

练习 5.5

2. 设 A 为 n 阶实对称矩阵, 且 $A^3 - 3A^2 + 5A - 3E = O$, 证明: A 正定.

证 设 A 有特征值 λ , 则 $\lambda^3 - 3\lambda^2 + 5\lambda - 3 = 0$, 即 $(\lambda - 1)(\lambda^2 - 2\lambda + 3) = 0$, 因 A 为 n 阶实对称矩阵, A 的特征值均为实数, 故 A 的 3 个特征值均为 $\lambda = 1$ 大于 0, 从而 A 正定.

3. 设 A 均为正定矩阵, 证明: A^T , A^{-1} , A^* 都是正定矩阵.

证 因 A 正定, 故 $A^T = A$, $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1} = A^{-1}$, $(A^*)^T = A^*$, 从而 A^T , A^{-1} , A^* 均为对称矩阵.

本题有多种证法, 例如可以通过证明所有的特征值均为正数来得到. 因为 A 正定, 故 $|A| > 0$, 且 A 的全部特征值均大于零. 设 λ 为 A 的任一特征值, 则易知 λ , $\frac{1}{\lambda}$, $\frac{|A|}{\lambda}$ 分别为 A^T , A^{-1} , A^* 对应的特征值, 故 A^T , A^{-1} , A^* 的特征值均大于零, 从而均正定.

4. 判断二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ 的正定性.

解 可以通过顺序主子式来判断. 因

$$\Delta_1 = 3 > 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 5 > 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} 3 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 5 > 0,$$

故二次型正定.

5. 判别二次型 $f(x, y, z) = -5x^2 - 6y^2 - 4z^2 + 4xy + 4xz$ 的正定性.

解 可以通过顺序主子式来判断. 二次型对应的矩阵为: $\begin{pmatrix} -5 & 2 & 2 \\ 2 & -6 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{pmatrix}$, 因

$$\Delta_1 = -5 < 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} -5 & 2 \\ 2 & -6 \end{vmatrix} = 26 > 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} -5 & 2 & 2 \\ 2 & -6 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{vmatrix} = -80 < 0,$$

故二次型负定.

6. 判断下列命题是否正确:

- (1) 若 A, B 均为 n 阶正定矩阵, 则 $A + B$ 也是正定矩阵;
- (2) 若 A, B 均为 n 阶正定矩阵, 则 $A^{-1} + B^{-1}$ 也是正定矩阵;
- (3) 设 A, B 均为 n 阶正定矩阵, 则 AB 也是正定矩阵;
- (4) 若实矩阵 B 与正定矩阵 A 合同, 则 B 也是正定矩阵;
- (5) 若 A 是正定矩阵, 则 A 的对角线上的元素全部大于 0.

解 (1) 正确.

(2) 正确.

(3) 错误. 此时 \mathbf{AB} 不一定对称, 也不一定是正定矩阵. 例如: $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$, $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ 均正定,

但 $\mathbf{AB} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$ 不正定.

(4) 正确. 设 \mathbf{P} 可逆, 且 $\mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P} = \mathbf{B}$, 对任意 $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$, 有 $\mathbf{Px} \neq \mathbf{0}$, 从而由 \mathbf{A} 正定, 有

$$\mathbf{x}^T \mathbf{B} \mathbf{x} = \mathbf{x}^T (\mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P}) \mathbf{x} = (\mathbf{Px})^T \mathbf{A} (\mathbf{Px}) > 0,$$

故 \mathbf{B} 正定.

(5) 正确.

4. 下列矩阵是否可以 diagonal 化, 若能, 求对应的可逆矩阵 \mathbf{P} 和对角矩阵 $\mathbf{\Lambda}$.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 \\ -2 & -2 & 2 \\ 3 & 6 & -1 \end{pmatrix}.$$

解 矩阵 \mathbf{A} 的特征多项式为:

$$|\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A}| = \begin{vmatrix} \lambda - 3 & -2 & 1 \\ 2 & \lambda + 2 & -2 \\ -3 & -6 & \lambda + 1 \end{vmatrix} = (\lambda - 2)^2 (\lambda + 4),$$

故特征值为 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$, $\lambda_3 = -4$.

当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ 时, 解 $(\lambda_1 \mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 得特征向量 $\mathbf{p}_1 = (-2, 1, 0)^T$, $\mathbf{p}_2 = (1, 0, 1)^T$.

当 $\lambda_3 = -4$ 时, 解 $(\lambda_3 \mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 得特征向量 $\mathbf{p}_3 = (1, -2, 3)^T$.

从而 \mathbf{A} 存在 3 个线性无关的特征向量, 可以对角化. 构造矩阵 \mathbf{P} 如下, 有

$$\mathbf{P} = (\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2, \mathbf{p}_3) = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{P}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{P} = \mathbf{\Lambda} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}.$$

5. 已知 $\lambda = 0$ 是 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 \\ -k & 1 & k \\ 4 & k & -3 \end{pmatrix}$ 的特征值, 判断 \mathbf{A} 能否 diagonal 化, 并说明理由.

解 依题设, 有

$$|0\mathbf{E} - \mathbf{A}| = \begin{vmatrix} -3 & -2 & 2 \\ k & -1 & -k \\ -4 & -k & 3 \end{vmatrix} = (k-1)^2 = 0,$$

故 $k = 1$. 此时

$$\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \lambda - 3 & -2 & 2 \\ 1 & \lambda - 1 & -1 \\ -4 & -1 & \lambda + 3 \end{pmatrix},$$

由 $|\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A}| = \lambda^2 (\lambda - 1) = 0$, 有:

对 $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$, 由 $(\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 因为

$$0\mathbf{E} - \mathbf{A} = \begin{pmatrix} -3 & -2 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \\ -4 & -1 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3+4r_1]{r_2 \leftrightarrow r_1, r_2+3r_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & -5 & -1 \\ 0 & -5 & -1 \end{pmatrix}.$$

因 $R(0\mathbf{E} - \mathbf{A}) = 2$, 则 $(0\mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 的基础解系中只含有1个线性无关的解向量, \mathbf{A} 不能对角化.

6. 设3阶矩阵 \mathbf{A} 的特征值为1, -1, 2, 求 $|\mathbf{A}^* + 3\mathbf{A} - 2\mathbf{E}|$.

解 由题设知 $|\mathbf{A}| = 1 \times (-1) \times 2 = -2$. 因 $\mathbf{A}^* + 3\mathbf{A} - 2\mathbf{E} = |\mathbf{A}| \mathbf{A}^{-1} + 3\mathbf{A} - 2\mathbf{E}$, 若 λ 是 \mathbf{A} 的特征值, 则 $|\mathbf{A}| \cdot \frac{1}{\lambda} + 3\lambda - 2$ 为 $\mathbf{A}^* + 3\mathbf{A} - 2\mathbf{E}$ 的特征值, 即为 -1, -3, 3, 从而有

$$|\mathbf{A}^* + 3\mathbf{A} - 2\mathbf{E}| = (-1) \cdot (-3) \cdot 3 = 9.$$

7. 设 \mathbf{A} 为3阶实对称矩阵, 且满足条件 $\mathbf{A}^2 + 2\mathbf{A} = \mathbf{O}$, 已知 \mathbf{A} 的秩为 $R(\mathbf{A}) = 2$.

(1) 求 \mathbf{A} 的全部特征值;

(2) 当 k 为何值时, $\mathbf{A} + k\mathbf{E}$ 为正定阵, 其中 \mathbf{E} 为3阶单位阵.

解 (1) 设 λ 是 \mathbf{A} 的任意特征值, α 是 \mathbf{A} 的属于 λ 的特征向量, 即 $\mathbf{A}\alpha = \lambda\alpha$. 两边左乘 \mathbf{A} , 得 $\mathbf{A}^2\alpha = \lambda\mathbf{A}\alpha = \lambda^2\alpha$, 从而可得 $(\mathbf{A}^2 + 2\mathbf{A})\alpha = (\lambda^2 + 2\lambda)\alpha$.

因 $\mathbf{A}^2 + 2\mathbf{A} = \mathbf{O}$, $\alpha \neq \mathbf{0}$, 从而有 $\lambda^2 + 2\lambda = 0$, 故 \mathbf{A} 的特征值 λ 的取值范围为0, -2. 因 \mathbf{A} 是实对称矩阵, 必相似于对角阵 Λ , 且 $R(\mathbf{A}) = R(\Lambda) = 2$, 故

$$\mathbf{A} \sim \Lambda = \begin{pmatrix} -2 & & \\ & -2 & \\ & & 0 \end{pmatrix},$$

即 \mathbf{A} 有特征值 $\lambda_1 = \lambda_2 = -2$, $\lambda_3 = 0$.

(2) $\mathbf{A} + k\mathbf{E}$ 是实对称矩阵, 由(1)知 $\mathbf{A} + k\mathbf{E}$ 的特征值为 $k-2, k-2, k$. 而 $\mathbf{A} + k\mathbf{E}$ 正定的充分必要条件是全部特征值均大于零, 得: $k-2 > 0$ 且 $k > 0$, 故 $k > 2$ 时 $\mathbf{A} + k\mathbf{E}$ 是正定矩阵.

8. 设 \mathbf{A} 为正交矩阵, 且 $|\mathbf{A}| = -1$, 证明 $\lambda = -1$ 是 \mathbf{A} 的特征值.

证 因为

$$|\mathbf{E} + \mathbf{A}| = |\mathbf{A}\mathbf{A}^T + \mathbf{A}| = |\mathbf{A}| \cdot |\mathbf{A}^T + \mathbf{E}| = |\mathbf{A}| \cdot |\mathbf{A} + \mathbf{E}| = -|\mathbf{A} + \mathbf{E}|,$$

从而 $|\mathbf{A} + \mathbf{E}| = 0$, 即 $|(-1)\mathbf{E} - \mathbf{A}| = 0$, 得 $\lambda = -1$ 是 \mathbf{A} 的特征值.

9. 已知 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ x & 4 & y \\ -3 & -3 & 5 \end{pmatrix}$ 可对角化, $\lambda = 2$ 是 \mathbf{A} 的2重特征值, 求可逆矩阵 \mathbf{P} , 使得 $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \Lambda$.

解 因 \mathbf{A} 可对角化, $\lambda = 2$ 是 \mathbf{A} 的2重特征值, 故对应的线性无关的特征向量有2个, $R(2\mathbf{E} - \mathbf{A}) = 1$, 将 $2\mathbf{E} - \mathbf{A}$ 作初等行变换, 得

$$2\mathbf{E} - \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -x & -2 & -y \\ 3 & 3 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_2+2r_1]{r_3-3r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2-x & 0 & -y-2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

由 $R(2\mathbf{E} - \mathbf{A}) = 1$, 故 $x = 2$, $y = -2$, 从而

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 4 & -2 \\ -3 & -3 & 5 \end{pmatrix}.$$

A 的另一个特征值为 $\lambda_3 = \sum_{i=1}^3 a_{ii} - \lambda_1 - \lambda_2 = 10 - 4 = 6$.

对 $\lambda = 2$, 由 $(2E - A)x = 0$, 其同解方程为 $x_1 + x_2 - x_3 = 0$ 对应的特征向量为 $\xi_1 = (1, -1, 0)^T$, $\xi_2 = (0, 1, 1)^T$.

对 $\lambda = 6$, 由 $(6E - A)x = 0$, 有

$$6E - A = \begin{pmatrix} 5 & 1 & -1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 2 & 2 \\ 1 & 5 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

对应的特征向量为 $\xi_3 = (1, -2, 3)^T$.

$$\text{令 } P = (\xi_1, \xi_2, \xi_3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, \text{ 则 } P^{-1}AP = \Lambda = \begin{pmatrix} 2 & & \\ & 2 & \\ & & 6 \end{pmatrix}.$$

10. 设 $A = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & -3 \\ -1 & 1 & a \end{pmatrix}$ 与 $B = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ 相似, 求:

(1) a, b 之值;

(2) 可逆矩阵 P , 使得 $P^{-1}AP = B$.

解 (1) 依题意, 由特征值的性质, 有

$$-2 + 3 + a = -2 + b + 2, \quad |A| = -6(a + 1) = -4b,$$

解得 $a = -1, b = 0$.

(2) 此时

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & -3 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad |\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda + 2 & 0 & 0 \\ 1 & \lambda - 3 & 3 \\ 1 & -1 & \lambda + 1 \end{vmatrix} = \lambda(\lambda - 2)(\lambda + 2),$$

对特征值 $\lambda_1 = -2$, 解 $(-2E - A)x = 0$, 得基础解系 $p_1 = (2, 1, 1)^T$.

对特征值 $\lambda_2 = 0$, 解 $(0E - A)x = 0$, 得基础解系 $p_2 = (0, 1, 1)^T$.

对特征值 $\lambda_3 = 2$, 解 $(2E - A)x = 0$, 得基础解系 $p_3 = (0, 3, 1)^T$.

令

$$P = (p_1, p_2, p_3) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix},$$

有 $P^{-1}AP = B$.

12. 设 n 阶矩阵 A, B 可交换, 且 A 的特征值不相同, 证明: 存在可逆矩阵 P , 使得 $P^{-1}AP, P^{-1}BP$ 均为对角矩阵.

证 设 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 为 A 的互不相同的特征值, p_1, p_2, \dots, p_n 为其对应的特征向量, 即 $Ap_i = \lambda_i p_i$, $p_i \neq 0, i = 1, 2, \dots, n$, 且 p_1, p_2, \dots, p_n 线性无关.

因 A, B 可交换, 有

$$A(Bp_i) = B(Ap_i) = B(\lambda_i p_i) = \lambda_i (Bp_i), \quad p_i \neq 0, i = 1, 2, \dots, n.$$

即 Bp_i 也是 A 的属于 λ_i 的特征向量. 因 λ_i 是 A 的单重特征值, 所以对应于 λ_i 的任意两个向量都成比例, 于是

$$Bp_i = \mu_i p_i, \quad p_i \neq 0, i = 1, 2, \dots, n.$$

设 $P = (p_1, p_2, \dots, p_n)$, 则 P 可逆, 且

$$P^{-1}AP = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) = \Lambda_1, \quad P^{-1}BP = \text{diag}(\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n) = \Lambda_2,$$

即存在可逆矩阵 P , 使得 $P^{-1}AP$, $P^{-1}BP$ 均为对角矩阵.

14. 设 $\lambda \neq 0$ 是 m 阶矩阵 $A_{m \times n}$ $B_{n \times m}$ 的特征值, 证明 λ 也是 n 阶矩阵 BA 的特征值.

证 设 α 是 AB 的对应于特征值 λ 的特征向量, 即

$$AB\alpha = \lambda\alpha.$$

因 $\alpha \neq 0$, 且 $\lambda \neq 0$, 从而 $B\alpha \neq 0$, 上式两边左乘 B 得

$$BA(B\alpha) = \lambda(B\alpha),$$

由于 $B\alpha \neq 0$, 故 $B\alpha$ 是矩阵 BA 对应于特征值 λ 的特征向量.

17. 已知 $\xi = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ 是方阵 $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 5 & a & 3 \\ -1 & b & -2 \end{pmatrix}$ 的一个特征向量,

(1) 确定常数 a, b 及 ξ 所对应的特征值;

(2) 判断 A 能否相似于对角阵, 并说明理由.

解 (1) 设 ξ 是矩阵 A 的属于特征值 λ_0 的特征向量, 即 $A\xi = \lambda_0\xi$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 5 & a & 3 \\ -1 & b & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \lambda_0 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

即

$$\begin{cases} 2 - 1 - 2 = \lambda_0 \\ 5 + a - 3 = \lambda_0 \\ -1 + b - 2 = -\lambda_0 \end{cases},$$

从而有 $a = -3$, $b = 0$, 特征向量 ξ 所对应的特征值 $\lambda_0 = -1$.

(2) 此时 $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 5 & -3 & 3 \\ -1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$, 其特征方程为

$$|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & 1 & -2 \\ -5 & \lambda + 3 & -3 \\ 1 & 0 & \lambda + 2 \end{vmatrix} = (\lambda + 1)^3 = 0,$$

知矩阵 A 的特征值为 $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = -1$. 由于

$$R(-E - A) = R \begin{pmatrix} -3 & 1 & -2 \\ -5 & 2 & -3 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 2,$$

从而 $\lambda = -1$ 只有一个线性无关的特征向量, 故 A 不能相似对角化.

18. 设 $1, 1, -1$ 是 3 阶实对称矩阵 A 的 3 个特征值, 对应于 1 的特征向量为 $p_1 = (1, 1, 1)^T$, $p_2 = (2, 2, 1)^T$, 求 A .

解 设 $p_3 = (x_1, x_2, x_3)^T$ 为 $\lambda = -1$ 对应的特征向量, 则其与 p_1, p_2 正交, 故

$$x_1 + x_2 + x_3 = 0, \quad 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 0,$$

得 $p_3 = (1, -1, 0)^T$. 令 $P = (p_1, p_2, p_3)$, 则有

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 4 \\ 1 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix},$$

$P^{-1}AP = \Lambda = \text{diag}(1, 1, -1)$, 从而

$$A = P\Lambda P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

19. 设 A 为 3 阶实对称矩阵, 特征值为 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 1$, 对应于特征值 2 的一个特征向量为 $(1, -1, 1)^T$, 对应于特征值 1 的一个特征向量为 $(1, 0, -1)^T$, 求对应于特征值 2 的与 $(1, -1, 1)^T$ 线性无关的一个特征向量, 并求 A .

解 设 $p_2 = (x_1, x_2, x_3)^T$ 为与 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ 对应的与 $p_1 = (1, -1, 1)^T$ 正交的特征向量, 且与 $p_3 = (1, 0, -1)^T$ 正交, 则

$$x_1 - x_2 + x_3 = 0, \quad x_1 - x_3 = 0,$$

得 $p_2 = (1, 2, 1)^T$. 令 $P = (p_1, p_2, p_3)$, 则

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 3 & 0 & -3 \end{pmatrix},$$

此时

$$A = P\Lambda P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & & \\ & 2 & \\ & & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 3 & 0 & -3 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

20. 设实对称矩阵 $A_{3 \times 3}$ 的特征值 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 3, \lambda_3 = -3$, 属于 λ_1, λ_2 的特征向量依次为 $p_1 = (1, -1, 0)^T$, $p_2 = (1, 1, 1)^T$, 求 A .

解 依题设 $\lambda_3 = -3$ 对应的特征向量 $p_3 = (x_1, x_2, x_3)^T$ 与 p_1, p_2 正交, 故

$$x_1 - x_2 = 0, \quad x_1 + x_2 + x_3 = 0,$$

得 $p_3 = (1, 1, -2)^T$. 令 $P = (p_1, p_2, p_3)$, 则

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix},$$

此时

$$A = P\Lambda P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 3 & \\ & & -3 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

23. 设 A 为 3 阶矩阵, α_1, α_2 为 A 的分别属于特征值 $-1, 1$ 的特征向量, 向量 α_3 满足 $A\alpha_3 = \alpha_2 + \alpha_3$, 证明:

(1) $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关;

(2) 令 $P = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$, 求 $P^{-1}AP$.

解 (1) 设有一组数 k_1, k_2, k_3 , 使得 $k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + k_3\alpha_3 = 0$.

用 A 左乘上式, 得 $k_1(A\alpha_1) + k_2(A\alpha_2) + k_3(A\alpha_3) = 0$. 因 $A\alpha_1 = -\alpha_1$, $A\alpha_2 = \alpha_2$, $A\alpha_3 = \alpha_2 + \alpha_3$, 所以

$$-k_1\alpha_1 + (k_2 + k_3)\alpha_2 + k_3\alpha_3 = 0,$$

可变形为: $(k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + k_3\alpha_3) - (2k_1\alpha_1 - k_3\alpha_2) = 0$, 故 $2k_1\alpha_1 - k_3\alpha_2 = 0$. 由于 α_1, α_2 是属于不同特征值的特征向量, 所以线性无关, 因此 $k_1 = k_3 = 0$, 从而有 $k_2 = 0$, 故 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关.

(2) 记 $P = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$, 则 P 可逆, 且

$$A(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = (-\alpha_1, \alpha_2, \alpha_2 + \alpha_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$\text{即 } AP = P \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \text{ 得 } P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

25. 设 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T, \beta = (b_1, b_2, \dots, b_n)^T$, $a_i b_i \neq 0, \forall i = 1, 2, \dots, n$, 令 $A = \alpha\beta^T$, 求 A 的特征值与特征向量.

解 因矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_1 b_1 & a_1 b_2 & \cdots & a_1 b_n \\ a_2 b_1 & a_2 b_2 & \cdots & a_2 b_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_n b_1 & a_n b_2 & \cdots & a_n b_n \end{pmatrix},$$

其特征多项式为:

$$|\lambda E - A| = D_n = \begin{vmatrix} \lambda - a_1 b_1 & -a_1 b_2 & \cdots & -a_1 b_n \\ -a_2 b_1 & \lambda - a_2 b_2 & \cdots & -a_2 b_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ -a_n b_1 & -a_n b_2 & \cdots & \lambda - a_n b_n \end{vmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 &= \begin{vmatrix} \lambda - a_1 b_1 & -a_1 b_2 & \cdots & 0 \\ -a_2 b_1 & \lambda - a_2 b_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_n b_1 & -a_n b_2 & \cdots & \lambda \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \lambda - a_1 b_1 & -a_1 b_2 & \cdots & -a_1 b_n \\ -a_2 b_1 & \lambda - a_2 b_2 & \cdots & -a_2 b_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_n b_1 & -a_n b_2 & \cdots & -a_n b_n \end{vmatrix} \\
 &= \lambda D_{n-1} - a_n b_n \lambda^{n-1},
 \end{aligned}$$

递推可得 $D_n = \lambda^{n-1}(\lambda - \sum_{i=1}^n a_i b_i)$, 从而 \mathbf{A} 有特征值 $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_{n-1} = 0$ 及 $\lambda_n = \sum_{i=1}^n a_i b_i$.

对 $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_{n-1} = 0$, 解方程组 $(0\mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 其等价于方程 $b_1 x_1 + b_2 x_2 + \cdots + b_n x_n = 0$, 基础解系为:

$$\mathbf{p}_1 = (-b_2, b_1, 0, \cdots, 0)^T, \quad \mathbf{p}_2 = (-b_3, 0, b_1, \cdots, 0)^T, \quad \cdots, \quad \mathbf{p}_{n-1} = (-b_n, 0, 0, \cdots, b_1)^T,$$

则 \mathbf{A} 的属于 $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_{n-1} = 0$ 的特征向量为 $k_1 \mathbf{p}_1 + k_2 \mathbf{p}_2 + \cdots + k_{n-1} \mathbf{p}_{n-1}$, 其中 $k_1, k_2, \cdots, k_{n-1}$ 不全为零.

对 $\lambda_n = \sum_{i=1}^n a_i b_i$, 解 $(\lambda_n \mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 得 $\mathbf{p} = k(a_1, a_2, \cdots, a_n)^T$ 为特征向量, 其中 $k \neq 0$.

27. 存在可逆线性变换 $\mathbf{x} = \mathbf{P}\mathbf{y}$, 将如下二次型 f 化成二次型 g , 求此变换 \mathbf{P} .

$$f = 2x_1^2 + 9x_2^2 + 3x_3^2 + 8x_1x_2 - 4x_1x_3 - 10x_2x_3,$$

$$g = 2y_1^2 + 3y_2^2 + 6y_3^2 - 4y_1y_2 - 4y_1y_3 + 8y_2y_3.$$

解 方法 1: 两二次型对应的矩阵分别为:

$$f = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}, \quad \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 \\ 4 & 9 & -5 \\ -2 & -5 & 3 \end{pmatrix}, \quad g = \mathbf{y}^T \mathbf{B} \mathbf{y}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -2 \\ -2 & 3 & 4 \\ -2 & 4 & 6 \end{pmatrix},$$

将 \mathbf{A}, \mathbf{B} 分别作合同变换如下:

$$\begin{pmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{E} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 \\ 4 & 9 & -5 \\ -2 & -5 & 3 \\ \hline 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 - 2r_1 \\ r_3 + r_1 \\ c_2 - 2c_1 \\ c_3 + c_1}} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ \hline 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_3 + r_2 \\ c_3 + c_2}} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ \hline 1 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

在可逆线性变换 $\mathbf{x} = \mathbf{C}_1 \mathbf{z}$ 下

$$f = 2z_1^2 + z_2^2,$$

其中

$$\mathbf{C}_1 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{pmatrix} \mathbf{B} \\ \mathbf{E} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -2 \\ -2 & 3 & 4 \\ -2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2+r_1 \\ r_3+r_1 \\ c_2+c_1 \\ c_3+c_1}} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_3-2r_2 \\ c_3-2c_2}} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

在可逆线性变换 $\mathbf{y} = \mathbf{C}_2 \mathbf{z}$ 下 $g = 2z_1^2 + z_2^2$, 其中

$$\mathbf{C}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

由 $\mathbf{z} = \mathbf{C}_2^{-1} \mathbf{y}$ 得

$$\mathbf{x} = \mathbf{C}_1 \mathbf{z} = \mathbf{C}_1 \mathbf{C}_2^{-1} \mathbf{y},$$

令

$$\mathbf{P} = \mathbf{C}_1 \mathbf{C}_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -6 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

在可逆线性变换 $\mathbf{x} = \mathbf{P} \mathbf{y}$ 下 $f = g = 2z_1^2 + z_2^2$.

方法 2: 配方易得

$$\begin{aligned} f &= 2(x_1 + 2x_2 - x_3)^2 + 8x_2x_3 + x_2^2 + x_3^2 - 10x_2x_3 \\ &= 2(x_1 + 2x_2 - x_3)^2 + (x_2 - x_3)^2, \end{aligned}$$

$$g = 2(y_2 + y_3 - y_1)^2 + (y_2 + 2y_3)^2,$$

故可令

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = y_2 + y_3 - y_1 \\ x_2 - x_3 = y_2 + 2y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{ 解得 } \begin{cases} x_1 = -y_1 - y_2 - 4y_3 \\ x_2 = y_2 + 3y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{ 即}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -4 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}, \text{ 取 } \mathbf{P} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -4 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ 即可.}$$

若令

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = -y_2 - y_3 + y_1 \\ x_2 - x_3 = y_2 + 2y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{ 则有 } \begin{cases} x_1 = y_1 - 3y_2 - 6y_3 \\ x_2 = y_2 + 3y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{ 即}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -6 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}, \text{ 取 } \mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -6 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ 即可.}$$

若令

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = y_2 + y_3 - y_1 \\ x_2 - x_3 = -y_2 - 2y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{解得} \begin{cases} x_1 = -y_1 + 3y_2 + 4y_3 \\ x_2 = -y_2 - y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{即}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 4 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}, \text{取 } \mathbf{P} = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 4 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{即可.}$$

若令

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = -y_2 - y_3 + y_1 \\ x_2 - x_3 = -y_2 - 2y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{则有} \begin{cases} x_1 = y_1 + y_2 + 2y_3 \\ x_2 = -y_2 - y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{即}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}, \text{取 } \mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{即可.}$$

还可以有其它结果.

29. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 3x_2^2 + 3x_3^2 + 2ax_2x_3 (a > 0)$, 通过正交变换可化为标准形 $f = y_1^2 + 2y_2^2 + 5y_3^2$, 求参数 a 及所用的正交变换.

解 依题设, 二次型的矩阵为 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & a \\ 0 & a & 3 \end{pmatrix}$, 其特征值为 1, 2, 5. 因其特征多项式为:

$$|\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A}| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda - 3 & -a \\ 0 & -a & \lambda - 3 \end{vmatrix} = (\lambda - 2)(\lambda - 3 - a)(\lambda - 3 + a),$$

故 $a = 2$ (负值舍去).

对于解特征值 $\lambda_1 = 1$, 解 $(\mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 得基础解系 $\mathbf{p}_1 = (0, 1, -1)^T$.

对于解特征值 $\lambda_2 = 2$, 解 $(2\mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 得基础解系 $\mathbf{p}_2 = (1, 0, 0)^T$.

对于解特征值 $\lambda_3 = 5$, 解 $(5\mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 得基础解系 $\mathbf{p}_3 = (0, 1, 1)^T$.

单位化后, 令

$$\mathbf{P} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix},$$

则有 $\mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P} = \mathbf{\Lambda} = \text{diag}(1, 2, 5)$.

30. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = (1-a)x_1^2 + (1-a)x_2^2 + 2x_3^2 + 2(1+a)x_1x_2$ 的秩为 2.

(1) 求 a 的值;

(2) 求正交变换 $\mathbf{x} = \mathbf{Q}\mathbf{y}$, 把 $f(x_1, x_2, x_3)$ 化成标准形;

(3) 求方程 $f(x_1, x_2, x_3) = 0$ 的解.

解 (1) 二次型对应矩阵为

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1-a & 1+a & 0 \\ 1+a & 1-a & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

由二次型的秩为 2, 知

$$|\mathbf{A}| = \begin{vmatrix} 1-a & 1+a & 0 \\ 1+a & 1-a & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1-a & 1+a \\ 1+a & 1-a \end{vmatrix} = -8a = 0,$$

得 $a = 0$.

(2) 当 $a = 0$ 时, 有 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, 由

$$|\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A}| = \begin{vmatrix} \lambda-1 & -1 & 0 \\ -1 & \lambda-1 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda-2 \end{vmatrix} = (\lambda-2)(\lambda^2-2\lambda) = \lambda(\lambda-2)^2 = 0,$$

知 \mathbf{A} 有特征值为 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 0$.

当 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ 时, 由

$$(2\mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}, \quad \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

得特征向量为: $\alpha_1 = (1, 1, 0)^T, \alpha_2 = (0, 0, 1)^T$.

当 $\lambda_3 = 0$ 时, 由

$$(0\mathbf{E} - \mathbf{A})\mathbf{x} = \mathbf{0}, \quad \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

得特征向量为: $\alpha_3 = (1, -1, 0)^T$.

由于 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 已两两正交, 直接将 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 单位化, 得:

$$\eta_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \eta_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \eta_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

令 $\mathbf{Q} = (\eta_1, \eta_2, \eta_3)$, 即为所求的正交变换矩阵, 由 $\mathbf{x} = \mathbf{Q}\mathbf{y}$, 可化原二次型为标准形:

$$f(x_1, x_2, x_3) = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = (\mathbf{Q}\mathbf{y})^T \mathbf{A} \mathbf{Q}\mathbf{y} = \mathbf{y}^T \mathbf{Q}^T \mathbf{A} \mathbf{Q} \mathbf{y} = \mathbf{y}^T \begin{pmatrix} 2 & & \\ & 2 & \\ & & 0 \end{pmatrix} \mathbf{y} = 2y_1^2 + 2y_2^2.$$

(3) 方法 1: 由 $f(x_1, x_2, x_3) = 2y_1^2 + 2y_2^2 = 0$, 得 $y_1 = 0, y_2 = 0, y_3 = k$ (k 为任意常数). 从而所求解为:

$$\mathbf{x} = \mathbf{Q}\mathbf{y} = \begin{pmatrix} \eta_1 & \eta_2 & \eta_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ k \end{pmatrix} = k\eta_3 = \begin{pmatrix} k \\ -k \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ 其中 } k \text{ 为任意常数.}$$

方法2: 方程 $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 = (x_1 + x_2)^2 + x_3^2 = 0$,

即 $\begin{cases} x_1 + x_2 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases}$, 所以 $f(x_1, x_2, x_3) = 0$ 的解 $k(1, -1, 0)^T$.

31. 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $B = (kE + A)^2$, 其中 k 为实数, E 为单位矩阵, 求对角阵 Λ , 使 B 与 Λ 相似,

并求 k 为何值时, B 为正定矩阵.

解 由于 B 是实对称矩阵, B 必可相似对角化, 而对角矩阵 Λ 的对角线元素即为 B 的特征值, 只要求出 B 的特征值即知 Λ , 又因正定的充分必要条件是特征值全大于零, k 的取值亦可求出.

方法1: 由

$$|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 0 & -1 \\ 0 & \lambda - 2 & 0 \\ -1 & 0 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = (\lambda - 2) \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 \\ -1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = \lambda(\lambda - 2)^2,$$

可得 A 的特征值是 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 0$.

则 $kE + A$ 的特征值是 $k + 2, k + 2, k$, 而 $B = (kE + A)^2$ 的特征值是 $(k + 2)^2, (k + 2)^2, k^2$.

又由题设知 A 是实对称矩阵, 则 $A^T = A$, 故

$$B^T = ((kE + A)^2)^T = ((kE + A)^T)^2 = (kE + A)^2 = B,$$

即 B 也是实对称矩阵, 故 B 必可相似对角化, 且

$$B \sim \Lambda = \begin{pmatrix} (k + 2)^2 & 0 & 0 \\ 0 & (k + 2)^2 & 0 \\ 0 & 0 & k^2 \end{pmatrix}.$$

当 $k \neq -2$ 且 $k \neq 0$ 时, B 的全部特征值大于零, 此时 B 为正定矩阵.

方法2: 由方法1知 A 的特征值是 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 0$.

因为 A 是实对称矩阵, 故存在可逆矩阵 P 使 $P^{-1}AP = \Lambda = \begin{pmatrix} 2 & & \\ & 2 & \\ & & 0 \end{pmatrix}$, 即 $A = P\Lambda P^{-1}$, 则

$$\begin{aligned} B &= (kE + A)^2 = (kPP^{-1} + P\Lambda P^{-1})^2 = (P(kE + \Lambda)P^{-1})^2 \\ &= P(kE + \Lambda)P^{-1}P(kE + \Lambda)P^{-1} = P(kE + \Lambda)^2P^{-1}, \end{aligned}$$

$$\text{即 } P^{-1}BP = (kE + \Lambda)^2, \text{ 故 } B \sim \begin{pmatrix} (k + 2)^2 & 0 & 0 \\ 0 & (k + 2)^2 & 0 \\ 0 & 0 & k^2 \end{pmatrix}.$$

当 $k \neq -2$ 且 $k \neq 0$ 时, B 的全部特征值大于零, 此时 B 为正定矩阵.

33. 设 A 为正定矩阵, M 为满秩矩阵, 证明: M^TAM 为正定矩阵.

证 对任意非零向量 x , 因 M 满秩, 故 $Mx \neq 0$, 从而由 A 正定, 有

$$x^T(M^TAM)x = (Mx)^T A(Mx) > 0,$$

故 M^TAM 为正定.

34. 设 A 为 n 阶实对称矩阵, 求证: 对充分大的 t , $tE + A$ 是正定矩阵.

解 因 A 为 n 阶实对称矩阵, A 的特征值均为实数, 设为 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$, 则 $t + \lambda_1, t + \lambda_2, \dots, t + \lambda_n$ 为 $tE + A$ 的特征值, 取 $t > \max\{-\lambda_1, -\lambda_2, \dots, -\lambda_n\}$, 从而 $t + \lambda_1, t + \lambda_2, \dots, t + \lambda_n$ 均为正值, 此时 $tE + A$ 是正定矩阵.

35. 若 A 为 m 阶正定矩阵, B 为 $m \times n$ 阶矩阵, 证明: $B^T A B$ 正定 $\Leftrightarrow R(B) = n$.

证 必要性. 设 $B^T A B$ 为正定矩阵, 则由定义知, 对任意的实 n 维列向量 $x \neq 0$, 有 $x^T (B^T A B)x > 0$, 即 $(Bx)^T A (Bx) > 0$, 于是 $Bx \neq 0$, 即对任意的实 n 维列向量 $x \neq 0$, 都有 $Bx \neq 0$ (若 $Bx = 0$, 则 $A(Bx) = A0 = 0$ 矛盾). 因此, $Bx = 0$ 只有零解, 故有 $R(B) = n$ ($Bx = 0$ 有唯一零解的充要条件是 $R(B) = n$).

充分性. 因 A 为 m 阶实对称矩阵, 有 $A^T = A$, 故 $(B^T A B)^T = B^T A^T B = B^T A B$, 根据实对称矩阵的定义知 $B^T A B$ 也为实对称矩阵. 若 $R(B) = n$, 则线性方程组 $Bx = 0$ 只有零解, 从而对任意的实 n 维列向量 $x \neq 0$, 有 $Bx \neq 0$. 又 A 为正定矩阵, 所以对于 $Bx \neq 0$ 有 $(Bx)^T A (Bx) = x^T (B^T A B)x > 0$, 故 $B^T A B$ 为正定矩阵.

37. A 为正定阵的充要条件是存在可逆矩阵 U , 使 $A = U^T U$.

证 可以利用正定二次型定义证. 对任意向量 $x \neq 0$, 因 U 可逆, 从而 $Ux \neq 0$, 得

$$x^T A x = x^T U^T U x = (Ux)^T Ux > 0,$$

故 A 正定.

反之, 若 A 正定, 故 A 的全部特征值都大于零. 不妨设 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 为其特征值, $\lambda_i > 0, i = 1, 2, \dots, n$, 则存在正交矩阵 P 使得

$$P^T A P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{\lambda_1} & & \\ & \sqrt{\lambda_2} & \\ & & \ddots \\ & & & \sqrt{\lambda_n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{\lambda_1} & & \\ & \sqrt{\lambda_2} & \\ & & \ddots \\ & & & \sqrt{\lambda_n} \end{pmatrix} = Q Q^T,$$

从而

$$A = (P^T)^{-1} Q Q^T P^{-1} = (PQ)(Q^T P^T) = (PQ)(PQ)^T,$$

令 $U = (PQ)^T$, U 可逆, 且 $A = U^T U$.

38. 判断下列二次型的正定性:

$$(1) f(x_1, x_2, x_3) = 5x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_2 - 8x_1x_3 - 4x_2x_3;$$

$$(2) f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 2ax_1x_2 + 2bx_2x_3 \quad (a, b \in \mathbb{R}).$$

解 (1) 二次型所对应的矩阵为:

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & -4 \\ 2 & 1 & -2 \\ -4 & -2 & 5 \end{pmatrix},$$

计算其顺序主子式有:

$$\Delta_1 = 5 > 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 1 > 0, \quad \Delta_3 = \det \mathbf{A} = 1 > 0,$$

故 \mathbf{A} 为正定矩阵, f 为正定二次型.

(2) 二次型所对应的矩阵为:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & a & 0 \\ a & 1 & b \\ 0 & b & 1 \end{pmatrix},$$

计算其顺序主子式有:

$$\Delta_1 = 1, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & a \\ a & 1 \end{vmatrix} = 1 - a^2, \quad \Delta_3 = \det A = 1 - (a^2 + b^2),$$

当 $a^2 + b^2 < 1$ 时, 有 $\Delta_1 > 0, \Delta_2 > 0, \Delta_3 > 0$, 故 \mathbf{A} 为正定矩阵, f 为正定二次型; 当 $a^2 + b^2 \geq 1$ 时, 有 $\Delta_1 > 0, \Delta_3 \leq 0$, 故 \mathbf{A} 为不定矩阵, f 为不定二次型.