## Inteligência Computacional – Trabalho 1

Vanessa Carvalho do Nascimento (Mat.: 471584)

17 de novembro de 2021

## Problema 1

O programa a ser descrito está baseado em lógica fuzzy (inferência de Mamdani). Foi criada uma função chamada **fuzzy** que pedirá três informações de forma sequencial: pressão no pedal do freio, velocidade da roda e velocidade do carro, que serão armazenados nas variáveis ppf, vr e vc, respectivamente, e a partir desses parâmetros o programa efetuará os cálculos necessários e retornará a pressão no freio (pf).

```
function fuzzy()

function fuzzy()

//------Recebendo os valores necessários para o cálculo -----

ppf = input("Pressão no pedal do freio: ")

vr = input("Velocidade da roda: ")

vc = input("Velocidade do carro: ")
```

Figura 1: Recebendo os valores de ppf, vr e vc.

Foi definida uma função  $\mathbf{f}(\mathbf{x}, \mathbf{r}, \mathbf{s}, \mathbf{t})$ , responsável por retornar o valor de pertencimento de x a um conjunto fuzzy indicado por uma função triangular definida pelos pontos:  $(\mathbf{r},0)$ ,  $(\mathbf{s},1)$  e  $(\mathbf{t},0)$ . Tal função possui a forma:

$$f(x,r,s,t) = \max(\min(\frac{x-r}{s-r},\frac{t-x}{t-s}),0)$$

Segundo é mostrado na figura a seguir, um valor x possuirá um pertencimento ao conjunto definido pela função triangular  $\mathbf{f}$  igual a  $\frac{x-r}{s-r}$ ,  $\frac{t-x}{t-s}$  ou 0.

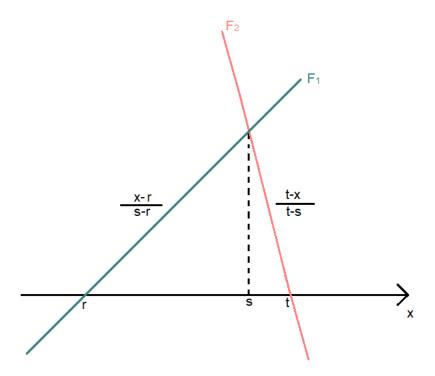


Figura 2: Esquema para explicar a função f.

Fazendo  $F_1(x) = \frac{x-r}{s-r}$  e  $F_2(x) = \frac{t-x}{t-s}$ ,

$$f(x, r, s, t) = max(min(F_1(x), F_2(x)), 0)$$

Tem-se que para x < r ou x > t,  $F_1(x) \cdot F_2(x) < 0$ , ou seja, exclusivamente uma delas retornará um valor negativo e tal valor será o menor entre  $F_1(x)$  e  $F_2(x)$ , mas o maior entre ele e 0 será 0, portanto para esse caso f(x) = 0.

Para  $r \ge x \le s$ , o menor valor entre  $F_1(x)$  e  $F_2(x)$  será  $F_1(x)$  e o maior entre ele e 0 será ele mesmo, o que é desejado.

Por fim, para  $s < x \le t$ , o menor valor entre  $F_1(x)$  e  $F_2(x)$  será  $F_2(x)$  e o maior entre ele e 0 será ele mesmo, o que é desejado.

A figura abaixo apresenta a implementação de f.

```
11 //------Função·para·calcular·o·pertencimento·de·um·valor·x·dada·uma·função·triangular·estabelecida·com·os·valores·(a,·b,·c)·------

12 deff('y·=·f(x,·r,·s,·t)',·'y=max(min((x-r)/(s-r),(t-x)/(t-s)),·0)')

13
```

Figura 3: Implementação de f(x, r, s, t).

São fornecidas quatro regras e elas são implementadas da seguinte forma, em que  $a_f$  é o valor para "aplicar o freio" e  $l_f$  é o valor para "liberar o freio":

```
Aplicação das regras ---
15
16
17
18
   ppf_med = f(ppf,30,.50,.70) ..//Se.a.pressão.no.pedal.do.freio.for.média
19
                  ....//Então, aplicar o freio
   af -- ppf med
20
21
22
23
   ppf_alta == f(ppf, -50, -100, -100) - - - - - - //Se-a-pressão-no-pedal-de-freio-for-alta
24
                                 ·····//E·a·velocidade·do·carro·for·alta
   vc_alta = -f (vc, -40, -100, -100) -
25
   vr_alta = f (vr, 40, 100, 100)
                                          --//E-a-velocidade-das-rodas-for-alta
   af = af + min(ppf_alta, vo_alta, vr_alta) - //Então, aplicar o freio (AND entre ds sentenças - min()) - ---- É desejada a soma dos af's
27
28
29
30
   vr_baixa == f(vr, 0, 0, 60) ......//Se-a-velocidade-das-rodas-for-baixa
31
   //os.valores.gerados.pelas.outras.sentenças.da.Regra.3.já.foram.calculados.na.regra.anterior
32
   lf -= -min(ppf_alta, -vc_alta, -vr_baixa) -
                                          --//Então, ·liberar ·o ·freio · (AND · entre ·as · sentenças ->min())
34
35
   ppf_baixa = f(ppf, 0, 0, 50) ------//Se-a-pressão-no-pedal-de-freio-for-baixa
36
   lf = lf+ppf_baixa
37
                         38
```

Figura 4: Aplicação das regras.

Para o cálculo do centroide é preciso analisar dois casos:  $l_f > a_f$  ou  $l_f \le a_f$ . Dessa forma, obtém-se as seguintes figuras, que foram divididas em quatro partes para facilitar o cálculo. No Caso 2 da figura abaixo, está explícito que  $l_f < a_f$ , no entanto, quando  $l_f = a_f$ , aplicando o método correspondente ao Caso 2, obtém-se a resposta correta, como será visto mais a frente. Por isso, na implementação do código será considerado o Caso 2 como sendo  $l_f \le a_f$ .

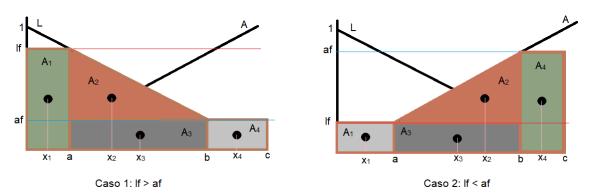


Figura 5: Esquema de divisão da área formada para o cálculo do centroide.

Nesses casos, deve-se localizar três valores importantes: a, b e c. Além disso,  $x_1$ ,  $x_2$ ,  $x_3$  e  $x_4$  são os centroides das figuras e  $A_i$  é a área da figura i. Para o cálculo do centroide  $\overline{x}$  a partir das quatro partes, deve-se fazer:

$$\overline{x} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x_i A_i}{\sum_{i=1}^{n} A_i}$$

Neste caso, n=4. Nos gráficos apresentados,  ${\bf A}$  e  ${\bf L}$  são funções de pertinência:  ${\bf A}$  equivale a aplicar o freio e  ${\bf L}$  equivale a liberar o freio.

A possui a forma:

$$A(x) = \frac{x}{100}$$

E L possui a forma:

$$L(x) = 1 - \frac{x}{100}$$

Portanto, para o Caso 1, tem-se que:

$$1 - \frac{a}{100} = l_f \Rightarrow a = 100 - 100 \cdot l_f$$

Analogamente,

$$b = 100 - 100 \cdot a_f$$

Já para o Caso 2:

$$\frac{a}{100} = l_f \Rightarrow a = 100 \cdot l_f$$

Analogamente,

$$b = 100 \cdot a_f$$

Para ambos os casos, c = 100.

O código abaixo mostra tal implementação.

Figura 6: Cálculo de a, b e c.

Será útil calcular o maior e o menor valor entre  $a_f$  e  $l_f$ .

```
//Cálculo-do-maior-e-do-menor-valor-entre-af-e-lf
maior = -max(af, lf)
menor = -min(af, lf)
```

Figura 7: Cálculo do maior e do menor valor.

Assim, para calcular as áreas, percebe-se que em ambos os casos  $A_1 = a \cdot l_f$  e  $A_4 = a_f \cdot (c - b)$ . Para evitar o sinal negativo em  $A_2$  faz-se  $A_2 = \frac{(b-a) \cdot (\mathbf{maior-menor})}{2}$ . Por fim,  $A_3$  dependerá de **menor** e será dado por  $A_3 = \mathbf{menor} \cdot (b-a)$ . A Figura seguinte apresenta a codificação do cálculo das áreas.

```
64

65 //Cálculo·das·áreas

66

67 Al·=-a*lf

68 A2·=·(b-a)*(maior-menor)/2·

A3·=·(b-a)*menor

70 A4·=-af*(c-b)
```

Figura 8: Cálculo das áreas.

Para o cálculo dos centroides, tem-que  $x_1 = \frac{a}{2}, x_3 = \frac{a+b}{2}$  e  $x_4 = \frac{b+c}{2}$ . O valor de  $x_2$  dependerá do caso. Se for o Caso 1, então  $x_2 = \frac{2 \cdot a + b}{3}$ . Se for o Caso 2, então  $x_2 = \frac{a+2 \cdot b}{3}$ .

```
73 //Cálculo-do-centroide-de-cada-parte
74
   x1 \cdot = \cdot a/2
75
76
   if-lf>af-then
77
   x2 = (2*a+b)/3
78
   else
   x2 = (a+2*b)/3
   end
81
82
83 x3 -= (a+b)/2
84 x4 -= (b+c)/2
85
```

Figura 9: Cálculo do centroide de cada pedaço.

Em seguida, faz-se o somatório das multiplicações entre o valor de cada área pelo valor do centroide correspondente e o resultado é armazendado em **somaxarea**. A variável **somarea** armazena a soma das áreas. Por fim, efetua-se a divisão de **somaxarea** por **somarea** e obtém-se a pressão no freio **pf**.

```
86
87
//Cáculo·do·somatório·das·multiplicações·entre·o·valor·de·cada·área·pelo·valor·do·centroide·correspondente
88
89
90
91
//Soma·das·áreas
92
93
94
95
//Calculo·da·pressão·no·freio
96
97
97
98
99
99
//Calculo·da·pressão·no·freio', ·pf)
```

Figura 10: Cálculo da pressão no freio.

Como dito anteriormente, quando  $l_f = a_f$ , o método do Caso 2 retorna o valor correto de **pf**. Há três modos possíveis para essa igualdade: quando  $a_f$  e  $l_f$  estão acima, abaixo ou exatamente no ponto de intersecção de **L** e **A**.

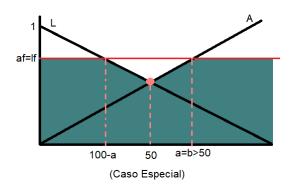


Figura 11: Acima do ponto de intersecção (Caso especial).

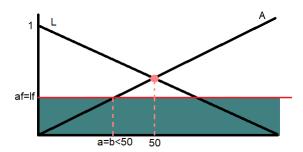


Figura 12: Abaixo do ponto de intersecção.

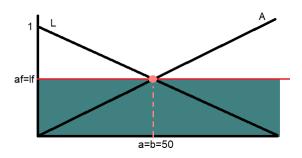


Figura 13: Exatamente no ponto de intersecção.

Em todos os casos, por simetria, percebe-se que o centroide deve estar localizado em  $pf=\frac{100}{2}=50$ . Utilizando o método do Caso 2, tem-se que:

$$a_f = l_f \Rightarrow a = 100 \cdot l_f = 100 \cdot a_f = b \Rightarrow a = b$$

Dessa forma, criando uma variável p, tal que:

$$p = a_f = l_f = \mathbf{maior} = \mathbf{menor}$$

Tem-se, 
$$A_1 = a \cdot p$$
,  $A_2 = A_3 = 0$  e  $a_4 = p(c - b)$ .

Além disso,  $x_1 = \frac{a}{2}$  e  $x_4 = \frac{b+c}{2}$ . Assim,

$$\mathbf{somaxarea} = A_1 \cdot x_1 + A_4 \cdot x_4 = \frac{a^2 \cdot p}{2} + \frac{p(c^2 - b^2)}{2} = \frac{p \cdot c^2}{2}$$

E a soma dos  $A_i$ 's:

$$\mathbf{somarea} = a \cdot p + p(c - b) = p \cdot c$$

Logo,

$$pf = \frac{\text{somaxarea}}{\text{somarea}} = \frac{c}{2} = \frac{100}{2} = 50$$

O que permite acrescentar a igualdade dentro do Caso 2 e, portanto, ele se torna  $l_f \leq a_f$ .

Para a visualização da área formada para o cálculo do centroide, definiu-se uma função chamada **piece** para fazer a modelagem. Dadas as fórmulas de A(x) e L(x), tem-se que o ponto de intersecção ocorre em x=50. Analisando os gráficos apresentados, se  $a \neq b$  então a < 50 < b e a figura formada possui 3 estágios. O primeiro e o terceiro estágio são constantes, com o primeiro no nível  $l_f$  e o segundo no nivel  $a_f$ . O segundo estágio vai depender do caso. Ele será igual a L(x) no primeiro caso e será igual a A(x) no segundo caso, ou seja, se for o Caso 1, em [a, b],  $piece(x) = 1 - \frac{x}{100}$  e se for o Caso 2, em [a, b],  $piece(x) = \frac{x}{100}$ .

Já quando a=b há três possibilidades como dito anteriormente. Os casos em que  $a=b \le 50$  geram um área retangular bem delimitada, que será corretamente representada usando o método descrito para  $a \ne b$ . Portanto, o primeiro **if** do código abaixo para a plotagem aborda os casos em que:  $a \le 50 \le b$  **OR** (a==b) **AND**  $a \le 50$ .

Por fim, tratando do caso especial que é abordado pelo **else**, em que a = b > 50 será preciso dividir a função em quatro partes. A última (chamada de terceira parte no código) será a mesma para qualquer caso, mas serão definidas três novas partes para o caso especial, de modo que para  $x \le 100 - a$ , tem-se **piece(x)** = af = lf. Para  $100 - a < x \le 50$ , tem-se **piece(x)** = L(x). Por fim, para 50 < x < b, tem-se **piece(x)** = A(x).

```
101 //-
     function \cdot \cdot y \cdot = \cdot \underline{\text{piece}}(x)
     if a<=50 & 50<=b | a==b & a<50 then
     //-primeira-parte
     y(x <= a) = 1f
     //-segunda-parte
 9
     x2 -= -a -< -x - & -x -<= -b
 10
     if-lf>af-then
11
        \cdot y(x2) \cdot = \cdot 1 \cdot - \cdot x(x2)/100
12
13
14
         -y(x2) = -x(x2)/100
15
     end
16
17
     else · · · // · Caso · especial
     //-primeira-parte-(caso-especial)
20
    y (x <= .100-a) = .1f
21
     //-segunda-parte-(caso-especial)
22
    x2 -= -100-a -< -x - & -x -<=50
24 y(x2) = 1 - x(x2)/100
2.5
     //-terceira-parte-(caso-especial)
26
    x3 -= -50 -< -x -& -x -<a
28 y(x3) = x(x3)/100
     end
30
     //-terceira-parte
31
     y (b <= x \cdot x \cdot x \cdot <= c) \cdot= af
 33 endfunction
```

Figura 14: Implementação da função **piece(x)**.

Por fim, plota-se o gráfico de **piece(x)** para x em [0, c].

```
138 x = [0:100]'
139 y = piece(x)
140 plot(x,y)
141 xlabel("Pressão -no -freio", -"fontsize", -2)
142 a = -gca()
143
144
145 endfunction
```

Figura 15: Código para plotar o gráfico.

Para exemplificar, chamando-se a função fuzzy e fazendo  $ppf=60,\ vr=55$  e vc=80, obtém-se pf=63.892591.

```
Scilab 6.1.0 Console

--> fuzzy
Pressão no pedal do freio: 60

Velocidade da roda: 55

Velocidade do carro: 80

"pressao no freio"
63.892591
--> |
```

Figura 16: Exemplo para ppf = 60, vr = 55 e vc = 80 retornando pf = 63.892591.

A figura seguinte mostra a área usada para o cálculo do centroide.

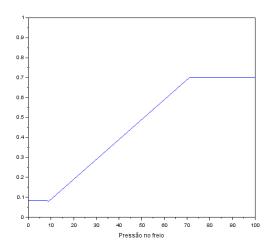


Figura 17: Gráfico do exemplo mostrado.

Para tal caso, a = 8.3 e b = 70.