

Detecção

De

De

Defeitos em placas PCB

## **DefectDetection**

September 19, 2023

## 1 Defect Detection in PCB Images

Este código em Python realiza a detecção de defeitos em imagens de PCB (Placas de Circuito Impresso). Ele começa carregando duas imagens, uma original e outra com defeito, normalizando seus valores de pixel. Em seguida, alinha as imagens deslocando a imagem com defeito e calcula a diferença entre a imagem original e a imagem alinhada. Essas diferenças são exibidas graficamente. A seguir, uma imagem binária destaca os defeitos, aplicando um limite predefinido e removendo artefatos próximos às bordas. Por fim, as imagens de diferença e a imagem binária são salvas como arquivos PNG.

O código é útil para identificar e destacar defeitos em PCBs após o alinhamento das imagens.

```
[8]: import cv2
     import numpy as np
     import matplotlib.pyplot as plt
     # Carregando as imagens de teste
     origImg = cv2.imread('pcbCropped.png').astype(np.float32) / 255.0 # Carrega a_
      ⇒imagem original e normaliza os valores de pixel
     defectImg = cv2.imread('pcbCroppedTranslatedDefected.png').astype(np.float32) /__
      →255.0 # Carrega a imagem com defeito e a normaliza (deslocada 10 pixelsu
      ⇔para a direita e 10 pixels para baixo)
     # Realizando o deslocamento para alinhar as imagens
     xShift = 10
     yShift = 10
     registImg = np.zeros like(defectImg) # Cria uma imagem vazia com as mesmas_
      →dimensões da imagem com defeito
     registImg[yShift:, xShift:] = defectImg[:-yShift, :-xShift] # Desloca a imagem,
      ⇔com defeito para alinhá-la com a imagem original
     # Calculando as imagens de diferença
     diffImg1 = np.abs(origImg - defectImg) # Calcula a diferença entre a imaqemu
      →original e a imagem com defeito desalinhada
     diffImg2 = np.abs(origImg - registImg) # Calcula a diferença entre a imagem_
      →original e a imagem com defeito alinhada
     # Exibindo imagem original
```

```
plt.figure(figsize=(32, 16))
plt.imshow(cv2.cvtColor(origImg, cv2.COLOR_BGR2RGB))
plt.title('Imagem original')
plt.show()
# Exibindo imagem com defeito
plt.figure(figsize=(32, 16))
plt.imshow(cv2.cvtColor(defectImg, cv2.COLOR_BGR2RGB))
plt.title('Imagem com defeito')
plt.show()
# Exibindo as imagens de diferença
plt.figure(figsize=(32, 16))
plt.imshow(cv2.cvtColor(diffImg1, cv2.COLOR_BGR2RGB))
plt.title('Diferença sem Alinhamento') # Título da primeira imagem de diferença
plt.show()
plt.figure(figsize=(32, 16))
plt.imshow(cv2.cvtColor(diffImg2, cv2.COLOR_BGR2RGB))
plt.title('Diferença com Alinhamento') # Título da segunda imagem de diferença⊔
 \hookrightarrow (alinhada)
plt.show()
# Criando uma imagem binária destacando os defeitos
threshold = 0.15 # Define um limite para distinguir os defeitos
bwImg = (diffImg2 > threshold).astype(np.uint8) # Converte a imagem de_
 ⇔diferença alinhada em binária com base no limite
height, width = bwImg.shape[:2]
border = int(0.05 * width)
borderMask = np.zeros_like(bwImg)
borderMask[border:height-border, border:width-border] = 1 # Cria uma máscarau
 →para remover artefatos próximos às bordas
bwImg = bwImg * borderMask
plt.figure(figsize=(32, 16))
plt.imshow(bwImg, cmap='gray')
plt.title('Imagem Binária com Destaque para Defeitos') # Título da imagemu
 ⇔binária destacando os defeitos
# Salvando as imagens
cv2.imwrite('Defect_Detection_diff.png', (diffImg1 * 255).astype(np.uint8)) #_J
 →Salva a imagem de diferença não alinhada
cv2.imwrite('Defect Detection diffRegisted.png', (diffImg2 * 255).astype(np.
 →uint8)) # Salva a imagem de diferença alinhada
cv2.imwrite('Defect Detection bw.png', bwImg * 255) # Salva a imagem binária
 ⇔com destaque para defeitos
plt.show() # Exibe as figuras com as imagens
```









