mendeteksi objek bergerak pada video dari kamera statis adalah

Select one:

- a. Background subtraction
- b. Histogram of Oriented Gradients (HOG)
- c. Image Processing
- d. Visual servoing

The correct answer is: Background subtraction

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:34	Saved: Background subtraction	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pada Arsitektur Visual Servoing block Visual Servoing controller mendapatkan visual feedback dari

Select one:

- a. Task Assignment
- b. Image Processing
- c. Image Acquisition
- d. Robot

The correct answer is: Image Processing

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:35	Saved: Image Processing	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pengenalan gestur (gesture recognition) adalah untuk mengenali makna dari ekspresi gerakan manusia, di bawah ini yang termasuk didalamnya, kecuali...

Select one:

- a. Tangan
- b. Tubuh
- c. Wajah
- d. Suara

The correct answer is: Suara

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:35	Saved: Suara	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Salah satu algoritma yang sering digunakan untuk visual tracking adalah :

Select one:

- a. Python
- b. Mean Shift
- c. Visual servoing
- d. Forward Looking InfraRed

The correct answer is: Mean Shift

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:35	Saved: Mean Shift	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor yang dirancang khusus untuk mendeteksi objek sekitar dan melakukan pemetaan adalah...

Select one:

- a. Sensor Ultrasonic
- b. Sensor Infrared Ranging
- c. Sensor PIR
- d. Sensor Rotating Lidar

The correct answer is: Sensor Rotating Lidar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:35	Saved: Sensor Rotating Lidar	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor yang mampu mendeteksi keberadaan sekitar namun tidak jaraknya adalah...

Select one:

- a. Sensor Infrared Ranging
- b. Sensor LiDar
- c. Sensor Ultrasonic
- d. Sensor PIR

The correct answer is: Sensor PIR

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:36	Saved: Sensor PIR	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Servoing biasanya diterapkan pada model kontrol...

Select one:

- a. Closed loop
- b. Diskrit
- c. Open loop
- d. Manual

The correct answer is: Closed loop

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:36	Saved: Closed loop	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Setiap algoritma dektesi objek memiliki cara kerja yang berbeda, akan tetapi mereka semua bekerja dengan prinsip yang sama yakni...

Select one:

- a. Visual Tracking
- b. Mean Shift
- c. Ekstraksi Fitur
- d. Klasifikasi Gambar

The correct answer is: Ekstraksi Fitur

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:36	Saved: Ekstraksi Fitur	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem sensor vision pada kamera yang paling umum digunakan seperti webcam dan kamera handphone adalah jenis kamera ...

Select one:

- a. Omnidirectional Camera
- b. Single Perspective Camera
- c. Laser Scanner
- d. Multiple Perspective Camera

The correct answer is: Single Perspective Camera

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:37	Saved: Single Perspective Camera	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Teknik yang menggunakan informasi feedback yang diekstraksi dari sensor vision/camera adalah

Select one:

- a. Python
- b. Mean Shift
- c. Visual servoing
- d. Forward Looking InfraRed

The correct answer is: Visual servoing

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	10/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	10/11/22, 11:37	Saved: Visual servoing	Answer saved	
3	10/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M7 : Sistem Penginderaan Visual Robot](#)[Jump to...](#)[Kuis M7 : Sistem Penginderaan Visual Robot \(Khusus Kelas Malam\) ▶](#)

[HACKED by Gendut](#)**Started on** Thursday, 17 November 2022, 11:30 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 17 November 2022, 11:31 AM**Time taken** 1 min 49 secs**Grade** **100.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Perbedaan antara sistem kendali linear dan non-linear berdasarkan...

Select one:

- a. jumlah dari variabel input
- b. jumlah dari variabel output
- c. hubungan linear antara input dan proses
- d. linieritas input dan output

The correct answer is: linieritas input dan output

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: linieritas input dan output	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Diantara berikut contoh yang paling tepat pengaplikasian sistem kendali close-loop adalah...

Select one:

- a. Mesin pembuat kopi
- b. Mesin pemanggang roti
- c. Saklar lampu
- d. Penghangat ruangan otomatis

The correct answer is: Penghangat ruangan otomatis

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Penghangat ruangan otomatis	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang bukan merupakan kekurangan dari sistem kendali close-loop adalah...

Select one:

- a. Lebih mahal
- b. Lebih banyak perawatan
- c. Kurang akurat
- d. Lebih rumit dirancang

The correct answer is: Kurang akurat

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Kurang akurat	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Fungsi proporsional pada PID adalah...

Select one:

- a. Mengurangi settling-time
- b. Mendekatkan output ke setpoint
- c. Mengurangi overshoot
- d. Mempercepat rise-time

The correct answer is: Mendekatkan output ke setpoint

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Mendekatkan output ke setpoint	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut perangkat yang paling tepat memanfaatkan sistem kendali kontrol loop adalah...

Select one:

- a. Kipas Angin
- b. Remote TV
- c. Saklar Lampu
- d. Air Conditioner

The correct answer is: Air Conditioner

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Air Conditioner	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem kendali pada perangkat, terutama elektronik berfungsi untuk...

Select one:

- a. Keamanan
- b. Otomatisasi
- c. Keandalan
- d. Akurasi

The correct answer is: Otomatisasi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Otomatisasi	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Syarat sistem kendali yang baik harus berbanding lurus dengan...

Select one:

- a. Stabilitas
- b. Kecepatan
- c. Akurasi
- d. Osilasi

The correct answer is: Kecepatan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Kecepatan	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem kendali pada industri diantara berikut yang kurang tepat adalah...

Select one:

- a. Sistem manufaktur dan pabrikasi
- b. Sistem ketenagalistrikan
- c. Sistem Industri Pariwisata
- d. Kontrol kualitas produk

The correct answer is: Sistem Industri Pariwisata

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Sistem Industri Pariwisata	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bagian PID yang memiliki fungsi untuk mempercepat settling time adalah...

Select one:

- a. Derivatif
- b. Proporsional
- c. Integral
- d. Semua benar

The correct answer is: Derivatif

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Derivatif	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Penggunaan kondisi if-else pada suatu sistem amemiliki kekurangan yaitu...

Select one:

- a. settling-time lama
- b. rise-time tinggi
- c. Steady-state-error tinggi
- d. Overshot tinggi

The correct answer is: Steady-state-error tinggi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Steady-state-error tinggi	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Fitur utama pada sistem kendali adalah relasi antara..

Select one:

- a. Proses dan Output Sistem
- b. Input dan Output Sistem
- c. Proses Sistem
- d. Output Sistem

The correct answer is: Input dan Output Sistem

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:30	Saved: Input dan Output Sistem	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang bukan merupakan keunggulan dari sistem kendali open-loop adalah...

Select one:

- a. Mudah dirawat
- b. Ekonomis
- c. Konstruksi sederhana
- d. Akurat

The correct answer is: Akurat

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Akurat	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem kendali pengaturan PID terletak pada ...

Select one:

- a. Proses
- b. Feedback
- c. Kontroller
- d. Input

The correct answer is: Kontroller

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Kontroller	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem yang mengelola, memerintah, mengarahkan, dan mengatur perilaku perangkat-perangkat di robot atau sistem lain untuk mendapat hasil sesuai yang diinginkan disebut...

Select one:

- a. Sistem Tertanam
- b. Sistem Kendali
- c. Sistem Pengambilan Keputusan
- d. Sistem Cerdas

The correct answer is: Sistem Kendali

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Sistem Kendali	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pernyataan yang benar antara open-loop dan close-loop adalah...

Select one:

- a. Terdapat kanal umpan balik pada open-loop
- b. Close-loop memiliki feedback dari output
- c. Open-loop memiliki feedback dari output
- d. Nilai error yang dikur pada open-loop

The correct answer is: Close-loop memiliki feedback dari output

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Close-loop memiliki feedback dari output	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bagian dari PID memanfaatkan error saat ini untuk menstabilkan sistem adalah...

Select one:

- a. Integral
- b. Derivatif
- c. Proporsional
- d. Semua benar

The correct answer is: Proporsional

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Proporsional	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pada sistem kendali close-loop, perbedaan antara nilai aktual dan nilai yang diinginkan disebut...

Select one:

- a. Feedback
- b. Set point
- c. Error
- d. Actual point

The correct answer is: Error

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Error	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem kendali dapat dijalankan dengan menggunakan algoritma..

Select one:

- a. Kontrol Flow
- b. Perulangan
- c. Kontrol Loop
- d. Machine Learning

The correct answer is: Kontrol Loop

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Kontrol Loop	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang secara signifikan dapat percepat rise-time pada suatu sistem kendali PID adalah...

Select one:

- a. Integral
- b. Proporsional
- c. Semua benar
- d. Derivatif

The correct answer is: Integral

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Integral	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Input sistem yang sepenuhnya tidak tergantung pada output sistem adalah sistem kendali...

Select one:

- a. Otomatis
- b. Open-loop
- c. Manual
- d. Close-loop

The correct answer is: Open-loop

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	17/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	17/11/22, 11:31	Saved: Open-loop	Answer saved	
3	17/11/22, 11:31	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M8 - Sistem Kendali dan Kestabilan Robot](#)[Jump to...](#)[Kuis M8 : Sistem Kendali dan Kestabilan Robot \(Khusus Kelas Malam\) ▶](#)

[HACKED by Farid](#)**Started on** Thursday, 24 November 2022, 11:30 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 24 November 2022, 11:37 AM**Time taken** 7 mins 24 secs**Grade** **95.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Kemampuan robot bergerak untuk mengetahui posisinya pada suatu waktu tertentu disebut...

Select one:

- a. sistem lokalisasi robot
- b. relative localization
- c. Flood fill
- d. pledge

HACKED by Farid

The correct answer is: sistem lokalisasi robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: sistem lokalisasi robot	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Ketika robot menemukan halangan, robot akan melakukan penelusuran dengan metode wall follower yaitu dengan mengikuti lintasan berupa garis sesuai prioritas yang diterapkan sambil menghitung total belokan, merupakan penerapan dari algoritma ...

Select one:

- a. simple maze
- b. pledge
- c. open loop
- d. Flood fill

The correct answer is: pledge

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: pledge	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pada awalnya, robot berjalan mengikuti dinding kiri atau dinding kanan pada proses memetakan Maze adalah penerapan dari algoritma ...

Select one:

- a. pledge
- b. simple maze
- c. Flood fill
- d. open loop

The correct answer is: simple maze

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: simple maze	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Kekurangan line follower analog dibandingkan dengan line follower digital adalah..

Select one:

- a. Tidak dapat diprogram
- b. Kurang akurat
- c. Respon lebih lambat
- d. Energi lebih boros

The correct answer is: Tidak dapat diprogram

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: Tidak dapat diprogram	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Selain sensor jarak, berikut ini apa saja yang termasuk ke dalam komponen utama dari wall following robot, kecuali ...

Select one:

- a. Sensor Pir
- b. mikrokontroler
- c. aktuator
- d. motor driver

The correct answer is: Sensor Pir

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: Sensor Pir	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang tidak termasuk rangkaian utama line follower analog adalah...

Select one:

- a. Sensor
- b. Kontroller
- c. Driver
- d. Komparator

The correct answer is: Kontroller

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: Kontroller	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Dibawah ini ada beberapa algoritma yang sering digunakan dalam pencarian jalur dalam sebuah maze, kecuali ...

Select one:

- a. simple maze
- b. pledge
- c. Flood fill
- d. open loop

The correct answer is: open loop

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: open loop	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang merupakan Kondisi ideal pada sensor robot line follower ...

Select one:

- a. 00111100
- b. 11000111
- c. 11100111
- d. 11111111

The correct answer is: 11100111

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: 11100111	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor yang digunakan pada robot line follower adalah...

Select one:

- a. Photodioda
- b. Sensor Jarak
- c. Kompas
- d. Proximity

The correct answer is: Photodioda

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:30	Saved: Photodioda	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Fungsi LED pada sensor line follower adalah...

Select one:

- a. Memberikan efek pantulan cahaya
- b. Memberikan masukan ke photodioda
- c. Menambah pencahayaan
- d. Sebagai cahaya pemancar (transmpter)

The correct answer is: Sebagai cahaya pemancar (transmpter)

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:31	Saved: Sebagai cahaya pemancar (transmpter)	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bagaimana cara kerja navigasi dari robot Wall following ?

Select one:

- a. mengikuti garis di lantai
- b. mengikuti manusia berjalan
- c. mengikuti arah koordinat kompas
- d. mengikuti kontur dinding didalam labirin

The correct answer is: mengikuti kontur dinding didalam labirin

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:31	Saved: mengikuti kontur dinding didalam labirin	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Kontrol yang digunakan untuk mengukur seberapa cepat robot bergerak dari kiri ke kanan atau dari kanan ke kiri adalah...

Select one:

- a. Kontrol Integral
- b. Kontrol Proporsional
- c. Kontrol PID
- d. Kontrol Derivatif

The correct answer is: Kontrol PID

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:31	Saved: Kontrol Derivatif	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang tidak termasuk perangkat utama line follower digital adalah...

Select one:

- a. Modul Driver
- b. Modul Sensor
- c. Modul Kontroller
- d. Modul Komparator

The correct answer is: Modul Komparator

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:31	Saved: Modul Komparator	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Proses penumpahan air terpusat hanya pada satu titik, selanjutnya titik ini akan dikenal sebagai destination atau tujuan. Air akan membanjiri titik center ini, kemudian mulai mengalir ke area disekitarnya. Analogi tersebut merupakan bentuk dari algoritma ...

Select one:

- a. Flood fill
- b. pledge
- c. open loop
- d. simple maze

The correct answer is: Flood fill

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
<u>1</u>	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
<u>2</u>	24/11/22, 11:31	Saved: Flood fill	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Komponen sensor yang dapat digunakan untuk Wall following robot adalah ...

Select one:

- a. Sensor Gas
- b. Sensor PIR
- c. Sensor Jarak
- d. Sensor Kompas

The correct answer is: Sensor Jarak

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
<u>1</u>	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
<u>2</u>	24/11/22, 11:31	Saved: Sensor Jarak	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem kendali yang sering digunakan pada robot line follower adalah...

Select one:

- a. Open loop
- b. Fuzzy
- c. Diskrit
- d. PID

The correct answer is: PID

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:32	Saved: PID	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Fungsi Kontroller yang paling tepat pada line follower digital adalah...

Select one:

- a. Mengubah input sensor menjadi gerakan motor
- b. Memproses input sensor analog menjadi digital
- c. Mengubah input sensor menjadi digital untuk diproses driver motor
- d. Memproses input sensor untuk memberikan perintah ke driver motor

The correct answer is: Memproses input sensor untuk memberikan perintah ke driver motor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:32	Saved: Memproses input sensor untuk memberikan perintah ke driver motor	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Dead Reckoning adalah salah satu dari teknik lokalisasi yang termasuk dalam kategori...

Select one:

- a. open loop
- b. Flood fill
- c. relative localization
- d. pledge

The correct answer is: relative localization

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:32	Saved: relative localization	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor yang digunakan untuk mengukur kecepatan angular (RPM) dari roda-roda robot adalah ...

Select one:

- a. Sensor Rotary encoder
- b. Photodioda
- c. Sensor Jarak
- d. Proximity

The correct answer is: Sensor Rotary encoder

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:32	Saved: Sensor Rotary encoder	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jumlah minimum sensor pada line follower sebanyak..

Select one:

- a. 4 sensor
- b. 2 sensor
- c. 8 sensor
- d. 1 sensor

The correct answer is: 2 sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	24/11/22, 11:30	Started	Not yet answered	
2	24/11/22, 11:32	Saved: 2 sensor	Answer saved	
3	24/11/22, 11:37	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M9 - Sistem Navigasi pada Robot Part 1](#)

Jump to...

[Kuis M9 - Sistem Navigasi pada Robot Part 1 \(Khusus Kelas Malam\) ▶](#)



[testing](#)

Started on Friday, 2 December 2022, 8:08 AM

State Finished

Completed on Friday, 2 December 2022, 8:10 AM

Time taken 2 mins 2 secs

Grade **95.00** out of 100.00

Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Implementasi imitation learning pada robot diantaranya kecuali...

Select one:

- a. Construction robot
- b. Battle robot
- c. Resque robot
- d. Harvesting robot

The correct answer is: Battle robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Battle robot	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Kumpulan algoritma pada python untuk pemrosesan numerik, sinyal, dan juga statistik merupakan library..

Select one:

- a. Pandas
- b. Matplotlib
- c. Numpy
- d. Scipy

The correct answer is: Scipy

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Scipy	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Mempelajari data baru berdasarkan data yang sudah diberikan untuk meningkatkan kemampuan suatu sistem / robot adalah...

Select one:

- a. Multi-Agent Learning
- b. Assistive Robot
- c. Self Supervised Learning
- d. Imitation Learning

The correct answer is: Self Supervised Learning

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Self Supervised Learning	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Algoritma yang digunakan untuk supervised learning adalah...

Select one:

- a. k-Nearest Neighbors
- b. Logistic Regression
- c. Linear Regression
- d. Semua benar

The correct answer is: Semua benar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Semua benar	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pemrograman pada robot saat ini paling banyak menggunakan bahasa pemrograman python, diantara berikut yang merupakan library python adalah...

Select one:

- a. Numpy
- b. Scipy
- c. Pandas
- d. Digiread

The correct answer is: Digiread

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Digiread	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Library python yang menyediakan fungsi untuk menggambar grafik baik 2D maupun 2D adalah...

Select one:

- a. Scipy
- b. Numpy
- c. Pandas
- d. Matplotlib

The correct answer is: Matplotlib

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Matplotlib	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Hasil dan kualitas dari machine learning dapat diukur dan dilihat menggunakan...

Select one:

- a. Precision matrix
- b. Confusion matrix
- c. Matrix evalution
- d. True False matrix

The correct answer is: Confusion matrix

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Confusion matrix	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Teknik machine learning untuk mencari unsur interistik pada data kemudian mengelompokkannya adalah...

Select one:

- a. Classification
- b. Clustering
- c. Associations
- d. Regression

The correct answer is: Clustering

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Clustering	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pembelajaran yang membiarkan model bekerja sendiri untuk menemukan informasi yang mungkin tidak terlihat oleh mata manusia merupakan salah satu fungsi dari...

Select one:

- a. Semi Supervised learning
- b. Semivised learning
- c. Unsupervised learning
- d. Supervised learning

The correct answer is: Unsupervised learning

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:08	Saved: Supervised learning	Answer saved	
3	2/12/22, 08:09	Saved: Unsupervised learning	Answer saved	
4	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang merupakan supervised learning adalah...

Select one:

- a. Classification
- b. A dan B benar
- c. A dan B salah
- d. Regression

The correct answer is: A dan B benar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: A dan B benar	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Input - Output dari pemrosesan pada komputer vision adalah...

Select one:

- a. Images to Images
- b. Images to Physical Action
- c. Images to Information/Features
- d. Images to Information

The correct answer is: Images to Information/Features

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Images to Information/Features	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berdasarkan cara kerjanya machine learning yang membutuhkan dataset untuk membangun suatu model prediksi disebut...

Select one:

- a. Supervised learning
- b. Unsupervised learning
- c. Semi Supervised learning
- d. Semivised learning

The correct answer is: Supervised learning

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Supervised learning	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut beberapa teknik yang digunakan pada unsupervised learning, kecuali...

Select one:

- a. Logistic Regression
- b. Dimension reduction
- c. Density estimation
- d. Market Basket analysis

The correct answer is: Logistic Regression

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Logistic Regression	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut yang merupakan implementasi robot vision, kecuali...

Select one:

- a. Automatic arm robot
- b. Line follower robot
- c. Self driving car
- d. Following robot

The correct answer is: Line follower robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Following robot	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Bidang robotika yang mengalami kemajuan signifikan dengan adanya machine learning adalah...

Select one:

- a. Semua benar
- b. Imitation Learning
- c. Self Supervised Learning
- d. Robot Vision

The correct answer is: Semua benar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Semua benar	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Teknik machine learning dengan fungsi mengelompokkan data ke dalam kategori tertentu adalah...

Select one:

- a. Regression
- b. Clustering
- c. Associations
- d. Classification

The correct answer is: Classification

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Classification	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pada evaluasi metrik untuk machine learning, data dibagi menjadi dua kelompok, dengan istilah...

Select one:

- a. Data training dan testing
- b. Data set dan evaluation
- c. Data logistik dan monitoring
- d. Data set dan testing

The correct answer is: Data training dan testing

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Data training dan testing	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Teknik machine learning untuk memprediksi sinyal kontinu adalah...

Select one:

- a. Regression
- b. Classification
- c. Associations
- d. Clustering

The correct answer is: Regression

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:09	Saved: Regression	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Kumpulan algoritma matematika dengan array n-dimensional pada bahasa pemrograman python merupakan fungsi dari library..

Select one:

- a. Numpy
- b. Pandas
- c. Matplotlib
- d. Scipy

The correct answer is: Numpy

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:10	Saved: Numpy	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Hasil keluaran dari robot vision berbentuk...

Select one:

- a. Gambar
- b. Fitur
- c. Tindakan fisik
- d. Informasi

The correct answer is: Tindakan fisik

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	2/12/22, 08:08	Started	Not yet answered	
2	2/12/22, 08:10	Saved: Tindakan fisik	Answer saved	
3	2/12/22, 08:10	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M10 : Kecerdasan Buatan Pada Robot – Machine Learning](#)

Jump to...

[Kuis M10 : Kecerdasan Buatan Pada Robot – Machine Learning ▶](#)

[HACKED by VANYA](#)**Started on** Thursday, 5 January 2023, 11:32 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 5 January 2023, 11:43 AM**Time taken** 11 mins 16 secs**Grade** **75.00** out of 100.00Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Solid-state LiDAR menggunakan Laser dengan type...

Select one:

- a. Laser garis
- b. infrared
- c. blue-green laser light
- d. Laser titik

The correct answer is: Laser garis

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:37	Saved: Laser garis	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pilih salah satu jenis sensor LiDAR yang masuk kedalam bagian Terrestrial LiDAR....

Select one:

- a. Mobile LiDAR
- b. Topographic LiDAR
- c. Bathymetric LiDAR
- d. Photogrammetry

The correct answer is: Mobile LiDAR

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:37	Saved: Mobile LiDAR	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut yang merupakan active safety system kecuali...

Select one:

- a. Pre-tensioned seat belt
- b. Anti-lock braking
- c. Autonomous emergency braking
- d. Electronic stability control

The correct answer is: Pre-tensioned seat belt

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:39	Saved: Pre-tensioned seat belt	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Tingkat terendah autonomous teknologi smart car seperti Tesla berada pada level ...

Select one:

- a. Partial automation
- b. High automation
- c. Full automation
- d. Conditional automation

The correct answer is: High automation

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:39	Saved: Partial automation	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor dengan jarak terjauh yang dipasang pada perangkat autonomous vehicle, adalah...

Select one:

- a. Kamera
- b. Ultrasonic
- c. Sonar
- d. Lidar

The correct answer is: Lidar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:40	Saved: Lidar	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Partial automation yang saat ini sangat membantu pengguna untuk mengurangi tingkat kecelakaan adalah...

Select one:

- a. Self-driving
- b. Human error prevention
- c. Connected vehicle
- d. Automation braking

The correct answer is: Automation braking

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:40	Saved: Automation braking	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Cruise control merupakan fungsi pada mobil dengan tingkat autonomous level...

Select one:

- a. Level 4
- b. Level 3
- c. Level 1
- d. Level 2

The correct answer is: Level 1

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:40	Saved: Level 1	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

perangkat yang berfungsi untuk membaca dan merekam pulsa laser yang dipantulkan dari objek terukur adalah ...

Select one:

- a. Photo detector / receiver
- b. Anti-lock braking
- c. Autonomous emergency braking
- d. Electronic stability control

The correct answer is: Photo detector / receiver

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:41	Saved: Photo detector / receiver	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut ini adalah jenis komponen yang terdapat pada sensor LiDAR, Kecuali ...

Select one:

- a. Photo Detektor dan receiver
- b. Laser
- c. Objek
- d. Pemindai optik

The correct answer is: Objek

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:41	Saved: Photo Detektor dan receiver	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Tujuan utama dari autonomous vehicle adalah..

Select one:

- a. Mengurangi emisi CO2
- b. Mengurangi kemacetan
- c. Sharing informasi
- d. Meningkatkan keselamatan

The correct answer is: Meningkatkan keselamatan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:41	Saved: Meningkatkan keselamatan	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Laser dengan panjang gelombang berapa yang biasa digunakan untuk keperluan non-scientific....

Select one:

- a. 10nm
- b. 100 - 1000nm
- c. 10 - 100nm
- d. 12000nm

The correct answer is: 100 - 1000nm

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:41	Saved: 100 - 1000nm	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Proses pengambilan data dari lingkungan sekitar kendaraan (perception), menggunakan...

Select one:

- a. Sonar
- b. Kamera
- c. Lidar
- d. Sensor

The correct answer is: Sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:42	Saved: Sensor	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Type RPLIDAR A1 dapat mengukur objek dengan jarak maksimal...

Select one:

- a. 20m
- b. 12m
- c. 25m
- d. 10m

The correct answer is: 12m

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:42	Saved: 10m	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Salah satu mode pemindaian LiDAR yang tersedia untuk berbagai keperluan adalah

Select one:

- a. Partial automation
- b. Conditional automation
- c. Full automation
- d. azimuth & elevation

The correct answer is: azimuth & elevation

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:42	Saved: azimuth & elevation	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pemindaian LiDAR dengan menggunakan Drone termasuk ke dalam kategori...

Select one:

- a. Satic LiDAR
- b. Terrestrial LiDAR
- c. Photogrammetry
- d. Airborne LiDAR

The correct answer is: Airborne LiDAR

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:42	Saved: Airborne LiDAR	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

RPLIDAR type berapa yang dapat digunakan di dalam dan di luar ruangan dengan maksimal pengukuran jarak 25m?

Select one:

- a. RPLIDAR A3
- b. RPLIDAR A1
- c. RPLIDAR M2
- d. RPLIDAR A2

The correct answer is: RPLIDAR A3

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:42	Saved: RPLIDAR A3	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Fungsi lidar yang tepat yang ditanam pada perangkat autonomous vehicle, kecuali...

Select one:

- a. Mengukur objek sekitar terutama di malam hari
- b. Mengukur jarak dengan kendaraan di depannya
- c. Pemetaan objek sekitar 360 derajat
- d. Jarak lebih jauh dibanding sensor lain

The correct answer is: Mengukur jarak dengan kendaraan di depannya

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:42	Saved: Pemetaan objek sekitar 360 derajat	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 18

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Deformation Zone merupakan sistem keamanan pasif yang memiliki fungsi untuk...

Select one:

- a. Mengurangi dampak saat terjadi benturan
- b. Menghindari benturan
- c. Pelindung organ fatal pengmudi
- d. Menstabilkan kendaraan apabila terjadi benturan

The correct answer is: Mengurangi dampak saat terjadi benturan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:43	Saved: Menstabilkan kendaraan apabila terjadi benturan	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Salah satu metode navigasi yang baik pada mobile robot dengan menggunakan sensor LiDAR adalah...

Select one:

- a. Dead Reckoning
- b. Mapping
- c. Wall following
- d. SLAM

The correct answer is: SLAM

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:43	Saved: SLAM	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Perangkat keamanan aktif yang sudah dimiliki hampir seluruh mobil modern saat ini (1st Wave) adalah...

Select one:

- a. Autonomous emergency braking
- b. Tyre pressure monitoring system
- c. Intelligent speed assistance
- d. Electronic stability control

The correct answer is: Electronic stability control

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	5/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	5/01/23, 11:43	Saved: Electronic stability control	Answer saved	
3	5/01/23, 11:43	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M11 - Sensor LiDAR pada robot](#)[Jump to...](#)[Kuis M11 : Sensor LiDAR pada robot
\(Khusus Kelas Malam\) ►](#)



HACKED by ENID

Started on Thursday, 12 January 2023, 11:25 AM

State Finished

Completed on Thursday, 12 January 2023, 11:47 AM

Time taken 21 mins 27 secs

Grade **85.00** out of 100.00

Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Algoritma SLAM yang dapat memperbaiki hasil scan yang telah dibuat

Select one:

- a. Hector SLAM
- b. Cartographer
- c. Gmapping
- d. Karto SLAM

The correct answer is: Karto SLAM

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:26	Saved: Karto SLAM	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut yang bukan merupakan penerapan SLAM pada robot...

Select one:

- a. Vacuum robot
- b. Following robot
- c. Robot AMR pada industri
- d. Delivery robot

The correct answer is: Following robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:28	Saved: Delivery robot	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Implementasi SLAM dari laser scan dan robot pose adalah

Select one:

- a. Cartographer
- b. Gmapping
- c. Karto SLAM
- d. Hector SLAM

The correct answer is: Gmapping

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:29	Saved: Gmapping	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Keluaran dari sensor laser umumnya berupa

Select one:

- a. sparse depth map
- b. data analog
- c. data digital
- d. point cloud 2D/3D

The correct answer is: point cloud 2D/3D

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:30	Saved: point cloud 2D/3D	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Komponen back-end pada teknologi SLAM adalah..

Select one:

- a. optimasi peta graf
- b. peta grid okupansi
- c. estimasi pergerakan
- d. 3d point cloud

The correct answer is: optimasi peta graf

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:31	Saved: 3d point cloud	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Light detection and ranging memperoleh data sensor dari

Select one:

- a. sensor laser
- b. ultrasonic
- c. kamera stereo
- d. multikamera

The correct answer is: sensor laser

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:31	Saved: sensor laser	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Lokalisasi dan pemetaan dianalogikan seperti permasalahan

Select one:

- a. Obstacle Avoidance
- b. Robot Control
- c. Chicken-egg problem
- d. Path planning problem

The correct answer is: Chicken-egg problem

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:32	Saved: Chicken-egg problem	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Nilai -1 pada peta grid okupansi menunjukkan

Select one:

- a. Ruang kosong
- b. Ada objek
- c. Tidak terdefinisi
- d. Area yang belum dijelajah

The correct answer is: Area yang belum dijelajah

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:33	Saved: Area yang belum dijelajah	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Nilai 0 pada peta grid okupansi menunjukkan

Select one:

- a. Area yang belum dijelajah
- b. Ruang kosong
- c. Terdapat objek
- d. Tidak terdefinisi

The correct answer is: Ruang kosong

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:34	Saved: Ruang kosong	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Nilai 100 pada peta grid okupansi menunjukan

Select one:

- a. Ruang kosong
- b. Tidak terdefinisi
- c. Area yang belum dijelajah
- d. Terdapat objek

The correct answer is: Terdapat objek

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:34	Saved: Terdapat objek	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pemrosesan sinyal adalah salah satu komponen teknologi yang termasuk dalam

Select one:

- a. Back end processing
- b. Perkiraan Halangan
- c. Perkiraan posisi robot
- d. Front end processing

The correct answer is: Front end processing

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:35	Saved: Front end processing	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pendekatan SLAM yang dapat digunakan tanpa data odometri

Select one:

- a. Karto SLAM
- b. Gmapping
- c. Cartographer
- d. Hector SLAM

The correct answer is: Hector SLAM

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:35	Saved: Hector SLAM	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Peta Occupancy Grid merepresentasikan benda / halangan dengan

Select one:

- a. cell warna abu-abu
- b. cell warna putih
- c. cell warna hitam
- d. garis warna merah

The correct answer is: cell warna hitam

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:36	Saved: cell warna hitam	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Proses robot untuk merencanakan pergerakan dari satu titik ke titik lainnya

Select one:

- a. Real time localization
- b. Gmapping
- c. Obstacle Avoidance
- d. Path Planning

The correct answer is: Path Planning

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:38	Saved: Path Planning	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Representasi peta dari denah yang memiliki titik koordinat, sumbu x dan sumbu y adalah

Select one:

- a. Dense map
- b. Grid map
- c. 3d point cloud
- d. Sparse depth map

The correct answer is: Grid map

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:39	Saved: Grid map	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot dengan sistem SLAM memiliki tugas khusus seperti...

Select one:

- a. Memiliki sistem navigasi
- b. Menentukan posisi dalam peta
- c. Memetakan suatu ruangan
- d. Semua benar

The correct answer is: Semua benar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:39	Saved: Semua benar	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sistem SLAM yang dibangun untuk berbagai platform dan sensor adalah

Select one:

- a. Hector SLAM
- b. Karto SLAM
- c. Cartographer
- d. Gmapping

The correct answer is: Cartographer

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:40	Saved: Cartographer	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Visual SLAM atau vSLAM menggunakan citra yang diperoleh dari sensor dibawah ini kecuali

Select one:

- a. ultrasonic
- b. kamera sperical
- c. kamera wide angle
- d. kamera stereo

The correct answer is: ultrasonic

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:41	Saved: ultrasonic	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang bukan merupakan contoh algoritma SLAM adalah

Select one:

- a. Karto SLAM
- b. RViz
- c. Gmapping
- d. Hector SLAM

The correct answer is: RViz

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:42	Saved: RViz	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Yang membedakan SLAM dengan VSLAM adalah...

Select one:

- a. Kinerja dan kemampuan pemetaan
- b. Penggunaan perangkat sensor
- c. Pergerakan robot
- d. Fungsi utama algoritma

The correct answer is: Penggunaan perangkat sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	12/01/23, 11:25	Started	Not yet answered	
2	12/01/23, 11:43	Saved: Kinerja dan kemampuan pemetaan	Answer saved	
3	12/01/23, 11:47	Attempt finished	Incorrect	0.00

[◀ Materi Minggu ke 12 - Simultaneous Localization and Mapping \(SLAM\)](#)

Jump to...

[Kuis Minggu ke 12 - Simultaneous Localization and Mapping \(SLAM\) \(Khusus Kelas Malam\) ►](#)

[HACKED by PORORO](#)**Started on** Thursday, 19 January 2023, 11:32 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 19 January 2023, 11:57 AM**Time taken** 25 mins 29 secs**Grade** **70.00** out of 100.00Question **1**

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00PORORO said $1+1=3$

Select one:

- a. Agriculture box
- b. Aeroponik
- c. Drip irrigation
- d. Aquaponik

The correct answer is: Aeroponik

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:57	Saved: Agriculture box	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut sistem hidroponik yang menerapkan sistem overflow drain pada pengairannya adalah...

Select one:

- a. Wick
- b. Deep Water Culture
- c. Fertigasi
- d. NFT

The correct answer is: Fertigasi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:37	Saved: Fertigasi	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Agrikultur subsistence adalah...

Select one:

- a. Agrikultur yang hasilnya hanya dikonsumsi oleh individu itu sendiri yang mengelolanya*
- b. Agrikultur yang digunakan untuk suatu kelompok masyarakat
- c. Semua jawaban salah
- d. Agrikultur yang sifatnya komunal

The correct answer is: Agrikultur yang hasilnya hanya dikonsumsi oleh individu itu sendiri yang mengelolanya*

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:57	Saved: Agrikultur yang hasilnya hanya dikonsumsi oleh individu itu sendiri yang mengelolanya*	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Arahan presiden mengenai ketahanan pangan pada cara bertindak poin ke 4 adalah...

Select one:

- a. Diversifikasi pangan lokal
- b. Meningkatkan kapasitas dan produksi
- c. Penerapan pertanian modern
- d. Penguatan cadangan dan sistem logistik

The correct answer is: Penerapan pertanian modern

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:38	Saved: Penerapan pertanian modern	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pada tabulampot menggunakan timer untuk proses penyiraman dapat digantikan dengan kondisi dari sensor...

Select one:

- a. Suhu udara sekitar
- b. Kamera pada tanaman
- c. Nutrisi tanah
- d. Kelembaban tanah

The correct answer is: Kelembaban tanah

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:40	Saved: Kelembaban tanah	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Farmbot merupakan salah satu teknologi robotik dan automasi pada pertanian dengan sistem penanaman...

Select one:

- a. NFT Hidroponik
- b. Agriculture box
- c. Vertikultur
- d. Aeroponik

The correct answer is: Agriculture box

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:41	Saved: Agriculture box	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pada tayangan materi, dipaparkan berkat efisiensi dan penanganan yang tepat, sebuah greenhouse untuk tanaman tomat berhasil diproduksi 20x lipat dari cara biasa (diruang terbuka), dan hanya membutuhkan air sebanyak ... dari cara biasa.

Select one:

- a. 1/2
- b. 3/4
- c. 1/4
- d. 1/3

The correct answer is: 1/4

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:57	Saved: 1/4	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Konsep berkebun yang dapat dengan mudah dilakukan di lahan yang terbatas khususnya seperti area perkotaan disebut...

Select one:

- a. Urban farming
- b. Modern farming
- c. Vertical farming
- d. Precision farming

The correct answer is: Urban farming

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:42	Saved: Urban farming	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut sistem hidroponik yang menerapkan penyiraman pada akar adalah...

Select one:

- a. Deep Water Culture
- b. Aeroponik
- c. Wick
- d. Fertigasi

The correct answer is: Aeroponik

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:43	Saved: Aeroponik	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut yang tidak termasuk dalam tantangan dunia agrikultur kedepannya adalah

Select one:

- a. Meningkatnya populasi manusia
- b. Semakin majunya teknologi
- c. Kondisi lingkungan/iklim
- d. Lahan semakin banyak

The correct answer is: Lahan semakin banyak

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:45	Saved: Semakin majunya teknologi	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 11

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Sensor yang umum digunakan pada alat sistem pertanian untuk melakukan mapping ataupun deteksi objek adalah...

Select one:

- a. LiDAR
- b. Sonar
- c. PIR
- d. Semua benar

The correct answer is: LiDAR

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:47	Saved: LiDAR	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Salah satu contoh penerapan teknologi adalah terciptanya mesin pertanian berbasis IoT yang dibuat oleh Kementerian Pertanian, yaitu

Select one:

- a. Niuo Weeding Robot
- b. Agrass T20
- c. Autonomous Tracktor – Alsintan*
- d. Semua Salah

The correct answer is: Autonomous Tracktor – Alsintan*

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:48	Saved: Autonomous Tracktor – Alsintan*	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Jenis end-effector yang digunakan pada robot panen root-ai adalah...

Select one:

- a. 3-jaw gripper
- b. Needle gripper
- c. Cutter
- d. Suction

The correct answer is: 3-jaw gripper

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:50	Saved: Needle gripper	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Agrikultur secara umum dapat diartikan...

Select one:

- a. Salah satu kegiatan manusia untuk mampu menghasilkan sesuatu dari berbagai jenis tumbuhan dan juga hewan peternakan
- b. Cabang dari ilmu biologi untuk mampu menggunakan sumber daya hayati secara lebih maksimal dan optimal
- c. Suatu upaya dalam memproduksi secara khas dalam hal memproses pengolahan tumbuhan dan hewan ternak
- d. Suatu upaya untuk memproduksi atau membuat makanan, pangan, serat dan hasil lainnya dalam bidang pertanian yang memerlukan tenaga manusia, yang di dalamnya pun termasuk berbagai jenis tanaman tertentu serta pertambahan pada berbagai hewan lokal.

The correct answer is: Suatu upaya untuk memproduksi atau membuat makanan, pangan, serat dan hasil lainnya dalam bidang pertanian yang memerlukan tenaga manusia, yang di dalamnya pun termasuk berbagai jenis tanaman tertentu serta pertambahan pada berbagai hewan lokal.

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:51	Saved: Suatu upaya untuk memproduksi atau membuat makanan, pangan, serat dan hasil lainnya dalam bidang pertanian yang memerlukan tenaga manusia, yang di dalamnya pun termasuk berbagai jenis tanaman tertentu serta pertambahan pada berbagai hewan lokal.	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Jenis sensor yang digunakan untuk memilih tanaman/buah yang siap dipanen berdasarkan warna saat sudah matang adalah...

Select one:

- a. Electro-Chemical Sensor
- b. Dielectric Soil Moisture Sensor
- c. Optical Sensor
- d. Air Flow Sensor

The correct answer is: Optical Sensor

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:52	Saved: Optical Sensor	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Pertanian dengan lingkungan terkendali dapat menghasilkan panen yang lebih banyak dari lahan terbuka dikarenakan, kecuali...

Select one:

- a. Dapat tumbuh sepanjang tahun
- b. Lingkungan dapat dikondisikan sesuai tanaman
- c. Nutrisi yang diberikan sesuai
- d. Tidak terpengaruh cuaca ekstrim

The correct answer is: Nutrisi yang diberikan sesuai

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:53	Saved: Nutrisi yang diberikan sesuai	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Dengan berkembangnya teknologi, maka diharapkan kegiatan agrikultur akan semakin ...

Select one:

- a. Semakin banyak pendapatannya
- b. Emisi yang dihasilkan semakin rendah
- c. Efisien, optimal, dan maksimal
- d. Produksinya naik tiap tahun

The correct answer is: Efisien, optimal, dan maksimal

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:53	Saved: Emisi yang dihasilkan semakin rendah	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 18

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Proses pada bibit tanaman untuk menumbuhkan akar disebut...

Select one:

- a. Seeding
- b. Nursery
- c. Weeding
- d. Germination

The correct answer is: Germination

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:56	Saved: Weeding	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang tidak termasuk ruang lingkup agrikultur adalah sektor...

Select one:

- a. Perkebunan
- b. Tanaman pangan
- c. Perminyakan
- d. Kehutanan

The correct answer is: Perminyakan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:56	Saved: Perminyakan	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Sistem yang mengintegrasikan sensori/sensing, komputasi, kontrol, dan jaringan kedalam sebuah objek fisik dan infrastruktur, lalu mengkoneksikannya ke dalam jaringan internet dan ke sistem lainnya disebut...

Select one:

- a. Cyber-Physical System
- b. Management Information System
- c. IoT
- d. Cloud-Point System

The correct answer is: Cyber-Physical System

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	19/01/23, 11:32	Started	Not yet answered	
2	19/01/23, 11:57	Saved: IoT	Answer saved	
3	19/01/23, 11:57	Attempt finished	Incorrect	0.00

[◀ Materi M13 - Robotik di Bidang Agrikultur](#)

Jump to...

[Kuis M13 : Robotik di Bidang Agrikultur \(Khusus Kelas Malam\) ►](#)



HACKED by CUPCAKE

Started on Thursday, 26 January 2023, 11:30 AM

State Finished

Completed on Thursday, 26 January 2023, 11:42 AM

Time taken 12 mins 21 secs

Grade **90.00** out of 100.00

Question **1**

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut fungsi dari robot explorasi underwater kecuali...

Select one:

- a. Pengukuran konstrasi senyawa air
- b. Pemeliharaan dan tambak laut
- c. Pemetaan dasar laut
- d. Kontruksi di dalam laut

The correct answer is: Pemeliharaan dan tambak laut

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:31	Saved: Pemeliharaan dan tambak laut	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 2

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut komponen yang tidak terdapat pada disinfection robot...

Select one:

- a. Pemancar gelombang UV
- b. Solar panel untuk daya
- c. Lidar untuk mapping
- d. Motor penggerak

The correct answer is: Solar panel untuk daya

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:31	Saved: Solar panel untuk daya	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 3

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Berikut tugas-tugas yang sudah diterapkan pada robot agriculture, kecuali...

Select one:

- a. Pencukuran bulu domba
- b. Pemantauan lingkungan dan pengendalian gulma
- c. Pengolahan susu hingga siap konsumsi
- d. Penyemaian dan Pembibitan tanaman

The correct answer is: Pengolahan susu hingga siap konsumsi

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:32	Saved: Pengolahan susu hingga siap konsumsi	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 4

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Berikut yang termasuk penerapan robot pada bidang medical adalah...

Select one:

- a. Exoskeleton
- b. Robot Bedah (Surgery)
- c. Semua benar
- d. Robot rehabilitasi

The correct answer is: Exoskeleton

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:32	Saved: Semua benar	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 5

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Keuntungan dengan adanya penerapan teknologi robot pada pertanian, kecuali...

Select one:

- a. Pengolahan lebih terukur, efisien, dan terintegrasi
- b. Pemeliharaan dan pengolahan tanaman secara otomatis
- c. Dapat menganalisa kondisi tanah
- d. Penanaman tidak tergantung pada musim dari tanaman

The correct answer is: Penanaman tidak tergantung pada musim dari tanaman

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:33	Saved: Penanaman tidak tergantung pada musim dari tanaman	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 6

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Keuntungan dengan adanya penggunaan robot pada industri kecuali...

Select one:

- a. Penghematan bahan mentah dan SDM
- b. Naiknya presisi produk
- c. Peningkatan kecepatan produksi
- d. Daya tahan produk dan kualitas lebih baik

The correct answer is: Penghematan bahan mentah dan SDM

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:34	Saved: Penghematan bahan mentah dan SDM	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 7

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Penerapan umum robot pada industri diantaranya kecuali...

Select one:

- a. Perakitan, pengelasan, dan pengecata
- b. Eksplorasi dan indentifikasi bahan material
- c. Pengemasan, pembongkaran dan pemindahan barang
- d. Inspeksi dan pengujian barang

The correct answer is: Eksplorasi dan indentifikasi bahan material

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:36	Saved: Eksplorasi dan indentifikasi bahan material	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 8

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Penerapan robot medis yang berfungsi memungkinkan tenaga medis profesional di luar lokasi untuk bergerak, melihat-lihat, berkomunikasi, dan berpartisipasi dari lokasi yang jauh adalah...

Select one:

- a. Service robot
- b. Companion robot
- c. Telepresence robot
- d. Telemomanipulator robot

The correct answer is: Telepresence robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:37	Saved: Telepresence robot	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 9

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Perenerapan AI dan Machine learning pada medis diantaranya...

Select one:

- a. Diagnosis penyakit
- b. Semua benar
- c. Analisis epidemiologi
- d. Pemilihan obat yang tepat

The correct answer is: Semua benar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:37	Saved: Semua benar	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 10

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot explorasi umumnya digunakan untuk melakukan penjelajahan di lingkungan berikut, kecuali...

Select one:

- a. Sulit terjangkau manusia
- b. Kedalaman laut
- c. Lingkungan berbahaya
- d. Zona perang

The correct answer is: Zona perang

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:38	Saved: Zona perang	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 11

Incorrect

Mark 0.00 out of
5.00

Robot industri yang memiliki gerakan berputar, horizontal/vertical dan bisa digunakan pada ruang dimensi tiga XYZ adalah...

Select one:

- a. Delta robot
- b. Cartesian coordinate robot
- c. Cylindrical coordinate robot
- d. SCARA robot

The correct answer is: Cylindrical coordinate robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:38	Saved: Cartesian coordinate robot	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Incorrect	0.00

Question 12

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot industri yang memiliki gerakan secara lateral pada poros untuk koordinat XY adalah...

Select one:

- a. SCARA robot
- b. Delta robot
- c. Cilindrical coordinate robot
- d. Cartesian coordinate robot

The correct answer is: SCARA robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:39	Saved: SCARA robot	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 13

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot industri yang memiliki tiga sumbu kontrol utama pada ruang dimensi tiga XYZ disebut...

Select one:

- a. Delta robot
- b. Cylindrical coordinate robot
- c. SCARA robot
- d. Cartesian coordinate robot

The correct answer is: Cartesian coordinate robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:39	Saved: Cartesian coordinate robot	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 14

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot luar ruangan dianggap lebih kompleks karena...

Select one:

- a. Keselatan dan pemeliharaan yang sulit
- b. Semua benar
- c. Kondisi lingkungan yang tidak pasti
- d. Tugas yang lebih kompleks

The correct answer is: Semua benar

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:39	Saved: Semua benar	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 15

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot yang berfokus dibidang tanaman pangan, perkebunan, perhutanan, peternakan dan perikanan disebut juga sebagai robot...

Select one:

- a. Exploration Robot
- b. Industrial Robot
- c. Agricultural Robot
- d. Farming Robot

The correct answer is: Agricultural Robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:40	Saved: Agricultural Robot	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 16

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot yang berfungsi untuk membantu manusia melakukan pekerjaan yang kotor, membosankan, jauh, berbahaya atau berulang-ulang, termasuk pekerjaan rumah tangga disebut...

Select one:

- a. Telemanipulator robot
- b. Industrial robot
- c. Companion robot
- d. Service robot

The correct answer is: Service robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:40	Saved: Service robot	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 17

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Robot yang memiliki tiga lengan paralel yang saling terhubung dan memiliki kemampuan manuver yang tinggi adalah...

Select one:

- a. Cylindrical coordinate robot
- b. Cartesian coordinate robot
- c. Delta robot
- d. SCARA robot

The correct answer is: Delta robot

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:41	Saved: Delta robot	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 18

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Service robot dikategorikan berdasarkan penggunaannya yaitu...

Select one:

- a. Pribadi dan industri
- b. Personal dan publik
- c. Pribadi dan profesional
- d. Personal dan Komersial

The correct answer is: Pribadi dan profesional

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:42	Saved: Pribadi dan profesional	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 19

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Telemanipulator merupakan teknologi pada robot yang sering digunakan pada bidang...

Select one:

- a. Industries - Assemblu
- b. Exploration - Mining
- c. Medical - Surgery
- d. Agriculture - Harvesting

The correct answer is: Medical - Surgery

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:42	Saved: Medical - Surgery	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

Question 20

Correct

Mark 5.00 out of
5.00

Yang bukan merupakan fungsi robot explorasi adalah...

Select one:

- a. Mengetahui kondisi lingkungan
- b. Pencarian dan penyelamatan
- c. Pemetaan lingkungan
- d. Melakukan perawatan lingkungan

The correct answer is: Melakukan perawatan lingkungan

Response history

Step	Time	Action	State	Marks
1	26/01/23, 11:30	Started	Not yet answered	
2	26/01/23, 11:42	Saved: Melakukan perawatan lingkungan	Answer saved	
3	26/01/23, 11:42	Attempt finished	Correct	5.00

[◀ Materi M14 - Aplikasi Robot Cerdas di Berbagai Bidang](#)

Jump to...

[Kuis M14 - Aplikasi Robot Cerdas di Berbagai Bidang \(Khusus Kelas Malam\) ▶](#)

M1

1. Robot yang memiliki fungsi seperti manusia atau hewan disebut juga ... Humanoid/Animaloid
2. Komponen dasar robot yang berfungsi seperti tangan pada manusia disebut juga? End Effector
3. Sensor yang dapat mengukur jarak obyek dengan memanfaatkan gelombang suara adalah sensor ... Sensor Ultrasonik
4. Istilah wheel pada robot dapat diartikan sebagai Kaki manusia
5. Berikut adalah hal yang tidak dapat dirasakan oleh robot Rasa Manis
6. Secara khusus, mobile robot dapat diartikan sebagai robot yang Bisa berpindah dari satu tempat ke tempat yang lain.
7. Robot yang biasa digunakan pada industri perakitan adalah robot jenis ... Robot Arm (Manipulator)
8. Istilah end effector pada robot dapat diartikan sebagai Tangan manusia
9. Kerangka dari robot dikenal juga dengan sebutan ... Chassis
10. Berikut ini adalah ciri-ciri umum pada sebuah robot, kecuali Bernafas.
11. Secara khusus, autonomous robot dapat diartikan sebagai robot yang Bisa mengambil keputusan sendiri.
12. Yang tidak termasuk bahasa pemrograman yang digunakan dalam bidang robotika HTML
13. Berikut ini adalah macam-macam jenis penggerak/aktuuator, kecuali ... Roda
14. Dibawah ini yang termasuk ke dalam komponen dasar robot (Mover) adalah ... Motor DC
15. Robot yang memiliki jenis arm/lengan, paling umum dipakai dalam bidang Industri
16. Motor listrik pada robot dapat ditinjau sebagai Aktuator
17. End Effector berfungsi sebagai bagian terakhir yang menghubungkan antara manipulator dengan obyek yang menjadi target dari robot, contoh yang bukan sebagai end effector adalah... Catu Daya
18. Perangkat yang dapat mendeteksi kondisi dari lingkungan sekitar adalah ... Sensor
19. Robot cerdas dapat diartikan robot yang memiliki kemampuan Kecerasan intelektual
20. Setelah robot mendeteksi semua yang terjadi di sekitarnya, ia harus meresponnya dengan benar dengan menggunakan "otaknya" yang disebut dengan ... Prosesor atau pengendali

M2

1. Fungsi sensor dalam proses ekstraksi informasi sehingga memiliki arti tertentu adalah membentuk :

Select one:

- a. Persepsi

2. Berikut ini kelebihan dari sensor time-of-flight, kecuali!

Select one:

- a. Biaya lebih tinggi

3. Berikut ini yang merupakan kelebihan sensor ultrasonik, kecuali...

- d. Resolusi rendah dan refresh rate lambat, tidak cocok untuk mendeteksi target yang bergerak cepat.

4. Berikut pernyataan yang benar mengenai sensor LiDaR (Light Detection and Ranging) adalah ...

- b. Sensor Aktif

5. Sensor jarak laser mengukur jangkauan target melalui gelombang ?

- a. Cahaya

6. Kategori sensor yang sinyal keluarannya berupa nilai logika dalam bentuk "0" atau "1" adalah..

- c. Sensor Diskrit

7. Berikut yang bukan merupakan sensor pasif adalah

- a. Sensor Microphone

8. Waktu yang dibutuhkan gelombang suara untuk kembali digunakan sebagai pengukuran jarak merupakan cara kerja dari sensor?

- b. Ultrasonik

9. Dengan teknologi time-of-flight, berikut ini kelebihan yang signifikan dibandingkan metode penginderaan jarak lain, Kecuali!

- b. Tidak dapat mendeteksi objek besar

10. Sensor yang mengukur waktu berlalu yang dibutuhkan pulsa gelombang untuk memantulkan objek dan kembali ke sensor, merupakan prinsip dari

- d. Time-of-Flight

11. Jenis sensor yang bekerja dengan cara mengirimkan energi dan mengukur feedback-nya untuk mengukur informasi dari lingkungan, termasuk ke dalam jenis :

c. Sensor Aktif

12. Berikut ini yang tidak termasuk kelebihan dari sensor LiDAR adalah

c. Berbahaya untuk mata

13. Sensor yang menghasilkan sinyal output yang kontinu atau berkelanjutan merupakan jenis sensor ...

c. Sensor Analog

14. Aplikasi utama pemanfaatan sensor LiDAR adalah, Kecuali!

b. Untuk mendeteksi berbagai jenis gas

15. Alat yang memiliki kemampuan mengubah suatu bentuk energy menjadi energy lain dan mengirimkannya disebut

Select one:



a. Transducer

16. Sensor Ultrasonik tidak terpengaruh oleh warna dan transparansi objek karena mendeteksi jarak melalui ?

b. Gelombang Suara

17. Komponen berbasis instrumentasi yang berfungsi sebagai pemberi informasi tentang berbagai keadaan atau kedudukan dari bagian-bagian manipulator

d. Sensor

18. Sensor untuk mengukur jarak dari robot ke obyek menggunakan sinar yang dipadatkan untuk mendeteksi atau menghindari obstacle disebut :

c. Laser finder

19. Jenis sensor yang dapat menghasilkan sinyal output tanpa memerlukan pasokan listrik dari eksternal adalah

c. Sensor Pasif

20. Bagaimana prinsip kerja triangulasi dari sensor jarak IR ?

d. Mengukur jarak berdasarkan sudut sinar yang dipantulkan.

M3

1. Pengukuran percepatan objek terhadap gravitasi bumi merupakan pengukuran akselerometer untuk pergerakan benda yang bersifat ... **Statis**
2. Gyroscope merupakan sensor yang berfungsi untuk menentukan orientasi gerak dan sudut dengan memanfaatkan prinsip ... **Rotasi benda**
3. Sensor temperatur anti korosi dan dapat mengukur hingga suhu 1000 derajat celcius adalah... **Resistance Temperature Detectors (RTDs)**
4. Jenis akselerometer yang mampu mengeluarkan tegangan dan kemudian dapat dikonversi menjadi percepatan adalah... **Piezoelektrik**
5. Pemilihan sensor suhu yang tepat bergantung pada... **Perangkat yang memproses data**
6. Berikut sensor yang harus dimiliki oleh robot berkaki dengan fungsi keseimbangan, kecuali... **Barometer**
7. Pengaplikasian sensor environment diantara berikut adalah... . **Semua benar**
Exploration robot, Quality factory, Disaster detection
8. Bahan apa yang digunakan secara umum agar sensor rekanan barometer dapat mengukur tekanan udara sekitar? **Mercury**
9. Sensor yang secara umum lebih sering digunakan untuk melakukan pengukuran kemiringan sudut (tilt) adalah ... **Akselerometer**
10. Diantara sensor berikut yang bukan merupakan kebutuhan untuk stasiun cuaca (weather station)... **Sensor tingkat kebisingan**
11. Berikut air quality sensor yang dapat mengukur tingkat karbon monoksida adalah sensor dengan model ... **MQ-7**
12. Pernyataan berikut yang benar mengenai sensor ketinggian adalah ... **Semakin tinggi sensor semakin kecil tekanan udaranya**
13. Berdasarkan objek deteksinya, sensor dibagi menjadi dua yaitu... **Proximity and Environment**
14. Sensor Environmental pada bidang teknologi pertanian digunakan untuk monitoring kondisi dan tingkat kesuburan tanah, dengan mengukur parameter berikut kecuali, **Suhu tanah**. pH tanah, Kelembaban tanah, Kandungan N, P, K pada tanah
15. Thermocouple yang dapat mengukur hingga suhu -50 derajat celcius, merupakan thermocouple dengan tipe... **T**
16. Berikut yang bukan merupakan pengaplikasian akselerometer adalah... **Drone**
17. Berikut jenis sensor suhu yang umum digunakan pada perangkat robot dan industri kecuali, **Resistance Temperature Detectors (RTDs)**
18. Konsep fisika yang digunakan pada sensor akselerometer adalah ... **Grafitasi**

19. Pengukuran fisik apa yang diukur dalam menentukan ketinggian menggunakan sensor altitude seperti BP280? **Tekanan udara**
20. Kategori sensor yang memiliki fungsi untuk melakukan pengukuran, memantau dan merekam perubahan lingkungan disebut **Environmental Sensor**

M4

1. DC adalah singkatan dari..... Direct current
2. Sistem penumatik prinsip dasarnya adalah mengolah kerja.... Udara
3. Yang bukan komponen penyusun motor DC... Elektroda
4. stepper motor bekerja dengan menggunakan satu lilitan penuh pada setiap bagian stator adalah... Motor stepper Bipolar
5. Yang menjadi ciri utama dari servo motor adalah...Gear box
6. Sistem hidrolik prinsip dasarnya adalah mengolah kerja...Cairan
7. Yang tidak termasuk jenis-jenis motor stepper.. Multipolar stepper motor
8. PWM dalam istilah servo motor adalah singkatan dari.. Pulse width modulation
9. Berikut ini yang bukan babian dari kombinasi Motor Servo adalha... Roda
10. Secara umum, mekanisme motor stepper bekerja secara...Berputar langkah demi langkah
11. stepper motor yang bekerja dengan menggunakan setengah dari lilitan pada setiap statornya adalah...Motor Stepper Unipolar
12. Aktuator yang sering digunakan untuk gerakan linier untuk beban-beban yang berat adalah....Aktuator hidrolik
13. Motor servo ini tidak memiliki sudut defleksi putaran melainkan ... Berputar secara kontinyu
14. Beirut ini klasifikasi aktuator berdasarkan daya, Kecuali...Pegas
15. Ada dua bagian terpenting pada motor DC yakni... Rotor dan stator
16. Motor servo yang Tanya dapat berputar 180 derajat disebut... Motor servo Standar
17. Yang bukan komponen penyusun selenoid...Radiator
18. Yang bukan komponen penyusun motor stepper...Wiper
19. Beirut ini jenis yang tidak termasuk aktuator electric Rotasi adalah... Selenoid
20. Motor servo yang Tanya dapat berputar 360 derajat disebut... Motor servo continuous

M5

1. Contoh robot berkaki dua berikut ini, kecuali : BigDog's successor, LS3
2. Sensor yang dapat memberikan umpan balik dinamis dengan cara yang menjaga titik keseimbangan robot adalah... Accelerometers atau gyroscopes
3. Robot yang menggunakan 4 kaki sebagai penggeraknya merupakan jenis robot : Quadrupedal
4. Robot penjelajah bawah laut yang dikemudikan operator dari dalam robot, merupakan jenis robot : AUV
5. Gerakan robot terbang naik atau turun pada sumbu Vertical robot, merupakan gerakan : Lift
6. Pada robot 4 roda dengan 4 motor, mekanisme yang tepat untuk melakukan gerakan berbelok ke kiri dengan poros di sisi kiri robot adalah ... Motor kanan maju, motor kiri maju
7. Banyak roda omniwheel yang digunakan agar robot dapat bergerak ke segala arah tanpa perlu berbelok adalah... 3 atau 4
8. Sistem roda penggerak yang paling tepat sehingga robot dapat melakukan gerakan 45 derajat ke berbagai arah adalah ... Mecanum Wheel
9. Sistem penggerak robot yang paling cocok untuk bergerak di medan yang berbatu, lembut, atau berpasir adalah ... Track Wheel (Tank)
10. Apa tujuan diciptakannya Robot berkaki enam, atau Hexapod ? Stabilitas yang lebih besar dari pada robot berkaki dua atau berkaki empat
11. Penggerak robot yang digunakan di medan yang relatif datar dan tidak terjal, serta mengutamakan kecepatan dan ketabilan menggunakan... Roda
12. Dibawah ini salah satu jenis robot berkaki satu adalah : PogoStick
13. Sistem penggerak robot yang cocok untuk bergerak di medan yang tidak rata atau berundak seperti tangga, diantara berikut, kecuali ... Track Wheel (Tank)
14. Fungsi Rudder pada robot Fixed wing adalah : Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu vertical robot
15. Fungsi Ailerons pada robot Fixed wing adalah : Mengatur gerak robot ke kiri atau kanan pada sumbu longitudinal robot
16. Dalam merancang robot bipedal atau berkaki dua menghadapi dua masalah utama, yaitu kontrol keseimbangan dan gerak robot
17. Pernyataan yang paling benar mengenai sistem penggerak robot holonomic adalah... Dapat bergerak dengan instan ke segala arah
18. Jenis robot yang membutuhkan sensor accelero dan gyro untuk melakukan pergerakan merupakan robot dengan sistem penggerak ... 2 roda 2 motor
19. Diantara berikut, penggerak robot yang paling terbatas untuk melakukan gerakan, terutama untuk berbelok atau berganti arah adalah ... 2 roda 2 motor
20. Untuk bergerak ke kanan pada sistem penggerak robot dengan menggunakan roda mekanum, maka roda yang harus berputar kedepan adalah ... Depan kiri dan belakang kanan

M6

1. Berikut yang bukan merupakan jenis mikrokontroler... Raspberry Pi
2. Jenis mikrokontroller yang digunakan pada Arduino UNO adalah... ATMEGA 328
3. Instruksi yang dimiliki terbatas, tetapi memiliki fasilitas yang lebih banyak. (Reduced Instruction Set Computer) merupakan kepanjangan dari ... RISC
4. Bahasa pemrograman yang digunakan pada mikrokontroller arduino adalah... C
5. Diantara berikut mana yang merupakan perangkat mikrokomputer... Raspberry Pi
6. Keunggulan ESP32 dibanding Arduino Uno dari sisi teknologi dan fungsi adalah...
7. Sistem control yang outputnya diperhitungkan ulang oleh kontroler merupakan pengertian dari.... Control loop terbuka
8. Secara teknis, mikrokontroler dibagi menjadi 2 jenis, yaitu... RISC dan CISC
9. Mengubah perbandingan lebar-pulsa-positif terhadap lebar-pulsa-negatif ataupun sebaliknya dalam frekuensi sinyal yang tetap merupakan pengertian dari ... modulasi PWM
10. pinMode(3,INPUT); Maksud dari program tersebut adalah... Pin 3 digital arduino disetting sebagai masukan
11. Mikrokontroler adalah satu chip silikon yang didalamnya terkandung sistem interkoneksi antara lain sebagai berikut, kecuali : Hard Disk
12. Rangkaian elektronik yang terdiri dari rangkaian processor singnal conditioning untuk sensor dan driver untuk aktuator definisi dari....Sistem Controller
13. Bagaimana cara memeriksa arduino yang telah terhubung ke perangkat komputer untuk memulai pemrograman atau mengupload program? Tools -> Port
14. Atmega328 memiliki berapa Kb reprogrammable flash memory untuk penyimpanan program? 32Kb
15. Komponen elektronika yang di dalamnya terdapat rangkaian mikroprosesor, memori (RAM/ROM) dan I/O, rangkaian tersebut terdapat dalam level chip atau biasa disebut single chip microcomputer. Pengertian diatas merupakan pengertian dari... Mikrokontroler
16. Mikrokontroler mempunyai instruksi yang berkaitan dengan kontrol dari ... Input dan Output
17. Jumlah pin analog pada Arduino UNO adalah... 6 yaitu A0 sd A5
18. Kelebihan dari memilih Arduino sebagai berikut, kecuali: dapat melakukan segala hal yang dapat dilakukan oleh komputer
19. Analog input arduino memiliki ukuran 10 bit yang artinya memiliki range nilai... 0-1024 nilai
20. Bahasa pemrograman yang paling sering digunakan pada perangkat raspberry pi adalah... Python

M7

1. Pada Arsitektur Visual Servoing block Visual Servoing controller mendapatkan visual feedback dari **Image Processing**
2. Sensor yang dirancang khusus untuk mendeteksi objek sekitar dan melakukan pemetaan adalah... **Sensor Rotating Lidar**
3. Metode yang umumnya digunakan untuk mendeteksi objek bergerak pada video dari kamera statis adalah **Background subtraction**
4. Berikut yang termasuk Multi Perspektive Kamera adalah... **Kinect Camera**
5. Menghitung nilai probability density function (PdF) pada ROI (region of interest) dan frame citra, kemudian menggeser jendela ROI ke frame selanjutnya atas dasar perhitungan (PdF) di frame selanjutnya, merupakan konsep dari ... **Mean Shift**
6. Berikut yang termasuk sensor proximity adalah... **Sensor Ultrasonic**
7. Teknik yang menggunakan informasi feedback yang diekstraksi dari sensor vision/camera adalah **Visual servoing**
8. Servoing biasanya diterapkan pada model kontrol... **Closed loop**
9. Diantara berikut sensor proximity yang dapat mendeteksi bahkan mengenali objek, adalah.. **Sensor Camera**
10. FLIR merupakan singkatan dari **Forward Looking InfraRed**
11. Berikut kamera yang paling cocok untuk explorasi ruang tertutup adalah... **Omnidirectional Camera**
12. Pengenalan gestur (gesture recognition) adalah untuk mengenali makna dari ekspresi gerakan manusia, di bawah ini yang temasuk didalamnya, kecuali... **Suara**
13. Aplikasi dari omnidirectional camera kecuali... **Mapping**
14. Fungsi fundamental dari visual robot adalah... **Pengumpulan Citra**
15. Sistem sensor vision pada kamera yang paling umum digunakan seperti webcam dan kamera handphone adalah jenis kamera ... **Single Perspective Camera**
16. Setiap algoritma deteksi objek memiliki cara kerja yang berbeda, akan tetapi mereka semua bekerja dengan prinsip yang sama yakni... **Ekstraksi Fitur**
17. Sensor yang mampu mendeteksi keberadaan sekitar namun tidak jaraknya adalah... **Sensor PIR**
18. Berikut ini beberapa metode yang bisa digunakan untuk mendeteksi objek, kecuali: **Visual servoing**
19. Bidang ilmu yang membahas bagaimana komputer dapat memperoleh pemahaman dari sebuah gambar atau video digital adalah... **Computer Vision**
20. Salah satu algoritma yang sering digunakan untuk visual tracking adalah... **Mean Shift**

Started on Thursday, 6 May 2021, 12:39 PM

State Finished

Completed on Thursday, 6 May 2021, 12:44 PM

Time taken 5 mins 3 secs

Marks 20.00/20.00

Grade **100.00** out of 100.00

Question **1**

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Yang secara signifikan dapat percepat rise-time pada suatu sistem kendali PID adalah...

Select one:

- a. Derivatif
- b. Proporsional
- c. Integral ✓
- d. Semua benar

The correct answer is: Integral

Question **2**

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Fitur utama pada sistem kendali adalah relasi antara..

Select one:

- a. Input dan Output Sistem ✓
- b. Proses Sistem
- c. Proses dan Output Sistem
- d. Output Sistem

The correct answer is: Input dan Output Sistem

Question **3**

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Fungsi proporsional pada PID adalah...

Select one:

- a. Mengurangi settling-time
- b. Mendekatkan output ke setpoint ✓
- c. Mengurangi overshoot
- d. Mempercepat rise-time

The correct answer is: Mendekatkan output ke setpoint



Online

Question 4

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Bagian PID yang memiliki fungsi untuk mempercepat settling time adalah...

Select one:

- a. Semua benar
- b. Proporsional
- c. Integral
- d. Derivatif ✓

The correct answer is: Derivatif

Question 5

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Diantara berikut contoh yang paling tepat pengaplikasian sistem kendali close-loop adalah...

Select one:

- a. Saklar lampu
- b. Mesin pemanggang roti
- c. Penghangat ruangan otomatis ✓
- d. Mesin pembuat kopi

The correct answer is: Penghangat ruangan otomatis

Question 6

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sistem kendali pada industri diantara berikut yang kurang tepat adalah...

Select one:

- a. Sistem Industri Pariwisata ✓
- b. Sistem manufaktur dan pabrikasi
- c. Sistem ketenagalistrikan
- d. Kontrol kualitas produk

The correct answer is: Sistem Industri Pariwisata

Question 7

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pada sistem kendali close-loop, perbedaan antara nilai aktual dan nilai yang diinginkan disebut...

Select one:

- a. Feedback
- b. Actual point
- c. Set point
- d. Error ✓

The correct answer is: Error

Question 8

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Bagian dari PID memanfaatkan error saat ini untuk menstabilkan sistem adalah...

Select one:

- a. Proporsional ✓
- b. Semua benar
- c. Derivatif
- d. Integral

The correct answer is: Proporsional

Question 9

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut perangkat yang paling tepat memanfaatkan sistem kendali kontrol loop adalah...

Select one:

- a. Remote TV
- b. Saklar Lampu
- c. Air Conditioner ✓
- d. Kipas Angin

The correct answer is: Air Conditioner

Question 10

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Perbedaan antara sistem kendali linear dan non-linear berdasarkan...

Select one:

- a. linieritas input dan output ✓
- b. jumlah dari variabel output
- c. hubungan linear antara input dan proses
- d. jumlah dari variabel input

The correct answer is: linieritas input dan output

Question 11

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut yang bukan merupakan keunggulan dari sistem kendali open-loop adalah...

Select one:

- a. Ekonomis
- b. Mudah dirawat
- c. Akurat ✓
- d. Konstruksi sederhana

The correct answer is: Akurat

Question 12

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Syarat sistem kendali yang baik harus berbanding lurus dengan...

Select one:

- a. Akurasi
- b. Osilasi
- c. Kecepatan ✓
- d. Stabilitas

The correct answer is: Kecepatan

Question 13

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sistem kendali dapat dijalankan dengan menggunakan algoritma..

Select one:

- a. Kontrol Flow
- b. Perulangan
- c. Machine Learning
- d. Kontrol Loop ✓

The correct answer is: Kontrol Loop

Question 14

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Penggunaan kondisi if-else pada suatu sistem memiliki kekurangan yaitu...

Select one:

- a. rise-time tinggi
- b. Steady-state-error tinggi ✓
- c. settling-time lama
- d. Overshot tinggi

The correct answer is: Steady-state-error tinggi

Question 15

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sistem yang mengelola, memerintah, mengarahkan, dan mengatur perilaku perangkat-perangkat di robot atau sistem lain untuk mendapat hasil sesuai yang diinginkan disebut...

Select one:

- a. Sistem Tertanam
- b. Sistem Pengambilan Keputusan
- c. Sistem Kendali ✓
- d. Sistem Cerdas

The correct answer is: Sistem Kendali

Question 16

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sistem kendali pada perangkat, terutama elektronik berfungsi untuk...

Select one:

- a. Akurasi
- b. Keamanan
- c. Otomatisasi ✓
- d. Keandalan

The correct answer is: Otomatisasi

Question 17

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sistem kendali pengaturan PID terletak pada ...

Select one:

- a. Proses
- b. Input
- c. Feedback
- d. Kontroller ✓

The correct answer is: Kontroller

Question 18

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Input sistem yang sepenuhnya tidak tergantung pada output sistem adalah sistem kendali...

Select one:

- a. Close-loop
- b. Manual
- c. Otomatis
- d. Open-loop ✓

The correct answer is: Open-loop

Question 19

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut yang bukan merupakan kekurangan dari sistem kendali close-loop adalah...

Select one:

- a. Lebih rumit dirancang
- b. Kurang akurat ✓
- c. Lebih banyak perawatan
- d. Lebih mahal

The correct answer is: Kurang akurat

Question 20

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pernyataan yang benar antara open-loop dan close-loop adalah...

Select one:

- a. Open-loop memiliki feedback dari output
- b. Close-loop memiliki feedback dari output ✓
- c. Terdapat kanal umpan balik pada open-loop
- d. Nilai error yang dikur pada open-loop

The correct answer is: Close-loop memiliki feedback dari output

[◀ Materi 8 - Sistem Pengendali Robot
\(PID\)](#)[Jump to...](#)[Kuis 8 - Sistem Pengendali Robot \(PID\) -
Khusus Kelas Malam ►](#)

Started on Thursday, 10 June 2021, 8:59 AM**State** Finished**Completed on** Thursday, 10 June 2021, 9:21 AM**Time taken** 21 mins 31 secs**Question 1**

Complete

Marked out of
1.00

Pernyataan yang benar antara open-loop dan close-loop adalah...

Select one:

- a. Terdapat kanal umpan balik pada open-loop
- b. Nilai error yang dikur pada open-loop
- c. Close-loop memiliki feedback dari output
- d. Open-loop memiliki feedback dari output

The correct answer is: Close-loop memiliki feedback dari output

Question 2

Complete

Marked out of
1.00

Metode yang umumnya digunakan untuk mendeteksi objek bergerak pada video dari kamera statis adalah

Select one:

- a. Image Processing
- b. Background subtraction
- c. Histogram of Oriented Gradients (HOG)
- d. Visual servoing

The correct answer is: Background subtraction

Question 3

Complete

Marked out of
1.00

Secara umum, mekanisme motor stepper bekerja secara

Select one:

- a. Diam stasioner
- b. Bergerak atas dan bawah
- c. Bergerak kiri dan kanan
- d. Berputar langkah demi langkah

Send messa...

The correct answer is: Berputar langkah demi langkah

Question 4

Complete

Marked out of
1.00

Bagian PID yang memiliki fungsi untuk mempercepat settling time adalah...

Select one:

- a. Proporsional
- b. Derivatif
- c. Semua benar
- d. Integral

The correct answer is: Derivatif

Question 5

Complete

Marked out of
1.00

Input sistem yang sepenuhnya tidak tergantung pada output sistem adalah sistem kendali...

Select one:

- a. Open-loop
- b. Close-loop
- c. Manual
- d. Otomatis

The correct answer is: Open-loop

Question 6

Complete

Marked out of
1.00

Dibawah ini salah satu jenis robot berkaki satu adalah :

Select one:

- a. PogoStick
- b. ASIMO
- c. BigDog
- d. AirRay

The correct answer is: PogoStick

Question 7

Complete

Marked out of
1.00

Kategori sensor yang memiliki fungsi untuk melakukan pengukuran, memantau dan merekam perubahan lingkungan disebut

Select one:

- a. Proximity Sensor
- b. Passive Sensor
- c. Environmental Sensor
- d. Active Sensor

The correct answer is: Environmental Sensor

Question 8

Complete

Marked out of
1.00

Sistem pnumatik prinsip dasarnya adalah mengolah kerja

Select one:

- a. Api
- b. Tanah
- c. Cairan
- d. Udara

The correct answer is: Cairan

Question 9

Complete

Marked out of
1.00

Alat yang memiliki kemampuan mengubah suatu bentuk energy menjadi energy lain dan mengirimkannya disebut

Select one:

- a. Actuator
- b. Sensor
- c. Transducer
- d. Manipulator

The correct answer is: Transducer

Question 10

Complete

Marked out of
1.00

Sensor temperatur anti korosi dan dapat mengukur hingga suhu 1000 derajat celcius adalah...

Select one:

- a. Semiconductor-Based Sensors (ICs)
- b. Negative Temperature Coefficient (NTC)
- c. Resistance Temperature Detectors (RTDs)
- d. Thermal Diode Sensor

The correct answer is: Resistance Temperature Detectors (RTDs)

Question 11

Complete

Marked out of
1.00

Pengukuran percepatan objek terhadap gravitasi bumi merupakan pengukuran akselerometer untuk pergerakan benda yang bersifat ...

Select one:

- a. Dinamis
- b. Statis
- c. Elastif
- d. Pasif

The correct answer is: Statis

Question 12

Complete

Marked out of
1.00

Jenis akselerometer yang mampu mengeluarkan tegangan dan kemudian dapat dikonversi menjadi percepatan adalah...

Select one:

- a. Induktif
- b. Kapasitif
- c. Piezoelektrik
- d. Piezo Resistif

The correct answer is: Piezoelektrik

Question 13

Complete

Marked out of
1.00

Berikut yang termasuk sensor proximity adalah...

Select one:

- a. Sensor Ultrasonic
- b. Sensor Lidar
- c. Sensor PIR
- d. Sensor Accelero

The correct answer is: Sensor Accelero

Question 14

Complete

Marked out of
1.00

Pengenalan gestur (gesture recognition) adalah untuk mengenali makna dari ekspresi gerakan manusia, di bawah ini yang termasuk didalamnya, kecuali...

Select one:

- a. Tubuh
- b. Suara
- c. Wajah
- d. Tangan

The correct answer is: Suara

Question 15

Complete

Marked out of
1.00

Gerakan robot terbang naik atau turun pada sumbu Vertical robot, merupakan gerakan :

Select one:

- a. Roll
- b. Pitch
- c. Yaw
- d. Lift

The correct answer is: Lift

Question 16

Complete

Marked out of
1.00

Pernyataan berikut yang benar mengenai sensor ketinggian adalah ...

Select one:

- a. Semakin tinggi sensor semakin lama pantulan gelombang didapatkan
- b. Semakin tinggi sensor semakin besar tekanan udaranya
- c. Semakin tinggi sensor semakin kecil tekanan udaranya
- d. Semakin tinggi sensor semakin sedikit pantulan gelombang yang didapat

The correct answer is: Semakin tinggi sensor semakin kecil tekanan udaranya

Question 17

Complete

Marked out of
1.00

Dalam merancang robot bipedal atau berkaki dua menghadapi dua masalah utama, yaitu

Select one:

- a. Gerak Robot
- b. kontrol keseimbangan
- c. kontrol keseimbangan dan gerak robot
- d. Bobot Robot dan Power

The correct answer is: kontrol keseimbangan dan gerak robot

Question 18

Complete

Marked out of
1.00

Berikut yang termasuk Multi Perspektive Kamera adalah...

Select one:

- a. Action Camera
- b. Kinect Camera
- c. SLR Camera
- d. Webcam

The correct answer is: Kinect Camera

Question 19

Complete

Marked out of
1.00

Sistem kendali dapat dijalankan dengan menggunakan algoritma..

Select one:

- a. Kontrol Loop
- b. Kontrol Flow
- c. Perulangan
- d. Machine Learning

The correct answer is: Kontrol Loop

Question 20

Complete

Marked out of
1.00

Berikut yang bukan merupakan kekurangan dari sistem kendali close-loop adalah...

Select one:

- a. Lebih mahal
- b. Kurang akurat
- c. Lebih rumit dirancang
- d. Lebih banyak perawatan

The correct answer is: Kurang akurat

Question 21

Complete

Marked out of
1.00

Jenis sensor yang bekerja dengan cara mengirimkan energi dan mengukur feedback-nya untuk mengukur informasi dari lingkungan, termasuk ke dalam jenis :

Select one:

- a. Sensor Pasif
- b. Sensor Aktif
- c. Sensor Proprioseptif
- d. Sensor Eksteroseptif

The correct answer is: Sensor Aktif

Question 22

Complete

Marked out of
1.00

Pernyataan yang paling benar mengenai sistem penggerak robot holonomic adalah...

Select one:

- a. Berbelok dengan manufer motor kiri dan kanan
- b. Dapat berbelok dengan sudut yang terbatas
- c. Dapat bergerak dengan instan ke segala arah
- d. Bergerak dengan steering

The correct answer is: Dapat bergerak dengan instan ke segala arah

Question 23

Complete

Marked out of
1.00

Sistem kendali pengaturan PID terletak pada ...

Select one:

- a. Input
- b. Kontroller
- c. Proses
- d. Feedback

The correct answer is: Kontroller

Question 24

Complete

Marked out of
1.00

Sistem kendali pada industri diantara berikut yang kurang tepat adalah...

Select one:

- a. Sistem Industri Pariwisata
- b. Sistem manufaktur dan pabrikasi
- c. Kontrol kualitas produk
- d. Sistem ketenagalistrikan

The correct answer is: Sistem Industri Pariwisata

Question 25

Complete

Marked out of
1.00

Sensor Environmental pada bidang teknologi pertanian digunakan untuk monitoring kondisi dan tingkat kesuburan tanah, dengan mengukur parameter berikut kecuali,

Select one:

- a. Kelembaban tanah
- b. pH tanah
- c. Suhu tanah
- d. Kandungan N, P, K pada tanah

The correct answer is: Suhu tanah

Question 26

Complete

Marked out of
1.00

`pinMode(3,INPUT);` Maksud dari program tersebut adalah...

Select one:

- a. Pin 3 analog arduino disetting sebagai keluaran
- b. Pin 3 analog arduino disetting sebagai masukan
- c. Pin 3 digital arduino disetting sebagai keluaran
- d. Pin 3 digital arduino disetting sebagai masukan

The correct answer is: Pin 3 digital arduino disetting sebagai masukan

Question 27

Complete

Marked out of
1.00

Bidang ilmu yang membahas bagaimana komputer dapat memperoleh pemahaman dari sebuah gambar atau video digital adalah...

Select one:

- a. Micro Computer
- b. Computer Science
- c. Computer Vision
- d. Data Science

The correct answer is: Computer Science

Question 28

Complete

Marked out of
1.00

Untuk bergerak ke kanan pada sistem penggerak robot dengan menggunakan roda mekanum, maka roda yang harus berputar kedepan adalah ...

Select one:

- a. Depan kanan dan belakang kanan
- b. Depan kiri dan belakang kiri
- c. Depan kanan dan belakang kiri
- d. Depan kiri dan belakang kanan

The correct answer is: Depan kanan dan belakang kanan

Question 29

Complete

Marked out of
1.00

Berikut ini jenis yang tidak termasuk actuator electric Rotasi adalah...

Select one:

- a. Motor Servo
- b. Motor DC
- c. Motor Stepper
- d. Selenoid

The correct answer is: Selenoid

Question 30

Complete

Marked out of
1.00

FLIR merupakan singkatan dari

Select one:

- a. Forward Looking InfraRed
- b. Visual servoing
- c. Multiple Perspective Camera
- d. Thermal Imaging Camera

The correct answer is: Forward Looking InfraRed

Question 31

Complete

Marked out of
1.00

Bahasa pemrograman yang digunakan pada mikrokontroller arduino adalah...

Select one:

- a. Python
- b. C
- c. C++ dengan modifikasi
- d. C++

The correct answer is: C++ dengan modifikasi

Question 32

Complete

Marked out of
1.00

Komponen dasar robot yang berfungsi seperti tangan pada manusia disebut juga?

Select one:

- a. Chassis
- b. Actuator
- c. End Effector
- d. Mover

The correct answer is: End Effector

Question 33

Complete

Marked out of
1.00

Sensor Ultrasonik tidak terpengaruh oleh warna dan transparansi objek karena mendekteksi jarak melalui ?

Select one:

- a. Udara
- b. Cahaya
- c. Radiasi panas
- d. Gelombang Suara

The correct answer is: Gelombang Suara

Question 34

Complete

Marked out of
1.00

End Effector berfungsi sebagai bagian terakhir yang menghubungkan antara manipulator dengan obyek yang menjadi target dari robot, contoh yang bukan sebagai end effector adalah...

Select one:

- a. Catu Daya
- b. Penjepit/Gripper
- c. Penyemprot cat
- d. Las

The correct answer is: Catu Daya

Question 35

Complete

Marked out of
1.00

Robot penjelajah bawah laut yang dikendalikan operator dari dalam robot, merupakan jenis robot :

Select one:

- a. ROV
- b. UAV
- c. AUV
- d. HOV

The correct answer is: HOV

Question 36

Complete

Marked out of
1.00

Waktu yang dibutuhkan gelombang suara untuk kembali digunakan sebagai pengukuran jarak merupakan cara kerja dari sensor?

Select one:

- a. Lidar
- b. Ultrasonik
- c. Inframerah
- d. warna

The correct answer is: Ultrasonik

Question 37

Complete

Marked out of
1.00

Sensor yang dapat mengukur jarak obyek dengan memanfaatkan gelombang suara adalah sensor ...

Select one:

- a. Infra Red
- b. Sensor Ultrasonik
- c. Gyroscope
- d. Camera

The correct answer is: Sensor Ultrasonik

Question 38

Complete

Marked out of
1.00

Mikrokontroller adalah satu chip silikon yang didalamnya terkandung sistem interkoneksi antara lain sebagai berikut, kecuali :

Select one:

- a. I/O
- b. RAM dan ROM
- c. mikroprosesor
- d. Hard Disk

The correct answer is: Hard Disk

Question 39

Complete

Marked out of
1.00

Berikut sensor yang harus dimiliki oleh robot berkaki dengan fungsi keseimbangan, kecuali...

Select one:

- a. Akselerometer Statik
- b. Gyrometer
- c. Barometer
- d. Akselerometer Dinamik

The correct answer is: Barometer

Question 40

Complete

Marked out of
1.00

Stepper motor bekerja dengan menggunakan satu lilitan penuh pada setiap bagian stator adalah..

Select one:

- a. Motor servo Standar
- b. Motor servo continuous
- c. Motor Stepper Unipolar
- d. Motor stepper Bipolar

The correct answer is: Motor stepper Bipolar

Question 41

Complete

Marked out of
1.00

Yang bukan komponen penyusun selenoid

Select one:

- a. Coil Winding
- b. Radiator
- c. Lilitan tembaga
- d. Plunger

The correct answer is: Radiator

Question 42

Complete

Marked out of
1.00

Robot yang memiliki jenis arm/lengan, paling umum dipakai dalam bidang

Select one:

- a. Politik
- b. Seni Budaya
- c. Industri
- d. Keagamaan

The correct answer is: Industri

Question 43

Complete

Marked out of
1.00

Berikut ini kelebihan dari sensor time-of-flight, kecuali!

Select one:

- a. Kemampuan pencitraan 3D
- b. Digunakan dalam berbagai macam aplikasi karena kemampuannya untuk mengidentifikasi objek besar
- c. Biaya lebih tinggi
- d. Rentang pengukuran yang tinggi berikut akurasinnya

The correct answer is: Biaya lebih tinggi

Question 44

Complete

Marked out of
1.00

Kategori sensor yang sinyal keluarannya berupa nilai logika dalam bentuk "0" atau "1" adalah

Select one:

- a. Sensor Aktif
- b. Sensor Pasif
- c. Sensor Analog
- d. Sensor Diskrit

The correct answer is: Sensor Analog

Question 45

Complete

Marked out of
1.00

Berikut kamera yang paling cocok untuk explorasi ruang tertutup adalah...

Select one:

- a. Multiple Perspective Camera
- b. Omnidirectional Camera
- c. Single Perspective Camera
- d. Laser Scanner

The correct answer is: Laser Scanner

Question 46

Complete

Marked out of
1.00

Sistem yang mengelola, memerintah, mengarahkan, dan mengatur perilaku perangkat-perangkat di robot atau sistem lain untuk mendapat hasil sesuai yang diinginkan disebut...

Select one:

- a. Sistem Pengambilan Keputusan
- b. Sistem Tertanam
- c. Sistem Kendali
- d. Sistem Cerdas

The correct answer is: Sistem Kendali

Question 47

Complete

Marked out of
1.00

Jenis robot yang membutuhkan sensor accelero dan gyro untuk melakukan pergerakan merupakan robot dengan sistem penggerak ...

Select one:

- a. 3 roda 2 motor
- b. 4 roda dengan steering
- c. 2 roda 2 motor
- d. 4 roda 4 motor

The correct answer is: 2 roda 2 motor

Question 48

Complete

Marked out of
1.00

Aktuator yang sering digunakan untuk gerakan linier untuk beban-beban yang berat adalah

Select one:

- a. Aktuator pneumatik
- b. Pegas
- c. Aktuator hidrolik
- d. Aktuator elektrik

The correct answer is: Aktuator hidrolik

Question 49

Complete

Marked out of
1.00

Komponen elektronika yang di dalamnya terdapat rangkaian mikroprosesor, memori (RAM/ROM) dan I/O, rangkaian tersebut terdapat dalam level chip atau biasa disebut single chip microcomputer. Pengertian diatas merupakan pengertian dari...

Select one:

- a. Motherboard
- b. Mikrokomputer
- c. Harddisk
- d. Mikrokontroler

The correct answer is: Mikrokontroler

Question 50

Complete

Marked out of
1.00

Yang menjadi ciri utama dari servo motor adalah

Select one:

- a. Magnet
- b. Gear box
- c. Kabel
- d. Cover

The correct answer is: Gear box

◀ Link Youtube Materi Sistem Pengendali
Robot (PID)

Jump to...

Soal UTS Robotika Cerdas (Kelas Malam) -
FIKTI ►

PERTEMUAN 9

1. Proses penumpahan air terpusat hanya pada satu titik, selanjutnya titik ini akan dikenal sebagai destination atau tujuan, Air akan membanjiri titik center ini, kemudian mulai mengalir ke area disekitarnya. Analogi tersebut merupakan bentuk dari algoritma ...
Flood fill
2. Berikut yang merupakan Kondisi ideal pada sensor robot line follower ... 11100111
3. Kekurangan line follower analog dibandingkan dengan line follower digital adalah...Tidak dapat diprogram
4. Kemampuan robot bergerak untuk mengetahui posisinya pada suatu waktu tertentu disebut... sistem lokalisasi robot
5. Sensor yang digunakan pada robot line follower adalah... Photodioda
6. Jumlah minimum sensor pada line follower sebanyak...2 sensor
7. Fungsi Kontroller yang paling tepat pada line follower digital adalah... Memproses input sensor untuk memberikan perintah ke driver motor
8. Kontrol yang digunakan untuk mengukur seberapa cepat robot bergerak dari kiri ke kanan atau dari kanan ke kiri adalah... Kontrol Derivatif
9. Komponen sensor yang dapat digunakan untuk Wall following robot adalah ... Sensor Jarak
10. Selain sensor jarak, berikut ini apa saja yang termasuk ke dalam komponen utama dari wall following robot, kecuali ... Sensor Pir
11. sistem kendali yang sering digunakan pada robot line follower adalah... PID
12. Pada awalnya, robot berjalan mengikuti dinding kiri atau dinding kanan pada proses memetakan Maze adalah penerapan dari algoritma ... simple maze
13. Berikut yang tidak termasuk rangkaian utama line follower analog adalah... Kontroller
14. Berikut yang tidak termasuk perangkat utama line follower digital adalah... Modul Komparator
15. Dibawah ini ada beberapa algoritma yang sering digunakan dalam pencarian jalur dalam sebuah maze, kecuali ... open loop
16. Ketika robot menemukan halangan, robot akan melakukan penelusuran dengan metode wall follower yaitu dengan mengikuti lintasan berupa garis sesuai prioritas yang diterapkan sambil menghitung total belokan, merupakan penerapan dari algoritma ... pledge
17. Fungsi LED pada sensor line follower adalah... Sebagai cahaya pemancar (transmpter)
18. Bagaimana cara kerja navigasi dari robot Wall following ? mengikuti kontur dinding didalam labirin
19. Dead Reckoning adalah salah satu dari teknik lokalisasi yang termasuk dalam kategori... relative localization
20. Sensor yang digunakan untuk mengukur kecepatan angular (RPM) dari roda-roda robot adalah ... Sensor Rotary encoder

PERTEMUAN 10

1. Berikut yang merupakan definisi robot kecuali... Memiliki mikrokontroller sebagai penggerak
2. Komponen robot yang memiliki fungsi untuk mengubah besaran fisik menjadi besaran elektrik disebut...Sensor
3. Gerakan robot terbang naik atau turun pada sumbu Vertical robot, merupakan gerakan : Pitch
4. Banyak roda omniwheel yang digunakan agar robot dapat bergerak ke segala arah tanpa perlu berbelok adalah... 3 atau 4
5. Berikut yang merupakan jenis sensor enviromental adalah.. Humidity
6. Berikut ini beberapa metode yang bisa digunakan untuk mendeteksi objek, kecuali: Visual servoing
7. Metode yang umumnya digunakan untuk mendeteksi objek bergerak pada video dari kamera statis adalah Background subtraction
8. Berikut sensor yang memiliki fungsi untuk melakukan pengukuran kelembaban tanah adalah.. FS200
9. Berikut yang bukan merupakan jenis mikrokontroler... Rapsberry Pi
10. Diantara berikut mana yang merupakan perangkat mikrokomputer... Rapsberry Pi
11. Komponen dasar robot yang berfungsi seperti indra pada manusia adalah... Sensor
12. Berikut sensor yang memiliki fungsi untuk melakukan pengukuran pada kandungan nutrisi tanah adalah.. RS485
13. Bidang ilmu yang membahas bagaimana komputer dapat memperoleh pemahaman dari sebuah gambar atau video digital adalah... Computer Vision
14. Komponen dasar robot yang berfungsi melakukan eksekusi pada objek tujuan adalah... End Effector
15. Komponen yang memiliki fungsi untuk memproses sinyal elektrik dari sensor dan membuat keputusan untuk tindakan selanjutnya adalah... Mikrokontroller
16. Berikut yang bukan merupakan klasifikasi robot berdasarkan fungsi kerjanya yaitu Static robot
17. Jenis mikrokontroller yang digunakan pada Arduino UNO adalah... ATMEGA 328
18. Fungsi fundamental dari visual robot adalah... Pengumpulan Citra
19. Berikut yang bukan merupakan sensor enviromental adalah.. Soil sensor
20. Berikut yang bukan merupakan jenis sensor proximity.. Tilt

Started on Thursday, 1 July 2021, 12:13 PM**State** Finished**Completed on** Thursday, 1 July 2021, 12:19 PM**Time taken** 5 mins 5 secs**Marks** 20.00/20.00**Grade** **10.00** out of 10.00 (**100%**)**Question 1**

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Perbedaan data utama yang diperoleh dari teknologi VSLAM dibandingkan dengan SLAM...

Select one:

- a. Pengukuran
- b. Warna, tekstur, dan bentuk ✓
- c. Visualisasi pemetaan 2D
- d. Prediksi pemetaan

The correct answer is: Warna, tekstur, dan bentuk

Question 2

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Pada TOF, kamera memperoleh informasi kedalaman dengan cara ?

Select one:

- a. gambar 3D melalui cahaya terstruktur
- b. posisi titik
- c. mengukur sinyal TOF antara kamera dan objek ✓
- d. Ainformasi permukaan objek

The correct answer is: mengukur sinyal TOF antara kamera dan objek

Question 3

Correct

Mark 1.00 out of 1.00

Pernyataan yang benar mengenai sensor laser range finder yang digunakan pada teknologi slam, kecuali..

Select one:

- a. Sensor LiDAR memiliki tingkat kepadatan yang tinggi
- b. Sensor LiDAR bagus digunakan untuk ekstraksi fitur planar
- c. Memiliki teknologi phase-shift
- d. Memiliki kemampuan untuk mengidentifikasi objek ✓

The correct answer is: Memiliki kemampuan untuk mengidentifikasi objek

Send messa...

Question 4

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Robot dengan sistem SLAM memiliki tugas khusus seperti...

Select one:

- a. Memiliki sistem navigasi
- b. Memetakan suatu ruangan
- c. Menentukan posisi dalam peta
- d. Semua benar ✓

The correct answer is: Semua benar

Question 5

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Keunggulan SLAM dengan monocular camera adalah..

Select one:

- a. Software sederhana
- b. Algoritma lebih sederhana
- c. Ukuran dapat menyesuaikan
- d. Harga lebih murah ✓

The correct answer is: Harga lebih murah

Question 6

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pada cahaya terstruktur, kamera memproyeksikan pola yang diketahui ke objek dan melihat deformasi pola oleh kamera inframerah untuk ...

Select one:

- a. menghitung kedalaman dan informasi permukaan objek ✓
- b. gambar 2D
- c. posisi titik
- d. gambar 3D melalui cahaya terstruktur

The correct answer is: menghitung kedalaman dan informasi permukaan objek

Question 7

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Jenis sensor yang diterapkan pada teknologi SLAM, kecuali...

Select one:

- a. Acoustic sensors ✓
- b. Environmental sensors
- c. Laser rangefinders
- d. Visual sensors

The correct answer is: Acoustic sensors

Question 8

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut pernyataan yang benar mengenai sensor sonar pada teknologi SLAM adalah..

Select one:

- a. Tidak dapat diterapkan pada permukaan logam
- b. Jangkauan pengindraan tinggi
- c. Kecepatan respon tinggi
- d. Sonar dengan frekuensi rendah memiliki resolusi lebih baik ✓

The correct answer is: Sonar dengan frekuensi rendah memiliki resolusi lebih baik

Question 9

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Yang membedakan SLAM dengan VSLAM adalah...

Select one:

- a. Penggunaan perangkat sensor ✓
- b. Pergerakan robot
- c. Kinerja dan kemampuan pemetaan
- d. Fungsi utama algoritma

The correct answer is: Penggunaan perangkat sensor

Question 10

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Pemetaan occupancy grids pada SLAM berguna untuk..

Select one:

- a. Algoritma eksplorasi ✓
- b. Pemetaan
- c. Mekanisme gerakan robot
- d. Pengolahan gambar

The correct answer is: Algoritma eksplorasi

Question 11

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sensor visual untuk teknologi SLAM terdiri dari tiga jenis, kecuali..

Select one:

- a. RGB-D camera
- b. Monocular camera
- c. Stereo camera
- d. Temperature camera ✓

The correct answer is: Temperature camera

Question 12

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Perbedaan utama antara sparse SLAM dan dense SLAM adalah...

Select one:

- a. Alur kerja yang berbeda
- b. dense method menggunakan lebih banyak pixel daripada sparse ✓
- c. gambar 3D melalui cahaya terstruktur
- d. metode yang dapat dipilih

The correct answer is: dense method menggunakan lebih banyak pixel daripada sparse

Question 13

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Permasalahan pada robot dengan teknologi SLAM, kecuali..

Select one:

- a. Kesalahan pengumpulan data dapat berakibat fatal
- b. Kesalahan korelasi posisi dan kumpulan data sensor
- c. Pergerakan yang acak sulit untuk dipetakan ✓
- d. Lokalisasi dan peta robot tidak diketahui

The correct answer is: Pergerakan yang acak sulit untuk dipetakan

Question 14

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut yang bukan merupakan teknik untuk menghasilkan peta yang konsisten adalah...

Select one:

- a. Single mapping ✓
- b. Extended Kalman Filter SLAM
- c. Scan matching
- d. Graph SLAM

The correct answer is: Single mapping

Question 15

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Cara paling sederhana untuk mencocokkan fitur antara dua gambar adalah dengan cara...

Select one:

- a. Metode Langsung membandingkan seluruh gambar satu sama lain
- b. mengamati pemandangan yang sama dengan bingkai
- c. Prediksi pemetaan
- d. membandingkan semua deskriptor fitur pada gambar pertama dengan semua deskriptor fitur lainnya pada gambar kedua ✓

The correct answer is: membandingkan semua deskriptor fitur pada gambar pertama dengan semua deskriptor fitur lainnya pada gambar kedua

Question 16

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut urutan proses VSLAM yang benar adalah..

Select one:

- a. Inisialisasi - Prediksi - Pengukuran - Pembaruan - Pengelolaan peta ✓
- b. Pengukuran - Inisialisasi - Pembaruan - Pengelolaan peta - Prediksi
- c. Pengukuran - Pengelolaan peta - Inisialisasi - Prediksi - Pembaruan
- d. Inisialisasi - Pengukuran - Pembaruan - Pengelolaan peta - Prediksi

The correct answer is: Inisialisasi - Prediksi - Pengukuran - Pembaruan - Pengelolaan peta

Question 17

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sistem back-end pada teknologi SLAM adalah..

Select one:

- a. MAP estimation ✓
- b. Robot movement
- c. Data assosiation
- d. Sensor data

The correct answer is: MAP estimation

Question 18

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Sebagian besar sistem SLAM menggunakan Kamera RGB-D yang menghasilkan ...

Select one:

- a. gambar 2D
- b. gambar 3D melalui cahaya terstruktur ✓
- c. posisi titik
- d. Algoritma

The correct answer is: gambar 3D melalui cahaya terstruktur

Question 19

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut yang bukan merupakan klasifikasi permasalahan perhitungan pada teknologi SLAM adalah...

Select one:

- a. Single sensor vs multi sensor robot ✓
- b. Volumetric vs feature-based
- c. Active vs Passive SLAM
- d. Topology vs geometry

The correct answer is: Single sensor vs multi sensor robot

Question 20

Correct

Mark 1.00 out of
1.00

Berikut yang bukan merupakan penerapan SLAM pada robot...

Select one:

- a. Following robot ✓
- b. Resque robot
- c. Robot AGV pada industri
- d. Vacum robot

The correct answer is: Following robot

[◀ Materi 11 - Sistem Navigasi pada Robot \(Part 2\)](#)[Jump to...](#)[Kuis M11 - Sistem Navigasi pada Robot \(Part 2\) Khusus Kelas Malam ►](#)

KUIS M12

1. Bidang robotika yang mengalami kemajuan signifikan dengan adanya machine learning adalah... Semua benar
2. Kumpulan algoritma pada python untuk pemrosesan numerik, sinyal, dan juga statistik merupakan library... Scipy
3. Hasil keluaran dari robot vision berbentuk... Tindakan fisik
4. Hasil dan kualitas dari machine learning dapat diukur dan dilihat menggunakan... Confusion matrix
5. Teknik machine learning untuk mencari unsur interistik pada data kemudian mengelompokkannya adalah... Clustering
6. Implementasi imitation learning pada robot diantaranya kecuali... Battle robot
7. Teknik machine learning untuk memprediksi sinyal kontinu adalah... Regression
8. Teknik machine learning dengan fungsi mengelompokkan data ke dalam kategori tertentu adalah... Classification
9. Berdasarkan cara kerjanya machine learning yang membutuhkan dataset untuk membangun suatu model prediksi disebut...
10. Library python yang menyediakan fungsi untuk menggambar grafik baik 2D maupun 3D adalah... Matplotlib
11. Kumpulan algoritma matematika dengan array n-dimensional pada bahasa pemrograman python merupakan fungsi dari library... Numpy
12. Pada evaluasi metrik untuk machine learning, data dibagi menjadi dua kelompok, dengan istilah... Data training dan testing
13. Pemrograman pada robot saat ini paling banyak menggunakan bahasa pemrograman python, diantara berikut yang merupakan library python adalah... **kecuali (harusnya) Digiread**
14. Berikut yang merupakan supervised learning adalah... A dan B benar
15. Berikut beberapa teknik yang digunakan pada unsupervised learning, kecuali... Logistic Regression
16. Pembelajaran yang membiarkan model bekerja sendiri untuk menemukan informasi yang mungkin tidak terlihat oleh mata manusia merupakan salah satu fungsi dari... Unsupervised learning
17. Berikut yang merupakan implementasi robot vision, kecuali... Following robot
18. Input - Output dari pemrosesan pada komputer vision adalah... Images to Information/Features
19. Mempelajari data baru berdasarkan data yang sudah diberikan untuk meningkatkan kemampuan suatu sistem / robot adalah... Self Supervised Learning
20. Algoritma yang digunakan untuk supervised learning adalah... Semua benar

KUIS M13

1. Telemanipulator merupakan teknologi pada robot yang sering digunakan pada bidang... Medical – Surgery
2. Robot luar ruangan dianggap lebih kompleks karena... Semua benar
3. Perenerapan AI dan Machine learning pada medis diantaranya...
4. Robot industri yang memiliki gerakan berputar, horizontal/vertical dan bisa digunakan pada ruang dimensi tiga XYZ adalah... Cartesian coordinate robot
5. Robot yang berfungsi untuk membantu manusia melakukan pekerjaan yang kotor, membosankan, jauh, berbahaya atau berulang-ulang, termasuk pekerjaan rumah tangga disebut... Service robot
6. Berikut yang termasuk penerapan robot pada bidang medical adalah... Semua benar
7. Yang bukan merupakan fungsi robot explorasi adalah... Melakukan perawatan lingkungan
8. Robot industri yang memiliki tiga sumbu kontrol utama pada ruang dimensi tiga XYZ disebut... Cartesian coordinate robot
9. Robot yang memiliki tiga lengan paralel yang saling terhubung dan memiliki kemampuan manuver yang tinggi adalah... Delta robot
10. Robot yang berfokus dibidang tanaman pangan, perkebunan, perhutanan, peternakan dan perikanan disebut juga sebagai robot... Agricultural Robot
11. Keuntungan dengan adanya penggunaan robot pada industri kecuali... Penghematan bahan mentah dan SDM
12. Berikut fungsi dari robot explorasi underwater kecuali... Pemeliharaan dan tambak laut
13. Penerapat robot medis yang berfungsi memungkinkan tenaga medis profesional di luar lokasi untuk bergerak, melihat-lihat, berkomunikasi, dan berpartisipasi dari lokasi yang jauh adalah... Telepresence robot
14. Service robot dikategorikan berdasarkan penggunaannya yaitu... Pribadi dan profesional
15. Robot explorasi umumnya digunakan untuk melakukan penjelajahan di lingkungan berikut, kecuali... Zona perang
16. Berikut komponen yang tidak terdapat pada disinfection robot... Solar panel untuk daya
17. Penerapan umum robot pada industri diantaranya kecuali... Eksplorasi dan identifikasi bahan material
18. Robot industri yang memiliki gerakan secara lateral pada poros untuk koordinat XY adalah... SCARA robot
19. Keuntungan dengan adanya penerapan teknologi robot pada pertanian, kecuali... Pemeliharaan dan pengolahan tanaman secara otomatis
20. Berikut tugas-tugas yang sudah diterapkan pada robot agriculture, kecuali... Pencukuran bulu domba