

# FLYCOLOR® 无刷马达电子调速器说明书

# (飞龙系列空模ESC)





感谢您购买本产品!本产品功率强大,错误的使用可能导致人身伤害和设备损坏,强烈建议您在使用设备前仔细阅读本说明书并保存, 严格遵守规定的操作程序。我们不承担因使用本产品或擅自对产品进行改造所引起的任何责任,包括但不限于对附带损失或间接损失 的赔偿责任。在保证品质相等前提下,我们有权在不经通知的情况下变更产品的设计、外观、性能及使用要求

# 01 主要特性

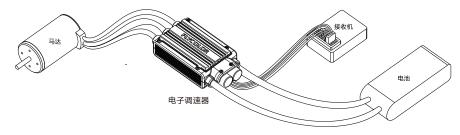
- 采用功能强大、高性能MCU处理器;用户可以针对自身需求设置使用功能,充分体现我们产品独具优势的智能特点。
- 支持无刷马达无限制最高转速。
- 精心的电路设计, 抗干扰性超强。
- 启动方式可设置,油门响应速度快,并具有非常平稳的调速线性,兼容固定翼飞机及直升飞机。
- 低压保护阀值可设置。
- 具备多种保护功能: 輸入电压异常保护、电池低压保护、过热保护,油门信号丢失,降功率保护。
- 通电安全性能好:接通电源时无论遥控器油门拉杆在任何位置不会立即启动马达。
- 设置报警音判断诵电后工作情况。
- 循环菜单设置,操作简单,并兼容所有遥控器操作设置和支持编程卡设置。
- 内置SBEC, 带舵机负载功率大、功耗小

# 02产品规格

型号	持续电流	瞬间电流[10S]	BEC	锂电池节数	重量	尺寸
A-FW060006	60A	80A	5.5V/5A	2-68	88g	84x38x19mm
A-FW080006	80A	100A	5.5V/5A	2-65	88g	84x38x19mm
A-FW100006	100A	120A	5.5V/5A	2-68	93g	84x38x19mm
A-FW120006	120A	140A	5.5V/5A	2-65	94g	84x38x19mm

# 03 连线示意图

(为避免短路和漏电, 请保证连接处绝缘良好)



# 04 操作说明

#### 1 正常工作模式

开启遥控器。 将油门摇杆打 到最低点



电调接上电池,等待2秒, 马达发出N声短鸣音 "滴-表明锂电节数

等待1秒,马达鸣叫刹车类型提示音, 置,如果只鸣叫一长音为有刹车设置



此时, 系统已经准 备就绪, 随时可以 起飞

# 2 油门行程设定

开启遥控器, 将油门摇杆打 到最高点



电调接上电池, 等待 2S,马达发出"滴-滴-" 双短鸣音,此时油 门最高点校准成功

在3秒内将油门摇杆推到最 低,等待1秒,此时油门最低 点校准成功,接着马达发出 N声短鸣音 "滴-",表明锂 电节数



等待1秒,马达鸣叫刹车类 型提示音 (无刹车:一长一 短音; 刹车: 一长音) 此时,系统已经准备就 绪, 随时可以起飞

## 参数编程设定

开启遥控器 将油门摇杆打 到最高点





电调接上电池, 等待2S,马达发出"滴-滴-" 双短鸣音, 等待5S, 马达鸣叫 "∮12321" 特殊提示音,表明已经进入编程模式。

#### 设定项目

进入编程模式后, 会听到12组鸣音按以下顺序循环鸣叫,

	∮12321					
1	刹车	1短音	滴-			
2	电池类型	2短音	滴-滴-			
3	低压保护阀值	3短音	滴-滴-滴-			
4	进角	4短音	滴-滴-滴-滴-			
5	启动模式	1长音	滴			
6	定速模式	1长音1短音	滴滴-			
7	PWM频率	1长音2短音	滴滴-滴-			
8	BEC电压	1长音3短音	滴滴-滴-滴-			
9	低压保护方式	1长音4短音	滴滴-滴-滴-			
10	锂电池节数	2长音	滴滴			
11	恢复出厂设置	2长音1短音	滴滴滴-			
12	退出	2长音2短音	滴滴滴-滴-			

注: 一个长音 "滴--" 相当于5声短音"滴"; 一长一短"滴一滴-" 表示第6选项.

当马达鸣叫"退 出"选项鸣音后的 3秒内将油门打到 最低点,马达发出 "∮765765" 鸣音 则退出设定。



## 项目参数值 🖥

在马达发出某组 鸣音后, 3秒内将 油门打到最低, 则进入该设定项目, 进入项目参数值设 定时,马达会循环鸣 叫参数值的指示音 (见下表)



在鸣叫某个提示音后将油门摇杆 打到最高点,则选择该提示音所 对应的设定值,接着马达鸣叫特 殊提示音"∮1212", 表示该参 数值已被保存。

如果还要设定其它选项,则继续 等待, 退回上一步骤, 再选择其 它设定项)



鸣叫音	1	2	3	4	5	6	7	8
项目参数值	1短音	2短音	3短音	4短音	1长音	1长1短	1长2短	1长3短
1.刹车	无刹车	软刹车	重刹车	很重刹车				
2.电池类型	锂电	镍氢/镍镉						
3.低压保护值	2.8V	3.0V	3.2V					
4.进角	0°	3.75°	7.5°	11.25°	15°	18.75°	22.5°	26.25°
5.启动模式	普通	柔和	超柔和					
6.定速模式	关	低定速	高定速					
7.PWM频率	12KHz	8KHz						
8.BEC电压	5.5V	6V						
9.低压保护方式	软关断	硬关断						
10.锂电池节数	自动判别	2S	3S	45	5S	65		

\*阴影部分为出厂默认值

此时如果不想再设 定其它选项,则在 3秒内将油门摇杆 打到最低,接着马 达鸣叫特殊提示音 "∮765765",即可 快速退出编程设定 模式;



# 05 编程参数值说明

- 1. 刹车: [1] 无刹车 [2]软刹车 [3]重刹车 [4]很重刹车 (出厂默认值为无刹车)
- 2.电池类型: [1]LiPo(锂电) [2] NiCb/NiMh(镍氢/镍隔) (默认值为LiPo)
- 3.低压保护值: 低/中/高 [1] 2.8V [2]\*3.0V [3]3.2V

默认值为中 (3.0V/65%)

对于Ni-xx电池组:低/中/高中止电压是电池组初始电压值的50%/65%/75%对于Li-xx电池组:可自动计算电池数量,除了确定电池 类型外无需用户设置。电子调速器为低压保护点提供了三个选择档位: 低 (2.8V) / 中 (3.0V) / 高 (3.2V) 。

例如:对于一个14.8V/4节的Li-po电池组来说,低压中止保护电压为11.2V低/12.0V中/12.8V为高

#### 4.进角

[1]0°[2]3.75°[3]7.5°[4]11.25°[5]15°[6]18.75°[7]22.5°[8]26.25°(默认值为15°)

低 (0°/3.75°/11.25°/15°/18.75°) --为大多数的内转子马达设置

高 (22.5°/26.25°) --为6极和6极以上的外转子的马达设置

大多数情况下,15°进角适用于所有类型的马达,但为了提高效率,我们建议对2极马达使用低进角设置(一般的内转子),6极和6极以上(一般的外转子)马达使用高进角。对于要求较高转速的马达,可以设定高进角。某些马达需要特殊的进角设置,如无确定我们建议您采用马达制造商推荐的进角设置或使用15°进角设置。注:马达的进角设置修改后,请先在地面上进行调试成功后再试飞

#### 5. 启动模式: 提供带有线性油门响应的快速加速启动

[1]普通启动:从开始到最大速度油门响应无滞后,适用于固定翼飞机

[2]柔和启动:从开始到最大速度油门响应滞后3秒,适用于直升机

[3]超柔和启动:从开始到最大速度油门响应滞后8秒,适用于直升机

默认值为普通

## 6. 定速模式 [1]关 [2]低定速 [3]高定速 (默认值为关)

定速模式下,启动后不论油门摇杆处于何种位置及负载如何变化,电调都会尽力维持恒定的转速(在定速模式下,遥控发射机中的油门曲线设置为水平直线,通过调整该直线的高度可以预设期望的转速值)。

低速定速模式下,2极马达的定速范围为:10000-20000RPM

高速定速模式下,2极马达的定速范围为:20000RPM以上

计算直升机主旋翼的转速公式如下: 主旋翼的转速= (一对极马达的电气转速\*13) /3/150

注意:油门量在60%以下时,禁止使用定速模式(即油门量在60%以下时,电调会自动关闭定速功能)

#### 7. PWM频率 [1]12KHz [2]8KHz 默认值为12KHz

对于一些极数多且转速高的马达,设置12KHz可以使马达驱动更平滑,但是也同时导致的开关损耗加大,发热更严重。多数电机可8KHz的PWM频率

8. BEC电压 [1]5.5V [2]6.0V (默认5.5V)

(此选项部分型号可用)

#### 9. 低压保护方式:

[1]\*软关断— 当达到预设的低压保护阈值时, 电调便会减小马达的输出功率 (推荐)

[2]硬关断— 当达到预设的低压保护阈值时,电调立即关断输出马达功率

默认值为软关断

# 10. 电池节数: 此选项只有电池类型选择LiPo(锂电)才有效)

[[1]自动判别 [2]2S [3]3S [4]4S [5]5S [6]6S (默认值为自动识别)

#### 11. 恢复出厂默认设置

马达鸣叫该选项提示音后5S内,将油门拉杆拉到最低位置,进入恢复出厂默认设置选项,该选项没有二级菜单功能,此时马达发出"\$765765'提示音,表明已经恢复出厂默认设置,并且电调进入了正常工作模式。

#### 12. 退出

听到该选项提示音后,将油门拉杆拉到最低位置,进入退出设置功能选项,该选项没有二级菜单功能,此时马达发出"\$765765"提示音,表明申调进入了正常工作模式。

# 06 保护功能

	启动保护	当加大油门时,三秒内末能正常启动马达,电调将会关闭动力输出,油门摇杆需再次置于最低点后才可以重新启动马达 (出现这种情况的原因可能有:电调和马 达连线接触不良或有断开、螺旋桨被其他物体阻挡等)。
油	温度保护	当电调工作温度超过110 度时,ESC将自动降低输出功率进行保护,但不会将输出功率全部关闭,最多降到全功率的40%,以保证马达留有一定动力,避免摔机。当温度下降后,电调将逐渐恢复到最大动力。
	油门信号丢失保护	当ESC检测到油门信号丢失0.25秒以上即立即关闭输出,以免因螺旋桨继续高速转动而造成更大的损失。如果油门信号恢复 FSC可以立即恢复和应的功率输出

警报音:设计可听见的警报音,供使用者判断通电后的异常情况

- 1.油门信号丢失警示音: 当电调末检测到油门信号时, 电调会作如下警示: "滴-、滴、-滴-" (每声之间的间隔为2秒)
- 2.油门末归零(油门摇杆末置于最低位置警示音): 当油门末打到最低时,电调会做好如警示: "滴-滴-滴-滴-滴-滴" (很急促的单短音呜叫)
- 3.油门行程过小警示音: 当所设定油门总行程过窄时(电调设计时,要求油门总行程不得小于三格油门),电调会做警示,表明本次行程设定无效,需要新设定。警示方式: "滴-、滴、-滴-" (每声之间的间隔为2秒)

# 07 首次使用电子调速器注意事项

#### 1.第一次接诵电调建议设置油门行程

飞盈佳乐电调的特点是根据不同的发射机设置最佳油门行程,电调才能够通过发射机的整个油门行程来获取最平稳的油门线性,目的是让电调 获取并记忆发射机的油门输出信号,此操作只需要进行一次,更换发射机时需重复此操作步骤。

2.使用时,连接电池组之前,务必仔细检查所有插头连接的极性是否正确,以及安装是否牢固,防止因为错误连接极性或短路而损坏电子调速器 3.您的航模如果在飞行过程中马达突然停转,应当立即将油门拉杆拉到最低位置,再推起油门拉杆,这样马达将重新启动,此时将油门控制在较小位置,立即降落航模飞机。

# 08 安全常识

- 请勿私自拆卸电子调速器上的任何电子元器件,由此会造成永久性的损坏或信息丢失。
- 检验接收机装置设置正确,首次测试ESC和马达时,如果尚未确认接收机装置上的设置正确,勿在马达上安装螺旋桨或传动小齿轮。
- 勿使用裂开或被刺破的电池组。
- 勿使用容易过热的电池组。
- 勿使用短路电池。
- 勿使用不合乎标准的电缆绝缘材料。
- 勿使用不合乎标准的电缆连接器。
- 电池或伺服系统的数量不要超过电子调速器的规定。
- 电池电压值不要超出电子调速器的工作电压范围。
- 注意电池极性, 错误的电池极性会损坏电子调速器。
- 请确保该电子调速器不会用于载人飞行器及其他载人机器上。
- 勿将ESC置于潮湿或强光地方。
- 勿在马达转动条件下抽掉电池,这样可能引发大的峰值电流导致ESC烧坏。
- 勿在ESC外包裹任何物品,尽量将ESC安装在通风散热好的位置。

# 09 故障快速处理

故障现象	可能原因	解决办法		
	电池组与ESC之间接触不良,电源没有接通。	重新清理插头或更换插头,检查并确认接线极性正确。		
	ESC信号线与接收机连接极性错误。	检查信号线,确保极性正确。		
上电后,马达不工作,并未发出任何音乐声,伺服系统也未接通。	焊接不牢固,容易造成接触不良。	再次焊接连接线。		
	电池接线极性错误。	检查电池组,用符合规格满电的电池组替换。		
	ESC有其他质量问题。	更换ESC。		
上电后,ESC有自动检测电池节数声音,但马达不能启动。	ESC没有设置油门行程。	重新进行油门行程设置。		
	ESC与马达之间接触不良,或焊接不牢。	检查连接器终端或替换连接器或再次焊接马达接线。		
ESC工作,但马达不工作,未发出音乐声; ESC上电后,马达不工作,发出警报音。(滴滴两声响后有短暂停顿)	马达不良。	更换马达。		
-35H 13786 H 13 977	ESC低压保护,电池电压不在可接受范围内。	检查电池组电压,更换为刚充满电的电池组。		
上电后,马达不工作但发出警报音。(滴滴一声响后有短暂停顿)	接收机油门信号无输出。	检查并确认信号线与接收机油门通道是否连接正确; 检查发射器和接收机,确认有信号输出。		
上电后,马达不工作,发出持续地滴滴响。	油门摇杆未放置最小位置上。	将油门摇杆移至"零点"位置或者重新设置油门行程。		
上电后,马达不工作,ESC发出两声长响之后,有两声短暂的滴滴响。	油门通道正反被错置,导致ESC进入程序设计模式。	参考遥控器的说明书,调整油门通道正反设置。		
马达反向运行。	马达与ESC连接线线序错误。	<ol> <li>次 将ESC与马达之间三条连接线中的任意两条调换。</li> <li>直接用遥控器或编程卡通过改变马达转向设置,改变方向。</li> </ol>		
	电池电压低于设定的低压保护电压阈值,且低 压保护模式为关断方式。	<ol> <li>正确设置低压保护电压阈值;电池充满飞行;低压保护模式设为降低功率模式。如果在飞行中发现功率降低,请及时降落。</li> <li>控制模型飞机飞行在遥控器遥控的范围内注意遥控器电池电压,若电压降低较多,需及时降落。</li> </ol>		
飞行过程中,马达中途停转。	油门信号丢失。	<ol> <li>检查邏控器是否操作得当。</li> <li>检查邏控器与接收机配合是否正确。</li> <li>使用环境中有极强烈的电磁干扰,尝试重新上电启动以恢复正常工作,若该问题反复出现,说明飞行地外部干扰过于强烈,请更换飞行场地。</li> </ol>		
	接线接触不良。	检查电池组插头,电池输出线和马达连接线是否连接可 靠。		

