Arquitectura y Sistemas Operativos

Tecnicatura Universitaria en Programación (TUP) – UTN FRBB

Profesor: Gustavo Ramoscelli Ayudantes: Leandro M. Regolf - Sergio Antozzi

Trabajo Práctico № 3

Procesos multihilados (multi-threads)

- 1- Objetivo y generalidades
- 2- Hilos
- 3- Condición de carrera (Race Condition)
- 4- Detección y corrección del problema
- 5- Entrega de TP3

Antes de empezar

Se recomienda recorrer y dar una leída completa a todo el enunciado del trabajo práctico para tener una idea general y recién luego iniciar su resolución, para evitar trabajar de mas, confusiones, etc.

1- Objetivo y generalidades

El objetivo de esta parte del práctico es redondear el tema y ver algunas de las ventajas y dificultades a las que nos enfrentamos al programar procesos multihilados (o multi-threads). Esta vez utilizando el lenguaje de programación **Python**.

La programación multihilo nos permite, dentro del desarrollo de una aplicación, definir diversas tareas para ser ejecutadas o bien de una vez, o bien en paralelo o "al mismo tiempo", teniendo en cuenta que todas estas tareas forman parte de el **mismo proceso**.

El **Sistema Operativo** administrará un solo proceso con diversas tareas a ejecutar. El **planificador** del sistema operativo, o del intérprete del lenguaje en este caso, se encargará de que cuando le toque ejecutarse a nuestro proceso, las tareas del mismo se vayan alternando (en **hilos**), con la diferencia que, al ser de un mismo proceso, no se liberará espacio de memoria ni procesador, como si se haría en el caso de alternar procesos.

Esto agiliza por lo tanto la ejecución de nuestro proceso que además puede simular **paralelizar** la ejecución de varias tareas a la vez.

Generalmente sucede que más de un hilo debe acceder a un **recurso compartido**, generando **carreras críticas**, por lo que es necesario implementar algún mecanismo de control de acceso para evitar fallas o funcionamientos inesperados.

2- Hilos

Para realizar programación multihilo, debemos indicar, en nuestro código de programación, utilizando los comandos o instrucciones correspondientes a cada lenguaje, cuáles tareas deseamos ejecutar en **diferentes hilos**.

Dado el siguiente programa (tareas_SIN_hilos.py) en Python:

```
def tarea_1():
        momento_arranque = time.perf_counter()
        print('Inicio tarea 1')
        for x in range(100000000):
        print('Fin tarea 1')
        momento_parada = time.perf_counter()
        print(f'Tomó {momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar la tarea 1')
    def tarea_2():
        momento_arranque = time.perf_counter()
        print('Inicio tarea 2')
       time.sleep(1)
       print('Fin tarea 2')
        momento_parada = time.perf_counter()
        print(f'Tomó {momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar la tarea 2')
    def tarea_3():
       momento_arranque = time.perf_counter()
       print('Inicio tarea 3')
        time.sleep(4)
        print('Fin tarea 3')
        momento_parada = time.perf_counter()
      print(f'Tomó {momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar la tarea 3')
     momento_arranque = time.perf_counter()
    tarea_1()
    tarea 2()
    momento_parada = time.perf_counter()
     print(f'Tomó un total de{momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar todas las tareas')
45
```

En la línea 1 importamos el módulo time, ya incluído en python (los módulos son similares a las librerías de C)

Vemos que consta de 3 funciones (y un cuerpo principal que invoca a cada una de ellas): tarea_1(), tarea_2() y tarea_3()

tarea_1() se ejecuta a la máxima velocidad posible, pero su tiempo de ejecución es variable, ya que depende de la velocidad real de la máquina donde se está ejecutando, la carga de CPU al momento de ejecución, etc. Podemos decir que la velocidad de ejecución depende principalmente de la velocidad de procesamiento de la máquina en donde se ejecuta.

tarea_2() tiene una demora fija (arbitraria) de 1 seg, digamos que la espera no depende la velocidad de procesamiento de la máquina

tarea_3() tiene una demora fija de 4 seg, digamos que la espera no depende la velocidad de procesamiento de la máquina

Las líneas 37 y 41 nos permiten tomar los tiempos de arranque y parada para luego poder calcular el tiempo que se demoró la ejecución del programa en su totalidad.

Ejecutar varias veces el código

- ¿Qué se puede notar con respecto al tiempo de ejecución? ¿Es predecible?
- Nombrar un proceso o función de la vida real que pueden ser considerados procesos de "máxima velocidad posible" que dependen casi exclusivamente de la velocidad de la máquina que los ejecuta (ej. Ordenar una lista)
- Nombrar un proceso o función de la vida real que pueden ser considerados procesos de "velocidad de respuesta no dependiente de la velocidad de procesamiento" o que sea de naturaleza impredecible o externa (ej. Leer un archivo externo)

Modifiquemos y mejoremos el código y generemos tareas_CON_hilos.py

```
import threading
    def tarea_1():
       momento_arranque = time.perf_counter()
        print('Inicio tarea 1')
        for x in range(100000000):
        print('Fin tarea 1')
        momento_parada = time.perf_counter()
       print(f'Tomó {momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar la tarea 1')
    def tarea_2():
        momento_arranque = time.perf_counter()
        print('Inicio tarea 2')
       time.sleep(1)
       print('Fin tarea 2')
        momento_parada = time.perf_counter()
      print(f'Tomó {momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar la tarea 2')
   def tarea_3():
       momento_arranque = time.perf_counter()
       print('Inicio tarea 3')
time.sleep(4)
       print('Fin tarea 3')
        momento_parada = time.perf_counter()
        print(f'Tomó {momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar la tarea 3')
    momento_arranque = time.perf_counter()
   hilo1 = threading.Thread(target=tarea_1)
    hilo2 = threading.Thread(target=tarea_2)
    hilo3 = threading.Thread(target=tarea_3)
43 hilo1.start()
44 hilo2.start()
    hilo3.start()
47 hilo1.join()
48 hilo2.join()
49 hilo3.join()
    momento_parada = time.perf_counter()
     print(f'Tomó un total de{momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar todas las tareas')
```

En la línea 2 importamos el módulo threading, que nos permitirá crear y administrar hilos en Python

Vemos que las funciones no se modifican

Lo que sí cambia la manera invocar las funciones, ya que las declaramos como hilos independientes

39 a 41 creamos cada hilo asignándole una función a cada uno con target

43 a 45 indicamos que comiencen a correr dichos hilos con start

47 a 49 esperamos su culminación con join

- Ejecutar varias veces el código
- ¿Qué se puede notar con respecto al tiempo de ejecución? ¿Se mejoró el tiempo de respuesta con respecto al mismo programa sin hilos?
- ¿Completan las funciones su ejecución en el orden establecido?
- Nombrar un escenario real donde el multi-hilado puede mejorar considerablemente el tiempo de respuesta de un sistema (ej. Carga de una página WEB en un navegador)

3- Condición de carrera (Race Condition)

Dado el siguiente programa (sumador-restador.py) en Python:

```
import time
     acumulador = 0
     def sumador():
         global acumulador
         for _ in range(1000):
             tmp = acumulador
             time.sleep(0)
             tmp = tmp + 5
             time.sleep(0)
             acumulador = tmp
     def restador():
         global acumulador
         for _ in range(1000):
             tmp = acumulador
             time.sleep(0)
             tmp = tmp - 5
             time.sleep(0)
             acumulador = tmp
    sumador()
    restador()
     print(f'El valor calculado final es: {acumulador}')
38
```

Notar que la variable acumulador es una variable **global**, que es utilizada tanto dentro como fuera de las funciones, siendo esta siempre la misma variable y conservando su valor en **todos los ámbitos**

Ejecutar varias veces el código

Podemos ver que dicho código utilizará una variable acumulador, la función **sumador()** incrementará dicha variable en 5 unidades un mil veces, y la función **restador()** decrementará en 5 unidades la misma variable la misma cantidad de veces, lo que da un resultado neto igual a cero al final de la ejecución del programa.

Modifiquemos el código utilizando hilos de ejecución y generemos sumador-restador_CON_race.py

```
conrace.py X
conrace.py > [@] momento_parada
     import threading
      acumulador = 0
      def sumador():
         global acumulador
          for x in range(1000000):
         acumulador = acumulador + 5
      def restador():
         global acumulador
          for x in range(1000000):
          acumulador = acumulador - 5
      momento_arranque = time.perf_counter()
      thr1 = threading.Thread(target=sumador)
      thr2 = threading.Thread(target=restador)
    thr1.start()
      thr2.start()
      thr1.join()
 28 thr2.join()
     momento_parada = time.perf_counter()
      print(f'El valor final es: {acumulador}')
      print(f'Tomó un total de{momento_parada - momento_arranque: 0.5f} segundos completar las tareas.')
```

- Ejecutar varias veces el código
- ¿Qué se puede notar con respecto al tiempo de ejecución?
- ¿Qué sucede con el valor final del acumulador?
- ¿Por qué sucede esto?
 - TIP: cambios de contexto en medio de acceso a zona crítica y actualización de valor de variable
- ¿Cómo se puede corregir esta condición de carrera sin dejar de utilizar hilos?

4- Detección y corrección del problema

Modifiquemos el código y generemos sumador-restador_SIN_race.py

```
import time
     import threading
    acumulador = 0
   def sumador(proteccion):
        global acumulador
       for _ in range(1000):
         with proteccion:
               tmp = acumulador
               time.sleep(0)
                tmp = tmp + 5
               time.sleep(0)
               acumulador = tmp
    def restador(proteccion):
        global acumulador
        for _ in range(1000):
            with proteccion:
               tmp = acumulador
               time.sleep(0)
               tmp = tmp - 5
               time.sleep(0)
               acumulador = tmp
    protection = threading.Lock()
39 hilo1 = threading.Thread(target=sumador, args=(proteccion,))
40 hilo2 = threading.Thread(target=restador, args=(proteccion,))
42 hilo1.start()
43 hilo2.start()
45 hilo1.join()
    hilo2.join()
     print(f'El valor calculado final es: {acumulador}')
```

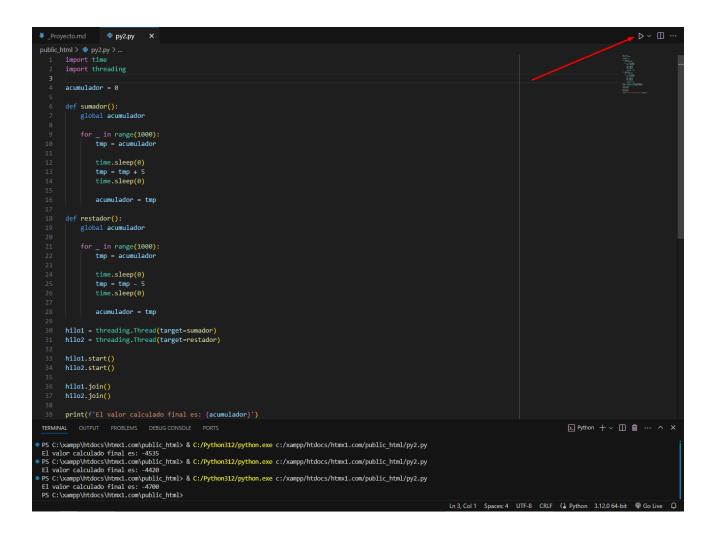
Creamos una variable **protección** (no global) para ser utilizada como "bloqueador de hilo", esta funcionalidad es **provista** por el módulo **threading**

Cambia la manera de ejecutar las funciones, al declararlas como **hilos independientes** debemos indicarles también que deben utilizar el **candado** o **protección de hilo** con la variable **protección**

Cambian también las funciones, ya que ahora deben utilizar el **candado** con la variable **protección** Entonces, antes de acceder a la zona crítica se debe "tomar posesión" del candado (**acquire**), de esta manera se impide que ningún otro hilo pueda acceder a ese recurso. Esto se realiza con la instrucción **with** dentro de las funciones sumador y restador, justo antes de acceder al bloque de código que

modifica el valor de la variable compartida.

Luego se debe "dejar la posesión" del candado (**release**) para permitir el acceso al recurso compartido a los hilos que lo requieran.



- Ejecutar varias veces el código
- ¿Qué sucede con el valor final del acumulador?
- ¿Qué se puede notar con respecto al tiempo de ejecución?

5- Entrega de TP3

Para la entrega del TP3 se procederá de manera similar a la entrega del TP2:

Se creará en nuestro repositorio local, una carpeta TP3, donde guardarán algunas capturas de pantalla del código corriendo en VSCode (varias ejecuciones del código) donde se puedan apreciar algunas de las problemáticas presentadas,

como así también un archivo de texto con las respuestas a las preguntas formuladas.

Luego se deberá pushear dicha carpeta a nuestro propio repositorio remoto, de la manera practicada anteriormente:

- git add .
- git commit -m "entrega TP3"
- git push origin main