字节跳动团队获 ACL 最高奖:新的词表学习方案 VOLT

- 《Vocabulary Learningvia Optimal Transport for Machine Translation》
- ACL 大会由国际计算语言学协会主办,是自然语言处理与计算语言学领域最高级别的学术会议。
- 论文地址: https://arxiv.org/abs/2012.15671
- 项目地址: https://github.com/Jingjing-NLP/VOLT
- 提出一种新的词表学习方案 VOLT: "对机器翻译中一个重要问题提出了有效且新颖的解决方案, 能显著减少词表的学习和搜索时间"
 - ✓ 使用经济学的"边际收益"概念定义了词表质量的评价指标:
 - 1) 信息熵可以理解为蕴含在每个字中的平均语义含量。信息熵越小,越加利于模型学习。
 - 2) 在基于频率的方法下,词表越小,稀疏标记(token)越少,参数也越少,那么更加有利于模型学习。
 - 3) 信息熵和词表大小不可以兼顾。一般来说,词表越大,所需参数越大,稀疏标记越多,但 是信息熵在减小。为此,论文引入了"边际收益"的概念。
 - 4) "边际收益"衡量了付出单位代价所能获得的利益的数量。作者将信息熵看成是利益,词表大小看成是代价。随着词表的增加,不同大小的词表对应的信息熵收益是不同的。通过使用"边际收益"的概念,作者定义了衡量词表质量的指标 MUV,并且观测到了 MUV 指标和下游任务的相关性。
 - ✓ 以"最优运输"的数学方法尝试解决最优词表的生成问题:
 - 1) 词表搜索空间不仅庞大,而且是离散空间。论文作者巧妙地将词表学习转化成了搜索具有最大 MUV 分数词表的离散优化问题。

层次聚类 11.22

● 与 k-means 对比:

- ✓ K-means 工作原理可以简要概述为:决定簇数(k);从数据中随机选取 k 个点作为质心;将 所有点分配到最近的聚类质心;计算新形成的簇的质心;重复步骤3和4;这是一个迭代过程, 直到新形成的簇的质心不变,或者达到最大迭代次数。
- ✓ K-means 缺点:必须在算法开始前就决定簇数 K 的数量,但实际我们并不知道应该有多少个 簇,所以一般都是根据自己的理解先设定一个值,这就可能导致我们的理解和实际情况存在一 些偏差。
- ✓ 层次聚类完全不同,它不需要我们开始的时候指定簇数,而是先完整的形成整个层次聚类后, 通过决定合适的距离,自动就可以找到对应的簇数和聚类。

● 层次聚类:

- ✓ 凝聚层次聚类: 先让所有点分别成为一个单独的簇, 然后通过相似性不断组合, 直到最后只有一个簇为止。
- ✔ 分裂层次聚类: 反过来。是从单个集群开始逐步分裂,直到无法分裂,即每个点都是一个簇。
- ✓ 相似度的计算: 计算这些簇的质心之间的距离。距离最小的点称为相似点, 我们可以合并它们, 也可以将其称为基于距离的算法。
- ✔ 邻近矩阵:存储了每个点之间的距离。
- ✓ 选择聚类的簇数:绘制树状图,设置一个阈值距离,绘制一条水平线

Pandas/Sklearn 特征筛选 11.20

● 连续型特征变量:

- ✓ 计算一下各个变量之间的相关性: 筛选出对于因变量相关性比较大的自变量; 自变量之间的相 关性强的话, 也可以只保留部分自变量。
- ✓ <mark>递归消除法</mark>: 选择一个基准模型, 起初将所有的特征变量传进去, 在确认模型性能的同时通过 对特征变量的重要性进行排序, 去掉不重要的特征变量, 然后不断地重复上面的过程直到达到 所需数量的要选择的特征变量。
- ✓ 正则化: 例如对于 Lasso 的正则化而言,对于不相关的特征而言,该算法会让其相关系数变为 0,因此不相关的特征变量很快就会被排除掉了,只剩下相关的特征变量

● 离散型特征变量:

- ✓ 可以根据缺失值的比重来进行判断:要是对于一个离散型的特征变量而言,绝大部分的值都是 缺失的,那这个特征变量也就没有存在的必要了,
- ✓ 计算<mark>特征的重要性</mark>: 在基于树的众多模型当中,会去计算每个特征变量的重要性,也就是 feature_importances_属性,得出各个特征变量的重要性程度之后再进行特征的筛选
- ✓ Select_K_Best 算法: 在 Sklearn 模块当中还提供了 SelectKBest 的 API, 针对回归问题或者是分类问题, 挑选合适的模型评估指标, 然后设定 K 值也就是既定的特征变量的数量, 进行特征的筛选。(分类: 卡方; 回归: f_regression)