文章编号: 1003-5850(2006)12-0044-03

# 一种3D 草图设计的实现和研究

# Implementation and Research of 3D Sketching Design

(上海交通大学汉芯科技有限公司 上海 200030)

【摘 要】基于自由手绘的 3D 草图工具极大地简化了设计。对这种草图进行直接模型创建是计算机图形学的一 个重要研究方向。实现了一个简单的3D物体的创建工具。系统实现基于Teddy,在此基础之上,在一些地方的 算法作了多种尝试和优化。

【关键词】自由手绘. 3D 草图. 优化设计

中图分类号: TP391.72

文献标识码: A

ABSTRACT 3D Freeform sketching greatly simplifies the process of design Modeling directly on sketch is an important in computer graphics This paper implements an easy-handling tool of 3D objects construction. It's based on Teddy and did some noticeable improvement

**KEYWORDS** Freeform based system, 3D sketching, optim ize design

# 模型建立的实现

系统参考了Teddy 中的算法原型。实现过程中、发 现了很多需要商榷的地方。同时,在具体的步骤上,对 一些算法作了比较和分析, 有的还作了改动。

整个过程可分为以下几个阶段:

采集用户输入作为侧面轮廓, 用离散的点来代 替轮廓, 然后连接这些点, 得到的多边形将是最终生成 的三维多边形表面的侧面轮廓。

找到其中的骨架。

根据骨架点的周边情况完成膨胀。

### 1.1 轮廓取点

# 1.1.1 算法介绍

首先接受一条没有自交叉的闭合曲线作为基础轮 愈。这里, 把整个轮廓取点的工作分为几个步骤:

首先把用户输入的二维曲线用一些离散点来代 替。

用直线把相邻点连接起来, 把最后一个点与第 一个点连接起来,强制闭合。

### 1.1.2 算法研究

用离散点形成的多边形最大程度地拟合外轮廓。 在此有三种可选方案:

根据一定长度取点。设置最短长度, 每到一个点 与上一个点之间的距离超过这个长度,则记录这个点。 此方案便于控制精度,同时去掉输入时的"噪音",即因 抖动而造成的参差不齐。缺点是对于轮廓精细和粗略

的地方采集精度是相同的,造成了浪费。

根据时间片取点。设置一个时间片,每隔一段时 间取一个点。由于用户在画精细部分时必然比画粗略 部分时用时长,这样在精细部分采点多,粗略时采点 少, 精度根据轮廓精细程度而变, 更好描述轮廓的同时 还节约资源。缺点是由于用户输入速度的不同。时间片 难以把握: 再者, 这样的采集方法不能去除"噪音"。

根据鼠标速度取点。这是结合前两个因素考虑 的方法。鼠标速度小的时候取点密集, 而鼠标速度快的 时候取点稀疏。这个方案的优点跟时间片的方法是相 同的。并且更加合理。但仍然不能去除输入当中的"噪 音"。

综合比较后, 笔者选择了第一种采集方法。因为它 能"去噪",而且便于膨胀。

## 1.2 寻找骨架

# 1.2.1 Constrained Delaunay Triangulation

Constrained Delaunay Triangulation (CDT) 算法 是一种对多边形三角化的算法。对一个多边形的CDT 就是把这个多边形退化成为一个个三角形。 其中跟任 何一个三角形任意两顶点连接的原多边形的顶点,都 不能出现在这个三角形的外接圆中。

然后对边和三角形分类。轮廓点称为外点,轮廓边 称为外边; 剩下的边称为内边。对于有两条外边的三角 形, 称为T 三角形, 有一条外边的三角形称为S 三角 形. 没有外边的三角形称为」三角形。

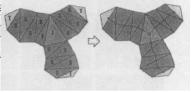
<sup>\* 2006-06-07</sup> 收到, 2006-10-10 改回

<sup>\*\*</sup>王 鹤, 男, 1982年生, 2005年毕业于浙江大学, 研究方向: 软件工程。

## 1.2.2 找到基本骨架

多边形被CDT 化之后,开始寻找骨架。遍历三角

形, 在T 三角形中连接 内边中点和其相对顶 点: 在 S 三角形中, 连 接两条内边中点: 在J 三角形中,是锐角三角



形,则连接三条边的中 图1 左边:CDT 化之后 点到它的外心, 否则,

右边: 找到骨架

则连接最长边的中点到其他各边的中点, 连接完毕后, 基本的骨架就出现了,如图1所示。

#### 1.3 剪枝

膨胀前, 把不重要的末端骨架支剪除掉:

设X 是T 三角形。以X 的内边作直径在同侧作半 圆。检查是否有X的顶点在半圆外。有,则停止剪枝; 没有,则删除这条内边,把X 和其内边另一侧的三角形 合并。

如果新合并的三角形是一个 S 三角形. 则 X 拥有 三条外边和一条内边。按上述方法作半圆。检查是否 有X 的顶点在这个半圆外。有则停止, 否则继续这样的

过程。直到新合并的三角形是一个 J 三角形。

如果 X 有顶点落在半圆外,则 以此时的内边中点为中心, 分别连 接X 的各个其他顶点, 形成像扇子 一样的形状: 如果新合并的三角形 是一个」三角形, 那么就以这个三 角形的外心为中心连接 X 的各个 其他顶点, 也形成一个像扇子一样 的形状。

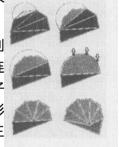


图2 剪枝过程

对每一个 T 三角形进行同样 的处理过程。效果如图2所示。再 № 对骨架和其周边进行一次三角化。 整个过程如图3所示。

#### 图 3 从输入到剪 枝完成

### 1.3.1 算法研究

Teddy 剪枝算法是遇到J 三角形,则用三角形的 外心连接X 各顶点。而实现中发现如果这J 三角形为 钝角三角形,则取点会造成骨架点在这种三角形中过 于密集,并使对应外心膨胀高度不够。所以本系统多加 了一次判断: 如果这个」三角形为锐角三角形, 则算法 不变; 否则, 则用最长边的中点来代替三角形的外心。

### 1.4 膨胀

#### 1.4.1 算法介绍

每个骨架点的周围各点, 称作周边点, 根据骨架点

与其周边点的平均距离在Z轴方向上抬起这个骨架 点, 同时在对称的另一边也是如此, 新的两个点称为膨

胀点。这样, 骨架就从二维初步变 成了三维的了,如图4所示。

## 1.4.2 算法研究

Teddy 描述的膨胀算法,效果 图 4 膨胀算法 并不好。这一点,也在多篇其他论

文中得到了印证。这个算法会在轮廓比较空的区域, 膨 胀陡然增高。

所以本系统加了一个调整算法。在第一次膨胀之 后, 再次把每个骨架点的膨胀点的高度与其父节点与 子节点的平均值作一个比较。给定一个最大差值,如果 高度与平均值的差值大于这个最大差值, 就要进行一 些" 截长补短"的工作。这样有所改观,但还不能完全达 到平滑的效果。

## 1.5 缝合表面

#### 1.5.1 算法介绍

对每一个骨架点选其中一个膨胀点, 然后用四分 之一椭圆弧线来连接这个膨胀点与其骨架点的每个周 边点。再对相邻的两条弧线之间进行"缝合"。然后把 这些表面映射到另一边,就是一个

完整的多边形表面了。

效果如图 5 所示。

#### 1.5.2 算法研究

图 5 缝合表面

对干这些四分之一椭圆弧线,

尝试过三种实现:

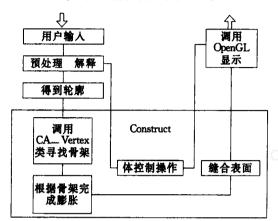
按照长度取点。设定最小长度。当计算到弧线 上的某一点跟前一点的距离到达这个长度, 就采集该 点。此方案使弧线上点的分布均匀, 很好的拟合弧线: 缺点是, 弧度大的地方, 在平面方向上就会显得点采集 很密集,造成浪费;算法的开销也很大;且不同长度的 边点采集数量不同, 会给缝合带来不便。

按照角度取点。设定一个最大角度。对于每一 个椭圆弧线, 其中心点就是对应的骨架点, 每当找到一 个点, 与中心点连线与前一个被采集点与中心点的连 线之间的夹角达到这个角度, 就采集该点。这样, 弧线 上点分布相对均匀; 缺点是如果弧线本身长度很长, 则 不能很好的拟合。

按照固定数量取点。设定一个固定数量,在XY 平面上平均取值。对于每一条弧线, 对其在XY 平面上 的投影平均分成所设的数量来取点, 再取相对应的弧 线上的点。这样一来精度可以自己控制,并且在算法上 的开销也不大。缺点是对于长的弧线只能用增加精度 的办法来拟合, 同时在短一些的弧线上就造成了采点 过于密集。本系统在分别比较了效果之后最后选择了 第三种。

# 2 系统实现

系统在W in NT 环境下,用OpenGL 作为三维引擎,C++ 实现。系统流程图如图 6 所示:



#### 2.1 使用说明

用户在"画布"上任意画一条没有自交叉的闭合曲线。系统会自动根据用户所画轮廓来建造三维模型如图7。

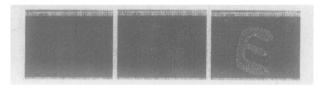


图7 创建物体过程

用户也可以通过按住右键来看从不同角度来模型 如图 &



图8 旋转 系统也提供了移动与放大缩小的功能如图9。



图9 移动与放大缩小

利用现有简单的功能, 只要发挥创意, 也能做出一些简单但是有趣的模型。下面是一些用以实现系统创建的物体如图 10 所示。

# 3 工作展望

本系统还远没有达到一个可用的完备的系统。今

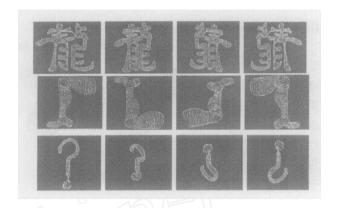


图 10 一些用"黑熊"生成的形体 后还有很多值得继续研究的地方:

对多物体的支持。这样就要研究多个物体之间的空间关系,才能有机地将它们组合起来。组合之中还可以加入布尔运算等操作。

目前的膨胀算法主要是针对圆形膨胀的物体。 要画出棱角分明的物体,就要在创建模型之初选择以 什么样的方式来建造模型。这种选择方式要以定义手 势的方式来解决。

增加对已有模型的修改操作。

#### 参考文献

- [1] T Igarashi, S Matsuoka, H Tanaka Teddy: A Sketching Interface for 3D Freeform Design. S IGGRA PH, 1999.
- [2] Lip son H. Computer A ided 3D Sketching for conceptual design [D] Israel, Haifa: The Israel Institute of Technology, 1998: 37-47.
- [3] Hiroaki N ISH NO, Hideyuki TA KA G I, Sato SA GA, et al A Virtual Modeling System for Intuitive 3D Shape Conceptualization, 2002
- [4] Thomas F Stahovich, Randall Davis, Howard Shrobe Turning Sketches intoWorking Geometry. A SM E Design Theory and Methodology 1995, 603-611.
- [5] 潘云鹤, 董金祥, 陈德人. 计算机图形学——原理、方法及应用(修订版). 北京: 高等教育出版社, 2003.
- [6] Naya F, Conesa J, Contero M, et al Smart Sketch System for 3D Reconstruction Based Modeling Lecture Notes in Computer Science (ISSN: 0302-9743). 2003, 2 733: 58-68.
- [7] Zeleznik R, Herndon, K, Hughes J. SKETCH: An Interface for Sketching 3D Scenes, Proc of ACM SIGGRA PH'96, 1996: 163-170.
- [8] H L ip son, M Shpitalni-A new interface for conceptual design based on object reconstruction form a single freehand sketch Annals of the C IR P, 1995 (441): 133-136.