## 1、es 如何进行分页搜索的语法

关键字 size、from

size:每页大小 from:分页开始位置

```
1 GET /_search?size=10 //查出前十条
2 GET /_search?size=10&from=0 //从第 0 条开始,查出size为 10 的分页数据
3 GET /_search?size=10&from=20 //从第 20 页开始,查出 size 为10的分页数据
```

## 2、什么是 deep paging 问题? 为什么会产生这个问题,它的底层原理是什么? deep paging 性能问题,以及原理深度图解

## 1、分页查询原理:

你的请求首先可能是发送到一个不包含这个index 的shard 的 node 上去,这个 node 就是一个 coordinate node,那么多个 coordinate node 就会将搜索请求转发到一index 的三个 shard 所在的 node 上面去。

比如说 我们刚才说的那个情况下,要搜索 60000 条数据数据中的 1000 页,实际上每个 shard 都要将内部的 20000 条数据中的第 10001~10010 条数据拿出来,不是才10条 是 10010 条数据。 3个shard 每个 shard 都要返回 10010 条数据给 coordinate node, coordinate node 会将收到的总共 30030条数据给 coordinate node, coordinate node 会将收到的 30030条数据,然后再这些数据中按照 \_score, 相关度分数,然后去到排位 10001~10010条数据,其实就是我们要的结果。。

## 2、带来的性能问题

搜索的过深的时候,就需要在 coordinate node 上保存大量的数据,还要进行大量的数据的排序,再取出对应的那一页,所以这个过程,即耗费网络的带宽,耗费内存,还耗费 cpu。所以 deep paging 的性能问题。

