

**Ficha catalográfica elaborada pela Biblioteca do ICEx - UFMG**

Melo, Ramon Soares de.

M528a    Alocação de tarefas para transporte de objetos com robôs  
heterogêneos / Ramon Soares de Melo. — Belo Horizonte, 2015.  
xiii, 76 f. : il. ; 29cm.

Dissertação (Mestrado) - Universidade Federal de Minas Gerais  
Departamento de Ciência da Computação.

Orientador: Douglas Guimarães Macharet

Coorientador: Mario Fernando Montenegro Campos

1. Computação - Teses. 2. – Robôs – Movimento – Teses 3. Robotica -  
Teses. 4. Materiais - Manuseio. I. Orientador. II. Coorientador. III.  
Título.

519.6\*82.10 (043)