Comment la connexion doit être faite:

- 1) Colcon build Rosbridge
- 2) Se connecter à la voiture avec son PC en filaire (pour débuter) ou choisir un PC INSA connecté au filaire au réseau Eduroam
- 3) Launch ros geicar start et launch rosbridge
- 4) Ouvrir un navigateur dans son PC et rentrer dans localhost:9090 (donné par Rosbridge) --- peut-être pas
- 5) Sur son PC, cliquer sur le fichier .html (pour l'instant home)
- 6) Normalement c'est le javascript des 2 côtés qui initialise la connexion

Il faut tester cela sur la voiture.

Les extensions installés sur la Raspberry

- 1) Pip install bson
- 2) Pip install pymongo
- 3) Pip install tornado

Code pour changer l'accessibilité port en firewall

- 1) Sudo ufw allow 9090
- 2) Sudo ufw status
- 3) Sudo ufw restart
- 4) Sudo ufw reload