

LoRaX1

Analizador de energía eléctrica LoRa

MANUAL



Documento V1.00 - 10/07/2019



ÍNDICE DE CONTENIDO

1.	Descripción general.	3
2.	Microcontrolador	. 4
3.	Conexiones.	5
4.	Sensor de corriente.	. 6
5.	Programación	. 7
	Línea de comandos	
	Especificaciones técnicas.	



1. Descripción general.

LoRaX1 es un dispositivo que nos permite medir los principales parámetros de una línea eléctrica monofásica alterna. Su arquitectura basada en Arduino hace que este medidor sea muy versátil, pudiendo modificar el firmware fácilmente a medida del usuario.

Características:

- Tamaño compacto en caja carril DIN.
- Alimentación directa desde 90 hasta 260VAC.
- Medidor de precisión basado en el chip ADE7753.
- Clase de precisión: 0.5S Energía Activa y 1 Energía Reactiva (IEC 62053-22, IEC 62053-23)
- Capacidad de medida hasta 30A o 100A.
- Medidas de voltaje, corriente, frecuencia, potencia (activa, reactiva, aparente, factor de potencia), energías y picos de voltaje y corriente.
- Microcontrolador Atmel ATmega328P.
- Comunicación inalámbrica 868 Mhz LoRa basado en el chip RFM95
- 1 salida relé.
- Buzzer acústico.
- Opción HMI (pantalla OLED 1.3" + pulsador).
- Opción Bluetooth (HM-10).

Está recomendado para aplicaciones distribuidas en domótica, conexión con PLCs industriales, control, estudios de eficiencia energética, etc.

Todas las entradas y salidas son accesibles a través de robustas bornas de tornillo.



2. Microcontrolador

LoRaX1 se entrega con un firmware ejemplo de estándar de funcionamiento. Dicho firmware transmite paquetes LoRa cada cierto tiempo con una estructura de datos donde se encuentran los parámetros de las medidas de energía, como el voltaje rms, voltaje de pico, frecuencia de red, corriente rms, potencia activa, etc. Para más información, consulte el apartado 6 sobre la línea de comandos.

Hay disponible una librería y ejemplos para facilitar la programación si desea modificar o mejorar el firmware actual. Puede encontrar el repositorio de librerías, documentación, manuales, etc, en este enlace:

https://github.com/raymirabel/LoRaX1.git

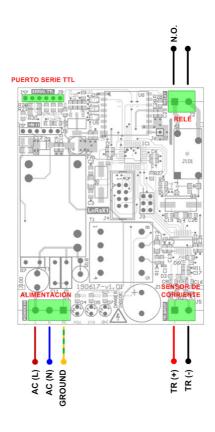
El dispositivo está basado en Arduino y por consiguiente podremos utilizar cualquiera de los entornos de desarrollo Arduino para modificar el firmware.

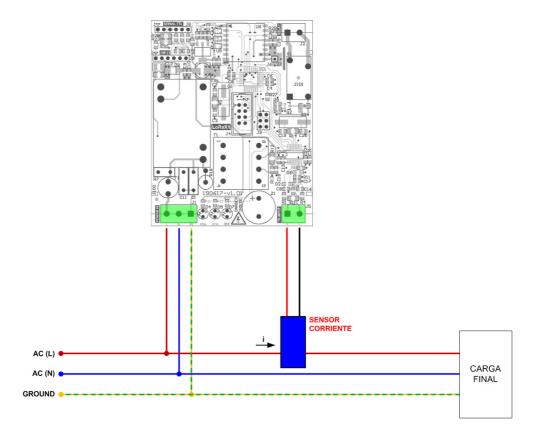
La equivalencia entre las E/S de LoRaX1 y Arduino son las siguientes:

E/S LoRaX1	E/S Arduino
RX UART	0
TX UART	1
IRQ RFM95	2
IRQ ADE7753	3
CS RFM95	4
GPIO1 RFM95	5
LED STATUS	6
CS ADE7753	7
HMI/BLUETOOTH	8
HMI ESP_TX	9
HMI ESP_RX	10
BUZZER	A0
RELE	A1
BLUETOOTH ENABLE	A2



3. Conexiones.







4. Sensor de corriente.

El sensor de corriente es un transformador de corriente de núcleo abierto para facilitar el montaje.

Puede solicitar LoRaX1 en dos rangos de medida de corriente: 30A o 100A.



Ponga especial atención en la polaridad de los cables. Si observa valores negativos en las medidas, invierta la posición del transformador en el cable de medida.



Puede usar también transformadores estándar de 5A o bobinas rogowski. Póngase en contacto con nosotros para estas opciones.



5. Programación.

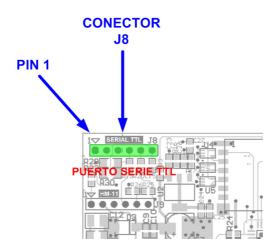
Puede programar fácilmente LoRaX1 de dos formas:

 Mediante el puerto serie TTL disponible y el bootloader cargado en el microcontrolador. LoRaX1 viene de fábrica con el bootloader de Arduino UNO cargado por lo que solo necesitamos un puerto serie TTL en nuestro ordenador para descargar programas desde el IDE de Arduino.

Existen cables USB comerciales con salida serie TTL. LoRaX1 es compatible con el cable comercial FTDI modelo **TTL-232R-5V**:



Ponga especial atención al colocar el cable y tenga en cuenta que el cable de color NEGRO corresponde con el PIN 1 del conector J8. El pinout del conector J8 es el siguiente:





PIN	SEÑAL	COLOR
1	GND	NEGRO
2	NO UTILIZADO	MARRON
3	NO UTILIZADO	ROJO
4	TXD (RX del microcontrolador)	NARANJA
5	RXD (TX del microcontrolador)	AMARILLO
6	RTS (RESET del microcontrolador)	VERDE

 Mediante un programador externo a través del conector ICSP. Esta es la forma nativa de programar los microcontroladores AVR de Atmel. El programador más utilizado para este fin es el AVR MKII:



Para programar el microcontrolador con este programador tenemos que acceder a la placa ya sea quitando la tapa superior o inferior de la caja DIN. Conecte el conector del cable plano al conector J3 de la placa LoRaX1. Tenga en cuenta que el color rojo del cable plano corresponde con el PIN 1 del conector.



6. Línea de comandos.

LoRaX1 se entrega con un firmware ejemplo de estándar de funcionamiento. Dicho firmware transmite paquetes LoRa cada cierto tiempo con una estructura de datos donde se encuentran los parámetros de las medidas de energía, como el voltaje rms, voltaje de pico, frecuencia de red, corriente rms, potencia activa, etc.

Dicho firmware incluye una línea de comandos para configurar parámetros y consultar medidas.

Para acceder a la línea de comandos debe conectar un cable compatible SERIE-TTL al conector J8 de LoRaX1 y configurar el terminal serie a 9600,N,8,1. Consulte el apartado 5, programación, para más información de cómo conectar un cable serie TTL.

Al iniciar el terminal serie aparecerá el siguiente mensaje de bienvenida donde nos indica la versión del firmware y hardware:

```
Ray Ingenieria Electronica, S.L.
LoRaX1 - Firm.: v1.00 Hard.: 190203
Press '?' for help
```

Pulse ? para consultar la lista de comandos:

```
[5...23] RF power (5:min...23:max)
pow
            [5...999] Send time delay (seconds)
stime
            [0...20] Data send retries
retri
            [0...250] Node id
node
            [0...250] PAN id
pan
            [on|off] Relay on/off
relay
read
            Read sensors
send
            Read and send sensors data to server
            Read all parameters
all
            Command list help
```



A continuación detallamos cada comando:

- **pow**: establece la potencia de transmisión LoRa.
- **stime**: establece el periodo de envío de datos en segundos.
- retri: reintentos de transmisión cuando los datos no llegan al servidor LoRa.
- **node**: identifica al nodo. Puede haber hasta 250 nodos por cada PAN.
- pan: identificador PAN o red de área personal. Solo los nodos y servidor con el mismo identificador PAN comunicarán entre sí. Este identificador es útil para separar redes dentro de un mismo área.
- relay: activa o desactiva el relé.
- read: lee y muestra de forma inmediata todos los parámetros de energía.
- send: lee y envía de forma inmediata todos los parámetros de energía.
- all: lee y muestra todos los valores de la lista de comandos

Para modificar un valor de un comando escriba el comando y el nuevo valor. Por ejemplo, para modificar la potencia de transmisión al máximo escriba:

pow 23 (y retorno de carro)

Para consultar un valor de un comando escriba el comando y pulse retorno de carro.



7. Especificaciones técnicas.

Rango de alimentación AC: 90 a 260 VAC, 50-60Hz

Consumo máximo: 5W

Capacidad de medida: 30A o 100A.

Medidas: voltaje, corriente, frecuencia, potencia

(activa, reactiva, aparente, factor de potencia), energías y picos de voltaje y

corriente.

Error de medida: < 1%.

Máxima corriente salidas relé: 5A

Máxima tensión salidas relé: 250VAC o 30VDC

Máxima potencia salidas relé: 1250VA, 500W

Temperatura de funcionamiento: -10 a 60 °C

Ancho: 70 mm

Alto: 90 mm

Fondo: 58 mm

Peso: 200 g.