2024 年春计算机体系结构 Project 03: Cache 结构和行为的描述

1. Cache 的结构

指令 Cache 相当于一个"只读"的数据 Cache, 因此接下来我们都以数据 Cache 为例进行说明。

代码1是数据 Cache 的结构定义。可以看出,数据 Cache 被定义为一个二维数组 dCache[][],其中 DC_NUM_SETS 和 DC_SET_SIZE 都是常量,分别代表组数和每组的块数(相联度)。显然,当 DC_NUM_SETS 为 1 时,映射策略为全相联,而当 DC_SET_SIZE 为 1 时,映射策略为直接映像。

代码1 数据 Cache 的结构定义

struct cacheBlk {
 int tag;
 int status;
 int trdy;
} dCache[DC_NUM_SETS][DC_SET_SIZE];

数组 dCache 的每个元素就是一个 Cache 块的标识部分,类型都是 struct cacheBlk。其中,tag 记录了 Cache 块的标识; status 为 Cache 块的状态,为 0 表示无效 (invalid), 1 表示有效 (valid), 2 表示"脏" (dirty); trdy 记录了 Cache 最近一次被访问的时间,可用于实现 LRU 替换算法。

上面的 C 语言描述并没有定义 Cache 的数据存储部分。这是用 C 语言描述 Cache 的方便之处。这样用 C 语言描述的 Cache,在程序的执行过程中,数据依然保留在存储器中,不必进入 Cache。

类似地,还可以用 C 语言定义写缓冲的结构,如代码 2 所示。写缓冲是个一维数组,其元素个数为常量 DC_WR_BUFF_SIZE。它的每个元素记录了标识(tag)和 trdy 两个信息,其含义与 Cache 块中对应的信息相同。

代码2 写缓冲的结构定义

struct writeBuffer{

int tag;

int trdy;
} dcWrBuff[DC_WR_BUFF_SIZE];

2. 数据 Cache 的访问过程

访问数据 Cache 时,首先要将地址划分为三个字段,标识、索引和块内偏移。但由于这里没有必要描述 Cache 的数据存储部分,因此块内偏移字段也不需要了。代码 3 描述了如何获得这两个字段的值。

代码3 将存储地址划分为两个字段

```
1  blkOffsetBits = log2(DC_BLOCK_SIZE);
2  indexMask = (unsigned)(DC_NUM_SETS - 1);
3  tagMask = ~indexMask;
4  blk = ((unsigned)addr) >> blkOffsetBits;
5  index = (int)(blk & indexMask);
6  tag = (int)(blk & tagMask);
```

代码 3 的前三条语句定义了三个掩码: blkOffsetBits 为块内偏移掩码, log2 是对数函数 (底数为 2); indexMask 是索引掩码, 它与 Cache 的组数有关; tag 是标识掩码。

代码3的第5条语句获得索引字段的值。第6条语句获得标识。至于第4条语句,显然它是为后面的计算做准备的。

另一个需要注意的地方是,引入 Cache 后必须引入时间, **为什么?** 为此,我们定义全局时间变量 time,如代码 4 所示。

代码 4 引入全局时间变量后的程序执行过程

}

2.1 判断访问 Cache 是否命中

代码 4 描述了一个顺序的数据 Cache 访问过程。之所以说它是一个顺序的过程,是因为它每次仅将访问地址的标识字段 tag 与一个候选 Cache 块的标识进行比较,一共需要比较 DC_SET_SIZE 次。

代码 5 Cache 访问命中还是不命中

```
for(i = 0; i < DC_SET_SIZE; i++) {
    if ((dCache[index][i].tag == tag) && (dCache[index][i].status != DC_INVALID)) {
        *slot = i;
        return(TRUE);
    } else    /* Find a possible replacement line */
    if (dCache[index][i].trdy < lruTime) {
        lruTime = dCache[index][i].trdy;
        lruSlot = i;
    }
}</pre>
```

代码 5 中的第一条 if 语句说明了访问 Cache 命中的条件,即 tag 匹配且 Cache 块不是无效 (invalid)的。Else 部分的语句说明,如果不命中,还应该找出一个候选块,为接下来可能要进行的替换做准备。确定候选块的方法很简单,将该组中 trdy 最小的 Cache 块作为候选即可,表示这一个 Cache 块的上一次使用时间据当前时间最久。

2.2 命中的处理

如果是读访问,且访问 Cache 命中,只需要更新 Cache 块的 trdy 项,将其置为当前时间即可。如果是写访问,且访问 Cache 命中,除了更新 trdy,还需要将 Cache 块的状态(status)设为 2,表示"dirty"状态。对应的 C 代码如下,假设其中的 dcBlock表示被访问的 Cache 块,time表示当前时间:

```
// 读命中

dcBlock -> trdy = time;

// 写命中
```

课程手册: 计算机体系结构 2024

```
dcBlock \rightarrow trdy = time;

dcBlock \rightarrow status = 2;
```

2.3 不命中的处理

与命中时相比,访问 Cache 不命中时的处理要复杂很多。我们仍然按照读和写两种情况来分析。

当读访问不命中时,应将对应的数据块从主存中调入 Cache, 并更新对应的标识和状态记录。如果发生了替换,还需要将被换出的块的信息放入写缓冲。由于 Cache 中的数据存储部分已被忽略(即数据一直保存在主存中),这里仅需更新标识和状态记录,用 C语言描述如代码 6 所示:

代码6 读不命中时的处理

```
1 int trdy = MemRdLatency;
2 if (dcBlock -> status == 2) // 如果被换出的块为脏块
3 trdy += wrBack(tag, time);
4 dcBlock -> tag = tag;
5 dcBlock -> trdy = time + trdy;
6 dcBlock -> status = 1;
```

代码 5 中 MemRdLatency 是个常数,表示从主存中读出一个 Cache 块所需的时间,即访问 Cache 不命中时的失效开销。它首先判断块 dcBlock 是否为脏块。如果是,则将其放入写缓冲,函数 wrBack 描述了这一过程,2.4 节将介绍该函数的具体实现;否则什么也不做。接下来,修改块 dcBlock 的状态。代码 5 的倒数第 2 句将 dcBlock->trdy 置为 time+trdy,表示当前时刻 (time)之后的 trdy 时刻 Cache 块的数据才有效。如果发生了替换,数据有效的时刻还要往后推,因为在完成读之前,必须先把被换出的块写回主存。从这里也可以看出,代码 5 描述了一个阻塞 Cache,只有等写缓冲清空,读操作才能继续。

代码7描述了写不命中时的处理。它首先将变量 trdy 的值初始化为 0, 然后判断被换出的 Cache 块是否为"脏"。若是,则将该块写回 (wrBack); 否则,将 dcBlock->status 置为 2。请注意,代码7的第 2 行和第 5 行中都使用的变量 dcBlock->status,但第 2 行中的表示被换出 Cache 的状态,第 4 行中的表示被写访问(修改)的 Cache 块的状态。代码7的最后 3 行用于更新 Cache 块的状态。

代码7 写不命中时的处理

2.4 正确性测试

假设访问数据 Cache 的函数接口为

int accessDCache(int opcode, int addr, int time)

这里 opcode 表示访存指令的操作码, addr 表示访存地址, time 表示当前时刻。则可以通过下面的代码 8 测试所编写的数据 Cache 代码的正确性。

代码8 数据 Cache 的正确性测试

代码 9 的前两行表示进行正确性测试时,只执行 LW 指令,且起始时刻为 1。从第 3 行开始,每一行都表示一次数据 Cache 读访问 (LW),并根据这次访问是否命中 Cache 修改当前时刻 time。根据这段代码结束后 time 的值,即可以判断所描述的 Cache 行为是否正确。

3. 作业

请在完成以下作业。每位同学独立完成。

1) 按照第2节的介绍,完成数据 Cache 的 C 语言描述。假设访问数据 Cache 的接口函

数如 2.4 节所述。

2)测试作业1)的正确性。

要求: 提交源代码和必要的文档。