# 1. Grafo de escena

Para facilitar la representación del esquema, cuando introduzcamos en una casilla el nombre de otra clase del esquema en cursiva será equivalente a una flecha de dicha otra clase a la casilla en cuestión.

Bender
Tras(dist_lateral, 0, dist_lineal)
Esc(0.1, 0.1, 0.1)
Cuerpo
Cabeza
Tras(0.6, 5.5, 0)
Pierna
Tras(-1.2, 0, 0)
Pierna
Tras(0.6, 0, 0)
$Brazo\_Derecho$
$Brazo\_Izquierdo$

Cuerpo
$\operatorname{Esc}(2,2,2)$
Tras(0, 3.7, 0)
$Cilindro\_deforme$

Cabeza
Tras(0, 9.4, 0)
Esc(2, 2, 2)
Cuello
Esc( $0.5, 0.5, 0.5$ )
Tras(0, 1.5, 0)
Rot(15*angulo,0,1,0)
Cilindro
Tras(0,1,0)
Ojo
Tras(-1, 0, 0)
Ojo
Tras(0.5, 0, -1)
Tras(0, 1, 0)
Esc(0.05, 0.1, 0.1)
Rot(180,1,0,0)
Cono
Esc(20,10,10)
Tras(0, -1.2, 0)
$\operatorname{Esc}(0.15, 0.15, 0.15)$
Esfera

Página 1 de 9

Ojo
Rot(90, 1, 0, 0)
Esc(0.25, 0.25, 0.25)
Semiesfera

Pierna
Esc(0.5, 0.5, 0.5)
Tras(0, -1, 0)
$Cilindro\_deforme$
Tras(0,-2,0)
$\mathrm{Esc}(2,2,2)$
Semiesfera

Brazo_Derecho
Esc(0.4, 0.4, 0.4)
Tras(5.2, 8, 0)
Rot(-10*angulo,0,1,0)
$\operatorname{Esc}(1, \operatorname{proporción}, 1)$
Cilindro
Tras(0, 2*(proporción), 0)
Cilindro
Tras(0, 2*(proporción), 0)
Cilindro
Tras(0, 2*(proporción), 0)
Tras(0, 0.5, 0)
Rot(180, 1, 0, 0)
Esc(1, 2, 2)
Semiesfera

Brazo_Izquierdo
Esc(0.4, 0.4, 0.4)
Tras(-5.2, 8, 0)
Rot(10*angulo,0,1,0)
Esc(1, proporción, 1)
Cilindro
Tras(0, 2*(proporción), 0)
Cilindro
Tras(0, 2*(proporción), 0)
Cilindro
Tras(0, 2*(proporción), 0)
Tras(0, 0.5, 0)
Rot(180, 1, 0, 0)
Esc(1, 2, 2)
Semiesfera

### Semiesfera

Clase derivada de MallaInd

### Esfera

Clase derivada de MallaInd

## Cuello

Clase derivada de MallaInd

Cilindro

cilindro.ply

 ${\bf Cilindro\_deforme}$ 

cilindro\_deforme.ply

## 2. Lista de grados de libertad

En total contaremos con cinco grados de libertad (aunque dos son muy parecidos, por lo que en realidad serían cuatro tipos de movimientos) que detallaremos a continuación. Para cambiar de un grado de libertad a otro utilizaremos la tecla 'G', la cual variará la variable p3\_grado\_libertad\_activo. Dependiendo del valor de esta variable podemos encontrar:

#### 2.1. Grado de libertad 0: Girar la cabeza

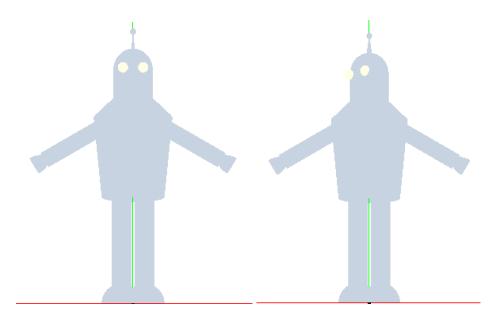


Figura 1: Sin aplicar movimiento.

Figura 2: Con una rotación de cabeza.

En este grado de libertad, Bender girará la cabeza de derecha a izquierda llegando a mover  $90^{\circ}$  desde la posición inicial (mirando al frente) a cada uno de los lados.

- Tipo de nodo: Cabeza.
- **Método que lo modifica:** Lo modifica el método *void girar\_cabeza(float angulo)* de la clase *Bender*, que a su vez llama al método *void girar(float angulo)* de la clase *Cabeza*.
- Nodo del grafo al que afecta: Afecta al nodo 5 del grafo, que se corresponde con una matriz de rotación.
- Transformación asociada: Una rotación de ángulo dado.
- Atributos del parámetro:
  - 1. descripción: "Girar cabeza"
  - 2. valor\_inicial: 0
  - 3. incremento: 0.1

Página 4 de 9

- 4.  $valor\_m\'inimo: -5$
- 5. valor\_máximo: 5
- 6. velocidad\_inicial: 1
- 7. aceleración: 2
- 8. magnitud\_máxima\_aceleración: 8

### 2.2. Grado de libertad 1: Desplazamiento lateral

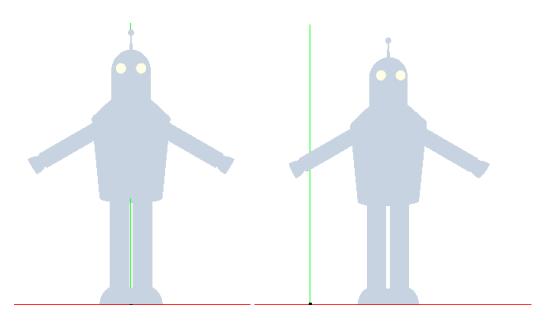


Figura 3: Sin aplicar movimiento.

Figura 4: Aplicado desplazamiento lateral.

En este grado de libertad, Bender se desplaza lateralmente (sobre el eje x) de izquierda a derecha con unos máximos (que detallaremos a continuación).

- Tipo de nodo: Bender
- **Método que lo modifica:** Lo modifica el método *void desplazarse\_lateralmente(float distancia)* de la clase *Bender*.
- Nodo del grafo al que afecta: Afecta al nodo 0 del grafo (primer nodo), siendo este una matriz de traslación que afecta a todo el dibujo de *Bender* que le sigue.
- Transformación asociada: Traslación.
- Atributos del parámetro:
  - 1. descripción: "Desplazamiento lateral"
  - 2. valor\_inicial: 0
  - 3. incremento: 0.01

- 4. valor\_mínimo: -1
- 5. valor\_máximo: 1
- 6. velocidad\_inicial: 1
- 7. aceleración: 2
- 8. magnitud\_máxima\_aceleración: 8

#### 2.3. Grado de libertad 2: Desplazamiento lineal hacia delante.

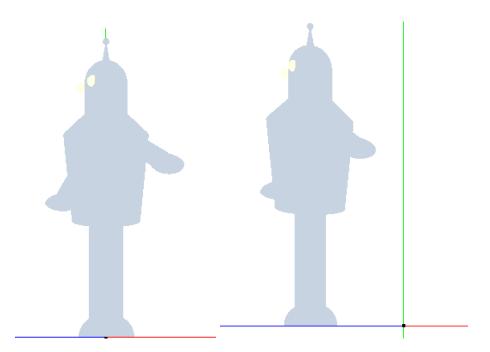


Figura 5: Sin aplicar movimiento.

Figura 6: Con un desplazamiento hacia delante.

Similar al grado de libertad 2, con este movimiento *Bender* se desplaza por el eje z dando la sensación de que se desplaza hacia delante y hacia detrás.

- Tipo de nodo: Bender.
- **Método que lo modifica:** Lo modifica el método *void desplazamiento\_lineal(float distancia)* de la clase **Bender**.
- Nodo del grafo al que afecta: Afecta al nodo 0, que es una matriz de traslación que afecta a todo el dibujo del mismo.
- Transformación asociada: Traslación.
- Atributos del parámetro:
  - 1. descripción: "Desplazamiento lineal"
  - $2.\ valor\_inicial{:}\ 0$

3. incremento: 0.01

4. valor\_mínimo: -1

5. valor\_máximo: 1

 $6.\ velocidad\_inicial:\ 1$ 

7. aceleración: 2

 $8. \ magnitud\_m\'{a}xima\_aceleraci\'{o}n{:}\ 8$ 

#### 2.4. Grado de libertad 3: Saludo.

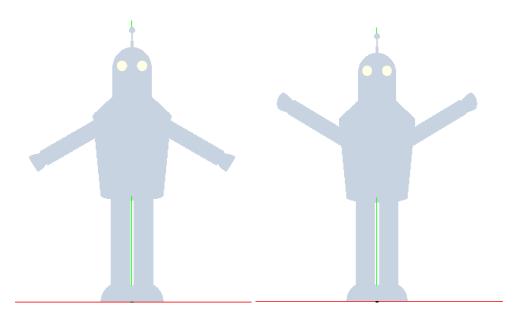


Figura 7: Sin aplicar movimiento.

Figura 8: Con saludo aplicado.

Este grado de libertad llamado "Saludo", consiste en el movimiento de los brazos de forma que parezca que Bender está saludando.

- Tipo de nodo: Brazo\_izquierdo y Brazo\_derecho.
- **Método que lo modifica:** Lo modifica el método *void saludar(float angulo)* de la clase *Bender*, que a su vez llama al método *void mover(float angulo)* de cada una de las subclases Brazo\_derecho y Brazo\_izquierdo.
- Nodo del grafo al que afecta: Afecta al nodo 2, que es una matriz de rotación que añadirá una rotación en función de un ángulo pasado como argumento.
- Transformación asociada: Rotación.
- Atributos del parámetro:
  - 1. descripción: "Saludo"

 $2. \ valor\_inicial: 12$ 

3. incremento: 0.1

4. valor\_mínimo: 6

 $5. \ valor\_m\'{a}ximo: \ 12$ 

 $6. \ velocidad\_inicial: 1$ 

7. aceleración: 2

 $8. \ magnitud\_m\'axima\_aceleraci\'on: \ 8$ 

#### 2.5. Grado de libertad 3: Estirar los brazos.

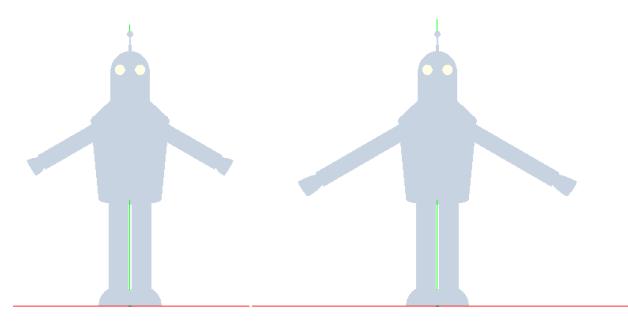


Figura 9: Sin aplicar movimiento.

Figura 10: Con brazos estirados.

Este grado de libertad llamado "estirar brazos", consiste en la expansión de los brazos de forma que aumenten su tamaño (se estiren).

- Tipo de nodo: Brazo\_izquierdo y Brazo\_derecho.
- Método que lo modifica: Lo modifica el método void estirar\_brazos(float proporcion) de la clase Bender, que a su vez llama al método void estirar(float proporcion) de cada una de las subclases Brazo\_derecho y Brazo\_izquierdo.
- Nodo del grafo al que afecta: Afecta al nodo 3, que es una matriz de escalado, que añadirá un escalado en la coordenada de la y (solo alargará), cada uno de los cilindros que componen los brazos de *Bender*.
- Transformación asociada: Escalado.

### ■ Atributos del parámetro:

1. descripción: "Estirar brazos"

 $2.\ valor\_inicial{:}\ 1$ 

3. incremento: 0.01

 $4.\ valor\_m\'inimo:\ 1$ 

5. valor\_máximo: 2

 $6.\ velocidad\_inicial{:}\ 2$ 

 $7. \ aceleraci\'on{:}\ 2$ 

 $8. \ magnitud\_m\'axima\_aceleraci\'on: \ 4$