RANCANG BANGUN SISTEM *AUTOPILOT* DAN VIDEO *MONITORING* PADA DRONE DUA MEDIA

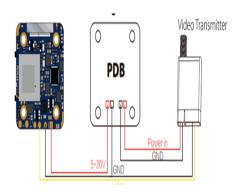


Nama : Moh. Hartoyo Pangkat/Korp/Nrp : Sertu Eko 117425

Prodi : D III Teknik Elektronika Angkatan XIII

Deskripsi

Rancang bangun ini dibuat untuk mengendalikan drone tanpa awak yang dapat melaksanakan misi penerbangan yang berfungsi dengan kendali jarak jauh oleh pilot atau mampu mengendalikan drone, dan dapat dipantau melalui groun control station. Modul minim OSD digunakan untuk mengolah serta mengumpulkan data penerbangan dari *Pixhawk* kemudian ditransmisikan oleh video *transmiter* yang diterima oleh video *receiver* untuk ditampilkan ke layar monitor.



Gambar 1. Diagram kamera



Gambar 2. Rancang bangun drone



Gambar 3 Pengaturan Waypoint 2