
Correction exercice n°2

1. De $I(\frac{1}{2}; 0; 0)$, $J(0; \frac{1}{2}; 1)$ et $K(1; \frac{1}{2}; 0)$ et $L(1; 1; \frac{1}{2})$
 2. La droite (IJ) passe par le point $I(\frac{1}{2}; 0; 0)$ et est dirigée par le vecteur $\vec{IJ}(-\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; 1)$.

Une représentation paramétrique de la droite (IJ) est :
$$\begin{cases} x = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t \\ y = \frac{1}{2}t, & t \in \mathbb{R} \\ z = t \end{cases}$$

La droite (KL) passe par le point $K(1; \frac{1}{2}; 0)$ et est dirigée par le vecteur $\vec{KL}(0; \frac{1}{2}; \frac{1}{2})$.

Une représentation paramétrique de la droite (KL) est :
$$\begin{cases} x = 1 \\ y = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}k, & k \in \mathbb{R} \\ z = \frac{1}{2}k \end{cases}$$

3. On résout le double système $\begin{cases} x = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t \\ y = \frac{1}{2}t, & t \in \mathbb{R} \\ z = t \end{cases}$ et $\begin{cases} x = 1 \\ y = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}k, & k \in \mathbb{R} \\ z = \frac{1}{2}k \end{cases}$.

Il vient alors :
$$\begin{cases} \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t = 1 \\ \frac{1}{2}t = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}k \\ t = \frac{1}{2}k \end{cases} \iff \begin{cases} t = -1 \\ k = -2 \\ -1 = -1 \text{ cohérent} \end{cases}$$

On en déduit que les droites (IJ) et (KL) sont sécantes. Pour trouver les coordonnées de leur point d'intersection, on peut utiliser la représentation paramétrique de la droite (IJ) en remplaçant t par -1 ou utiliser celle de (KL) en remplaçant k par -2 : on obtient alors :

$$\begin{cases} x = 1 \\ y = -\frac{1}{2} \\ z = -1 \end{cases}$$

Les droites (IJ) et (KL) se coupent au point de coordonnées $(1; -\frac{1}{2}; -1)$.

4. Les droites (IJ) et (KL) sont sécantes : elles sont donc coplanaires.
 On en déduit que les points I, J, K et L sont coplanaires.
 5. Voici la section du cube par le plan (IJK) , il s'agit de l'hexagone $IJMKNP$:

