

Correzione Esame di Calcolo Numerico

18/06/2019

1. In aritmetica di macchina, quando l'ordine di grandezza di z è molto maggiore rispetto all'ordine di grandezza di w , può verificarsi la perdita di memorizzazione di cifre decimali.

$$\begin{aligned}z &= 6.565996913733051e + 07 \\w &= 2.061153622438558e - 09 \\z + w &= 6.565996913733051e + 07\end{aligned}$$

In questo esempio $z + w$ è esattamente uguale a z in Matlab, infatti risulta:

$$(z + w) - z = 0$$

invece dovrebbe risultare $(z + w) - z = w$.

In aritmetica di macchina inoltre non sempre sono verificate le proprietà teoriche delle operazioni con i numeri reali. In particolare, con i dati valori di a, b, c , in Matlab risulta

$$\begin{aligned}(a + b) + c &= -1.357362590042044e - 04 \\a + (b + c) &= -1.357362590024547e - 04\end{aligned}$$

e quindi non vale la proprietà associativa: $(a + b) + c \neq a + (b + c)$.

2. Ricerca di radici di equazioni non lineari.

2a) Da un punto di vista analitico, il problema è:

Data $f : (a, b) \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ funzione non lineare, si cerca $\alpha \in (a, b)$ tale che $f(\alpha) = 0$.

Da un punto di vista numerico, l'approssimazione della radice α si basa in genere su metodi iterativi che generano una successione di valori $s^k \in \mathbb{R}$ con $k \in \mathbb{N}$ tali che

$$\lim_{k \rightarrow \infty} s^{(k)} = \alpha .$$

2b) Nella ricerca numerica di radici di equazioni non lineari, il criterio d'arresto basato sul controllo del residuo prevede che il metodo iterativo si arresti al minimo valore di $k \in \mathbb{N}$ tale per cui $|f(s^k)| < \epsilon$, con $\epsilon \in \mathbb{R}^+$ fissato.

Questo criterio è impreciso nel caso in cui la funzione abbia derivata prima prossima a zero "lontano" dalla radice.

2c) L'algoritmo del metodo delle corde è:

$$\begin{aligned}s^{(0)} &\text{assegnato} \\s^{(k+1)} &= s^{(k)} - f(s^{(k)}) \frac{b - a}{f(b) - f(a)} \quad k = 0, 1, \dots\end{aligned}$$

da cui, partendo da $s^{(0)} = 10$, otteniamo

$$\begin{aligned}s^{(1)} &= s^{(0)} - f(s^{(0)}) \frac{20 - 10}{f(20) - f(10)} \simeq 10 - 1.5075 \cdot 10^2 \frac{10}{-1.5099 \cdot 10^2 - 1.5075 \cdot 10^2} \\&\simeq 10 - 1.5075 \cdot 10^2 \cdot (-3.3141 \cdot 10^{-2}) \simeq 1.4996 \cdot 10^1 \\s^{(2)} &= s^{(1)} - f(s^{(1)}) \frac{20 - 10}{f(20) - f(10)} \simeq 1.5819 \cdot 10^1 \\s^{(3)} &= s^{(2)} - f(s^{(2)}) \frac{20 - 10}{f(20) - f(10)} \simeq 1.5825 \cdot 10^1\end{aligned}$$

3. I comandi Matlab necessari per lo svolgimento dei punti 3b), 3d), 3e), 3f), 3g), 3h) e 3i) sono implementati nel file **Es3.m**.

3a) Dati 3 nodi di coordinate $(x_0, y_0), (x_1, y_1), (x_2, y_2)$ tali che $x_i \neq x_j$ con $i \neq j$ e $i, j = 0, 1, 2$, il problema dell'interpolazione consiste nel trovare i coefficienti del polinomio di secondo grado $p = a_0 + a_1x + a_2x^2$ che soddisfa

$$\begin{cases} p(x_0) = y_0 \\ p(x_1) = y_1 \\ p(x_2) = y_2 \end{cases}$$

La ricerca dei coefficienti si traduce quindi nella risoluzione del sistema lineare

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 \\ 1 & x_1 & x_1^2 \\ 1 & x_2 & x_2^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

la cui matrice è denominata “matrice di Vndermonde”.

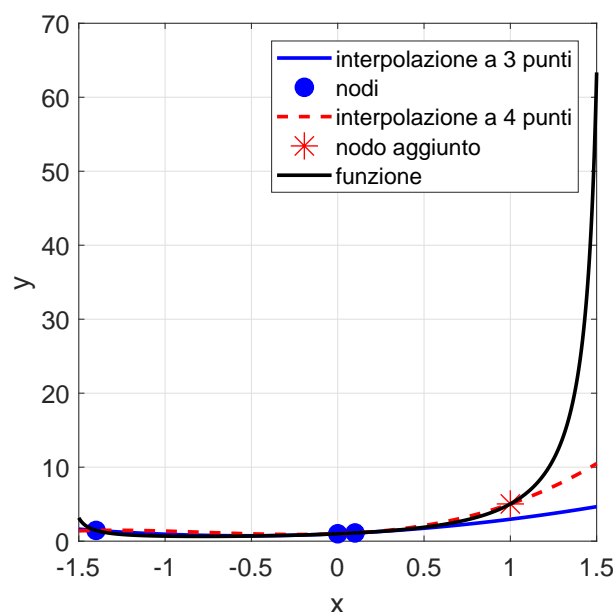
3c) Dati 4 nodi di coordinate $(x_0, y_0), (x_1, y_1), (x_2, y_2), (x_3, y_3)$ tali che $x_i \neq x_j$ con $i \neq j$ e $i, j = 0, 1, 2, 3$, il problema dell'interpolazione consiste nel trovare i coefficienti del polinomio di terzo grado $p = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$ che soddisfa

$$\begin{cases} p(x_0) = y_0 \\ p(x_1) = y_1 \\ p(x_2) = y_2 \\ p(x_3) = y_3 \end{cases}$$

La ricerca dei coefficienti si traduce quindi nella risoluzione del sistema lineare

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & x_0^3 \\ 1 & x_1 & x_1^2 & x_1^3 \\ 1 & x_2 & x_2^2 & x_2^3 \\ 1 & x_3 & x_3^2 & x_3^3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

3e) Il grafico risultante dallo svolgimento dei punti 3b), 3d) e 3e) sarà



L'aggiunta di un punto di interpolazione più vicino all'estremo destro dell'intervallo migliora l'approssimazione della pendenza della funzione f nei punti con ascissa in prossimità di $x = 1.5$.

3g) Il condizionamento della matrice di Vandermonde aumenta notevolmente all'aumentare del numero di nodi interpolazione

n	condizionamento
10	$6.096e + 03$
20	$7.732e + 08$
30	$1.312e + 14$
40	$1.147e + 19$
50	$3.092e + 23$
60	$1.815e + 26$
70	$8.885e + 28$
80	$1.017e + 32$
90	$4.196e + 33$
100	$2.929e + 35$

e questo può essere causa di notevole errore nella risoluzione del sistema lineare e quindi nel calcolo dei coefficienti del polinomio di interpolazione.

3i) La tabella risultante è

n	Errore Interpolazione Semplice	Errore Lineare Composita
10	$1.033e + 01$	$2.294e + 01$
20	$2.325e + 00$	$1.336e + 01$
30	$5.975e - 01$	$8.924e + 00$
40	$1.631e - 01$	$6.422e + 00$
50	$4.597e - 02$	$4.861e + 00$
60	$4.757e - 02$	$3.813e + 00$
70	$7.713e + 01$	$3.071e + 00$
80	$1.228e + 06$	$2.529e + 00$
90	$9.580e + 09$	$2.126e + 00$
100	$1.521e + 14$	$1.798e + 00$

L'aumento del grado del polinomio interpolante porta ad un iniziale abbattimento dell'errore ma ad una successiva instabilità dei risultati.

L'utilizzo del comando `interp1` di Matlab, quindi di un'interpolazione lineare composita, produce un minor abbattimento dell'errore ma stabile come stimato anche a livello teorico.