Estructura de la materia a grandes rasgos:

Primera Parte: Lenguaje imperativo

Segunda Parte: Lenguaje aplicativo puro, y lenguaje aplicativo con referencias y asignación

Ejes de contenidos de la primer parte

Introducción a la sintaxis y la semántica de lenguajes

2 El problema de dar significado a la recursión e iteración

Un Lenguaje Imperativo Simple

Fallas en el Lenguaje Imperativo

Ahora un programa tiene 3 comportamientos posibles:

- da un estado final
- aborta y da un estado final
- no termina

Fallas en el Lenguaje Imperativo

Para la incorporación de la posibilidad de transferencia de control por fallas, se agregan excepciones al lenguaje:

$$\langle comm \rangle ::= fail \mid catchin \langle comm \rangle$$
 with $\langle comm \rangle$

Dominio de resultados posibles:

$$\Sigma' = \Sigma \cup \{abort\} \times \Sigma \quad \text{(con el orden discreto)}$$

Función semántica:

$$\llbracket _ \rrbracket \in \langle \textit{comm} \rangle \to \Sigma \to \Sigma'_\bot$$

Ecuaciones semánticas

Operadores de transferencia de control: *

Dada $f \in \Sigma \to \Sigma'_{\perp}$, denotamos por f_* la siguiente extensión de f a Σ'_{\perp} :

$$f_* \in \Sigma_\perp' o \Sigma_\perp'$$
 $f_* x = \left\{egin{array}{ll} f\sigma & ext{si } x = \sigma \in \Sigma \ x & ext{si no} \end{array}
ight.$

En este caso, la presencia de una situación abortiva determina que no se transfiere el control a *f*.

Servirá para describir el significado de c_0 ; c_1 , ya que si ocurre una situación de excepción al ejecutar c_0 , el control no es tranferido a c_1 .

Operadores de transferencia de control: +

Dado $f \in \Sigma \to \Sigma'_{\perp}$, denotamos por f_+ la siguiente extensión de f a Σ'_{\perp} :

$$\textit{f}_{+} \in \Sigma'_{\perp} \rightarrow \Sigma'_{\perp}$$

$$f_+ x = \left\{ \begin{array}{ll} f\sigma & \quad \text{si } x = \langle \mathbf{abort}, \sigma \rangle \in \{\mathbf{abort}\} \times \Sigma \\ x & \quad \text{si no} \end{array} \right.$$

En una clara dualidad con la definición de f_* , la definición de f_+ determina lo contrario: se tranfiere el control a f sólo en caso de excepción. Esto corresponderá a **catchin** c **with** c'.

Operadores de transferencia de control: †

Dado $f \in \Sigma \to \Sigma$, denotamos por f_{\dagger} la siguiente extensión de f a Σ'_{\perp} :

$$f_{\dagger} \in \Sigma'_{\perp} \to \Sigma'_{\perp}$$

$$f_{\dagger} x = \left\{ egin{array}{ll} \langle {\sf abort}, f_{\sigma}
angle & x = \langle {\sf abort}, \sigma
angle \ fx & x \in \Sigma \ ot & x = ot \end{array}
ight.$$

Note que aquí hay una transferencia de control a *f* en cualquier situación (abortiva o no). Servirá para restaurar el valor de las variables locales.

Restantes ecuaciones semánticas

Semántica de transiciones

Describe cómo se realiza el cómputo.

$$\langle x := 1; y := 2 * y, \sigma \rangle \rightarrow \langle y := 2 * y, [\sigma | x : 1] \rangle \rightarrow [\sigma | x : 1 | y : 2 * \sigma y]$$

La relación \rightarrow describe un paso de ejecución (*small-step semantics*).

En cada paso se pasa de una configuración a otra.

Semántica de transiciones

Conjunto de configuraciones:

$$\Gamma = \Gamma_t \cup \Gamma_n$$

$$\Gamma_t = \Sigma$$
 (configuraciones terminales)
 $\Gamma_n = \langle comm \rangle \times \Sigma$ (configuraciones no terminales)

$$\overline{\langle \mathsf{skip}, \sigma \rangle o \sigma}$$

$$\overline{\langle \mathbf{v} := \mathbf{e}, \sigma \rangle \to [\sigma | \mathbf{v} : \llbracket \mathbf{e} \rrbracket \sigma]}$$

$$\frac{\langle \textit{c}_0, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'}{\langle \textit{c}_0; \textit{c}_1, \sigma \rangle \rightarrow \langle \textit{c}_1, \sigma' \rangle}$$

$$\frac{\langle c_0, \sigma \rangle \to \langle c_0', \sigma' \rangle}{\langle c_0; c_1, \sigma \rangle \to \langle c_0'; c_1, \sigma' \rangle}$$

Note como estas reglas permiten construir un paso intermedio de ejecución, como por ejemplo el primer paso de la ejecución de arriba:

$$\frac{\langle \mathbf{x} := \mathbf{1}, \sigma \rangle \to [\sigma | \mathbf{x} : \mathbf{1}]}{\langle \mathbf{x} := \mathbf{1}; \mathbf{y} := \mathbf{2} * \mathbf{y}, \sigma \rangle \to \langle \mathbf{y} := \mathbf{2} * \mathbf{y}, [\sigma | \mathbf{x} : \mathbf{1}] \rangle}$$

$$\frac{(\llbracket e \rrbracket \sigma = V)}{\langle \text{if } e \text{ then } c \text{ else } c', \sigma \rangle \rightarrow \langle c, \sigma \rangle}$$

$$\frac{(\llbracket e \rrbracket \sigma = F)}{\langle \text{if } e \text{ then } c \text{ else } c', \sigma \rangle \rightarrow \langle c', \sigma \rangle}$$

$$rac{(\llbracket e
rbracket \sigma = F)}{\langle extbf{while } e ext{ do } c, \sigma
angle o \sigma}$$

$$(\llbracket e \rrbracket \sigma = T)$$
 (while e do c , σ) \rightarrow $\langle c$; while e do c , σ)

$$\frac{\langle \textit{c}, [\sigma|\textit{v}: \llbracket\textit{e}\rrbracket_{\sigma}]\rangle \rightarrow \sigma'}{\langle \mathsf{newvar} \; \textit{v} := \textit{e} \; \mathsf{in} \; \textit{c}, \sigma\rangle \rightarrow [\sigma'|\textit{v}: \sigma\textit{v}]}$$

$$\frac{\langle \boldsymbol{c}, [\boldsymbol{\sigma} | \boldsymbol{v} : [\![\boldsymbol{e}]\!]_{\boldsymbol{\sigma}}] \rangle \rightarrow \langle \boldsymbol{c}', \boldsymbol{\sigma}' \rangle}{\langle \mathbf{newvar} \ \boldsymbol{v} := \boldsymbol{e} \ \mathbf{in} \ \boldsymbol{c}, \boldsymbol{\sigma} \rangle \rightarrow \langle \mathbf{newvar} \ \boldsymbol{v} := \boldsymbol{\sigma}' \boldsymbol{v} \ \mathbf{in} \ \boldsymbol{c}', [\boldsymbol{\sigma}' | \boldsymbol{v} : \boldsymbol{\sigma} \boldsymbol{v}] \rangle}$$

Determinismo y continuación

Determinismo: \rightarrow define una función: ninguna configuración no terminal puede mover (en un sólo paso) hacia más de una configuración

Continuación: ninguna configuración no terminal puede mover hacia menos de una configuración (no se traba).

Ejecución

Por *ejecución* entendemos una secuencia $c_0 \rightarrow c_1 \rightarrow c_2 \rightarrow ...$ maximal, esto es, que no puede prolongarse más de lo que está.

Dicha ejecución es infinita o termina en una configuración terminal σ .

Si la ejecución es infinita decimos que c_0 diverge y escribimos $c_0 \uparrow$.

$$\{\!\!\{\boldsymbol{c}\}\!\!\}\boldsymbol{\sigma} = \left\{ \begin{array}{ll} \bot & \text{si } \langle \boldsymbol{c}, \boldsymbol{\sigma} \rangle \uparrow \\ \boldsymbol{\sigma}' & \text{si existe } \boldsymbol{\sigma}' \text{ tal que } \langle \boldsymbol{c}, \boldsymbol{\sigma} \rangle \rightarrow^* \boldsymbol{\sigma}' \end{array} \right.$$

Corrección de la semántica operacional

Lema 1

- **1** Si $\langle c_0, \sigma \rangle \to^* \sigma'$, entonces $\langle c_0; c_1, \sigma \rangle \to^* \langle c_1, \sigma' \rangle$
- 2 Si $\langle c, [\sigma | v : [e] \sigma] \rangle \rightarrow^* \sigma'$, entonces

$$\langle \mathbf{newvar} \ \mathbf{v} := \mathbf{e} \ \mathbf{in} \ \mathbf{c}, \sigma \rangle \rightarrow^* [\sigma' | \mathbf{v} : \sigma \mathbf{v}].$$

③ Si $\langle c, [\sigma | v : \llbracket e \rrbracket \sigma] \rangle$ →* $\langle c', \sigma' \rangle$, entonces

$$\langle \mathbf{newvar} \ \mathbf{v} := \mathbf{e} \ \mathbf{in} \ \mathbf{c}, \sigma \rangle \to^* \left\langle \mathbf{newvar} \ \mathbf{v} := \sigma' \mathbf{x} \ \mathbf{in} \ \mathbf{c}', [\sigma' | \mathbf{v} : \sigma \mathbf{v}] \right\rangle$$

Corrección de la semántica operacional

Lema 2

Lema 3
$$\llbracket c \rrbracket \sigma = \sigma' \Longrightarrow \langle c, \sigma \rangle \to^* \sigma'$$

Teorema Para todo comando c se tiene $\{c\} = [c]$.

Configuraciones terminales:

$$\Gamma_t = \Sigma \cup \{abort\} \times \Sigma$$

$$\overline{\langle \mathsf{fail}, \sigma \rangle o \langle \mathsf{abort}, \sigma \rangle}$$

$$\frac{\langle \textit{c}_0, \sigma \rangle \rightarrow \langle \textit{abort}, \sigma' \rangle}{\langle \textit{c}_0; \textit{c}_1, \sigma \rangle \rightarrow \langle \textit{abort}, \sigma' \rangle}$$

$$\frac{\langle \textit{c}_0, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'}{\langle \text{catchin } \textit{c}_0 \text{ with } \textit{c}_1, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'}$$

$$\frac{\langle c_0,\sigma\rangle \to \langle \mathbf{abort},\sigma'\rangle}{\langle \mathbf{catchin}\ c_0\ \mathbf{with}\ c_1,\sigma\rangle \to \langle c_1,\sigma'\rangle}$$

$$\frac{\langle \textit{c}_0, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'}{\langle \text{catchin } \textit{c}_0 \text{ with } \textit{c}_1, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'}$$

$$\frac{\langle c_0,\sigma\rangle \to \langle \mathsf{abort},\sigma'\rangle}{\langle \mathsf{catchin}\ c_0\ \mathsf{with}\ c_1,\sigma\rangle \to \langle c_1,\sigma'\rangle}$$

$$\frac{\langle \textit{c}_0, \sigma \rangle \rightarrow \left\langle \textit{c}_0', \sigma' \right\rangle}{\langle \text{catchin } \textit{c}_0 \text{ with } \textit{c}_1, \sigma \rangle \rightarrow \left\langle \text{catchin } \textit{c}_0' \text{ with } \textit{c}_1, \sigma' \right\rangle}$$

$$\frac{\langle \textit{c}, [\sigma|\textit{v}: \llbracket\textit{e}\rrbracket\sigma\rangle \rightarrow \langle \textit{abort}, \sigma'\rangle}{\langle \textit{newvar }\textit{v}:=\textit{e in }\textit{c}, \sigma\rangle \rightarrow \langle \textit{abort}, [\sigma'|\textit{v}:\sigma\textit{v}]\rangle}$$

El if y el while habían sido definidos con suficiente generalidad para que no requieran revisión.

Corrección de la semántica operacional de las fallas

La relación \rightarrow sigue siendo una función en el lenguaje con fallas, toda configuración γ tiene una única ejecución que puede ser infinita (γ diverge) o terminar en una configuración terminal que puede ser de la forma σ o $\langle {\bf abort}, \sigma \rangle$.

Se puede definir:

y obtendremos de manera similar a LIS que para todo comando c se tiene $\{c\} = [c]$.