

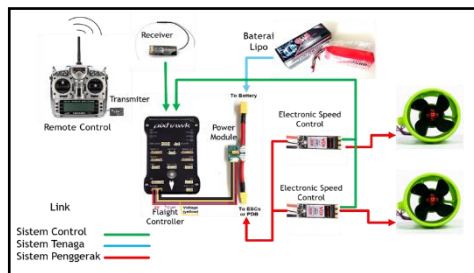
RANCANG BANGUN SISTEM MEKANISME PENDORONG DI BAWAH AIR PADA DRONE DUA MEDIA



Nama : Lalu Eka Saptiadi
Pangkat/Korp/Nrp : Serka Saa 112474
Prodi : D III Teknik Elektronika Angkatan XIII

DeskripsiGB

Drone dua media yaitu suatu *prototype* yang akan kami kembangkan dimana drone quadcopter yang biasa beroperasi di udara, bisa juga dioperasikan di bawah air dengan cara menambahkan sistem mekanisme pendorong di bawah air yang bertujuan agar mempermudah dalam segala tindakan pengambilan data visual maupun koordinat di udara, di darat, maupun di air. Drone dua media ini juga dapat *take-off vertical* di air maupun di darat dan terbang dengan slow flight.



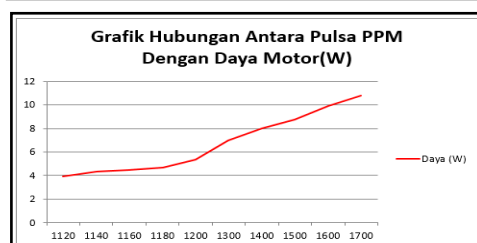
Gambar 1. Rangkaian sistem



Gambar 2. Rancang bangun drone

Tabel 4. 2 Tabel Pengujian Motor Brushless Tanpa Beban Air

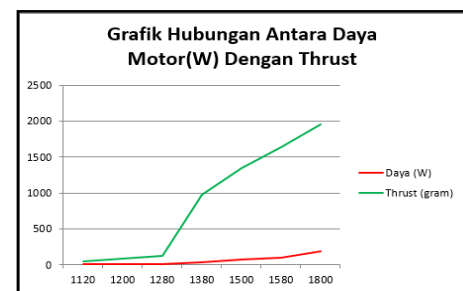
No	Sinyal PPM (us)	Arus (A)	Tegangan (V)	Daya (W)
1	1120	0.31	12.71	3.9401
2	1140	0.34	12.7	4.318
3	1160	0.35	12.7	4.445
4	1180	0.37	12.7	4.699
5	1200	0.42	12.7	5.334
6	1300	0.55	12.7	6.985
7	1400	0.63	12.69	7.9947
8	1500	0.69	12.69	8.7561
9	1600	0.78	12.68	9.8904
10	1700	0.85	12.67	10.7695



Gambar 3. Hasil pengujian tanpa beban

Tabel 4. 2 Tabel Pengujian Motor Brushless Dengan Beban Air

No	Sinyal PPM (us)	Arus (A)	Tegangan (V)	Daya (W)	Thrust (gr)
1	1120	0.31	12.71	3.9401	45
2	1200	0.34	12.7	4.318	88
3	1280	0.6	12.7	7.62	120
4	1380	3	12.62	37.86	975
5	1500	5.6	12.53	70.168	1350
6	1580	8.23	12.42	102.217	1635
7	1800	15.63	12.15	189.279	1960



Gambar 4. Hasil pengujian menggunakan beban