16 Тактирование СОМ-порта

Так как по сути COM-порт – это сдвиговый регистр, то ему нужны какието импульсы тактирования.

Тактирование данных портов осуществляется непрерывно и происходит с помощью встроенного программируемого бод-генератора. Бод-генератор представляет собой программируемый делитель частоты. Частота F_{out} осуществляется по формуле $F_{\text{out}} = F_{\text{in}} / (16 * DL)$, где DL - шестнадцатибитная константа, старшая и младшая часть которой хранятся в двух регистрах UART (DLL и DMM). Частота тактирования измеряется в бодах.

Доп инфа)

На вход бод-генератора поступает меандр, получаемый от внешнего кварцевого резонатора, который тактирует и сам автомат UART. Частота тактирования автомата UART по крайней мере в 16 раз больше *Fout*.

Следует учитывать, что, для того чтобы правильно рассчитать DL, необходимо точно знать Fin.

Вполне естественно, что на разных материнских платах используют разные микросхемы и разные кварцевые резонаторы. Применительно к современным Super I/O, эта частота может достигать 48 MHz, то есть совпадать с частотой синхронизации Super I/O.

Но, за счет еще одного деления частоты (при загрузке ПК BIOS конфигурирует UART инициализируя соответствующие регистры конфигурационного пространства Super I/O), как правило, *Fin* приводится к классическому значению 1,843 MHz.

При этом, если DL = 1 (нулевое значение DL использовать крайне не рекомендуется), то Fout = 115200 Hz.

Источники лектос 2

https://www.cyberforum.ru/arm/thread2092990.html