

Universidad Monteávil
Álgebra Lineal
Ingenierías Mecatrónica y Telemática
Segundo examen parcial-A. Fecha:11-12-2025

Apellido(s): _____Nombre(s): _____

Cédula: _____

1	2	3	4	TOTAL
/5	/5	/5	/5	/20

(1) Justificar la siguiente afirmación:

Para cualquier número real $t \in [-1, 1]$ el conjunto $\left\{ \begin{bmatrix} -\sqrt{1-t^2} \\ t \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} t \\ \sqrt{1-t^2} \end{bmatrix} \right\}$ es una base ortonormal de \mathbb{R}^2 .

Solución. Como para todo $t \in \mathbb{R}$ se tiene que $(\sqrt{1-t^2})^2 + t^2 = 1 - t^2 + t^2 = 1$, ambos vectores tienen norma igual a 1.

El producto escalar de los dos vectores es igual a

$$(-\sqrt{1-t^2})(t) + (t)(\sqrt{1-t^2}) = -t\sqrt{1-t^2} + t\sqrt{1-t^2} = 0,$$

por lo tanto, ambos vectores son ortogonales.

Como la dimensión de \mathbb{R}^2 es 2, se tiene que el conjunto dado es una base ortonormal de \mathbb{R}^2 . □

(2) Sea $A = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 6 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ \sqrt{7} \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ y sea V el subespacio de \mathbb{R}^3 generado por A .

(a) Encontrar una base de V .

(b) Indicar cuál es la dimensión de V .

Justifique.

Solución. El vector $\begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 6 \end{bmatrix}$ es un múltiplo escalar del vector $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$ y los vectores

$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$ y $\begin{bmatrix} 0 \\ \sqrt{7} \\ 0 \end{bmatrix}$ son linealmente independientes, por lo tanto

- (a) El conjunto $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ \sqrt{7} \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ es una base de V .
- (b) La dimensión de V es 2.

□

- (3) Considerar el siguiente sistema de tres ecuaciones lineales con tres incógnitas,

$$\begin{cases} 6x + 10z = 6 \\ 6x + 3y + 3z = 12 \\ x - y + 4z = -1 \end{cases}$$

Utilizar el método de Gauss-Jordan para

- (a) Indicar que tipo de sistema es.
- (b) En caso de ser compatible, describir el conjunto solución del sistema

Solución. La matriz aumentada del sistema es

La matriz aumentada del sistema es

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 6 & 0 & 10 & 6 \\ 6 & 3 & 3 & 12 \\ 1 & -1 & 4 & -1 \end{array} \right]$$

Utilizando el método de Gauss-Jordan (que debe haber desarrollado cada alumno en su prueba) se llega a la siguiente matriz escalonada reducida equivalente,

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{3} & 1 \\ 0 & 1 & -\frac{7}{3} & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Esto implica que el sistema de ecuaciones es equivalente a

$$\begin{cases} x_1 + \frac{5}{3}x_3 = 1 \\ x_2 - \frac{7}{3}x_3 = 2 \end{cases}$$

que a su vez equivale a

$$\begin{cases} x_1 = 1 - \frac{5}{3}x_3 \\ x_2 = 2 + \frac{7}{3}x_3 \end{cases}$$

Por lo tanto, el sistema es compatible indeterminado, se puede tomar como variable libre $x_3 = t \in \mathbb{R}$ y se tiene que, el conjunto solución es

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 - \frac{5}{3}t \\ 2 + \frac{7}{3}t \\ t \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 : t \in \mathbb{R} \right\}$$

Como

$$\begin{bmatrix} 1 - \frac{5}{3}t \\ 2 + \frac{7}{3}t \\ t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} -\frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ 1 \end{bmatrix},$$

el conjunto solución es la recta que pasa por el punto $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ en la dirección del

vector $\begin{bmatrix} -\frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ 1 \end{bmatrix}$.

□

- (4) Utilizar el método de Gauss-Jordan para decidir cuáles de las siguientes matrices son invertibles y, en caso de serlo, hallar su inversa

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 7 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 6 & 0 & 10 \\ 6 & 3 & 3 \\ 1 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

Solución.

- (a) $\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 7 \end{bmatrix}$ Utilizando el método de Gauss-Jordan (que debe haber desarrollado cada alumno en su prueba) se llega a que la matriz es invertible y su inversa es

$$\begin{bmatrix} 7 & -3 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$$

- (b) $\begin{bmatrix} 6 & 0 & 10 \\ 6 & 3 & 3 \\ 1 & -1 & 4 \end{bmatrix}$ Esta matriz es la matriz del sistema de ecuaciones del ejercicio (3), como el sistema resultó indeterminado, la matriz no puede ser invertible.

□

Universidad Monteávila
Álgebra Lineal
Ingenierías Mecatrónica y Telemática
Segundo examen parcial-B. Fecha:11-12-2025

Apellido(s): _____ Nombre(s): _____

Cédula: _____

1	2	3	4	TOTAL
/5	/5	/5	/5	/20

(1) Justificar la siguiente afirmación:

Para cualquier número real $t \in [-1, 1]$ el conjunto $\left\{ \begin{bmatrix} \sqrt{1-t^2} \\ -t \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} t \\ \sqrt{1-t^2} \end{bmatrix} \right\}$ es una base ortonormal de \mathbb{R}^2 .

Solución. Como para todo $t \in \mathbb{R}$ se tiene que $(\sqrt{1-t^2})^2 + t^2 = 1 - t^2 + t^2 = 1$, ambos vectores tienen norma igual a 1.

El producto escalar de los dos vectores es igual a

$$(\sqrt{1-t^2})(t) + (-t)(\sqrt{1-t^2}) = t\sqrt{1-t^2} - t\sqrt{1-t^2} = 0,$$

por lo tanto, ambos vectores son ortogonales.

Como la dimensión de \mathbb{R}^2 es 2, se tiene que el conjunto dado es una base ortonormal de \mathbb{R}^2 . □

(2) Sea $A = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 8 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ \sqrt{6} \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ y sea V el subespacio de \mathbb{R}^3 generado por A .

(a) Encontrar una base de V .

(b) Indicar cuál es la dimensión de V .

Justifique.

Solución. El vector $\begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 8 \end{bmatrix}$ es un múltiplo escalar del vector $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$ y los vectores

$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$ y $\begin{bmatrix} 0 \\ \sqrt{6} \\ 0 \end{bmatrix}$ son linealmente independientes, por lo tanto

- (a) El conjunto $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ \sqrt{6} \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ es una base de V .
- (b) La dimensión de V es 2.

□

- (3) Considerar el siguiente sistema de tres ecuaciones lineales con tres incógnitas,

$$\begin{cases} 6x_1 + 3x_2 + 3x_3 = 12 \\ 6x_1 + 10x_3 = 6 \\ x_1 - x_2 + 4x_3 = -1 \end{cases}$$

Utilizar el método de Gauss-Jordan para

- (a) Indicar que tipo de sistema es.
- (b) En caso de ser compatible, describir el conjunto solución del sistema

Solución. La matriz aumentada del sistema es

La matriz aumentada del sistema es

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 6 & 3 & 3 & 12 \\ 6 & 0 & 10 & 6 \\ 1 & -1 & 4 & -1 \end{array} \right]$$

Utilizando el método de Gauss-Jordan (que debe haber desarrollado cada alumno en su prueba) se llega a la siguiente matriz escalonada reducida equivalente,

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \frac{5}{3} & 1 \\ 0 & 1 & -\frac{7}{3} & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Esto implica que el sistema de ecuaciones es equivalente a

$$\begin{cases} x_1 + \frac{5}{3}x_3 = 1 \\ x_2 - \frac{7}{3}x_3 = 2 \end{cases}$$

que a su vez equivale a

$$\begin{cases} x_1 = 1 - \frac{5}{3}x_3 \\ x_2 = 2 + \frac{7}{3}x_3 \end{cases}$$

Por lo tanto, el sistema es compatible indeterminado, se puede tomar como variable libre $x_3 = t \in \mathbb{R}$ y se tiene que, el conjunto solución es

$$S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 - \frac{5}{3}t \\ 2 + \frac{7}{3}t \\ t \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 : t \in \mathbb{R} \right\}$$

Como

$$\begin{bmatrix} 1 - \frac{5}{3}t \\ 2 + \frac{7}{3}t \\ t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} -\frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ 1 \end{bmatrix},$$

el conjunto solución es la recta que pasa por el punto $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ en la dirección del vector $\begin{bmatrix} -\frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ 1 \end{bmatrix}$.

□

- (4) Utilizar el método de Gauss-Jordan para decidir cuáles de las siguientes matrices son invertibles y, en caso de serlo, hallar su inversa

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 7 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 6 & 3 & 3 \\ 6 & 0 & 10 \\ 1 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

Solución.

- (a) $\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 7 \end{bmatrix}$ Utilizando el método de Gauss-Jordan (que debe haber desarrollado cada alumno en su prueba) se llega a que la matriz es invertible y su inversa es

$$\begin{bmatrix} 7 & -3 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$$

- (b) $\begin{bmatrix} 6 & 3 & 3 \\ 6 & 0 & 10 \\ 1 & -1 & 4 \end{bmatrix}$ Esta matriz es la matriz del sistema de ecuaciones del ejercicio (3), como el sistema resultó indeterminado, la matriz no puede ser invertible.

□