M2 Logiciel sûrs - IA

TP1 : cats and dogs

Réalisé par :

Merzeg Ramzi Khitous Rania En partant d'un code personnel non extrait de Kaggle, nous avons modifié quelques paramètres du modèle tels que : taux d'apprentissage, régularisation, optimiseurs, nombre de couches dans CNN, fonction d'activation, époques, ensemble de données pour la formation afin de l'améliorer et d'obtenir les meilleures résultats possible.

Lien git vers le code : https://github.com/ramzimerzeg/cats and dogs (Modéle 1)

A. Parties du codes non-changeable :

1. Clonage du dataset :

Nous avons choisi de travailler avec un dataset contenant 20000 images d'apprentissage et 5000 images de test. Ce dataset est publique et disponible sur git :

https://github.com/laxmimerit/dog-cat-full-dataset.git

```
[1] !git clone <a href="https://github.com/laxmimerit/dog-cat-full-dataset.git">https://github.com/laxmimerit/dog-cat-full-dataset.git</a>

Cloning into 'dog-cat-full-dataset'...
remote: Enumerating objects: 25027, done.
remote: Total 25027 (delta 0), reused 0 (delta 0), pack-reused 25027
Receiving objects: 100% (25027/25027), 541.62 MiB | 17.09 MiB/s, done.
Resolving deltas: 100% (5/5), done.
Checking out files: 100% (25001/25001), done.
```

2. Prétraitement

Puisque dans notre cas les couleurs des images n'affectent pas la décision du modèle d'apprentissage, on a éliminé les couleurs(extraction du RGB) lors de la visualisation. Nous avons effectué ce traitement sur les deux dataset **d'entraînement** et **test**.

On a unifié les tailles de l'ensemble des images d'entraînement et de tests en sorte que chacune d'elles aura une dimension de 100 x 100.



Après avoir effectué les deux traitements ci-dessous, nous avons commencé l'entraînement du modèle avec **20000 images**.

Vu que les images des chats des chiens dans le dataset utilisé étaient dans **deux différents dossiers**, on a mélangé toutes les images afin de faire en sorte que le modèle ne reçoit pas des images du même type (portant le même label) en séquentiel ce qui nous entraînera à avoir un modèle à faible précision.

```
[8] import random random.shuffle(training_data)
```

Création des données d'entraînement avec caractéristique et label.

B. Parties de codes changeable :

Notre modéle de départ était configuré comme suit :

- Fonction de loss : binary_crossentropy
- optimizer : adammetrics : accuracy
- batch size = 32
- epoch = **13**
- validation split = 0.1
- 7 couches (1 couche d'entrée + 6 couches intermédiaires + 8 couche de sortie) :
 - → Couche 1 : flatten.
 - → Couche 2 : avec **256** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 3 : avec **256** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 4 : avec **128** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 5 : avec **128** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 6 : avec **64** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 7 : avec **32** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 8 : 1 neurone fonction **Softmax**.

```
import tensorflow as tf
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Dense, Dropout, Activation, Flatten, Conv2D,
import pickle

X = pickle.load(open("X.pickle", "rb"))
Y = pickle.load(open("Y.pickle", "rb"))

X = X/255.0

model = tf.keras.models.Sequential()
model.add(tf.keras.layers.Flatten())  #Flatten the images! Could be done with numpy reshape
model.add(tf.keras.layers.Dense(256, activation=tf.nn.relu, input_shape= X.shape[1:]))
model.add(tf.keras.layers.Dense(256, activation=tf.nn.relu))
model.add(tf.keras.layers.Dense(128, activation=tf.nn.relu))
model.add(tf.keras.layers.Dense(228, activation=tf.nn.relu))
model.add(tf.keras.layers.Dense(32, activation=tf.nn.relu))
m
```

Les résultats obtenus avec cette configuration n'étaient **pas pertinents** pour nous. On a eu **59**% d'accuracy et **60**% de loss.

Après avoir effectué plusieurs essais, nous nous sommes mis d'accord de vous parler sur les 2 plus tentatives ayant des résultats pertinents.

Modèle 1 (le bon):

Fonction de loss : binary_crossentropy

optimizer : adam
metrics : accuracy
batch size = 25

- epoch = 10
- validation split = 0.1
- 7 couches (1 couche d'entrée + 5 couches intermédiaires + 1 couche de sortie) :
 - → Couche 1 : avec **256** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (2,2)
 - → Couche 2 : avec **256** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (2,2)
 - → Couche 3 : avec **128** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (2,2)
 - → Couche 4 : avec **64** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (2,2)
 - → Couche 5 : avec un **flatten** de densité **64** qui transforme le tout en vecteur.
 - → Couche 7 : 1 neurone fonction **Sigmoid**.

Afin de s'assurer de la réception des meilleures caractéristiques des images en entrées de chacune des couches, nous sommes parties sur un modèle à plusieurs couches convolutives ayant un nombre de neurones et une taille du noyau différents.

Ce modèle comporte deux couches convolutives successives de 256 neurones et noyau 3 x 3 chacune, 2 couches convolutives plus petites à 128 neurones et noyau de 3 x 3 une dernière couche convolutive de 64 neurones avec un noyau de 3 x 3.

Nous avons équipé ces couches d'une fonction linéaire rectifiée 'relu' pour éviter d'avoir des matrices caractéristiques de grande taille et donc optimiser notre efficacité de calcul.

Finalement, pour l'utilisation des caractéristiques extraites, nous avons dû passer d'une forme tensorielle convolutive à une forme vectorielle. Nous avons ajouté une couche d'aplatissement de 64 neurones qui précède un neurone à une fonction d'activation sigmoïde qui permet d'obtenir la probabilité de classification.

Model: "sequential_1"		
Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_5 (Conv2D)	(None, 98, 98, 256)	2560
<pre>max_pooling2d_5 (MaxPooling 2D)</pre>	(None, 49, 49, 256)	
conv2d_6 (Conv2D)	(None, 47, 47, 256)	590080
<pre>max_pooling2d_6 (MaxPooling 2D)</pre>	(None, 23, 23, 256)	
conv2d_7 (Conv2D)	(None, 21, 21, 128)	295040
max_pooling2d_7 (MaxPooling 2D)	(None, 10, 10, 128)	
conv2d_8 (Conv2D)	(None, 8, 8, 128)	147584
max_pooling2d_8 (MaxPooling 2D)	(None, 4, 4, 128)	
conv2d_9 (Conv2D)	(None, 2, 2, 64)	73792
max_pooling2d_9 (MaxPooling 2D)	(None, 1, 1, 64)	
flatten_1 (Flatten)	(None, 64)	
dense_2 (Dense)	(None, 64)	4160
dense_3 (Dense)	(None, 1)	65
=====================================		

Avec cette configuration nous avons réussi à avoir un très bon score **85**% d'accuracy et **36**% de loss en entraînement.

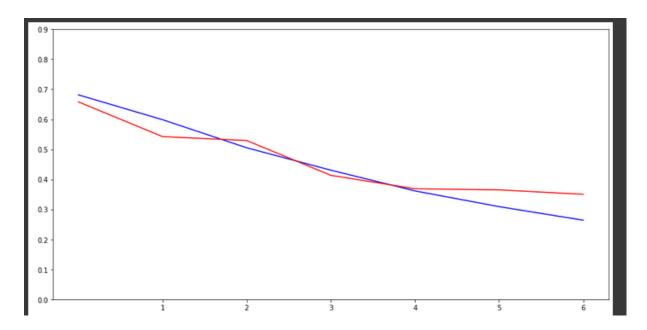
```
import matplotlib.pyplot as plt

fig, (axl, ax2) = plt.subplots(2, 1, figsize=(12, 12))
    axl.plot(history.history['loss'], color='b', label="Training loss")
    axl.plot(history.history['val_loss'], color='r', label="validation loss")
    axl.set_xticks(np.arange(1, 7, 1))
    axl.set_yticks(np.arange(0, 1, 0.1))

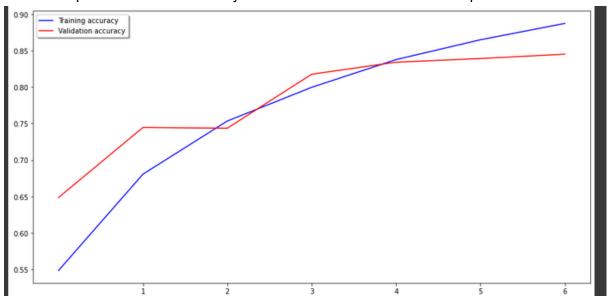
ax2.plot(history.history['accuracy'], color='b', label="Training accuracy")
    ax2.plot(history.history['val_accuracy'], color='r',label="Validation accuracy")
    ax2.set_xticks(np.arange(1, 7, 1))

legend = plt.legend(loc='best', shadow=True)
    plt.tight_layout()
    plt.show()
```

voici ci joint le graph du loss en bleu comparé au validation loss en rouge, on peut remarquer que le loss commence à 69% et ca descends en 7 epoch pour arriver à 19% alors que le validation loss commence à 69% et évolue en 7 epoch a 36%

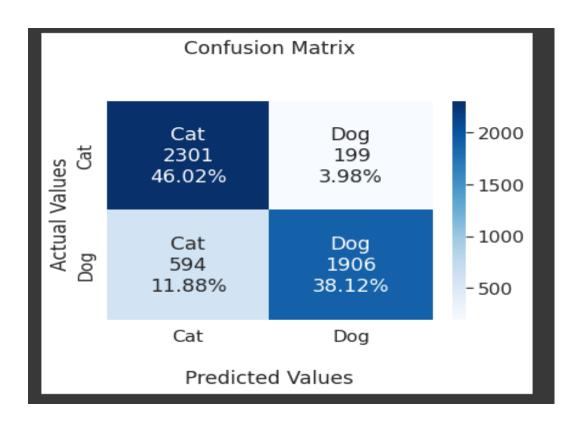


et voici ci joint le graph de l'accuracy en bleu comparé au validation accuracy en rouge, on peut remarquer que l'accuracy commence a 55% et ca évolue en 7 epoch pour arriver à 91% alors que la validation accuracy commence a 65% et évolue en 7 epoch a 85%



en testant le modèle avec le donnée de test qui sont à 5000 images on peut voir qu'on a 86.97% d'accuracy et 30% de loss

Matrice de confusion :



Modèle 2:

• Fonction de loss : binary_crossentropy

optimizer : adammetrics : accuracybatch size = 100

- epoch = 8
- validation split = 0.1
- 7 couches (1 couche d'entrée + 5 couches intermédiaires + 1 couche de sortie) :
 - → Couche 1 : avec **400** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 2 : avec **300** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 3 : avec **200** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 4 : avec **100** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 4 : avec **50** neurones et une fonction d'activation conv2D **relu** avec un max pooling (3,3)
 - → Couche 5 : avec un **flatten** de densité **10** qui transforme le tout en vecteur.
 - → Couche 7 : 1 neurone fonction Sigmoid.

```
X = pickle.load(open("X.pickle","rb"))
Y = pickle.load(open("Y.pickle","rb"))
X = X/255.0

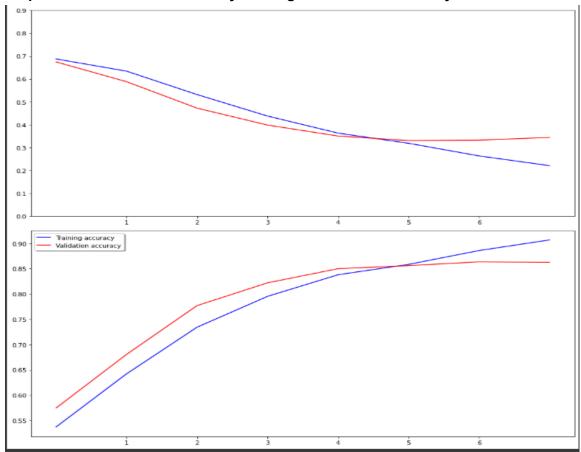
model = Sequential()
model.add(Conv26(400,(3,3),input_shape | X.shape[1:]0)
model.add(Activation("relu"))
model.add(Activation("relu"))
model.add(Activation("relu"))
model.add(Activation("relu"))
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2,2)))
model.add(Activation("relu"))
model.add(Convection("relu"))
model.add(Convection("relu"))
model.add(Convection("relu"))
model.add(Convection("relu"))
model.add(Convection("relu"))
model.add(Convection("relu"))
model.add(Convection("relu"))
model.add(Activation("relu"))
model.add(Activation("relu"))
model.add(Convection("relu"))
mod
```

Architecture de ce modèle :

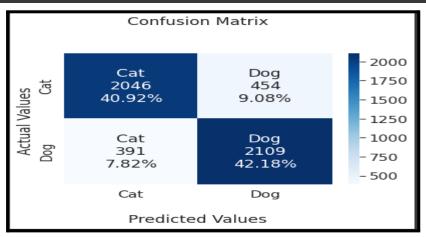
Avec cette configuration nous avons réussi à avoir un bon score de 86% d'accuracy et 34% de loss en entraînement.

Les résultats obtenus après le test n'étaient pas très pertinents, 81% d'accuracy et 51% de loss ce qui reste très élevé pour un pourcentage de taux de mauvaise prédiction.

Graphe de variation de l'accuracy training et validation accuracy :



Matrice de confusion :



Conclusion:

Pour réussir à avoir de bons résultats, nous avons essayé plusieurs paramétrages ou on a changé et essayé plusieurs paramètres : learning rate, regularization, optimizers, number of layers in CNN, activation fonction, epochs, dataset for training, validation and test. Mais au final, on a réussi à faire un meilleur score (représenté dans la modéle 1) **86% acc et 30%.**