# MAT02034 - Métodos bayesianos para análise de dados

Introdução ao raciocínio bayesiano

Rodrigo Citton P. dos Reis citton.padilha@ufrgs.br

Universidade Federal do Rio Grande do Sul Instituto de Matemática e Estatística Departamento de Estatística

Porto Alegre, 2022



Introdução

# Introdução

#### Introdução

- Nesta aula, os elementos básicos da abordagem inferencial bayesiana são introduzidos por meio do problema básico de aprender sobre uma proporção populacional.
- Antes de coletar os dados, temos crenças sobre o valor da proporção e modelamos nossas crenças em termos de uma distribuição a priori.
- Após a observação dos dados, atualiza-se a crença sobre a proporção calculando a distribuição a posteriori.
- Resumimos esta distribuição de probabilidade para realizar inferências.
- Além disso, pode-se estar interessado em prever os resultados prováveis de uma nova amostra retirada da população.

- Suponha que uma pessoa esteja interessada em aprender sobre os hábitos de sono dos estudantes universitários.
- Ela ouve que os médicos recomendam oito horas de sono para um adulto médio.
- Que proporção de estudantes universitários dormem pelo menos oito horas?
- Aqui pensamos em uma população composta por todos os estudantes universitários e p representa a proporção dessa população que dorme (em uma noite típica durante a semana) pelo menos oito horas.
- Estamos interessados em aprender sobre *p*.

- O valor de p é desconhecido.
- Sob o ponto de vista bayesiano, as crenças de uma pessoa sobre a incerteza de p são representadas por uma distribuição de probabilidade colocada nesse parâmetro.
- Essa distribuição reflete a opinião subjetiva *a priori* da pessoa sobre valores plausíveis de *p*.
- Uma amostra aleatória de estudantes de uma determinada universidade será coletada para aprender sobre essa proporção.
- Mas primeiro o pesquisador faz algumas pesquisas para aprender sobre os hábitos de sono dos estudantes universitários.
  - Esta pesquisa a ajudará na construção de uma distribuição a priori.

- Com base nessa pesquisa, a pessoa que faz o estudo acredita que os estudantes universitários geralmente dormem menos de oito horas e, portanto, p (a proporção que dorme pelo menos oito horas) é provavelmente menor que 0.5.
- Após alguma reflexão, seu melhor palpite para o valor de p é 0.3.
  - Mas é muito plausível que essa proporção possa ser qualquer valor no intervalo de 0 a 0.5.
- ▶ Uma amostra com 27 estudantes é coletada.
  - Destes, 11 registram que dormiram pelo menos oito horas na noite anterior.
- Com base nas informações anteriores e nesses dados observados, o pesquisador está interessado em estimar a proporção p.

- ▶ Denote a densidade a priori para p por g(p).
- Se considerarmos um "sucesso" como dormir pelo menos oito horas e tomarmos uma amostra aleatória com s sucessos e f falhas, então a função de verossimilhança é dada por

$$L(p) \propto p^{s}(1-p)^{f}, \ 0$$

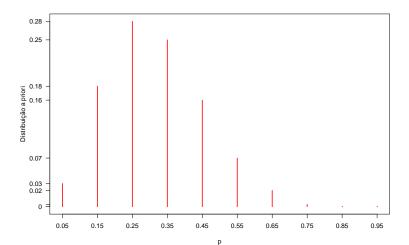
A densidade a posteriori para p, pela regra de Bayes, é obtida, a menos de uma constante de proporcionalidade, multiplicando a densidade a priori pela verossimilhança:

$$g(p|dados) \propto g(p)L(p)$$
.

#### Utilizando uma priori discreta

Uma abordagem simples para avaliar uma distribuição priori para p é escrever uma lista de valores de proporção plausíveis e então atribuir pesos (w) a esses valores.

- p <sub>i</sub>				0.35	0.45	0.55	0.65	0.75	0.85	0.95
$w(p_i)$	1	5.2	8	7.2	4.6	2.1	0.7	0.1	0	0
$g(p_i)$	0.035	0.180	0.277	0.249	0.159	0.073	0.024	0.003	0	0



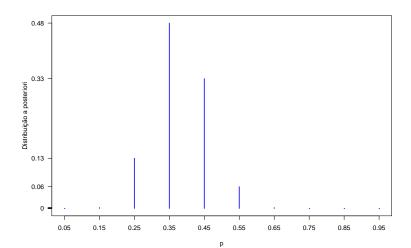
Lembrando que em nosso exemplo, 11 de 27 alunos dormem um número suficiente de horas ( $\hat{p}=0.40$ ), então s=11 e f=16, e a função de verossimilhança<sup>1</sup> é

$$L(p) \propto p^{11}(1-p)^{16}, \ 0$$

 A distribuição a posteriori é obtida, no caso discreto, da seguinte forma

$$g(p_i|dados) = \frac{g(p_i)L(p_i)}{\sum_i g(p_i)L(p_i)}, \ p_i \in \{0.05, 0.15, \dots, 0.95\}.$$

 $<sup>^{1}</sup>$ Note que a verossimilhança é núcleo de uma densidade beta com parâmetros s+1=12 e f+1=17.



Pi	0.25	0.35	0.45	0.55	0.65	0.75
$g(p_i)$	0.277	0.249	0.159	0.073	0.024	0.003
$L(p_i) \times 10^{12}$	2389.573	9803.072	10743.374	3939.035	443.747	9.834
$g(p_i dados)$	0.129	0.477	0.334	0.056	0.002	0.000

- Notamos que a maior parte da probabilidade a posteriori está concentrada nos valores p = 0.35 e p = 0.45.
- ► Se combinarmos as probabilidades para os três valores mais prováveis, podemos dizer que a probabilidade *a posteriori* de que *p* caia no conjunto 0.25, 0.35, 0.45 é igual a 0.940.

- Como a p é um parâmetro contínuo, uma abordagem alternativa é construir uma densidade g(p) no intervalo (0,1) que represente as crenças iniciais do pesquisador.
- Suponha que ele acredite que a proporção tem a mesma probabilidade de ser menor ou maior que p = 0.3.
  - ▶  $Pr(p \le 0.3) = Pr(p \ge 0.3)$ .
- Além disso, ela está 90% confiante de que p é menor que 0.5.
  - $ightharpoonup \Pr(p \le 0.5) = 0.90.$

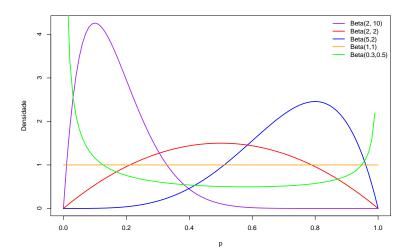
Uma família conveniente de densidades para uma proporção é a beta

$$g(p) = rac{1}{B(a,b)} p^{a-1} (1-p)^{b-1} \ \propto p^{a-1} (1-p)^{b-1}, \ p \in (0,1), a > 0, b > 0,$$

em que  $B(a,b)=\frac{\Gamma(a)\Gamma(b)}{\Gamma(a+b)}$  é a chamada função beta e  $\Gamma(t)=\int_0^\infty u^{t-1}e^{-u}du, t>0$  é a função gama².

Os hiperparâmetros a e b são escolhidos para refletir as crenças a priori do pesquisador sobre p.

$${}^2\Gamma(a)=(a-1)!$$
 se  $a\in\mathbb{N}$ 



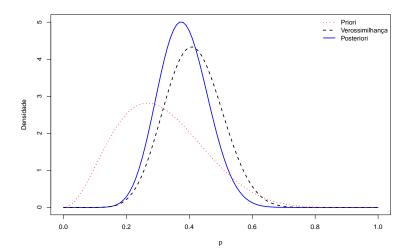
- A média de uma distribuição a priori beta é m = a/(a+b) e a variância a priori é v = m(1-m)/(a+b+1)
  - Na prática é difícil para um pesquisador avaliar os valores de m e v para obter os valores dos parâmetros da beta a e b.
  - É mais fácil obter a e b indiretamente por meio de declarações sobre os percentis da distribuição ( $p_{0.5} = 0.3$  e  $p_{0.9} = 0.5$  corresponde à dist. beta com a = 3.26 e b = 7.19)<sup>3</sup>.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Veja a função beta.select do pacote LearnBayes do R.

Combinando este dist. a priori beta com a função de verossimilhança, temos a dist. a posteriori também é beta<sup>4</sup> com parâmetros a + s e b + f

$$g(p|{\rm dados})=\propto p^{a+s-1}(1-p)^{b+f-1},\ p\in (0,1),$$
 em que  $a+s=3.26+11$  e  $b+f=7.19+16.$ 

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Este é um exemplo de **análise conjugada**, em que as densidades *a priori* e *a posteriori* têm a mesma forma funcional.



- Existem diferentes maneiras de resumir a distribuição beta *a posteriori* para fazer inferências sobre a proporção de dorminhocos p.
- Podemos utilizar a função distribuição acumulad da beta, e a sua inversa, para calcular probabilidades a posteriori e construir estimativas intervalares para p.

- ▶ É provável que a proporção de pessoas com sono pesado seja maior que 0.5?
  - Isso é respondido calculando a probabilidade *a posteriori*  $Pr(p \ge 0.5|dados)$ :

```
## [1] 0.0690226
```

▶ Uma estimativa de intervalo de 90% para *p* é encontrada calculando os percentis 5 e 95 da densidade beta:

```
qbeta(p = c(0.05, 0.95),

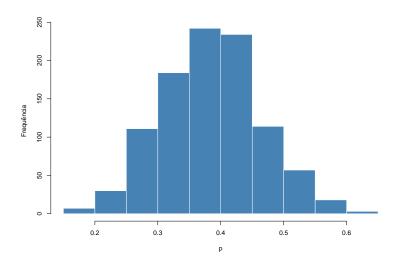
shape1 = a+s, shape2 = b+f)
```

```
## [1] 0.2555267 0.5133608
```

Um intervalo de credibilidade a posteriori de 90% para a proporção é (0.256, 0.513).

- Esses resumos são "exatos" porque são baseados em funções R para a densidade beta a posteriori.
- Um método alternativo de sumarização de uma densidade a posteriori é baseado em simulação.
- Nesse caso, podemos simular um grande número de valores da densidade beta a posteriori e resumir a amostra (saída) simulada.

```
amostra.post \leftarrow rbeta(n = 1000,
shape1 = a+s, shape2 = b+f)
```



▶ A probabilidade de que a proporção seja maior que 0.5 é aproximada (estimada<sup>5</sup> usando a proporção de valores simulados neste intervalo

$$\frac{1}{M} \sum_{j=1}^{M} I(p^{(j)} \ge 0.5),$$

em que M é o número de valores simulados,  $p^{(j)}$  é j-ésimo valor simulado da dist. beta  $(j=1,\ldots,M)$  com parâmetros a+s e b+f e  $I(\cdot)$  é **função** indicadora.

► Note que para *M* "grande"

$$\Pr(p \geq 0.5 | \mathsf{dados}) = \mathsf{E}\left[I(p \geq 0.5) | \mathsf{dados}\right] \approx \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} I(p^{(j)} \geq 0.5).$$

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>estimativa estocástica, ou de Monte Carlo.

No R:

```
sum(amostra.post >= 0.5)/1000
```

```
## [1] 0.078
```

► Uma estimativa de intervalo de 90% pode ser estimada pelos 5º e 95º quantis amostrais da amostra simulada:

```
quantile(x = amostra.post, probs = c(0.05, 0.95))
```

```
## 5% 95%
## 0.2603226 0.5167994
```

- Observe que esses resumos da densidade a posteriori para p baseados em simulação são aproximadamente iguais aos valores exatos baseados em cálculos da distribuição beta.
- A aproximação melhora conforme aumentamos o número de valores simulados M.

## Predição

- Nós nos concentramos em aprender sobre a proporção populacional de pessoas com sono pesado *p*.
- Suponha que nosso pesquisador também esteja interessado em **prever** o número de dorminhocos  $\tilde{y}$  em uma amostra futura de m=20 alunos.

#### Preditiva a posteriori

- Depois de observarmos os dados e obtermos a distribuição a posteriori dos parâmetros, podemos agora usar a distribuição a posteriori para gerar dados futuros do modelo.
- Em outras palavras, dada a distribuição a posteriori dos parâmetros do modelo, a \structure{distribuição preditiva a posteriori nos dá uma indicação de como os dados futuros podem parecer, condicional aos dados (y) e o modelo (L(p)) e g(p).

▶ Uma vez que temos a distribuição posteriori  $g(p|dados, podemos derivar as previsões <math>(\tilde{y})$  com base nessa distribuição:

$$f(\tilde{y}|y) = \int f(\tilde{y}, p|y)dp = \int f(\tilde{y}|p, y)g(p|y)dp.$$

Assumindo que as observações passadas e futuras são condicionalmente independentes, dado p, ou seja,  $f(\tilde{y}|p,y) = f(\tilde{y}|p)$ , nós podemos escrever:

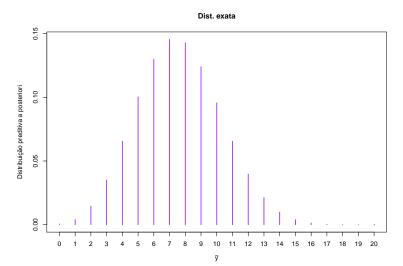
$$f(\tilde{y}|y) = \int f(\tilde{y}|p)g(p|y)dp. \tag{1}$$

- Na equação (1), estamos condicionando ỹ apenas em y, não condicionamos o que não conhecemos (p); integramos os parâmetros desconhecidos.
- Considerando o modelo anterior (priori beta), e um modelo adequado para  $f(\tilde{y}|p)$  a distribuição binomial, de parâmetros m=20 (ensaios/entrevistados) e p (probabilidade de ter sono "pesado").
  - Neste caso, podemos integrar analiticamente a equação (1) e obter uma expressão de forma fechada para a densidade preditiva,

$$f(\tilde{y}|y) = {m \choose \tilde{y}} \frac{B(a+s+\tilde{y},b+f+m-\tilde{y})}{B(a+s,b+f)}, \tilde{y} = 0,\ldots,m,$$
 (2)

em que B(a,b) é a função beta.

► A distribuição em (2) é conhecida como beta-binomial.



Uma maneira conveniente de calcular uma densidade preditiva para qualquer distribuição a priori é por simulação. Note que (1) pode ser aproximada por uma média amostral

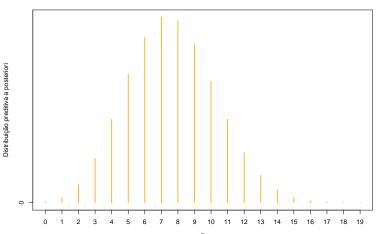
$$f(\tilde{y}|y) = \int f(\tilde{y}|p)g(p|y)dp = \mathsf{E}\left[f(\tilde{y}|p)|y\right] \approx \frac{1}{M} \sum_{j}^{M} f(\tilde{y}|p^{(j)}).$$

Para obter  $\tilde{y}$ , primeiro simulamos, digamos,  $p^{(j)}$  a partir de g(p|y), e então simulamos  $\tilde{y}$  a partir da distribuição binomial  $f(\tilde{y}|p^{(j)})$ .

```
M <- 1000000

p <- rbeta(n = M, shape1 = a + s, shape2 = b + f)
ytilde.sim <- rbinom(n = M, size = m, prob = p)</pre>
```

#### Aproximação Monte Carlo



#### Próxima aula

- ► Modelos de parâmetro único;
- ► Modelos de múltiplos parâmetros.

#### Por hoje é só!

#### Sejam tod@s bem-vind@s!

