

Redes Neurais Artificiais: Raspberry Pi e Python

RF

27 de maio de 2016

O Raspberry Pi

Python

O Campo da Inteligência Computacional

Redes Neurais Artificiais

Introdução

O Neurônio

Arquiteturas de Rede

Aprendizado de máquina

Biblioteca PyBrain

Desenvolvimento de Sistemas Utilizando RNA's

Hands On

Bibliografia Recomendada

Licença: CC-BY Última versão desse documento: https://github.com/raulhackerclub/GEEA/blob/master/projetos/neurais/apresentacao/apr.pdf

Section 1

O Raspberry Pi

A placa

- ▶ Baixo custo e robusta: projetada para crianças
- ► Movimento Maker e computação física
- ► ARM11, 700MHz, 256 MB RAM, GPU 250 MHz
- ► Suporta Debian GNU/Linux compilado para ARM v6

Periféricos

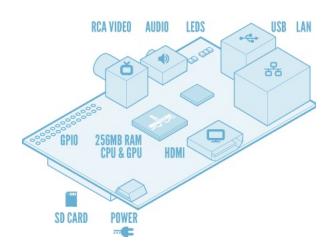


Figura: Fonte: raspyfi.com

Section 2

Python

Linguagem Python

- Linguagem de programação de alto nível, interpretada e orientada a objetos
- ▶ import this

Tutorial de 2 segundos

```
print ''Alô Mundo!!!''
```

Section 3

O Campo da Inteligência Computacional

O Campo da Inteligência Computacional

Algumas ferramentas que têm amadurecido nos últimos 20 anos tem sido utilizadas com sucesso em problemas até então, intratáveis. A maioria delas é bioinspirada; mimetiza processos que já são conhecidos dos campos da biologia. Podem ser classificadas, basicamente, em 3 áreas:

- Lógica Fuzzy
- Computação Evolucionária
- Redes Neurais

Ao contrário da Inteligência Artificial clássica, possui pouca utilização da abordagem simbólica, ênfase em sistemas com computação simples e aprendizado de máquina e não na simulação de agentes inteligentes.

Section 4

Redes Neurais Artificiais

O Cérebro

Conforme Haykin, O cérebro pode ser definido como:

Um sistema de processamento de informação altamente complexo, não-linear e paralelo

O Cérebro

Possui as seguintes características:

- ► Aprendizagem
- ▶ Plasticidade
- ► Acumula experiência
- ► É tolerante à falhas
- ► Processador universal de informação

O Neurônio Artificial

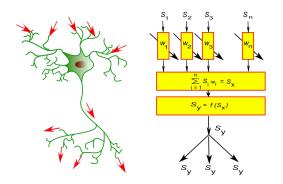


Figura: Fonte: Wikimedia Commons

O Neurônio Artificial

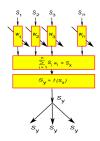


Figura: Fonte: Wikimedia Commons

- ► Entradas
- Pesos
- Somatório
- ► Campo Local induzido
- ► Função de Ativação



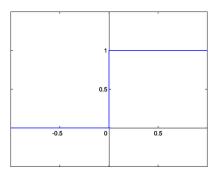


Figura: Função de Limiar. Fonte: Wikimedia Commons

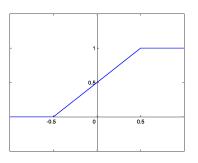


Figura: Função Linear por partes. Fonte: Wikimedia Commons

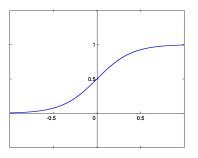


Figura: Função Sigmóide. Fonte: Wikimedia Commons

$$\phi(v) = \frac{1}{1 + e^{-av}}$$

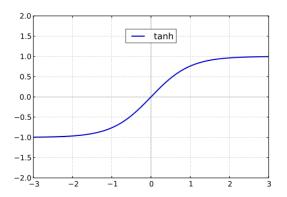


Figura: Função tangente sigmóide hiperbólico. Fonte: Wikimedia Commons

$$\phi(v) = \frac{2}{1 + e^{-2n}} - 1$$

A Rede Neural

Ainda com Haykin, ele afirma que:

Uma Rede Neural é um processador maciçamente paralelamente distribuído constituído de unidades de processamento simples, que tem a propensão natural para armazenar conhecimento experimental e torná-lo disponível para o uso. Ela se assemelha ao cérebro em dois aspectos: O conhecimento é adquirido pela rede a partir de seu ambiente através de um processo de aprendizagem e forças de conexão entre neurônios, conhecidas como pesos sinápticos, são utilizadas para armazenar conhecimento adquirido.

Arquiteturas

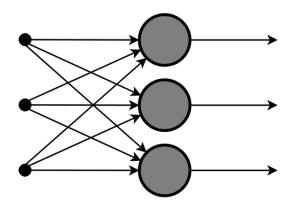


Figura: Redes com uma camada adiante. Fonte: Wikimedia Commons

Arquiteturas

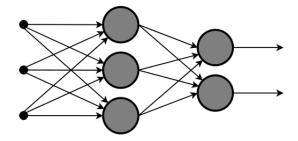


Figura: Redes com múltiplas camadas adiante. Fonte: Wikimedia Commons

Arquiteturas

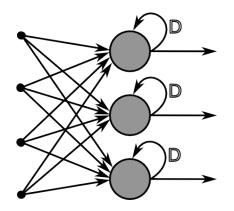


Figura: Redes recorrentes. Fonte: Wikimedia Commons

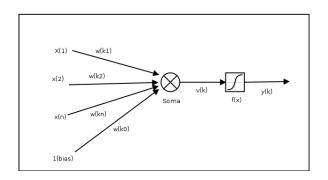
Definição

Pode-se dizer que um programa de computador aprende de alguma experiência E com relação a alguma tarefa T e alguma medida de desempenho P, se seu desempenho em T, tal como medido por P, melhora com a experiência E.

Tom Mitchell

Modos: supervisionado e não-supervisionado

Notação



- $\triangleright x_i(n)$: Entrada j do neurônio k
- $ightharpoonup w_{kj}(n)$: peso da entrada j aplicado ao neurônio k no tempo n
- $ightharpoonup d_k$: saída desejada pelo professor no tempo n.
- ▶ b_k : bias do neurônio k.



Aprendizagem por Correção de erro

A comparação entre a saída y_k e a saída apresentada pelo professor d_k gera o erro:

$$e_k = d_k - y_k$$

Define-se uma função de custo:

$$E(n) = \frac{1}{2}e_k^2(n)$$

E realiza-se a minimização de E(n) alterando os pesos da seguinte forma:

$$w_{kj}(n+1) = w_{kj}(n) + \Delta w_{kj}(n+1)$$
$$\Delta w_{kj}(n) = \eta e_k(n) x_j(n)$$

Section 5

Biblioteca PyBrain

PyBrain

http://pybrain.org/docs/



Módulos

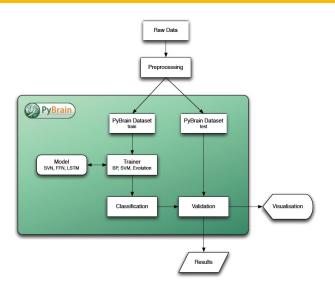


Figura: http://pybrain.org/docs/tutorial/intro.html

Section 6

Desenvolvimento de Sistemas Utilizando RNA's

Etapas de desenvolvimento

- ▶ Definição do problema
- ► Coleta de dados
- lacktriangle Pré-tratamento. Normalmente, $\mu=0$ e $\sigma=1$.
- ► Configuração da rede
- ▶ Treinamento
- ▶ Teste
- Integração

Coleta de dados

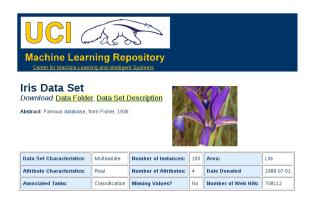


Figura: Repositório de dados

http://archive.ics.uci.edu/ml/



Figura: Fonte: Wikimedia Commons



Figura: Fonte: Wikimedia Commons



Figura: Fonte: Wikimedia Commons



Figura: Fonte: Wikimedia Commons



Figura: Fonte: Wikimedia Commons

Não se pode validar ou testar a rede com os dados utilizados para aprendizado. Separamos os dados em 3 conjuntos:

- Treinamento Utilizado para realizar o aprendizado através do algoritmo escolhido
- Validação Utilizado para verificar a eficácia da rede e capacidade de generalização.
- Teste Utilizado para quaisquer testes que o desenvolvedor deseje.

Section 7

Hands On

Referências I

- John Robert Anderson, Ryszard Stanisław Michalski, Jaime Guillermo Carbonell, and Tom Michael Mitchell, *Machine learning: An artificial intelligence approach*, vol. 2, Morgan Kaufmann, 1986.
- A de P Braga, ACPLF Carvalho, and Teresa Bernarda Ludermir, *Redes neurais artificiais: teoria e aplicações*, Livros Técnicos e Científicos, 2000.
- Katti Faceli, *Inteligência artificial: uma abordagem de aprendizado de máquina*, Grupo Gen-LTC, 2011.
- SIMON Haykin, *Redes neurais: princípios e aplicações*, Bookman, Porto Alegre, Brazil (2000).
- Isaías Lima, Carlos Pinheiro, and Flávio Santos Oliveira, *Inteligência artificial*, vol. 1, Elsevier Brasil, 2004.
- Andrew Ng, Machine Learning, MOOC Lecture, 2015.

Referências II