#### Universidade Federal do Pará Instituto de Ciências Exatas e Naturais Programa de Pós-Graduação em Ciência da Computação

# Tabelas de Dispersão (ou Hash)

Carlos Gustavo Resque dos Santos

gustavoresqueufpa@gmail.com

Autor: Nelson Cruz Sampaio Neto

12 de abril de 2023

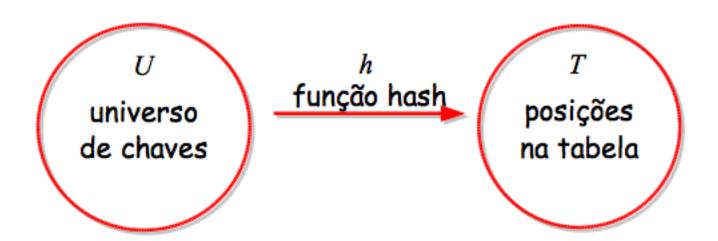
# Introdução

- Em geral, os métodos de pesquisa existentes são baseados na comparação da chave de busca com as chaves já armazenadas na estrutura, ou mesmo na utilização de bits da chave de pesquisa para escolher o caminho a seguir.
- Conceito de hash: Os registros armazenados em uma tabela são endereçados a partir de uma transformação aritmética sobre a chave de pesquisa.
- Objetivo: Ter eficiência média de O(1) nas operações de busca, inserção e remoção. Para isso, a distribuição das chaves na tabela deve ser uniforme e as operações não devem provocar grandes variações na quantidade de registros armazenados.

# Introdução

- O método de pesquisa conhecido como hash (ou tabela de dispersão) é constituído de duas etapas principais:
- Computar o valor da função hash (também conhecida como função de dispersão), que transforma a chave de pesquisa em um endereço da tabela.
- 2. Dado que duas ou mais chaves podem ser transformadas em um mesmo endereço de tabela, é necessário existir um método para lidar com as colisões.

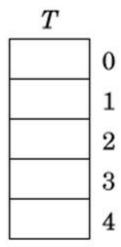
# Introdução

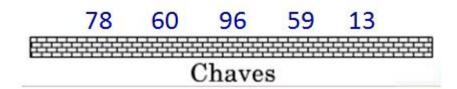


# Exemplo

- <u>Idéia</u>: transformar a chave x num <u>endereço-base</u>
   h(x), que é um valor entre 0 e m-1.
   <u>h</u> é chamada <u>função de dispersão</u>.
- Exemplo

$$h(x) = x \mod 5$$



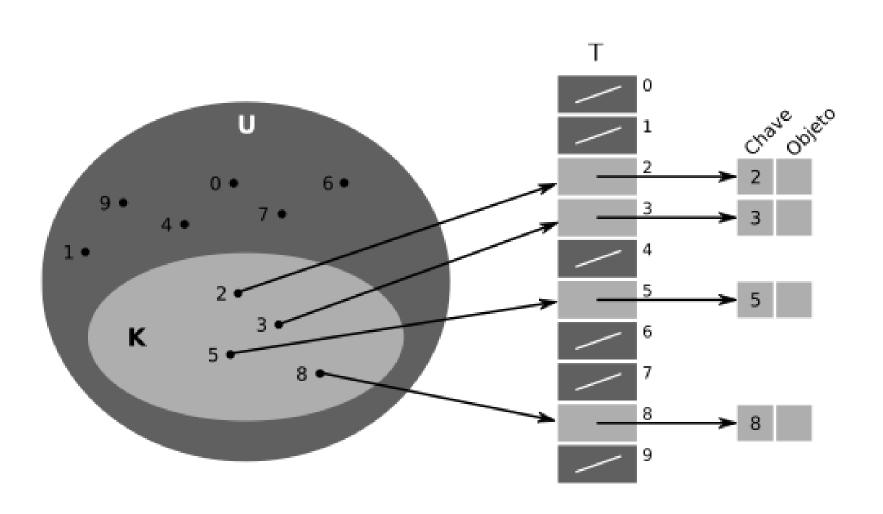


# Endereçamento direto

 Quando o universo de chaves U é pequeno, podemos alocar uma tabela com uma posição para cada chave, ou seja, |T| = |U|.

 Então, cada posição da tabela, que pode ser implementada como um vetor, representa uma chave de *U* e armazena um elemento ou um ponteiro para o elemento.

# Endereçamento direto



# Endereçamento direto

 Os códigos são simples e apresentam tempo de execução constante no pior caso.

```
Insere(Elemento e, Chave c)
1:  T[h(c)] := e

Remove(Chave c)
1:  T[h(c)] := null

Elemento Recupera(Chave c)
1:  return T[h(c)]
```

# Problema

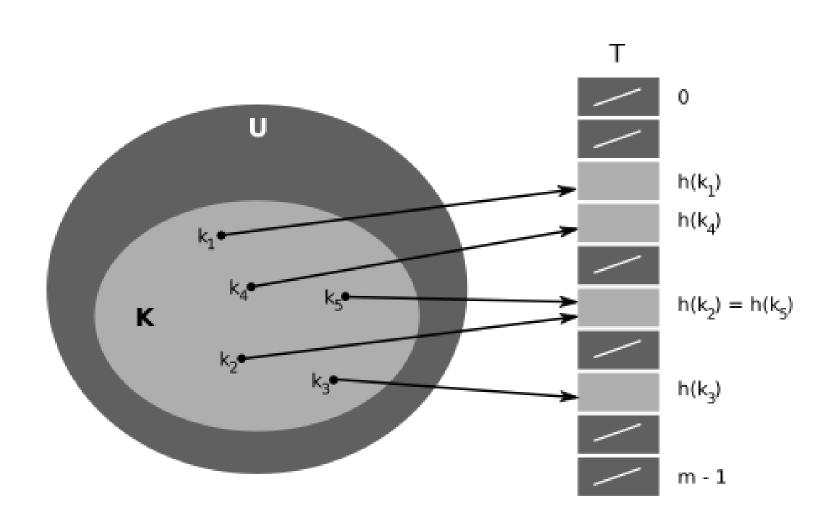
- Contudo, nem sempre U é pequeno!
- Suponha que a chave seja a matrícula de um aluno da UFPA...
  - Trata-se de um número inteiro de 7 dígitos.
  - Logo, são 10.000.000 chaves.
  - Se cada posição da tabela ocupar míseros 127 bytes, precisamos de mais de 1 Gbyte de memória apenas para a tabela... mesmo que ela não esteja cheia.

- Chamaremos de K o conjunto de chaves que serão efetivamente armazenadas na tabela.
- Logo, nossa tabela deveria ter dimensão |K|, mais que isso seria desperdício de memória.
- Problema: Na prática, os elementos de K não são conhecidos e |U| >> |K|.
- Então, como podemos fazer isso?

Solução: Usar uma função hash h para mapear as chaves em inteiros dentro do intervalo [0...m – 1], no qual m é o tamanho da tabela.

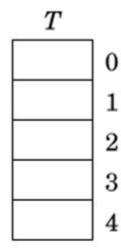
 A tabela é implementada como um vetor em que cada posição armazena um subconjunto de *U*.

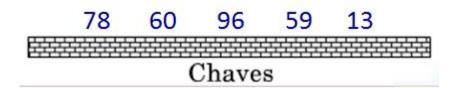
 Logo, é possível que mais de uma chave seja mapeada para a mesma posição da tabela, o que resulta no que chamaremos de colisão.



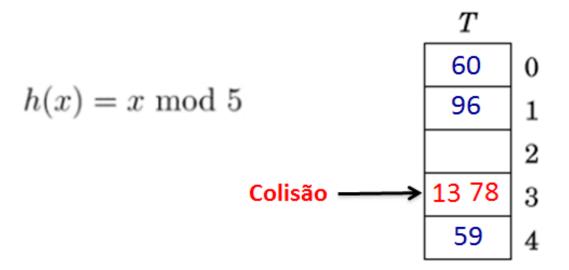
- <u>Idéia</u>: transformar a chave x num <u>endereço-base</u>
   h(x), que é um valor entre 0 e m-1.
   <u>h</u> é chamada <u>função de dispersão</u>.
- Exemplo

$$h(x) = x \mod 5$$





Exemplo



#### O que faz uma função hash de boa qualidade?

- Uma função hash de boa qualidade satisfaz (aproximadamente)
   à hipótese do hash uniforme simples:
- "Cada chave tem igual probabilidade de efetuar o hash para qualquer das m posições, não importando a posição para onde foi feito o hash de qualquer outra chave".
- Em geral, não é possível verificar essa condição, pois, é raro conhecer a distribuição de probabilidades segunda a qual as chaves são obtidas.

#### O que faz uma função hash de boa qualidade?

- Na prática, podem ser usadas técnicas heurísticas para criar funções hash que provavelmente terão bom desempenho.
- Uma boa tática é derivar a tabela hash de um modo supostamente independente de quaisquer padrões que possam existir nos dados.
- Método da divisão: A chave é dividida por um número primo, que não deve ser potência de 2, e o resto da divisão é usado como valor hash.
- Existem outras funções de dispersão: dobra, multiplicação, análise dos dígitos, etc. Abordaremos aqui apenas o método da divisão.

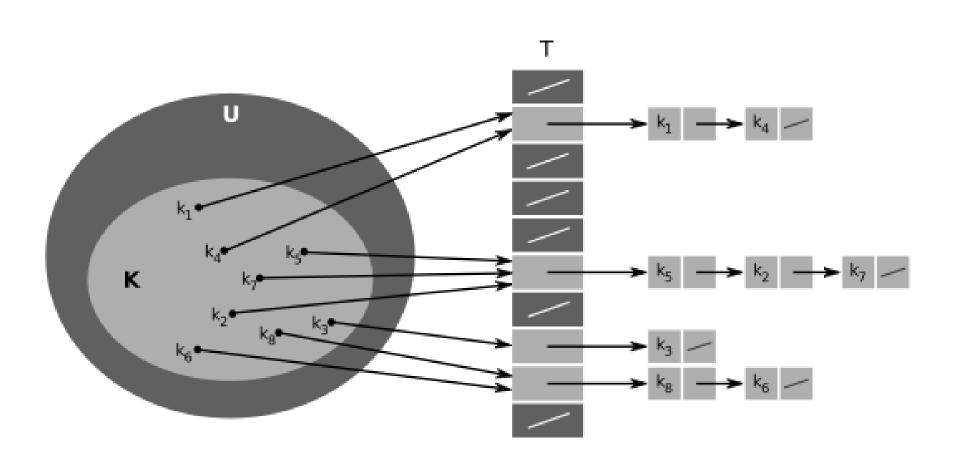
# Como evitar colisões?

- Claramente, o número de colisões depende de como a função hash mapeia as chaves na tabela.
- Por exemplo, um número primo não muito próximo a uma potência exata de 2 normalmente é uma boa escolha para o tamanho da tabela no método da divisão.
- O fato é que como |U| > m, a escolha da função hash apenas minimiza o número de colisões.
- Solução: As colisões remanescentes serão tratadas de forma algorítmica, aplicando as técnicas de endereçamento aberto ou encadeamento.

 Uma das formas de resolver colisões é construir uma lista encadeada para cada endereço da tabela.

 Assim, todas as chaves com mesmo endereço são encadeadas em uma lista linear.

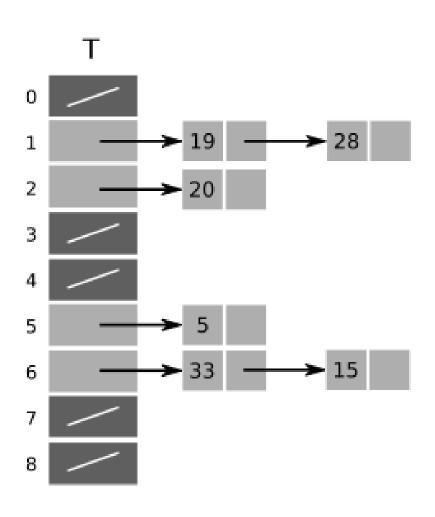
 Desvantagem: manutenção de uma estrutura de dados exterior à tabela de dispersão.



# Exercícios

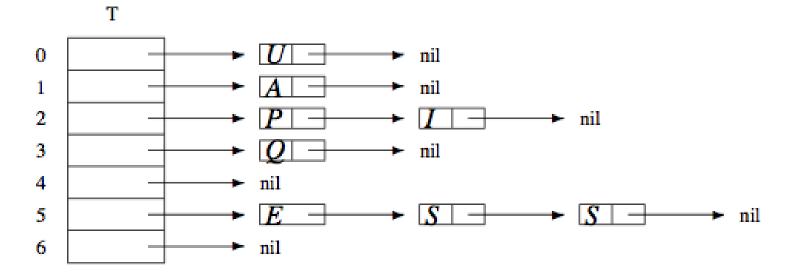
- 1. Insira as chaves {5, 28, 19, 15, 20, 33} em uma tabela *T* com 9 posições [0...8], utilizando a função hash: *h(k)* = *k* mod 9.
- Se a i-ésima letra do alfabeto é representada pelo número i e a função dispersão h(chave) = chave mod M é utilizada para M = 7, então mostre o resultado da inserção das seguintes chaves na tabela: P E S Q U I S A.

# Exercício 1



# Exercício 2

• Por exemplo, h(A)=h(1)=1, h(E)=h(5)=5, h(S)=h(19)=5, e assim por diante.



• É usual efetuar-se a inclusão de uma nova chave x no final ou mesmo no início da lista correspondente ao endereço h(x).

 A ideia é que a lista será percorrida de qualquer maneira, para assegurar que x não pertence à mesma, independentemente da posição de inclusão de x.

• Análise: Numa tabela de dispersão T com hash uniforme e na qual as colisões são tratadas com encadeamento externo, o número médio de comparações efetuadas numa busca sem sucesso é igual a  $\alpha = n/m$ , chamado de **fator de carga**,

• onde *n* representa o número de chaves na tabela e *m* o tamanho da tabela.

 Prova: Como o hash é uniforme, existe a mesma probabilidade 1/m de a busca ser efetuada em qualquer uma das m listas encadeadas.

- Para i = 0, 1, ..., m 1, vamos denotar o comprimento da lista T[i] por  $n_i$ . Então,
- $n = n_0 + n_1 + ... + n_{m-1}$
- e o valor esperado de  $n_i$  é  $E[n_i] = \alpha = n/m$ .

 Pela análise anterior, as operações pesquisa, insere e retira custam O(1 + n/m) em média, sendo que a constante 1 representa o tempo para encontrar a entrada da tabela (ou seja, calcular a função hash), e n/m o tempo para percorrer a lista.

• Para valores de *m* próximos de *n*, a eficiência tornase **constante**, isto é, independente de *n*.

 No pior caso, todas as chaves são mapeadas para a mesma posição e a busca custa O(n) mais o cálculo da função hash.

- Qual a validade dessa análise?
  - A função hash tem que ser terrível.
  - Pouquissimas chances de ocorrer na prática.

 Em algumas aplicações não é desejável a manutenção de uma estrutura exterior à tabela de dispersão.

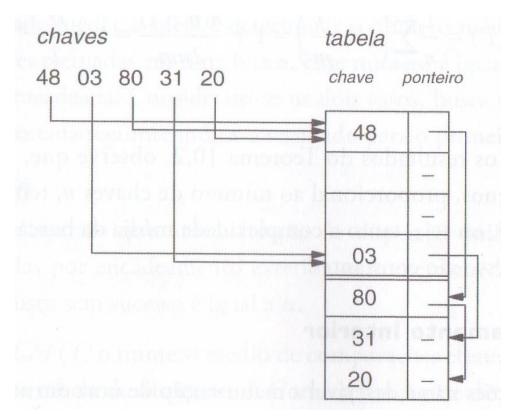
 Nessa situação, ainda é possível resolver as colisões usando listas encadeadas, desde que estas compartilhem o mesmo espaço de memória que a tabela.

 O encadeamento interno prevê a divisão da tabela em duas zonas, uma de endereços-base (tamanho p) e outra de colisões (tamanho s).

 Naturalmente, tem-se que p + s = m, e os valores de p e s são fixos.

• Nesse caso, o fator de carga n/m é necessariamente menor ou igual a 1.

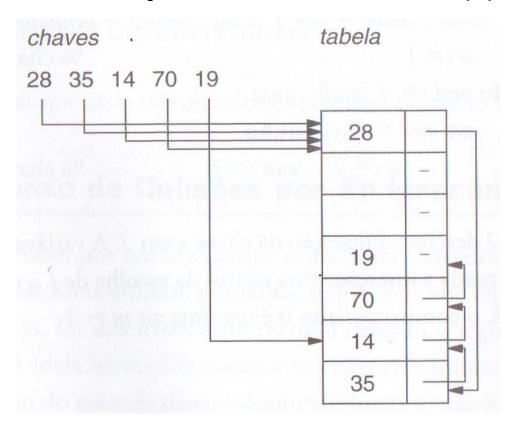
 Exemplo: Há um total de n = 5 chaves, com uma tabela de tamanho m = 7, sendo dividida em p = 4 e s = 3. Sendo h(x) = x mod 4.



- Aumentando-se o espaço destinado a zona de colisões pela correspondente diminuição da zona de endereços-base, diminui a possibilidade de ocorrência de "falso" overflow.
- Por exemplo, na tabela do slide anterior, uma nova inclusão com endereço-base 0 ou 3 provocará a condição de overflow, apesar da zona de endereços-base ainda apresentar espaços vazios.
- Contudo, a eficiência da tabela de dispersão também diminui.
- No caso limite de p = 1 e s = m 1, a tabela se reduz a uma lista encadeada, cujo tempo de busca é O(n).

- Uma outra técnica consiste em não diferenciar as duas zonas da tabela, ou seja, qualquer endereço da tabela pode ser de base ou de colisão.
- Essa técnica pode gerar o efeito indesejado chamado colisões secundárias, ou seja, aquelas provenientes da coincidência de endereços para chaves que não possuem a mesma reposta para a função hash.
- Esse fato provoca a necessidade de fusão das duas listas, o que implica uma diminuição de eficiência.

 Exemplo: A colisão secundária se verifica na inclusão da chave 19. Existe a fusão de listas que contêm chaves com diferentes endereços-base. Considerar h(x) = x mod 7.



- As operações de busca, inserção e remoção possuem pior caso igual a O(n), sendo que a operação de **remoção** exige mais cuidados!
- O fato é que não se pode, simplesmente, remover uma chave x de uma lista encadeada sem reorganizar a tabela.
- Suponha que x pertença à lista encadeada L, sendo y a chave seguinte a x em L. A simples remoção da chave x de L provocaria o funcionamento errôneo da tabela, p.e., a busca por y seria, erradamente, sem sucesso.
- Para contornar esse problema, considera-se que cada espaço da tabela pode estar em um dos três estados: vazio, ocupado ou liberado.

# Endereçamento aberto

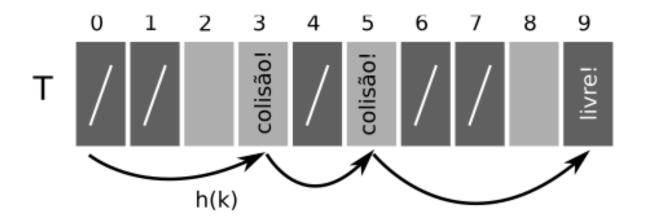
 Em uma tabela de hash com endereçamento aberto, todos os elementos são armazenados na própria tabela sem o uso de listas encadeadas.

Logo, o fator de carga não pode exceder o valor 1.

 O espaço gasto com encadeamento é economizado e a colisão é tratada com a busca de uma posição vazia na própria tabela para inserção.

# Endereçamento aberto

 Quando uma chave k é endereçada para uma entrada da tabela que já esteja ocupada (colisão), uma sequência de localizações alternativas h<sub>1</sub>(k), h<sub>2</sub>(k), ... é escolhida.



• Mas se nenhuma das  $h_1(k)$ ,  $h_2(k)$ , ... posições está vazia, então a tabela está cheia e não podemos inserir k.

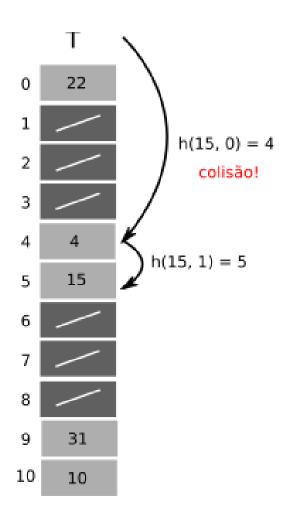
- Existem várias propostas para a escolha de localizações alternativas.
- A mais simples é a **hash linear**, na qual a posição  $h_j$  na tabela é dada por:

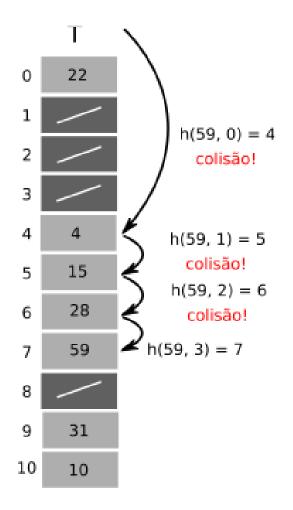
$$h_j = (h(k) + j) \mod m$$
, para  $1 \le j \le m - 1$ .

 Desvantagem: É suscetível ao agrupamento primário, isto é, são construídas longas sequências de posições ocupadas, o que degrada o desempenho da busca.

- 1. Insira as chaves  $\{10, 22, 31, 4, 15, 28, 59\}$  em uma tabela T de tamanho 11 com hash linear e função:  $h(k) = k \mod 11$ .
- Se a i-ésima letra do alfabeto é representada pelo número i e a função dispersão h(chave) = chave mod M é utilizada para M = 7, então apresente a inserção das chaves L U N E S na tabela usando hash linear para resolver colisões.

Obs: Para números reais  $x \in y$ , a operação **mod** é definida por:  $x \mod y = x - y * piso(x/y)$ .





• Por exemplo, h(L) = h(12) = 5, h(U) = h(21) = 0, h(N) = h(14) = 0, h(E) = h(5) = 5, e h(S) = h(19) = 5.

	T
0	U
1	N
2	S
3	
4	
2 3 4 5 6	L
6	$oxed{E}$

 Outro método bastante conhecido para encontrar as localizações alternativas é o hash quadrático:

$$h_j = (h(k) + c_1 j + c_2 j^2) \mod m$$
, para  $1 \le j \le m - 1$ ,

sendo  $c_1$  e  $c_2$  constantes e  $c_2 \neq 0$ .

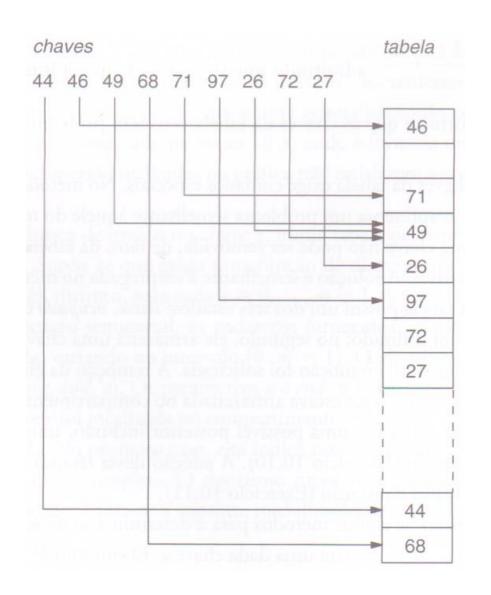
- Evita o agrupamento primário. Porém, as sequências de teste ainda são idênticas para duas chaves com o mesmo mapeamento, é o chamado agrupamento secundário.
- Contudo, a degradação introduzida pelo agrupamento secundário é menor que a do primário.

 Os valores de m, c<sub>1</sub> e c<sub>2</sub> devem ser escolhidos de tal forma que as localizações alternativas correspondam a varrer toda a tabela.

 A equação abaixo fornece uma maneira de calcular, diretamente, esses endereços:

$$h_j = (h_{j-1} + j) \mod m$$
, para  $1 \le j \le m - 1$ .

• Se *m* for potência de 2, os endereços obtidos por essa equação correspondem à varredura de toda a tabela.



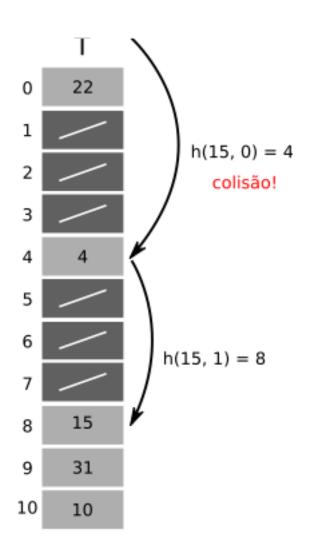
Exemplo: Observe que as chaves 26, 72 e 27, que provocam colisões, são alocadas por tentativa linear após, respectivamente, 2, 4 e 4 tentativas, enquanto, ao serem alocadas por tentativa quadrática, as tentativas são em número de 2, 3 e 3.

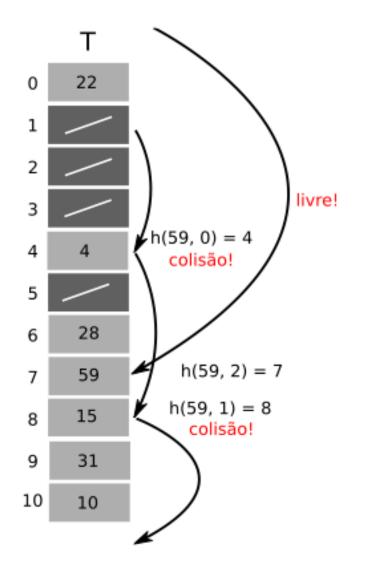
Tabela de dispersão com dimensão 23.

• Insira as chaves  $\{10, 22, 31, 4, 15, 28, 59\}$  em uma tabela T de tamanho 11 com hash quadrático e função:  $h(k) = k \mod 11$ .

As constantes  $c_1$  e  $c_2$  são iguais a 1 e 3, respectivamente.

Obs: Para números reais  $x \in y$ , a operação **mod** é definida por:  $x \mod y = x - y * piso(x/y)$ .





Outro método é o hash duplo:

$$h_j = (h(k) + j d(k)) \mod m$$
, para  $1 \le j \le m - 1$ .

- Projeto e implementação mais difíceis que os métodos apresentados anteriormente.
- No entanto, não causa agrupamento do tipo produzido pelo teste linear ou pelo teste quadrático, e apresenta melhor desempenho na média.

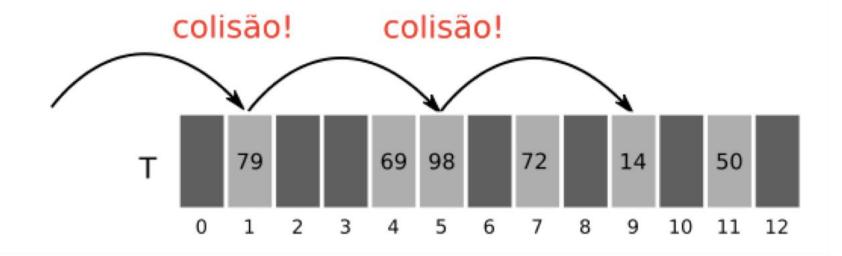
 Para varrer toda a tabela, é necessário que d(k) e m sejam primos entre si, ou seja, o único divisor comum a eles é o número 1.

- Por exemplo, se m for potência de 2, basta definir d(k) de forma a produzir números ímpares.
- Ou então, mais simples ainda, basta definir m como um número primo e projetar d(k) de forma que ele sempre retorne um inteiro positivo menor que m.

## Exemplo

Sejam  $h(k) = k \mod 13$  e  $d(k) = 1 + (k \mod 11)$ .

Então h(14,0) = 1, h(14,1) = 5 e h(14,2) = 9.



- O algoritmo de pesquisa (ou busca) percorre a mesma sequência de posições examinada pelo algoritmo de inserção quando a chave k foi inserida.
- Após a remoção, a posição não pode ser deixada como uma célula vazia, pois pode interferir nas buscas.
- A posição deve ser marcada de alguma maneira (com uma variável booleana, por exemplo) para que na busca possa-se saber que havia algo lá.

 Considerando um mapeamento uniforme, o número médio de comparações em uma busca sem sucesso é

$$\sum_{i=1}^{\infty} \alpha^{i-1} = \frac{1}{1-\alpha} = O(1).$$

sendo  $\alpha = n/m < 1$  o fator de carga da tabela.

O aspecto negativo está relacionado com o pior caso, que é O(n), caso a função hash não consiga espalhar os registros de forma razoável pelas estradas da tabela, o que provoca a formação de longas sequências de busca.

#### Conclusões

- Considerando um mapeamento uniforme, cada operação toma tempo constante na média. Mas é raro conhecer a distribuição de probabilidade segundo a qual as chaves são obtidas.
- Na prática, existem heurísticas de fácil implementação para criar uma função hash que provavelmente terá um bom desempenho.
- Para resolver colisões, encadeamento é o método mais simples, mas gasta mais espaço.
- Endereçamento aberto tem implementação mais difícil ou que pode ser suscetível a efeitos de agrupamento.

#### Conclusões

#### Vantagens:

- Simplicidade de implementação.
- Considerando K o conjunto de chaves armazenadas, a tabela requer espaço  $\theta(|K|)$  ao invés de  $\theta(|U|)$ .
- A busca na tabela requer O(1) no caso médio.

#### Desvantagens:

- Colisão: Efeito que acontece quando duas chaves são mapeadas para a mesma posição na tabela.
- A busca na tabela requer O(|K|) no pior caso.

- a) Desenhe o conteúdo da tabela hash resultante da inserção de registros com as chaves N I V O Z A P Q R S T U, nesta ordem, em uma tabela inicialmente vazia de tamanho 7 (sete), usando listas encadeadas. Use a função hash h(k) = k mod 7 para a k-ésima letra do alfabeto.
- a) Desenhe o conteúdo da tabela hash resultante da inserção de registros com as chaves N I V O Z A P Q R S T U, nesta ordem, em uma tabela inicialmente vazia de tamanho 13 (treze), usando endereçamento aberto e hash linear para resolver as colisões. Use a função h(k) = k mod 13 para a k-ésima letra do alfabeto.

# Soluções

