



# Rayane Tarkany

Paris (FR), +33 07 67 90 92 51, rayanetarkany.2@gmail.com, LinkedIn, Portfolio

## Ingénieure IA

Récemment diplômée en Intelligence Artificielle, spécialisée en IA Générative et Modèles de Langage (LLM), je suis à la recherche d'un CDI dans le domaine de l'IA générative.

### ÉDUCATION

#### Master en Intelligence Artificielle

Heriot-Watt University, Édimbourg (GB)

Septembre 2022 – Juin 2024

**Note: A-**

- **Modules clés** : Data Mining and Machine Learning, IA Agents, Biologically Inspired Computation, Big Data Management, Conversational Agents and Spoken Language Processing.
- **Mémoire** : Développement d'un chatbot vocal intégré dans le robot Furhat dans le cadre d'un scénario, en utilisant des techniques NLP.

#### Diplôme Ingénieur - Réseaux et Systèmes Intelligents

École Centrale des Arts et Métiers (ECAM-EPMI), Paris (France)

Sep 2018 – Jul 2022

**Top 10**

### COMPÉTENCES

#### Programmation

#### Outils & Frameworks

#### Langues

#### Certification

Python (Scikit-learn, Pandas, NumPy, Matplotlib), Kotlin, JAVA  
Tensorflow, Keras, PowerBI, Splunk, Streamlit, Google Cloud Platform, SQL,  
Neo4j, MATLAB, Unity3D, Trello, Jira, GitHub  
Français (natif), Anglais (courant)  
NVIDIA Certified Associate - Generative AI LLMs (En cours)

### EXPÉRIENCES

#### Assistante Recherche IA

The National Robotarium

Juin 2024 - Août 2024

Edinburgh, GB

- Déploiement et intégration de modèle d'interaction IA sur le robot Pepper avec 50 participants pour optimiser l'engagement des utilisateurs dans un environnement contrôlé, en collaboration avec plusieurs équipes.
- Création et collection de plus de 1000 réponses via un questionnaire structuré, identifiant les tendances clés pour affiner les interactions du robot et améliorer la réactivité de l'IA aux attentes des utilisateurs.

#### Recherche Académique - Publication Arxiv

Heriot-Watt University

Janvier 2023 - Mai 2023

Edinburgh, GB

- Publication sur l'impact des directions basées sur des repères visuels afin de comprendre la perception de l'intelligence des robots.
- Utilisation de Neo4j et modélisation de graph database (GDB) afin d'optimiser la navigation en temps réel et d'améliorer l'efficacité des instructions directionnelles.

#### Data Analyst Splunk (Stage)

ATOS

Novembre 2021 – Mars 2022

Montpellier, France

- Utilisation de Splunk et Search Processing Language (SPL) pour collecter, analyser et développer des dashboards en temps réel avec les logs de la région Occitanie pour la maintenance prédictive.
- Application des techniques de Machine Learning dans Splunk pour identifier des modèles de défaillance, ainsi qu'une détection d'anomalies et prévoir les besoins de maintenance.

### PUBLICATION

- "FurNav: Development and Preliminary Study of a Robot Direction Giver"

### PRIX ET DISTINCTIONS

- **IEEE RO-MAN 2023 (Busan, Corée du Sud)** – Présentation en équipe basée sur la publication ArXiv.
- **Hackathon au National Robotarium (GB)** – 3e place au Care Mashup 2023, un hackathon de 5 jours axé sur le développement de solutions basées sur l'IA pour l'autonomie des personnes âgées.