Living Documentation

# **Table of Contents**

Sommaire	. 1							
Fonctionnalités	. 2							
Pilotage automatique des tondeuses.	. 2							
Scénario: Prenons le cas de deux tondeuses et vérifions leur position finale après exécution								
des instructions								

# Sommaire

Scénarios			Étapes							Fonctionnalité s: 1		
Succès	Échecs	Total	Succès	Échecs	Ignoré s	En cours	Non implém entés	Manqua nts	Total	Durée	Status	
Pilotage automatique des tondeuses.												
1	0	1	6	0	0	0	0	0	6	163ms	passed	
Total												
1	0	1	6	0	0	0	0	0	6	163ms		

### **Fonctionnalités**

### Pilotage automatique des tondeuses.



Le système de coordonnées utilisé ainsi que l'ensemble des instructions sont définis en introduction.

Scénario: Prenons le cas de deux tondeuses et vérifions leur position finale après exécution des instructions.

#### Etant donné

une pelouse de largeur 6 et de hauteur 6 🕯 (101ms)

#### Et

une tondeuse 1 intialement en position 1, 2, N qui doit exécuter les instructions GAGAGAGAA  $\stackrel{\bullet}{\bullet}$  (011ms)

#### Et

une tondeuse 2 intialement en position 3, 3, E qui doit exécuter les instructions  $AADAADADA \stackrel{\bullet}{\blacksquare} (000ms)$ 

#### Quand

les instructions sont exécutées de (006ms)

#### Alors

la position finale de la tondeuse 1 doit être 1 3 N **d** (042ms)

#### Et

la position finale de la tondeuse 2 doit être 5 1 E 🏚 (000ms)