# Лабораторная работа №3.4.5 Петля гистерезиса (динамический метод)

Рожков А. В.

6 октября 2024 г.

**Цель работы:** изучение петель гистерезиса различных ферромагнитных материалов в переменных токах.

**В работе используются:** автотрансформатор, понижающий трансформатор, интегрирующая цепочка, амперметр, вольтметр, электронный осциллограф, делитель напряжения, тороидальные образцы с двумя обмотками (с сердечниками из феррита, пермаллоя и кремнистого железа).

#### 1 Теоретическая справка

Магнитная индукция B и напряжённость поля H в ферромагнитном материале неоднозначно связаны между собой: индукция зависит не только от напряжённости, но и от предыстории образца. Связь между B и H типичного ферромагнетика иллюстрирует рисунок 1.

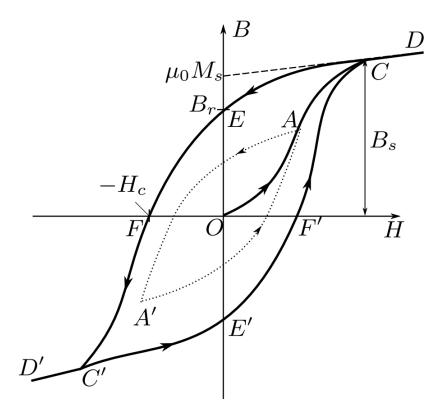


Рис. 1: Петля гистерезиса ферромагнетика

Если к ферромагнитному образцу прикладывать переменное внешнее магнитное поле, то его состояние на плоскости H-B будет изменяться по замкнутой кривой – nemne vucmepesuca. Размер петли определяется максимальным значением напряжённости H в цикле (например, петля AA', обозначенная пунктиром на рисунке 1). Если амплитуда напряжённости достаточно велика, то образец будет периодически достигать ucmepesuca, что на рисунке соответствует кривой CERC'E'F'C (upedenormal). Пересечение предельной петли с вертикальной осью соответствует остаточной индукции  $B_r$ , пересечение с горизонтальной осью – коэрцитивному полю  $H_c$ . Крайние точки петель, соответствующие амплитудным значениям H (например, точка A на рисунке 1), лежат на uvestar на uvestar uvestar

**Измерение магнитной индукции.** Магнитную индукцию B удобно определять с помощью ЭДС, возникающей при измерении магнитного потока  $\Phi$  в катушке, намотанной на образец. Пусть катушка с N витками плотно охватывает образец сечением S, и индукция B в образце однородна. Тогда

$$|B| = \frac{1}{SN} \int \varepsilon dt.$$

Таким образом, для определения B нужно проинтегрировать сигнал, наведённый меняющимся магнитным полем в измерительной катушке, намотанной на образец.

Для интегрирования в работе используется интегрирующая RC-цепочка. Входное напряжение от источника  $U_{\text{вк}}(t)$  подаётся на последовательно соединённые резистор  $R_{\text{и}}$  и конденсатор  $C_{\text{и}}$ . Выходное напряжение  $U_{\text{вых}}(t)$  снимается с конденсатора. Предположим, что (1) сопротивление источника мало по сравнению с  $R_{\text{и}}$ ; (2) выходное сопротивление (сопротивление на входе осциллографа), напротив, велико:  $R_{\text{вых}} \gg R_{\text{и}}$ ; и, наконец, (3) сопротивление  $R_{\text{и}}$  достаточно велико, так что почти всё падение напряжения приходится на него, а  $U_{\text{вых}} \ll U_{\text{вх}}$ . В таком случае ток цепи равен  $I = \frac{U_{\text{вх}} - U_{\text{вых}}}{R_{\text{и}}} \approx \frac{U_{\text{вх}}}{R_{\text{и}}}$ , и входное и выходное сопротивление связаны соотношением

$$U_{\text{\tiny BMX}} \frac{q}{C_{\text{\tiny H}}} = \frac{1}{C_{\text{\tiny H}}} \int_0^t I \mathrm{d}t \approx \frac{1}{\tau_{\text{\tiny H}}} \int_0^t U_{\text{\tiny BX}} \mathrm{d}t,$$

где  $au_{\tt w} = R_{\tt w} C_{\tt w}$  – постоянная времени RC-цепочки. Для индукции поля получаем

$$|B| = \frac{1}{SN} \int U_{\text{\tiny BX}} dt = \frac{\tau_{\text{\tiny M}}}{SN} U_{\text{\tiny BX}}.$$

#### 2 Экспериментальная установка

Схема установки приведена на рисунке 2. Напряжение сети (220 Вт, 50  $\Gamma$ ц) с помощью регулировочного автотрансформатора Ат через разделительный понижающий трансформатор  $\Gamma$ р подаётся на намагничивающую обмотку  $N_0$  исследуемого образца.

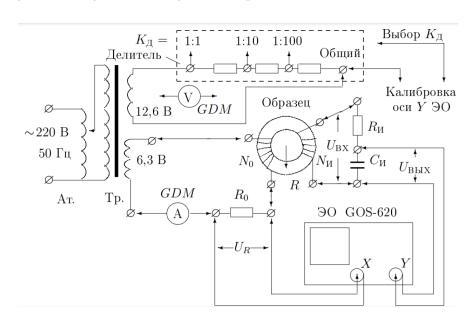


Рис. 2: Схема установки для исследования намагничивания образцов

Действующее значение переменного тока в обмотке  $N_0$  измеряется амперметром A (мультиметром GDM). Последовательно с амперметром включено сопротивление  $R_0$ , напряжение с которого подаётся на вход X электронного осциллографа (ЭО). Это напряжение пропорционально току в обмотке  $N_0$ , а следовательно и напряжённости H магнитного поля в образце.

Для измерения магнитной индукции B с измерительной обмотки  $N_{\rm u}$  на вход интегрирующей RC-цепочки подаётся напряжение  $U_{\rm u}$  ( $U_{\rm bx}$ ), пропорциональное производной  $\dot{B}$ , а с выхода снимается напряжение  $U_{\rm C}$  ( $U_{\rm bix}$ ), пропорциональное величине B, и подаётся на вход Y осциллографа.

Замкнутая кривая, возникающая на экране, воспроизводит в некотором масштабе (различном для осей X и Y) петлю гистерезиса. Чтобы придать этой кривой количественный смысл, необходимо установить масштабы изображения, т.е. провести калибровку каналов X и Y ЭО. Для этого, вопервых, надо узнать, каким напряжениям (или токам) соответствуют амплитуды сигналов, видимых на экране, и во-вторых, – каким значениям B и H соответствуют эти напряжения (или токи).

**Измерения напряжения с помощью осциллографа.** Исследуемый сигнал подаётся на вход X: длина 2x горизонтальной черты, наблюдаемой на экране, характеризует удвоенную амплитуду сигнала.

Если известна чувствительность усилителя  $K_X$  в вольтах на деление шкалы экрана, то удвоенная амплитуда напряжения определяется произведением

$$2U_{X,0} = 2x \cdot K_X.$$

Напряжение, подаваемое на ось Y, измеряется аналогично.

Калибровку осей осциллографа ( $K_X$  и  $K_Y$ ) можно использовать для построения кривой гистерезиса в координатах B и H: зная величину сопротивления  $R_0$ , с которого снимается сигнал, можно определить чувствительность канала по току  $K_{XI} = \frac{K_X}{R_0} \left[ \frac{A}{\text{дел}} \right]$  и затем определить цену деления шкалы в  $\frac{A}{M}$ .

Зная чувствительность  $K_Y$ , можно рассчитать цену деления вертикальной шкалы  $\Theta$ 0 в теслах.

Наличие в схеме амперметра и вольтметра позволяет провести *независимую калибровку* усилителей ЭО, т.е. проверить значения коэффициентов  $K_X$  и  $K_Y$  (ручки регулировки усиления ЭО могут быть сбиты).

Проверка калибровки горизонтальной оси 90 с помощью амперметра проводится при закороченной обмотке  $N_0$ . Эта обмотка с помещённым в неё ферромагнитным образцом является нелинейным элементом, так что ток в ней не имеет синусоидальной формы, и это не позволяет связать амплитуду тока с показаниями амперметра.

При закороченной обмотке  $N_0$  амперметр A измеряет эффективное значение синусоидального тока  $I_{\rm эф}$ , текущего через известное сопротивление  $R_0$ . Сигнал с этого сопротивления подаётся на вход X ЭО. Измерив 2x – длину горизонтальной прямой на экране, можно рассчитать  $m_X$  – чувствительность канала X:

$$m_X = \frac{2\sqrt{2}R_0I_{\mathrm{s}\Phi}}{2x} \quad \left[\frac{\mathrm{B}}{\mathrm{д}\mathrm{e}\mathrm{\pi}}\right].$$

Проверка калибровки вертикальной оси  $\Theta$ 0 с помощью вольтметра. Сигнал с обмотки 12,6 В понижающего трансформатора (2) подаётся на делитель напряжения. Часть этого напряжения снимается с делителя с коэффициентом деления  $K_{\pi}$  ( $\frac{1}{10}$  или  $\frac{1}{100}$ ) и подаётся на вход Y  $\Theta$ 0 (вместо напряжения  $U_C$ ). Мультиметр V измеряет напряжение  $U_{\ni \Phi}$  на этих же клеммах делителя. Измерив 2y – длину вертикальной прямой на экране, можно рассчитать чувствительность канала Y:

$$m_Y = \frac{2\sqrt{2}R_0U_{\Rightarrow \Phi}}{2x} \quad \left[\frac{\mathrm{B}}{\mathrm{дел}}\right].$$

При этом тороид должен быть отключен, так как несинусоидальный ток нагрузки в первичной обмотке тороида приводит к искажению формы кривой напряжения и на обмотке трансформатора, питающей делитель.

Постоянную времени RC-цепочки можно определить экспериментально. С обмотки 6,3 В на вход интегрирующей цепочки подаётся синусоидальное напряжения  $U_{\rm вx}$ . На вход Y осциллографа поочерёдно подаются сигналы со входа  $(U_{\rm вx})$  и выхода  $(U_{\rm выx})$  RC-цепочки. Измерив амплитуды этих сигналов с помощью осциллографа, можно рассчитать постоянную времени  $\tau = RC$ . Тогда

$$RC = \frac{U_{\text{bx}}}{\Omega U_{\text{bly}}}.$$

## 3 Ход работы

#### 3.1 Проверка калибровки шкал осциллографа

Результат в таблице 1

$K_x, \frac{{}_{ m MB}}{{}_{ m Дел}}$		$K_y, \frac{MB}{AB}$		
Осцилл.	Калибр.	Осцилл.	Калибр.	
20	18.3	20	20.5	
100	94	10	0.08	

Таблица 1: Результаты калибровки шкал осциллографа

#### 3.2 Измерение параметров RC-ячейки

$$\tau = \frac{U_{\text{вх}}}{U_{\text{вых}}\omega_0} = \frac{5.65 \text{ B}}{0.042 \text{ B} \cdot 2\pi 50 \text{ } \Gamma\text{ц}} = 0.43 \text{ c}$$

$$\tau = RC = 20 \text{ кОм} \cdot 20 \text{ мк}\Phi = 0.4 \text{ с}$$

Как видим, результаты почти совпали. Также выполняется условие  $R >> \frac{1}{\omega C}$  (20000 >> 159).

#### 3.3 Обработка результатов

Графики и таблица итоговых результатов представлены ниже.

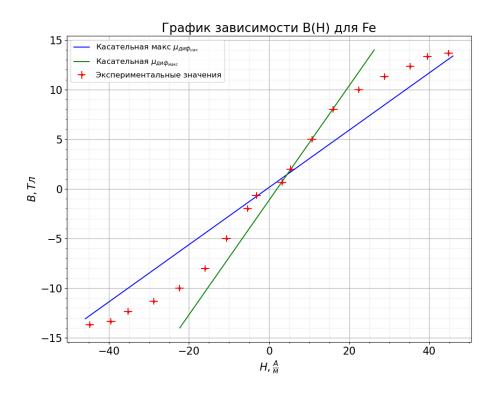


Рис. 3: График зависимости B(H) для феррита

## 4 Вывод

Изучили петли гистерезиса различных ферромагнитных материалов в переменных токах.

Сравним полученные результаты с табличными значениями:

Значения индукции насыщения достаточно сильно отличаются от табличных. Это можно объяснить неточностью определения момента, в который петля становится предельной.

Проверки калибровки показала хороший результат.

Измеренные параметры RC-ячейки почти совпали с указанными на установке.

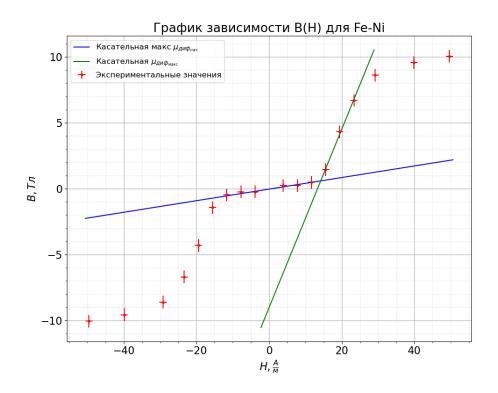


Рис. 4: График зависимости B(H) для пермаллоя

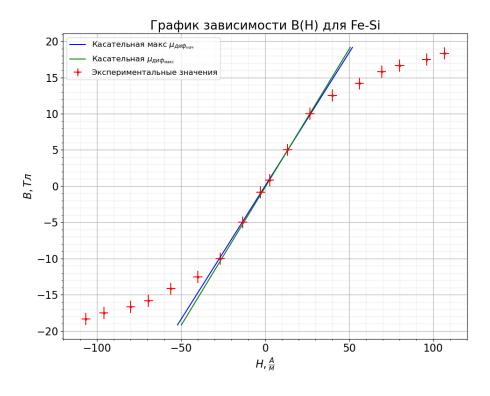


Рис. 5: График зависимости B(H) для кремнистого железа

Материал	Fe	Fe-Ni	Fe-Si
$I_{max}$ , мА	$160.00 \pm 0.01$	$200.00 \pm 0.01$	$800.00 \pm 0.01$
$K_x, \frac{\mathrm{B}}{\mathrm{дел}}$	0.02	0.02	0.02
$K_y, \frac{\mathrm{B}}{\mathrm{дел}}$	0.01	0.1	0.01
$H, \frac{A/M}{AEJ}$	10.7	9.7	26.7
$B, \frac{\mathrm{Tn}}{\mathrm{gen}}$	3.3	4.8	8.3
$H_{max}, A/M$	$45 \pm 1$	$49.58 \pm 0.97$	$107 \pm 3$
$B_s$ , Тл	$13.7 \pm 0.3$	$10.0 \pm 0.5$	$18.3 \pm 0.8$
$H_c, A/M$	$6\pm1$	$5.83 \pm 0.97$	$16 \pm 3$
$B_r,$ Тл	$5.3 \pm 0.3$	$7.7 \pm 0.5$	$13.3 \pm 0.8$
$\mu_{ exttt{диф}_{ ext{нач}}}$	$0.29 \pm 0.08$	$0.04 \pm 0.02$	$0.37 \pm 0.02$
$\mu_{ exttt{диф}_{ ext{makc}}}$	$0.58 \pm 0.01$	$0.68 \pm 0.04$	$0.382 \pm 0.004$

Таблица 2: Результаты расчётов

	Ампл.	Fe-Ni	Fe-Si	Феррит
эксп	$H_c$ , A/M	$5.83 \pm 0.97$	$16 \pm 3$	$6 \pm 1$
табл		4	8	8
эксп	$B_s$ , Тл	$10.0 \pm 0.5$	$18.3 \pm 0.8$	$13.7 \pm 0.3$
табл	$D_s$ , 1/1	1.1	2	0.2-0.4

Таблица 3: Результаты расчётов и табличные значения