Processo Trainee 2022.1

Autores:

João Vítor Silva Mendes(Presidente do capítulo), Tiago Barreto Sant'anna(Vice-Presidente do capítulo).

1

3



Contents

Introdução

2	Pro	cesso 7	Гrainieee	1
	2.1	1° Eta	pa - Conhecimentos básicos	1
		2.1.1	Entrega da 1° Etapa	2
	2.2	2° Eta	pa - Projeto de Conclusão	2
		2.2.1	Jabuti	2
		2.2.2	IoT House	2
		2.2.3	MapVision - Cars Recognize	2
		2.2.4	GAH-V1	2
		2.2.5	Baymax - Uma nova equipe	2
		2.2.6	RASPODE	2
3	Cro	nograr	nas	3

1. Introdução

Dúvidas?

O IEEE RAS CIMATEC, é o capítulo estudantil que faz parte do IEEE CIMATEC que tem como função desenvolver atividades relacionadas a robótica e automação. Anualmente são abertas vagas para a entrada de novos voluntários, até então nos contamos com 27 voluntários participando ativamente de: nossos projetos, produção de conteúdo e elaboração de eventos. Para que um estudante seja efetivado como voluntário deste capítulo ele deve se inscrever no processo seletivo do ramo estudantil e escolher a opção RAS CIMATEC, passando por esta etapa ele vai passar por um ciclo de capacitação que comumente batizamos de Processo Trainieee.

2. Processo Trainieee

O Processo Trainieee é um ciclo de capacitações criado para que o estudante entre no capítulo com um *background* que o permita desenvolver atividades relacionadas a robótica e automação, nele o trainieee(aquele que é aprovado

no processo seletivo e selecionado para RAS) entra em contato com diversos temas como: programação de microcontroladores, versionamento de código, desenvolvimento de CAD e eletrônica básica. Estes assuntos serão discutidos na primeira etapa do processo, na segunda etapa serão formados grupos com intuito de desenvolver um projeto final para efetivar a entrada no IEEE RAS CIMATEC.

2.1. 1° Etapa - Conhecimentos básicos

Durante esta etapa inicial a RAS CIMATEC irá ministrar capacitações, sendo eles:

- Eletrônica Básica, conceitos iniciais(Vítor Mendes);
- 2. Introdução a Programação de Microcontroladores(Vítor Mendes);
- 3. Produção Científica(Tayron Rodrigues);
- 4. Gestão de Tarefas(Vítor Mendes);
- 5. Arduino, suas aplicações e como utilizálo(Vitor Mendes);
- 6. Modelagem 3D(Tiago Barreto);
- 7. Versionamento de Código via GitHub(Tiago Barreto).

Durante o ciclo de capacitação serão enviados desafios aos trainieces com os assuntos tratados durante a respectiva semana.

Ao fim desta etapa o trainie deve ter tido partipação 75% dos encontros, com faltas justificadas, além do cumprimento de todos os desafios propostos pelos ministrantes dos cursos. Os candidatos serão avaliados a partir de um relatório feito pelo próprio trainieee, que iremos chamálo de Entrega da 1° Etapa que será discutido abaixo.

Observação Vale ressaltar que toda a capacitação ocorrerá de forma presencial nas dependências do SENAI CIMATEC nos horários de 17:30 às 18:30. Toda falta deve ser justifi-

cada, para isso entre em contato com o secretário do capítulo: Felipe Fiscina.

2.1.1 Entrega da 1º Etapa

Este documento deve seguir o modelo de um relatório das atividades abordadas durante as capacitações, com breves comentários de como os desafios foram solucionados. O código deve ser armazenado e apresentado apenas no repositório do GitHub que o trainieee deve criar e referênciar neste documento, quando necessário. Por fim, o trainieee deve apresentar uma introdução para o artigo cujo o tema deve ser o projeto de conclusão do processo(tema este que será abordado no próximo tópico).

2.2. 2° Etapa - Projeto de Conclusão

Nesta etapa os candidatos formaram equipes para desenvolver projetos que devem ser apresentados ao final do P.T. Estes projetos serão supervisionados por integrantes da RAS CI-MATEC que devem orientar os grupos durante toda a etapa de desenvolvimento e produção do artigo, este que será apresentado no final da 2° Etapa.

2.2.1 Jabuti

Este robô é inspirado nos robôs micromouse seguidores de parede, utilizando uma placa arduino como microcontrolador e sensores infravermelho reflexivos para orientação de espaço, ele deve ser capaz de se locomover de forma autônoma e solucionar labirintos.

Orientação: Tiago Barreto.

2.2.2 IoT House

Internet of Things é um dos pilares para o futuro da tecnologia, sendo um dos principais temas abordados nas pesquisas da área de automação atualmente. Por conta disso, a RAS CIMATEC visa capacitar seus voluntários para trabalharem com o tema. Desse modo, surge o IoT House, que tem como objetivo utilizar este conceito para automatizar processos do cotidiano em uma casa qualquer.

Orientação: Vitor Mendes.

2.2.3 MapVision - Cars Recognize

MapVision é a plataforma para desenvolvimento em visão computacional da RAS CIMATEC. O projeto começou com intuito de se tornar os olhos dos robôs da RAS, mas hoje seu destino é ser a porta de entrada para o desenvolvimento em visão computacional e suas aplicações. Nesta versão do Map, os trainieees irão ter que desenvolver um sistema para automatizar o reconhecimento de carros em quaisquer que seja a situação, para contextualizar o projeto será utilizada uma portaria que abrirá sua cancela para carros que sua placa é identificada no banco de dados do sistema.

Orientação: Vitor Mendes.

2.2.4 GAH-V1

Projeto de manipulador robótico de baixo custo. Este projeto visa desenvolver nos voluntários do capítulo habilidades na modelagem de sistemas de controle e na elaboração de CAD 3D.

Orientação: Tiago Barreto.

2.2.5 Baymax - Uma nova equipe

O Baymax é o maior projeto do IEEE CI-MATEC e precisa de novos voluntários. Desse modo, os trainieces mais experientes serão encaminhados para uma capacitação de ROS para que possam integrar a equipe de desenvolvimento do Bay.

Orientação: Gabriel Calmon.

2.2.6 RASPODE

O Raspode é o segundo maior projeto do ramo, sendo um dos cargos chefes da ras no quesito robótica. Na etapa atual de desenvolvimento, o raspode precisa de um sistema de controle para orientar a movimentação da aranha. Portanto, este projeto irá preparar os voluntários para um dos projetos mais ambiciosos do capítulo, utilizando conceitos de cinemática inversa para modelagem de controle.

Orientação: Tayron Rodrigues.

Os melhores projetos apresentados serão selecionados para a produção de um artigo sob a orientação dos presidentes do capítulo, este que de-

verá ser submetido para publicação no INTERNATIONAL SYMPOSIUM ON INNOVATION AND TECHNOLOGY(SIINTEC).

3. Cronogramas

Descritivo	Data
Divulgação dos resultados	02/05
Início - Pausa p/ Avaliações	02/05
Fim - Pausa p/ Avaliações	14/05
Início - 1° Etapa	-
Reunião Geral	16/05
Definição de projetos de inter-	16/05
esse	
Divulgação de equipes de pro-	20/05
jeto	
Inicio da revisão do estado da	20/05
arte	
Inicio das capacitações	17/05
Fim das capacitações	16/06
Entrega da 1° Etapa do P.T.	04/07
Resultados	08/07

Table 1: Cronograma Geral.

Capacitação	Data
Eletrônica Básica	17/05
Produção Científica	19/05
Introdução a L.P.M	24/05
Gestão de Tarefas	26/05
Arduino & aplicações	31/06
Arduino & aplicações	02/06
Modelagem 3D	07/06
Modelagem 3D	09/06
GitHub	14/06
Entrega da 1° Etapa	18/06
Resultados 1° Etapa	04/07

Table 2: Cronograma da 1° Etapa. A capacitação de Eletrônica Básica ocorrerá no Lab didático de Eletrônica no Cimatec 2, 1° andar. As demais aulas ocorrerão no Lab CAD/BIM(Em frente ao CIMATEC UX/UI), Cimatec 1, térreo.

N.D: Não definido; A.S: Assembleia Geral(reunião com todo o IEEE); R.G: Reunião Geral(Reunião com toda a RAS).

Descritivo	Prazo
Início das reuniões de projeto	11/07
Definição da introdução	15/07
Metodologia	22/07
Foco na implementação	29/07
Resultados parciais	05/08
Apresentação parcial	09/08
Submissão SIINTEC	N.D
Foco na implementação	26/08
Resultados e Conclusão	26/08
Período para avaliação do orien-	02/09
tador	
Submissão final SIINTEC	N.D
Apresentação Final	A.G

Table 3: Cronograma da 2º Etapa.

4. Dúvidas?

Está com dúvidas? Não tem problema! Nossa equipe irá ter o prazer de se comunicar com você através do nosso instagram: @rascimatec ou email: sbc.cimatec.ras@ieee.org