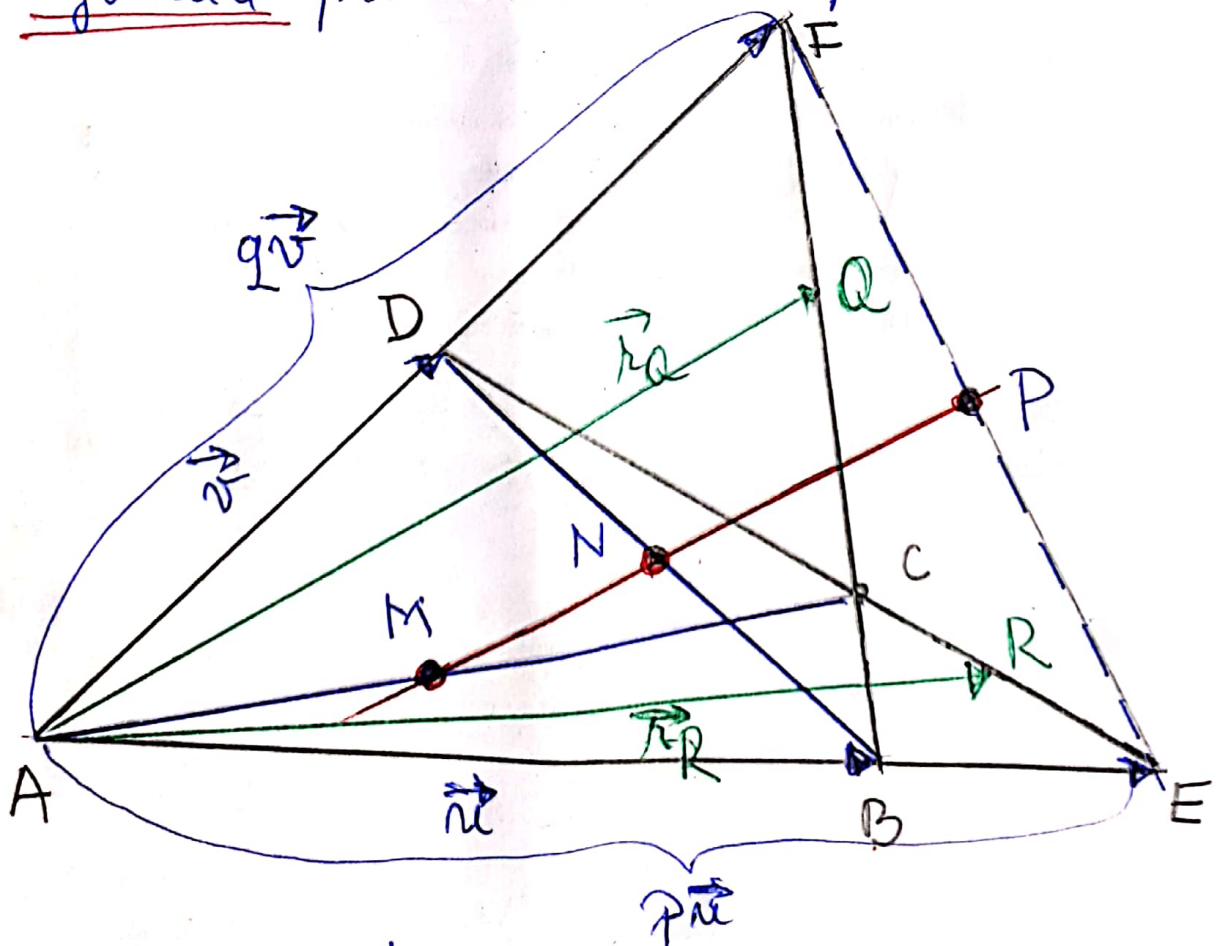


Seminar 3 1. Fie $ABCD$ un patrulater convex cu laturi neperpendiculare. Notăm

$$\{E\} = AB \cap DC, \quad \{F\} = AD \cap BC. \text{ Să}$$

se demonstreze că mijloacele M, N, P ale segmentelor AC, BD, EF sunt coliniare, (Dreapta Newton - Gauss).

Obs. configurația $ABCDEF$ se numește patrulater complet, punctele A, B, C, D, E, F sunt vârfurile patrulaterului complet iar segmentele AC, BD și EF se numesc diagonalele patrulaterului complet.



Soluție Notăm cu $\vec{u} = \vec{AB}$, $\vec{v} = \vec{AD}$,
 $p\vec{u} = \vec{AE}$, $q\vec{v} = \vec{AF}$.

M, N, P coliniare dacă (de exemplu) $\exists \lambda \in \mathbb{R}$
 astfel încât $\vec{PM} = \lambda \vec{PN}$. (1)

Considerăm originea vectorilor în A, adică

$$\vec{r}_B = \vec{AB} = \vec{u}, \quad \vec{r}_D = \vec{AD} = \vec{v}, \quad \vec{r}_E = \vec{AE} = p\vec{u},$$

$$\vec{r}_F = \vec{AF} = q\vec{v}, \quad \vec{r}_M = \vec{AM}, \quad \vec{r}_N = \vec{AN}, \quad \vec{r}_P = \vec{AP}.$$

(1) este echivalentă cu $\vec{AM} - \vec{AP} = \lambda (\vec{AN} - \vec{AP})$

$$\Leftrightarrow \vec{r}_M - \vec{r}_P = \lambda (\vec{r}_N - \vec{r}_P)$$

$$\vec{r}_N = \frac{1}{2}(\vec{u} + \vec{v}), \quad (2)$$

$$\vec{r}_P = \frac{1}{2}(p\vec{u} + q\vec{v}), \quad (3)$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{PN} = \vec{r}_N - \vec{r}_P = \frac{1}{2}[(1-p)\vec{u} + (1-q)\vec{v}]} \quad (4).$$

$$\vec{r}_M = \frac{1}{2} \vec{r}_C \quad (\vec{AM} = \frac{1}{2} \vec{AC})$$

Determinăm \vec{r}_C prin metoda identificării
 vectorilor de poziție a două puncte variabile
 din ecuațiile vectoriale ale dreptelor

$$BF \text{ și } D'E \quad (BF \cap D'E = \{C\}).$$

$$\text{BF: } \vec{r}_Q = (1-\alpha)\vec{r}_B + \alpha\vec{r}_F \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \vec{r}_Q = (1-\alpha)\vec{u} + \alpha q\vec{v} \quad (5)$$

$$\text{DE: } \vec{r}_R = (1-\beta)\vec{r}_D + \beta\vec{r}_E \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \vec{r}_R = (1-\beta)\vec{v} + \beta \cdot p\vec{u} \quad (6)$$

Since $\text{BF} \cap \text{DE} = \{C\} \Rightarrow \exists! \alpha, \beta \in \mathbb{R} \text{ a.t.}$

$$\vec{r}_Q = \vec{r}_R = \vec{r}_C$$

$$\vec{r}_Q = \vec{r}_R \xrightarrow{(5),(6)} (1-\alpha)\vec{u} + \alpha q\vec{v} = (1-\beta)\vec{v} + \beta p\vec{u} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 1-\alpha = \beta p \\ \alpha q = 1-\beta \end{cases} \Rightarrow \beta = \frac{1-\alpha}{p}$$

$$\alpha q = 1 - \frac{1-\alpha}{p} \Leftrightarrow \alpha p q = p - 1 + \alpha \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\alpha = \frac{p-1}{pq-1}} \Rightarrow \beta = \frac{1 - \frac{p-1}{pq-1}}{p} \Leftrightarrow$$

$$\Rightarrow \beta = \frac{pq-1-p+1}{p(pq-1)} \Leftrightarrow \boxed{\beta = \frac{q-1}{pq-1}}$$

Înlocuind pe α în (5) sau pe β în (6) va rezulta

$$\vec{r}_C = \left(1 - \frac{p-1}{pq-1}\right) \vec{u} + \frac{p-1}{pq-1} \cdot q \vec{v} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \vec{r}_C = \frac{pq-p}{pq-1} \vec{u} + \frac{pq-q}{pq-1} \vec{v} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{r}_M = \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{pq-p}{pq-1} \vec{u} + \frac{pq-q}{pq-1} \vec{v} \right)} \quad (5).$$

$$\Rightarrow \vec{PM} = \vec{r}_M - \vec{r}_P = \frac{1}{2} \left(\frac{pq-p}{pq-1} \vec{u} + \frac{pq-q}{pq-1} \vec{v} - p \vec{u} - q \vec{v} \right) \Leftrightarrow$$

$$\vec{PM} = \frac{1}{2} \left(\frac{pq-p-p^2+q+p}{pq-1} \vec{u} + \frac{pq-q-pq^2+q}{pq-1} \vec{v} \right)$$

$$\boxed{\vec{PM} = \frac{1}{2} \cdot \frac{pq}{pq-1} \left[(1-p) \vec{u} + (1-q) \vec{v} \right]} \quad (6).$$

Din (5) și (6) rezultă că $\exists \lambda = \frac{pq}{pq-1}$

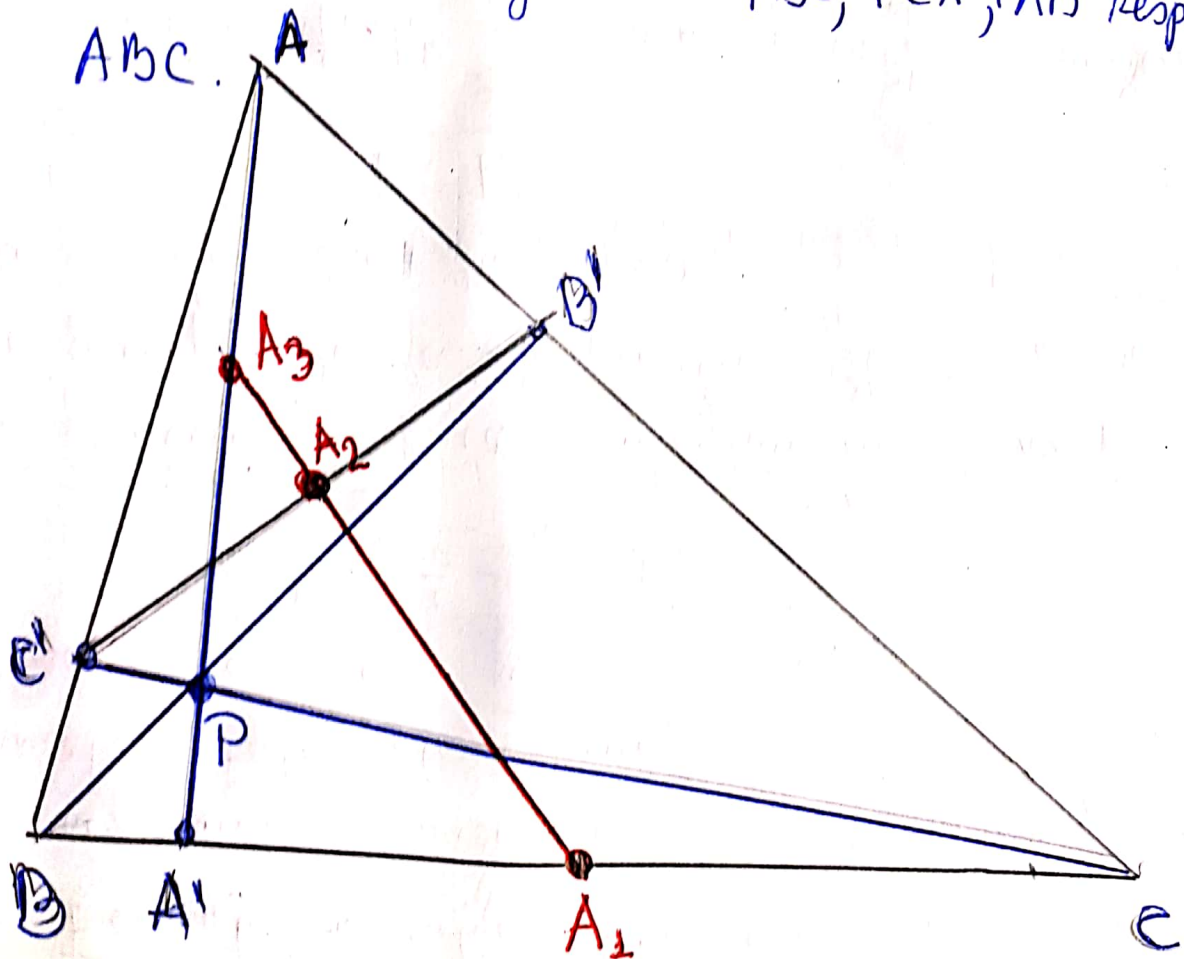
astfel încât $\vec{PM} = \lambda \vec{PN}$, deci

M, N, P sunt coliniare.

2. Fie ABC un triunghi oarecare, AA' , BB' și CC' ceviane concurente în punctul P ,
 $(A' \in (BC), B' \in (CA), C' \in (AB))$. Să se demonstreze
 că dreptele determinate de mijloacele
 segmentelor (BC) și $(B'C')$, (CA) și $(C'A')$ resp.
 (AB) și $(A'B')$ sunt concurente într-un punct
 I și

$$\vec{r}_I = \frac{1}{4S} [(2\Delta_A + \Delta_B + \Delta_C) \vec{r}_A + (\Delta_A + 2\Delta_B + \Delta_C) \vec{r}_B + (\Delta_A + \Delta_B + 2\Delta_C) \vec{r}_C],$$

unde $\Delta_A, \Delta_B, \Delta_C$ și Δ sunt ariile triunghiurilor PBC, PCA, PAB respectiv ABC .



Dreapta A_1A_2 este dreapta Newton-Gauss
a patrulaterului complet $AC'PB'B'C$,
unde A_1 este mijlocul lui (BC) și A_2 este
mijlocul lui $(B'C')$. Deci dreapta A_1A_2
trece și prin mijlocul A_3 al lui (AP) .

Scriem ecuația vectorială a dreptei A_1A_3 .

$$A_1A_3: \vec{r}_Q = (1-\alpha)\vec{r}_{A_1} + \alpha\vec{r}_{A_3},$$

$$\Leftrightarrow \vec{r}_Q = \frac{1-\alpha}{2}(\vec{r}_B + \vec{r}_C) + \frac{\alpha}{2}(\vec{r}_A + \vec{r}_P),$$

unde Q este un punct variabil pe A_1A_3 .

Analog dreapta B_1B_3 are ecuația

$$B_1B_3: \vec{r}_R = \frac{1-\beta}{2}(\vec{r}_C + \vec{r}_A) + \frac{\beta}{2}(\vec{r}_B + \vec{r}_P)$$

Punctul de intersecție al dreptelor A_1A_3 și
 B_1B_3 se obține pentru $\alpha = \beta = \frac{1}{2}$,

$$\text{adică } \vec{r}_I = \frac{1}{4}(\vec{r}_A + \vec{r}_B + \vec{r}_C + \vec{r}_P). \quad (1)$$

Analog și dreapta C_1C_3 trece prin I .

$$\text{Dar } \vec{r}_P = \frac{1}{3}(\lambda_A \vec{r}_A + \lambda_B \vec{r}_B + \lambda_C \vec{r}_C) \quad (2)$$

Din (1) și (2) rezultă concluzia problemei.

3. Fie triunghiul ABC în H , O, G, A' - ortocentrul, centrul cercului circumscris, centrul de greutate respectiv punctul diametral opus lui A .
Atunci au loc următoarele proprietăți:

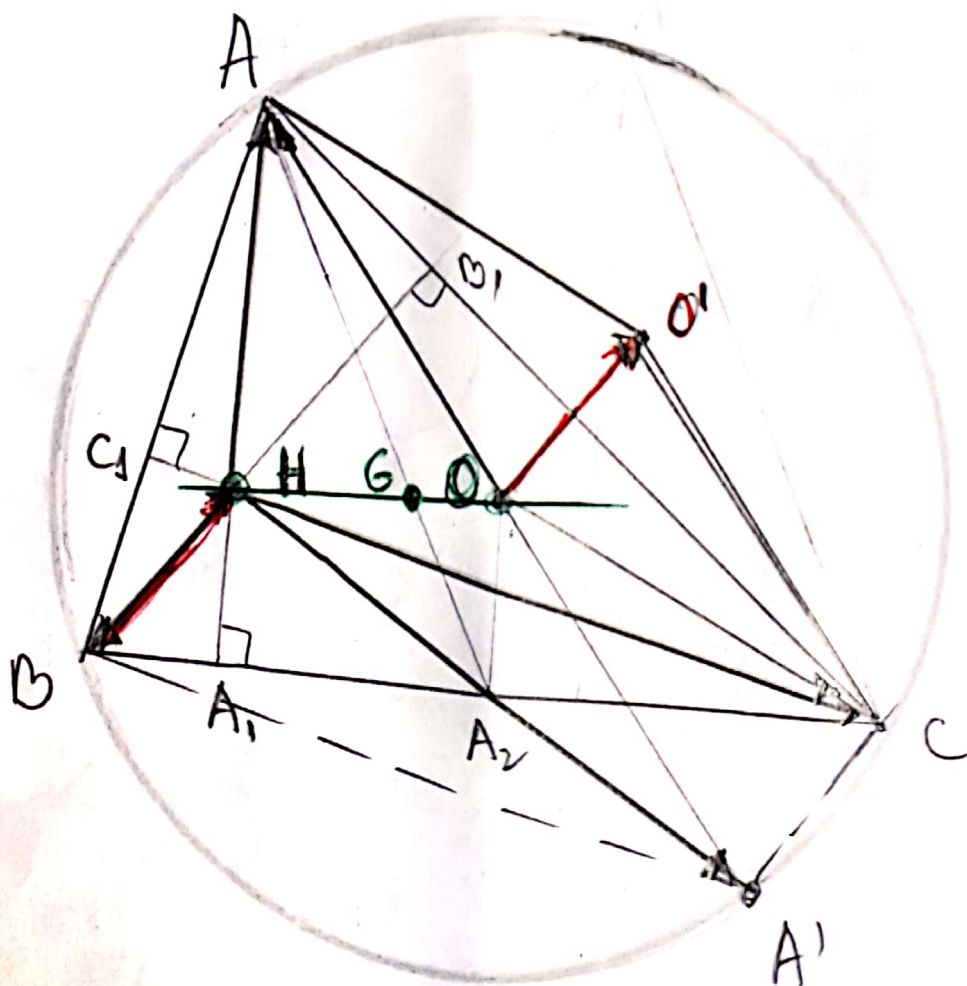
1) $\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC} = \vec{OH}$ (relația lui Sylvester)

2) $\vec{HB} + \vec{HC} = \vec{HA'}$

3) $\vec{HA} + \vec{HB} + \vec{HC} = 2 \cdot \vec{HO}$

4) $\vec{HA} + \vec{HB} + \vec{HC} = 3 \cdot \vec{HG}$

5) punctele H, G și O sunt coliniare (dreapta lui Euler) și $HG = 2 \cdot GO$.



-

Soluție

1.) Fie punctul M pentru care $\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC} = \vec{OM}$ și fie O' simetricul lui O față de AC ($O' = S_{AC}(O)$).

$$\text{Avem } \vec{OA} + \vec{OC} = \vec{OM} - \vec{OB} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \vec{OO'} = \vec{BM}. \text{ Dar } OO' \perp AC \Rightarrow$$

$$\Rightarrow BM \perp AC \text{ adică } M \in \text{mădularii } BB_1.$$

Analog $M \in AA_1$ și $M \in CC_1$, deci $M \equiv H$

$$\Leftrightarrow \vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC} = \vec{OH}.$$

2). Patrulaterul $HBA'C$ este paralelogram pentru că:

$$BH \perp AC \text{ și } A'C \perp AC \text{ (} AA' \text{ diametru, deci } \angle A'CA = 90^\circ \text{)}.$$

$$\Rightarrow BH \parallel A'C. \text{ Analog}$$

$$CH \parallel A'B.$$

$$\text{Deci } \vec{HB} + \vec{HC} = \vec{HA'} \text{ (regula paralelogramului).}$$

$$3). \vec{HA} + \vec{HB} + \vec{HC} = \vec{HA} + \vec{HA'} = 2\vec{HO} \text{ pentru}$$

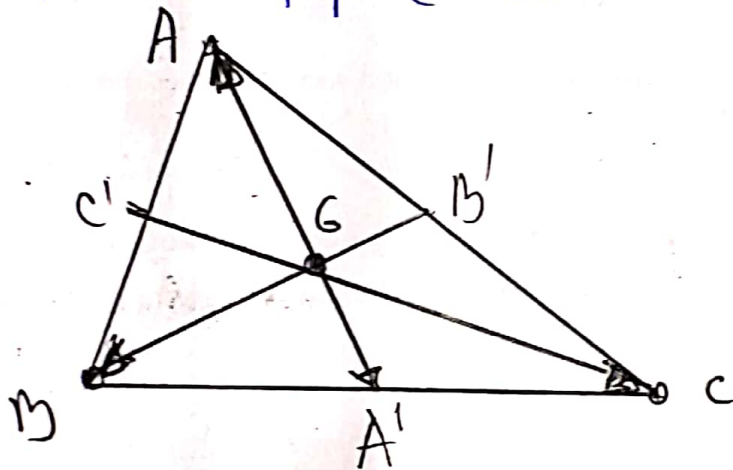
că O este mijlocul lui

Sau

$$\begin{aligned}\vec{HA} + \vec{HB} + \vec{HC} &= \vec{HO} + \vec{OA} + \vec{HO} + \vec{OB} + \vec{HO} + \vec{OC} = \\ &= 3 \cdot \vec{HO} + \vec{OH} = 2 \cdot \vec{HO}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}4). \vec{HA} + \vec{HB} + \vec{HC} &= \vec{HG} + \vec{GA} + \vec{HG} + \vec{GB} + \vec{HG} + \vec{GC} = \\ &= 3\vec{HG} + \underbrace{\vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC}} = 3\vec{HG}\end{aligned}$$

Am folosit faptul că $\vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} = \vec{0}$



$$\vec{GB} + \vec{GC} = 2\vec{GA'} \quad \frac{GA'}{GA} = \frac{1}{2} \Leftrightarrow 2GA' = GA =$$

$$\Leftrightarrow -2\vec{GA'} = \vec{GA} \Rightarrow$$

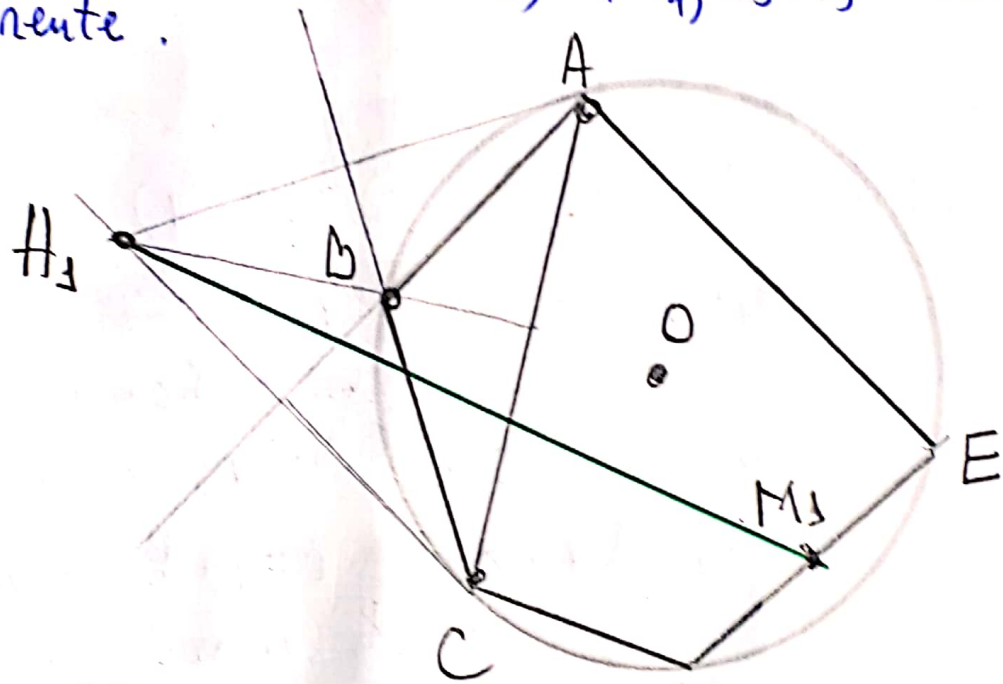
$$\Rightarrow \vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} = 2\vec{GA} - 2\vec{GA'} = \vec{0}.$$

$$5). \text{ Din } 3) \text{ \& } 4) \Rightarrow 2\vec{HO} = 3\vec{HG} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \vec{HG} + 2\vec{HG} = 2\vec{HO} \Leftrightarrow \vec{HG} = 2(\vec{HO} - \vec{HG})$$

$$\Leftrightarrow \vec{HG} = 2\vec{GO} \Rightarrow \begin{cases} H, G, O, \text{ coliniari} \\ HG = 2 \cdot GO \end{cases}$$

3. Se consideră pentagonul înscrisibil $ABCDE$.
 Notăm cu H_1, H_2, H_3, H_4, H_5 ortocentrele tri-
 unghiurilor ABC, BCD, CDE, DEA, EAB și cu
 M_1, M_2, M_3, M_4, M_5 mijloacele laturilor $DE, EA,$
 AB, BC și respectiv CD . Să se arate că
 dreptele $H_1M_1, H_2M_2, H_3M_3, H_4M_4, H_5M_5$ sunt
 concurente.



Soluție Alegem originea vectorilor în O ,
 centrul cercului circumscris pentagonului.
 Fie P un punct variabil pe H_1M_1 .

$$H_1M_1: \vec{OP} = (1-\alpha)\vec{OH_1} + \alpha\vec{OM_1} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \vec{OP} = (1-\alpha)(\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}) + \frac{\alpha}{2}(\vec{OD} + \vec{OE}).$$

Pentru $\alpha = \frac{2}{3}$ se obține vectorul de

poziție al punctului X .

$$\vec{OX} = \frac{1}{3} (\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC} + \vec{OD} + \vec{OE})$$

care nu depinde de alegerea (gruparea) punctelor A, B, C, D, E .

Deci X aparține și dreptelor H_2M_2, H_3M_3, H_4M_4 și H_5M_5 .

Obs. Sunt $C_5^2 = 10$ drepte de acest tip concurente în acest punct X . Spre exemplu dreapta care unește ortocentrul triunghiului ADC cu mijlocul segmentului BE .

Teoremă Fie șase puncte distincte pe un cerc de centru O .

a) Se consideră ~~dreapta~~ dreapta care unește ortocentrul triunghiului format cu trei din cele șase puncte cu ortocentrul triunghiului format de celelalte trei puncte. Să se demonstreze că toate dreptele de acest tip sunt concurente într-un punct X .

b) Se consideră ~~dreapta~~ dreapta care unește ortocentrul triunghiului format cu trei

puncte din cele șase cu centrul de greutate
al triunghiului format cu celelalte trei
puncte. Să se demonstreze că toate dreptele
de acest fel sunt concurente într-un
punct Y .

c) Să se demonstreze că punctele O, X și Y
sunt coliniare și Y este mijlocul lui $[OX]$.