Област вежби: Linux руковаоци

РУКОВАОЦИ У/И УРЕЂАЈА НА LINUX ОПЕРАТИВНОМ СИСТЕМУ – ЗАДАТАК 1

Предуслови:

- Rpi2 рачунар са додатном плочицом са LE диодама, прекидачима и тастерима,
- Преводиоц *GCC* освежен на верзију 4.7 или новију,
- Преузето и подешено језгро Linux оперативног система на Raspberry Pi уређају, према опису из документа "УВОД Raspberry Pi рачунар",
- Подешен мрежни приступ на један од начина представљених у документу "УВОД Raspberry Pi рачунар" уколико се ради преко мреже. Ако се Rpi2 рачунар корити као самосталан рачунар овај захтев се може занемарити,
- Познавање језика Це и материјала из вежби "УВОД У КОНКУРЕНТНО ПРОГРАМИРАЊЕ, "СИНХРОНИЗАЦИЈА И СИГНАЛИЗАЦИЈА ПРОГРАМСКИХ НИТИ" и "ТУТОРИЈАЛ О РУКОВАОЦИМА У/И УРЕЂАЈА НА LINUX ОПЕРАТИВНОМ СИСТЕМУ".

Увод

У овој вежби је приложен код за Linux модул и пример тестне апликације у препознатљивој структури директоријума са одговарајућим Makefile-овима. Да би се реализовао задатак, неопходно је проширити дати Linux модул и направити одговарајућу тестну апликацију, а приложену користити као полазну тачку. Приложени Linux модул на сваких 250 ms укључује/искључује LE диоду LED0, и уједно очитава стање прекидача SW0 и исписује га у kernel log.

Задатак

Задатак је потребно реализовати по угледу на примере из туторијала о прављењу руковаоца ("ТУТОРИЈАЛ О РУКОВАОЦИМА У/И УРЕЂАЈА НА LINUX ОПЕРАТИВНОМ СИСТЕМУ") и конкуретног програмирања ("УВОД У КОНКУРЕНТНО ПРОГРАМИРАЊЕ" и "СИНХРОНИЗАЦИЈА И СИГНАЛИЗАЦИЈА ПРОГРАМСКИХ НИТИ"). Руковалац *тетогу* представља репрезентативни пример на основу којег треба да се реализује руковалац и његова тестна апликација која треба да поровери његову функционалност. И овај руковалац треба реализовати као карактерни уређај (chardev).

На основу физичке архитектуре LE диода (LED0~LED3) и прекидача (SW0~SW3), односно њиховог мапирања на одговарајуће GPIO пролазе дате на слици 1, потребно је:

- 1. Имплементирати подршку за руковање улазно/излазним уређајима (GPIO). Руковалац GPIO треба да омогући:
 - У поступку иницијализације модула поставити GPIO пролазе везане на диоде/прекидаче у одговарајући смер (GPIO за LE диоде као излазне, GPIO за прекидаче као улазне),
 - Промену стања LE диода кроз операцију писања:
 - LED x 1 (укључивање LE диоде x)
 - LED x 0 (искључивање LE диоде x)

Приликом имплементације водити се примером са слике, односно користити дате идентификаторе пролаза и користити постојеће функције за дефинисање смера пролаза, промену стања излаза (диоде), односно читање вредности са улаза (прекидачи):

- void SetGpioPinDirection(char pin, char direction)
- void SetGpioPin(char pin)
- void ClearGpioPin(char pin)
- char GetGpioPinValue(char pin)
- 2. Параметризовати руковалац тако да се омогући иницијализација LE диода на прослеђену вредност.
- 3. Проширити руковалац тако да се омогући и читање стања са прекидача кроз операцију читања.
- 4. Проширити тест апликацију употребом *pthread* библиотеке тако да се омогући конкуретно читање стања прекидача и промена стања LE диода. Направити 4 нити које очитавају стање са прекидача, и на сваку промену стања прекидача мењају стање LE диоде у складу са тим, тако да стање диода LED0~LED3 одговара стању прекидача SW0~SW3. Водити рачуна о заштити дељених ресурса с обзиром да је сада дескриптор датотеке дељени ресурс (уколико ова заштита није реализована у руковаоцу).

| LED0 | LED1 | LED2 | LED3 | SW0 | SW1 | SW2 | SW3 |
|-------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| GPIO6 | GPIO13 | GPIO19 | GPIO26 | GPIO12 | GPIO16 | GPIO20 | GPIO21 |

Слика 1 Мапирање LE диода и прекидача на GPIO пролазе