Aufgabenblatt 5

Kompetenzstufe 1 & Kompetenzstufe 2

Allgemeine Informationen zum Aufgabenblatt:

- Die Abgabe erfolgt in TUWEL. Bitte laden Sie Ihr IntelliJ-Projekt bis spätestens Donnerstag, 05.01.2023 20:00 Uhr in TUWEL hoch.
- Zusätzlich müssen Sie in TUWEL ankreuzen, welche Aufgaben Sie gelöst haben.
- Ihre Programme müssen kompilierbar und korrekt ausführbar sein.
- Ändern Sie bitte nicht die Dateinamen und die vorhandene Ordnerstruktur.
- Verwenden Sie, falls nicht anders angegeben, für alle Ausgaben System.out.println() bzw. System.out.print().
- Verwenden Sie für die Lösung der Aufgaben keine Aufrufe (Klassen) aus der Java-API, außer diese sind ausdrücklich erlaubt.
- Erlaubt sind die Klassen String, Math, Integer und CodeDraw oder Klassen, die in den Hinweisen zu den einzelnen Aufgaben aufscheinen.
- Bitte beachten Sie die Vorbedingungen! Sie dürfen sich darauf verlassen, dass alle Aufrufe die genannten Vorbedingungen erfüllen. Sie müssen diese nicht in den Methoden überprüfen.

In diesem Aufgabenblatt werden folgende Themen behandelt:

- Ein- und zweidimensionale Arrays
- Rekursion
- Grafische Ausgabe
- Zweidimensionale Arrays und Bilder

Aufgabe 1 (1 Punkt)

Implementieren Sie folgende Aufgabenstellung:

a) Implementieren Sie eine Methode shiftLines:

Diese Methode baut ein ganzzahliges zweidimensionales Array workArray so um, dass die Zeile, deren letztes Element am kleinsten ist, in die erste Zeile verschoben wird. Die erste Zeile wird dann an jene Stelle verschoben, wo zuvor die Zeile mit dem kleinsten Element an der letzten Stelle gewesen ist. Sollte das kleinste Element bei mehreren Zeilen an der letzten Stelle vorkommen, so wird nur jene Zeile verschoben, die den kleinsten Index aufweist. Dafür wird das Array workArray umgebaut und kein neues Array erstellt. Sie dürfen aber innerhalb der Methode eine temporäre Array-Variable anlegen.

Vorbedingungen: workArray != null, workArray.length > 0 und für alle gültigen i gilt workArray[i].length > 0.

Beispiele:

Aufruf	Ergebnis
shiftLines(new int[][]{ {1,3,2}, {6,2,5}, {0,7,9}})	1 3 2 6 2 5 0 7 9
shiftLines(new int[][]{ {1,5,6,7}, {1,9,6}, {4,3}, {6,3,0,6,9}, {6,4,3}})	4 3 1 9 6 1 5 6 7 6 3 0 6 9 6 4 3
shiftLines(new int[][]{ {7,3,6}, {5}, {9,1}, {3,2,4,1}, {0}})	0 5 9 1 3 2 4 1 7 3 6

b) Implementieren Sie eine Methode addEntries:

void addEntries(int[][] workArray)

Diese Methode fügt in jeder Zeile von workArray so viele Elemente hinzu, wie die größte Zahl in dieser Zeile angibt. Die hinzugefügten Elemente werden mit der größten Zahl dieser Zeile befüllt. Dafür wird das Array workArray umgebaut und kein neues Array erstellt. Sie dürfen aber innerhalb der Methode ein temporäres Hilfs-Array anlegen.

Vorbedingungen: workArray != null, workArray.length > 0 und für alle gültigen i gilt workArray[i].length > 0.

Beispiele:

Aufruf	Ergebnis
addEntries(new int[][]{ {1}, {1,2}, {1,2,3}})	1 1 1 2 2 2 1 2 3 3 3 3
addEntries(new int[][]{ {3,4,2}, {1,3,2}, {5,0,1}})	3 4 2 4 4 4 4 1 3 2 3 3 3 5 0 1 5 5 5 5 5
addEntries(new int[][]{ {1,2}, {1,2,4,3}, {6}, {1,2,5,3,4}, {1}, {3}})	1 2 2 2 1 2 4 3 4 4 4 4 6 6 6 6 6 6 6 1 2 5 3 4 5 5 5 5 5 1 1 3 3 3 3

Aufgabe 2 (1 Punkt)

Implementieren Sie folgende Aufgabenstellung:

• Implementieren Sie eine Methode genCircleFilter:

```
double[][] genCircleFilter(int n, double radius)
```

Die Methode erzeugt ein zweidimensionales Array (Filter) der Größe $n \times n$, das nur die Zahlen 0 und 1 enthält. Jedes Element, dessen Abstand zum Mittelpunkt des Arrays kleiner als radius ist, wird auf 1 gesetzt, die übrigen Elemente auf 0. Es wird daher ein kreisförmiges Muster um die Mitte des Arrays erzeugt. Der Abstand zum Mittelpunkt (z.B. liegt der Mittelpunkt bei einem 3×3 Array an der Stelle [1][1]) lässt sich dabei über die euklidische Distanz $\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}$ berechnen, wobei Δx und Δy dem Abstand der x-Koordinate (entspricht dem Spaltenindex in dem Array) bzw. y-Koordinate (entspricht dem Zeilenindex in dem Array) zum Mittelpunkt entsprechen. Überprüfen Sie in der Methode auch, ob der Eingabewert n ungerade und größer gleich 1 ist, ansonsten geben Sie den Wert null zurück.

Beispiele:

```
genCircleFilter(3, 1.2) erzeugt →
0,00 1,00 0,00
1,00 1,00 1,00
0,00 1,00 0,00
```

Der Wert an der Stelle [0] [0] wird auf 0 gesetzt, da sein Abstand zum Mittelpunkt $\sqrt{1^2 + 1^2}$ größer als 1.2 ist. Der Wert an der Stelle [0] [1] wird auf 1 gesetzt, da sein Abstand zum Mittelpunkt $\sqrt{0^2 + 1^2}$ kleiner als 1.2 ist.

```
genCircleFilter(7, 2.5) erzeugt \rightarrow
```

• Implementieren Sie eine Methode applyFilter:

```
double[][] applyFilter(double[][] workArray, double[][] filterArray)
```

Diese Methode wendet einen Filter filterArray auf ein gegebenes rechteckiges Array workArray an (berechnet die Kreuzkorrelation). Dazu erzeugt die Methode ein neues Array, das dieselbe Größe wie workArray hat. Dabei beschreibt filterArray ein Muster um einen Mittelpunkt herum, das an allen Positionen über workArray gelegt wird, an denen filterArray vollständig hineinpasst. Bei jedem Überlagern kann der Wert des Rückgabe-Arrays am Mittelpunkt von filterArray folgendermaßen berechnet werden: Für jeden

überlagerten Punkt wird zuerst das Produkt der entsprechenden Werte in filterArray und workArray gebildet. Der Wert im Rückgabe-Array ist dann die Summe dieser Produkte. Steht filterArray bei der Anwendung über den Rand hinaus, dann wird keine Berechnung durchgeführt und an der entsprechenden Stelle die Zahl 0 eingetragen.

Vorbedingungen: workArray != null, workArray.length > 0, für alle gültigen i gilt, dass workArray[i].length demselben konstanten Wert größer 0 entspricht; filterArray != null, filterArray.length > 0 und ungerade, für alle gültigen i gilt, dass filterArray[i].length demselben konstanten und ungeraden Wert größer 0 entspricht.

Ist beispielsweise das workArray gegeben als

```
0 1 2 3
4 5 6 7
8 9 10 11
```

und das filterArray gegeben als

```
1 0 0
1 2 0
0 0 3
```

ergibt sich als Ausgabewert an der Stelle [1] [1] der Wert $0 \cdot 1 + 1 \cdot 0 + 2 \cdot 0 + 4 \cdot 1 + 5 \cdot 2 + 6 \cdot 0 + 8 \cdot 0 + 9 \cdot 0 + 10 \cdot 3 = 44$. Diese Berechnung wird für alle gültigen Positionen durchgeführt. Das Ergebnis-Array würde in diesem Fall folgendermaßen aussehen:

```
0 0 0 0
0 44 51 0
0 0 0 0
```

Die gesamte Filteroperation ist zusätzlich noch in Abbildung 1 veranschaulicht.

• Testen Sie Ihre Methoden mit den in main zur Verfügung gestellten Aufrufen. Wenden Sie zusätzlich folgenden Filter auf das in main vorgegebene Array myArray4 an:

```
0,00 0,00 0,00
0,00 0,00 0,00
0,00 0,50 0,00
```

Geben Sie das Ergebnis auf der Konsole aus. Bei richtiger Implementierung müssen die Werte im Array halbiert und um eine Stelle nach oben verschoben worden sein.

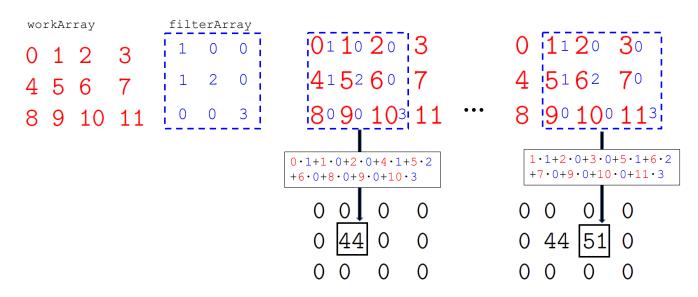


Abbildung 1: Veranschaulichung der einzelnen Schritte der Filteroperation für ein gegebenes workArray und filterArray. Um das Ergebnis für eine bestimmte Stelle zu berechnen, wird das filterArray mittig über die entsprechende Stelle im workArray gelegt. Das Ergebnis wird zuerst für die Stelle [1] [1] berechnet, da hier das filterArray vollständig in das workArray hineinpasst (bei den Stellen in der ersten Zeile und ersten Spalte von workArray würde das filterArray über den Rand des workArray hinausgehen, deswegen kann dort kein Ergebnis berechnet werden). Für das Ergebnis an der Stelle [1] [1] werden nun die korrespondierenden Elemente im workArray und filterArray multipliziert und aufsummiert (Ergebnis: 44). Im nächsten Schritt wird das filterArray um eine Position nach rechts auf die Stelle [1] [2] verschoben und die gleiche Berechnung durchgeführt (Ergebnis: 51). Für die restlichen Stellen wird keine Berechnung durchgeführt, da das filterArray dort nicht vollständig in das workArray hineinpasst (Ergebnis: 0).

Aufgabe 3 (2 Punkte)

Bei dieser Aufgabe soll ähnlich wie bei Aufgabe 2 eine lokale Operation auf alle Elemente eines 2D-Arrays angewendet werden. In diesem Fall stellen die Elemente des 2D-Arrays die Pixelwerte eines digitalen Bildes dar. Konkret geht es darum, in solch einem Bild die Waldo Figur zu finden, angelehnt an die bekannten Where's Waldo? Kinderbücher¹. Einige Teile des Programms (z.B. Laden und Konvertieren der Bilder) wurden schon implementiert.

Implementieren Sie dazu folgende Aufgabenstellung:

• Implementieren Sie eine Methode detectWaldo:

void detectWaldo(CodeDraw myDrawObj, Image img, Image template)

Die Methode übernimmt ein Bild img und ein Template template (Waldo), sucht das Template im Bild und zeigt die aktuell gefundene Position als Bounding Box an. Analog zur Aufgabe 2 wandert das template über das Bild img, wobei an jeder Stelle eine lokale Operation durchgeführt wird. Da wir in diesem Fall die Ähnlichkeit des Templates zum lokalen Bildausschnitt berechnen möchten, berechnen wir nicht wie in Aufgabe 2 die Kreuzkorrelation, sondern die Summe der absoluten Differenzen (Sum of Absolute Differences, SAD): alle korrespondierenden Pixelwerte werden subtrahiert und die Absolutbeträge all dieser Differenzen werden aufsummiert. Diese Vorgehensweise liefert uns für jeden Bildpunkt ein Maß der Unähnlichkeit, und wir können Waldo dort finden, wo dieses Maß am geringsten ist (Hinweis: dieses Maß ist in unserem Fall an der korrekten Waldo-Stelle nicht 0, da Template- und Bildinhalt nicht 100%-ig ident sind).

Zu Beginn müssen die Farbbilder img und template in zweidimensionale Arrays umgewandelt werden, in denen jeder Eintrag den Grauwert des jeweiligen Pixels darstellt. Hierfür können Sie die bereits vorhandene Methode convertImg2Array verwenden.

Analog zu Aufgabe 2 werden nur Positionen ausgewertet, bei denen das Template nicht über den Rand des Bildes hinausgeht. Wurde eine Stelle mit minimaler Unähnlichkeit gefunden, wird die entsprechende Bounding Box im Bild angezeigt. Der von der Bounding Box angezeigte Bildausschnitt soll dabei dieselbe Größe wie das templateArray haben. Verwenden Sie für die Bounding Box die Farbe Palette.DEEP_PINK und eine Linienbreite von 6. Es soll immer nur die aktuell gefundene Position von Waldo angezeigt werden (mit minimaler SAD). Jedes Mal, wenn eine neue Position gefunden wurde, soll auch eine Pause von 300ms eingelegt werden. Verwenden Sie dafür die Methode myDrawObj.show(long waitMilliseconds). Bei einer richtigen Implementierung werden üblicherweise zu Beginn verschiedene falsche Positionen angezeigt, bis der richtige Waldo gefunden wird.

Vorbedingungen: myDrawObj != null, img != null, template != null.

• Sie können ihre Methode zunächst mit dem Eingabebild waldo1.png und dem Template template1.png testen (Hinweis: Die Bilddateien sind als Links hinterlegt, damit diese nicht bei jedem IntelliJ-Projekt in TUWEL hochgeladen werden müssen). In diesem Fall muss ein Endergebnis wie in Abbildung 2b herauskommen (die minimale SAD beträgt in diesem Fall). Abbildung 2a zeigt ein mögliches Zwischenergebnis, bei dem noch nicht die korrekte Position gefunden wurde.

¹https://en.wikipedia.org/wiki/Where%27s_Wally%3F

• Testen Sie Ihre Lösung auch mit den Bildern waldo2.png und waldo3.png sowie den zugehörigen Templates template2.png und template3.png und überprüfen Sie, ob Waldo korrekt gefunden wurde. Dazu bitte bei den entsprechenden Links in main die Kommentare entfernen.

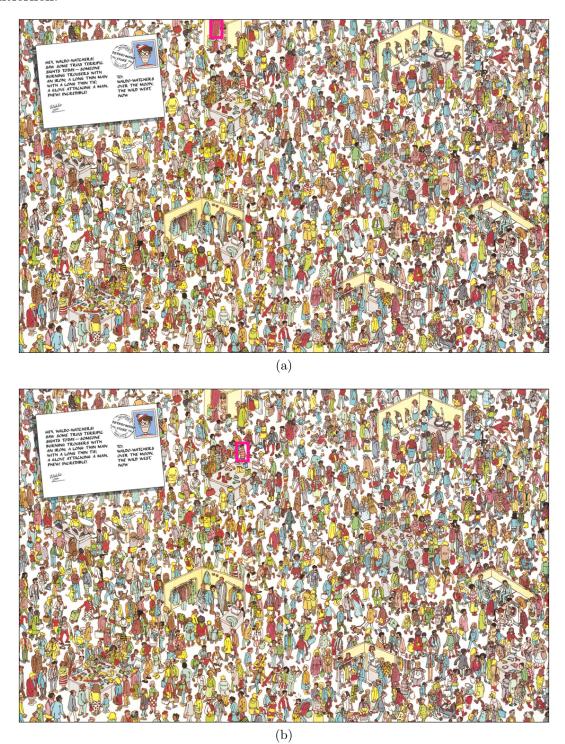


Abbildung 2: a) Zwischenergebnis mit falscher Detektion (am oberen Bildrand) und b) korrektes Endergebnis mit markiertem Waldo.

Aufgabe 4 (2 Punkte)

Implementieren Sie folgende Aufgabenstellung:

• Bei dieser Aufgabe haben Sie ein Labyrinth in Form eines zweidimensionalen Arrays gegeben. In diesem Labyrinth soll ein Roboter von einem beliebigen Startpunkt aus versuchen, einen Ausgang zu finden. Es sind in main bereits die Datenstrukturen und entsprechenden Aufrufe der Methoden vorgegeben, die nachfolgend beschrieben werden.

In main finden Sie eine Variable mazeType, die für die Auswahl eines der drei vorgegebenen Labyrinthe verwendet wird.

Ein Labyrinth wird im zweidimensionalen Array myMaze abgelegt. Dieses Array hat 15 Zeilen und 15 Spalten und ist vom Datentyp char. Folgende Zeichen wurden für die Codierung der Felder verwendet:

- 1. ' ' ... entspricht einem leeren Feld und kann bei der Wegsuche verwendet werden.
- 2. '*' ... entspricht einer Wand und wird als Hindernis interpretiert.
- 3. 'S' ... entspricht dem Startpunkt, wo die Suche beginnt.
- 4. 'E' ... entspricht dem Ausgang, den der Roboter finden soll.

Das zweidimensionale Array direction beschreibt die Suchreihenfolge innerhalb des Labyrinths. Dieses Array hat vier Zeilen und jede Zeile entspricht einer von vier Himmelsrichtungen (North (N), East (E), South (S), West (W)). Diese Richtungen können innerhalb von direction in unterschiedlicher Reihenfolge vorkommen. Die erste Spalte einer Zeile entspricht der Veränderung in y-Richtung (Zeile in myMaze) und die zweite Spalte der Veränderung in x-Richtung (Spalte in myMaze). Steht zum Beispiel in einer Zeile von direction die Kombination [0,-1], dann entspricht das einer Suche nach links (Westen), da es einer Änderung der y-Richtung um 0 entspricht und einer Änderung der x-Richtung um -1. Ist direction beispielweise deklariert als

```
int[][] direction = new int[][]{{0,1},{-1,0},{0,-1},{1,0}};,
dann entspricht das folgender Reihenfolge von Himmelsrichtungen: E, N, W, S
```

In main ist auch der Aufruf der verschiedenen Methoden ersichtlich. Es wird zuerst der Startpunkt ermittelt (getStartPoint), dann wird die Suche aufgerufen (existsPathToExit) und zuletzt wird das Ergebnis auf der Konsole ausgegeben (printMaze). Die drei Methoden werden nachfolgend im Detail beschrieben:

- (!) Gilt für die zu implementierenden Methoden: Sie dürfen keine Klassenvariablen verwenden. Der vorgegebene Methodenkopf darf nicht erweitert oder geändert werden.
 - Implementieren Sie eine Methode getStartPoint:

Diese Methode sucht innerhalb des zweidimensionales Arrays maze den Startpunkt, der mit einem 'S' gekennzeichnet wird. Die Koordinaten des gefundenen Startpunkts werden in einem eindimensionalen Array gespeichert, das innerhalb dieser Methode erzeugt wird. Am Index 0 des erzeugten Arrays wird die Zeile des Startpunktes gespeichert und am Index 1 die entsprechende Spalte. Das Array mit den Koordinaten des Startpunktes wird zurückgegeben. Vorbedingung: maze != null.

• Implementieren Sie die rekursive Methode existsPathToExit:

boolean existsPathToExit(char[][] maze,
int row, int col, int[][] direction)

Diese Methode überprüft das zweidimensionale Array maze, ob ein Ausgang für den Roboter vorhanden ist. Die Methode bekommt zusätzlich als Parameter den Wert row für die Zeile und den Wert col für die Spalte übergeben. Beide Werte beschreiben die Position, auf der die Suche innerhalb des Labyrinths (Array) aktuell stattfindet. Der letzte Parameter direction ist ein zweidimensionales Array für die Suchreihenfolge innerhalb des Labyrinths. Beim ersten Aufruf der Methode steht in row und col der Startpunkt des Roboters. Sie müssen rekursiv in alle vier Richtungen, laut Reihenfolge in direction, nach dem Ausgang suchen. Dazu müssen Sie die Methode rekursiv mit immer neuen row- und col-Werten aufrufen. Dabei müssen Sie berücksichtigen, dass Sie nur Felder betreten dürfen, die noch frei (Zeichen ',') sind und keiner Wand entsprechen bzw. schon betreten wurden. Während der Suche markieren Sie innerhalb des Arrays maze die betretenen Felder mit dem Zeichen 'V' (Visited). Sollte der Ausgang gefunden worden sein, dann markieren Sie die Felder innerhalb des Arrays maze, die dem Pfad zum Ausgang entsprechen, mit dem Zeichen 'U' (Used). Die Suche ist beendet, wenn der Ausgang gefunden wurde, oder alle vom Startpunkt erreichbaren Felder besucht wurden. Wurde der Ausgang gefunden, dann wird true zurückgegeben, ansonsten false. Vorbedingungen: maze != null und direction != null.

• Implementieren Sie die Methode printMaze:

void printMaze(char[][] maze)

Diese Methode gibt das zweidimensionale Array maze auf der Konsole aus.

• In den nachfolgenden Beispielen werden verschiedene Labyrinthe und Ergebnisse der Ausgangssuche dargestellt. In Abbildung a) sehen Sie die Darstellung eines Labyrinths (mazeType = 0), bevor die Suche stattgefunden hat. Wird in diesem Labyrinth gesucht, dann wird das Ergebnis Abbildung b) erzielt. Der Ausgang ist von Wänden eingesperrt und somit nicht erreichbar. Aus diesem Grund sind nur die 'V' (Visited) Markierungen auf allen erreichbaren und besuchten Feldern zu sehen. Wird die Wand zum Ausgang entfernt (entspricht mazeType = 1) und die Suche erneut ausgeführt, dann erhalten wir das Ergebnis in Abbildung c), wenn für direction die Version (E,N,W,S) verwendet wird. Der Ausgang ist erreichbar und der finale Pfad wird durch die 'U' (Used) Markierungen gekennzeichnet. Alle anderen besuchten Felder, die nicht dem Pfad zum Ausgang laut Suchreihenfolge entsprechen, werden mit den 'V' (Visited) Markierungen dargestellt. An den unterschiedlichen Beispielen ist ersichtlich, dass bei der Suche Wege beschritten werden können, die in Sackgassen führen. Die Abbildungen d) bis f) zeigen die unterschiedlichen Ergebnisse, wenn die Suche mit den Suchreihenfolgen (N,W,S,E), (W,S,E,N) und (S,E,N,W) für direction und mazeType = 1 durchgeführt wird.

a) Leeres Labyrinth	b) Kein Pfad zum Ausgang	c) Suche mit Reihenfolge E,N,W,S
*****	******	*****
* * E	*VVVVVVVV* E	* * UE
**** * * *	*****V*VVV* *	**** * * U*
* * ******	*VVV*V*******	* * ******U*
* *	*VVVVVVVVVVVV	* U*
*******	*********VVV*	****** U*
* *	*VVVVVVVVVVVV	* U*
* *** **** *	*V***VV****VVV*	* *** **** U*
* * * *	**\\\\\\\\	* * * U*
**** ****	*****V*****VVV*	***** ***** U*
* * *	*VVVVVVV*VVV*	* * UU*
* ******* **	*V********V**	* ********U**
* * *	*VVVVVVV*VVV*	* UUUUU* UU*
* S * *	*VVSV*VVVVVVV*	* SU* UUUUUUV
******	******	******
d) Suche mit Rei-	e) Suche mit Rei-	f) Suche mit Rei-
d) Suche mit Rei- henfolge N,W,S,E	e) Suche mit Rei- henfolge W,S,E,N	f) Suche mit Rei- henfolge S,E,N,W
′	/	′
′	/	′
henfolge N,W,S,E	henfolge W,S,E,N	henfolge S,E,N,W
henfolge N,W,S,E **********************************	henfolge W,S,E,N **********************************	henfolge S,E,N,W ***********************************
henfolge N,W,S,E ********** *VVVVVVVVVVVVVVVV	henfolge W,S,E,N ******** *VVVVVVVVVVVVVVVVVVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ******** * UE
henfolge N,W,S,E ********** *VVVVVVVVV*VUE *****V*VVVV*VU*	henfolge W,S,E,N ******** *VVVVVVVV*VUE *****V*VVVV*UU*	henfolge S,E,N,W ******** * UE ***** * U*
henfolge N,W,S,E ********* *VVVVVVVVVVVVVUE *****V*VVVVVVVVV* *VVV*V********	henfolge W,S,E,N ******** *VVVVVVVVV*VUUE *****V*VVVV*UU* *VVV*V**********	henfolge S,E,N,W ******* * UE ***** * U* * * **********
henfolge N,W,S,E ********** *VVVVVVVVVVVVVUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge W,S,E,N ********* *VVVVVVVVV*VUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ******** * UE ***** * U* * * **********
henfolge N,W,S,E ********** *VVVVVVVVVVVVVUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge W,S,E,N ********* *VVVVVVVVVVVVUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ******** * UE ***** * U* * * ********* * U* ********
henfolge N,W,S,E ********** *VVVVVVVVVVVVVUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge W,S,E,N ********** *VVVVVVVV*VUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ********* * UE ***** * U* * * ******** * U* ********
henfolge N,W,S,E *********** *VVVVVVVVVVVVVV ********	henfolge W,S,E,N ********** *VVVVVVVVVVVUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ********** *
henfolge N,W,S,E *********** *VVVVVVVVVVVVUE *****V*VVVVVVVVV *VVV*V******* *VVVVVV	henfolge W,S,E,N *********** *VVVVVVVV*VUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ********** * UE ***** * U* * * ******** * U* * ********
henfolge N,W,S,E *********** *VVVVVVVV*VUE *****V*VVVVVVVV *VVV*V******* *VVVVVV	henfolge W,S,E,N ********** *VVVVVVVV*VUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ********** *
henfolge N,W,S,E *********** *VVVVVVVVVVVVV *****V*VVVVVV	henfolge W,S,E,N *********** *VVVVVVVV*VUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ********** *
henfolge N,W,S,E *********** *VVVVVVVVVVVV **********	henfolge W,S,E,N *********** *VVVVVVVV*VUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ********** *
######################################	henfolge W,S,E,N *********** *VVVVVVVV*VUUE *****V*VVVVVVVVVV	henfolge S,E,N,W ********** *