

Ideea de proiect:

Proiectul meu se referă la un sistem autonom, care nu este încă suficient de inteligent pentru a putea transporta persoane sau bunuri în orașe, dar ar trebui cel puțin să poată livra obiecte mici de la un loc la altul în casa, într-un birou sau chiar în interiorul unor depozite. Ideea principală a fost aceea de a controla mașina doar prin trasarea unei rute pe o hartă, făcând robotul să transporte mărfurile la destinație doar atingând degetul pe ecranul unui dispozitiv mobil prin intermediul aplicației Web.

Sistemul meu poate fi folosit într-un număr variat de scenarii deoarece se poate fi manevrat în siguranță și eficient în diferite împrejurimi, în jurul oamenilor sau diferitelor obiecte prezente în încăpere, datorita multitudinii de senzori instalați, nefiind nevoie instalarea unei infrastructuri speciale pentru utilizare.

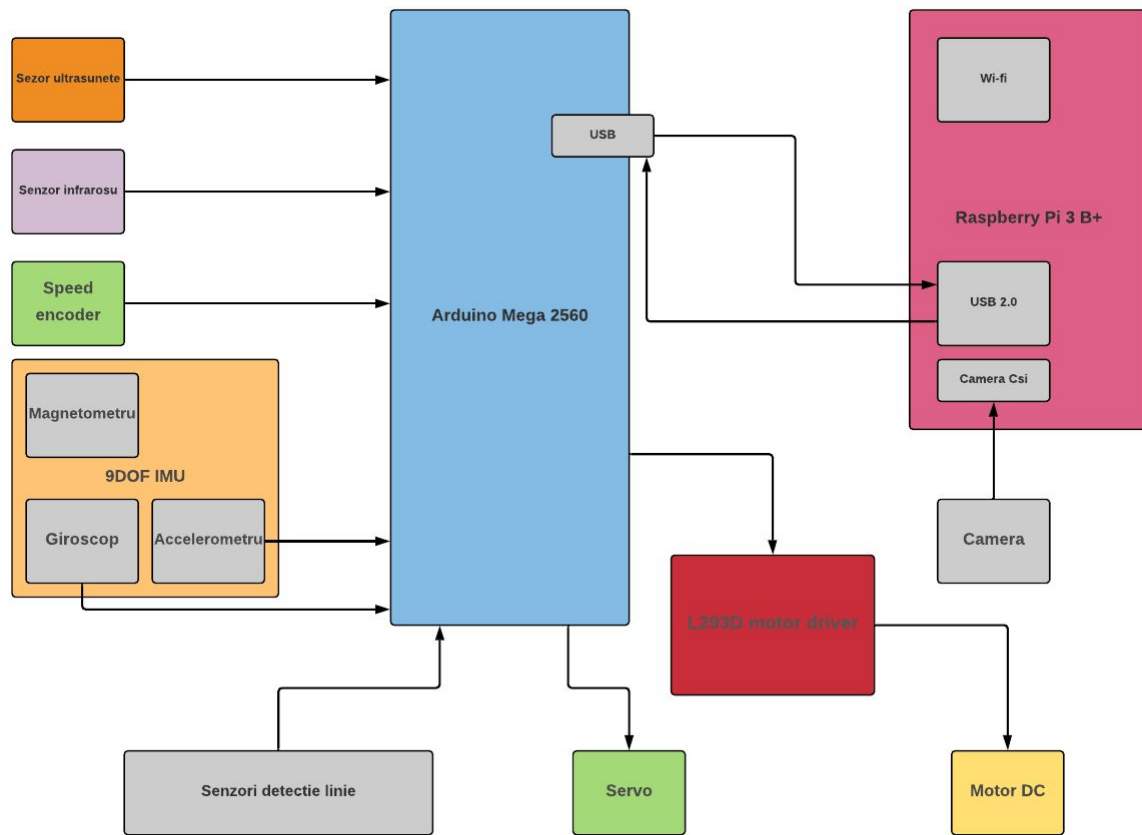
De asemenea, mașinii îi pot fi adăugate diferite module, cum ar fi coșuri, benzi transportoare sau chiar un brat robotic, conferind astfel și un grad de modularitate.

Pentru a putea folosi mașina nu este nevoie de experiențe anterioare sau cunoștințe de specialitate, sarcinile robotului putând fi acordate cu ușurință cu ajutorul unui smartphone, tableta sau computer conectat la rețeaua robotului.

Cerințe:

Pentru a face aplicația mai accesibilă, este nevoie doar de un dispozitiv care se poate conecta la o rețea de tip Wi-Fi de 2.4 GHz și de un browser web (Chrome, Mozilla, Safari etc.) pentru afișarea interfeței grafice a utilizatorului.

Schema Block:



Use Case:

