## Transformări geometrice în spațiu

**Problema 12.1.** Determinați matricea unei rotații de unghi  $\pi/6$ , în jurul axei Oy, urmate de translația  $\operatorname{Trans}(1,-1,2)$ .

**Problema 12.2.** Determinați matricea rotației de unghi  $\pi/4$  în jurul dreptei determinate de punctele P(2,1,5) și Q(4,7,2).

**Problema 12.3.** Determinați matricea reflexiei fața de planul 2x - y + 2z - 2 = 0. Determinați imaginea prin reflexie a tetraedrului ABCD, cu vărfurile A(0,0,0), B(1,0,0), C(0,1,0) și D(0,0,1).

**Problema 12.4.** Fie A(1,2,2), B(2,4,3) şi C(4,3,2). Determinați imaginea triunghiului ABC prin forfecarea de unghi  $30^{\circ}$ , relativ la planul x-y-z-1=0, în direcția vectorului  $\mathbf{v}(1,1,0)$ .

În problemele care urmează, ABC este triunghiul de vârfuri A(1,2,2), B(2,4,3), C(4,3,2).

**Problema 12.5.** Determinați imaginea triunghiului ABC printr-o rotație de  $45^{\circ}$  în jurul dreptei care trece prin punctele P(2,2,1) și Q(1,1,1).

**Problema 12.6.** Determinați imaginea triunghiului ABC printr-o rotație de  $30^{\circ}$  în jurul dreptei

$$(\Delta): \frac{x-1}{2} = \frac{y-3}{0} = \frac{z-2}{2}.$$

**Problema 12.7.** Determinați imaginea triunghiului ABC printr-o rotație de  $60^{\circ}$  în jurul dreptei

$$(\Delta): \begin{cases} x - y + z - 1 = 0, \\ 2x + y = 0. \end{cases}$$

**Problema 12.8.** Determinați imaginea triunghiului ABC printr-o scalare simplă neuniformă, relativ la punctul Q(2,5,3), de factori de scală (2,1,3).

**Problema 12.9.** Determinați imaginea triunghiului ABC printr-o scalare neuniformă generală, relativ la punctul Q(2,5,3), de factor de scală s=1, în direcția vectorului  $\mathbf{v}(1,3,2)$ .

**Problema 12.10.** Determinați imaginea triunghiului ABC prin reflexia față de planul x-y+2z-1=0.

**Problema 12.11.** Determinați imaginea triunghiului ABC prin reflexia față de planul care trece prin punctele O(0,0,0), P(1,1,1), Q(1,3,2).

**Problema 12.12.** Determinați imaginea triunghiului ABC prin forfecarea de unghi  $30^{\circ}$ , relativ la planul care trece prin punctele O(0,0,0), P(1,1,1), Q(1,3,2), în direcția vectorului  $\mathbf{v}(1,-1,0)$ .