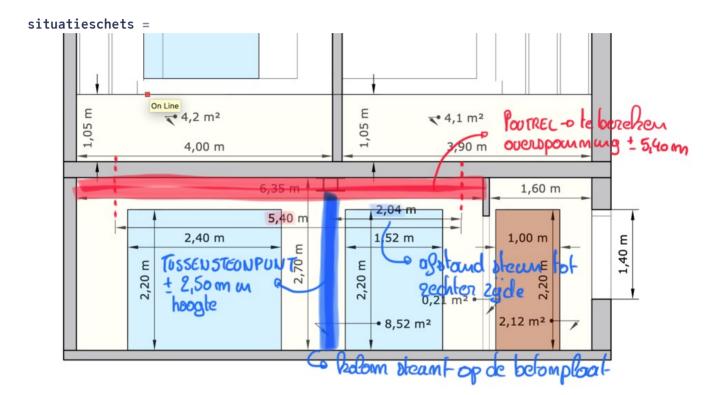
# Berekening Kolom 3 - SHS 140/5

Berekening van **Kolom 3**, de kolom die de liggers **Profiel 1**, **Profiel 2** en **Profiel 5** ondersteunt en staat voor de beglazing aan de achterijzde van de woning.



# **Berekening Kolom 3**

#### Berekening Kolom 3 - SHS 140/5

Conclussie

Doorsnedecontrole: UGT

Stabiliteitscontrole: UGT

Vervormingen:GGT

Geometrie en materiaal

Belastingen

Berekening

Geometrische imperfectie kolom

Initiële scheefstand

Initiële vooruitbuiging

Belastingschema

Interne krachtswerking

Spanningsverdeling in de doorsnede

Classificatie van de doorsnede

Controle

Uiterste grenstoestanden :UGT

Doorsnede controle

Stabiliteit controle

Bruikbaarheidsgrenstoestanden: GGT

Horizontale verplaatsing

#### Achterliggende berekeningen

Dependencies en hulpfuncties

Belastingsschema's

Schema 1. Ingeklemde kolom die bovenaan vast gehouden wordt - Initiële vervorming

Bepalen N(t), V(t) en M(t)

Bepalen α(t) en v(t)

Toepassen kinematische randvoorwaarde

Schema 2. Ingeklemde kolom die bovenaan vast gehouden wordt - Initiële vooruitbuiging

Bepalen N(t), V(t) en M(t)

Bepalen α(t) en v(t)

Toepassen kinematische randvoorwaarde

# Conclussie

Een controle van de draagkracht van de kolom is uitgevoerd, dit zowel in **GGT** als **UGT**. Onderstaande controles zijn uitgevoerd.

#### Controles in GGT

---- Controle der vervormingen - zie de controles onder het hoofdstuk Controle

#### Controles in **UGT**

---- Doorsnede- en stabiliteitscontrole - zie de controles onder het hoofdstuk Controle

Algemeen (conservatief):

• Elastische toetsing aan de hand van het vloeicriterium van Maxwell-Huber-Hencky-von Mises, met  $\sigma_{x,Ed}$  de spanning in de lengterichting,  $\sigma_{z,Ed}$  de spanning in de dwarsrichting en  $\tau_{Ed}$  de schuifspanning in een punt, maar controle op basis van weerstanden en interactie tussen  $N_{Rd}$ ,  $V_{Rd}$  en  $M_{Rd}$  geniet voorkeur.

$$\left(rac{\sigma_{x,Ed}}{f_y/\gamma_{M0}}
ight)^2 + \left(rac{\sigma_{z,Ed}}{f_y/\gamma_{M0}}
ight)^2 - \left(rac{\sigma_{x,Ed}}{f_y/\gamma_{M0}}
ight) \left(rac{\sigma_{z,Ed}}{f_y/\gamma_{M0}}
ight) + 3 \left(rac{ au_{Ed}}{f_y/\gamma_{M0}}
ight) \leq 1$$

• **Conservatieve benadering** door het **lineair optellen** verhouding rekenwaarden belastingseffecten en hun weerstand kan ook.

$$rac{N_{Ed}}{N_{Rd}} + rac{M_{y,Ed}}{M_{y,Rd}} + rac{M_{z,Ed}}{M_{z,Rd}} <= 1$$

Een **controle op basis van weerstanden** en met interactie tussen  $N_{Rd}$ ,  $V_{Rd}$  en  $M_{Rd}$  is beschouwd in onderhavige rekennota.

## Doorsnedecontrole : UGT

Axiale druk

$$ext{UC} = rac{N_{Ed}}{N_{c,Rd}} = rac{328.1}{628.2} = 0.52 
ightarrow 0.52$$

**Buigend** moment

$$ext{UC} = rac{M_{Ed}}{M_{N,Rd}} = rac{3.1}{19.9} = 0.16 
ightarrow 0.16$$

Dwarskracht

$$ext{UC} = rac{V_{Ed}}{V_{c,Rd}} = rac{3.1}{314.2} = 0.01 
ightarrow ext{OK}$$

$$ext{UC} = rac{V_{Ed}}{V_{c,Rd}} = rac{3.1}{314.2} = 0.01 
ightarrow ext{OK}$$

## Stabiliteitscontrole: UGT

Knikstabiliteit (Axiale druk)

$$ext{UC} = rac{N_{Ed}}{N_{b,Rd}} = rac{328.1}{364.3} = 0.9 
ightarrow 0.8$$

Kipstabiliteit (Buigend moment)

$$ext{UC} = rac{M_{Ed}}{M_{b.Rd}} = rac{3.1}{31.7} = 0.1 
ightarrow 0.1$$

$$\text{Gecombineerd effect} \quad \text{UC} = \frac{N_{Ed}}{N_{b,Rd}} + \frac{\mu_y \ C_{my} \ \chi_{LT}}{\left(1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}\right) C_{yy}} \cdot \frac{M_{Ed}}{M_{b,Rd}} = \frac{10940.2}{11539.9} = 0.95 \rightarrow_{\text{OK}}$$

# Vervormingen: GGT

Uitzicht (9)

$$ext{UC} = rac{v_{max}}{h_1 \ / \ 250} = rac{1.2}{11.6} = 0.1 
ightarrow$$
ok

# Geometrie en materiaal

De geometrie is af te lezen op de situatieschets.

```
geom = (L = 2.9)

• geom = (
• L = 2.9, # m - verdiepingshoogte = 2.7m - 0.22 voor het profiel + 0.38cm uitgr.
• )
```

Profieldoorsnede

```
kolom =
  (naam = "SHS 140/5", kwaliteit = "S235", beschrijving = "Kolom 3", knikkromme = :a)

    kolom = (
        naam = "SHS 140/5",
        kwaliteit = "S235",
        beschrijving = "Kolom 3",
        knikkromme = :a
    )
```

	name	G	b	t	Α	Av	I	Wel
1	"SHS 100/10"	27.4	100	10.0	3493	1746	4.621	92.42
2	"SHS 120/5"	17.8	120	5.0	2273	1137	4.977	82.95
3	"SHS 120/6.3"	22.2	120	6.3	2823	1411	6.029	100.5
4	"SHS 120/8"	27.6	120	8.0	3515	1758	7.263	121.1
5	"SHS 140/5"	21.0	140	5.0	2673	1337	8.075	115.4
6	"SHS 120/10"	33.7	120	10.0	4293	2146	8.521	142.0
7	"SHS 120/12.5"	40.9	120	12.5	5207	2604	9.818	163.6
8	"SHS 140/6.3"	26.1	140	6.3	3327	1663	9.839	140.6
9	"SHS 150/5"	22.6	150	5.0	2873	1437	10.02	133.6
10	"SHS 140/8"	32.6	140	8.0	4155	2078	11.95	170.7

Haal de eigenschappen op van het gekozen profiel

eig =
DataFrameRow (16 columns)

	name	b	t	ro	ri	G	Р	Α	Av	I	Wel
	String	Int64	Int64	Float64	Int64	Int64	Float64	Int64	Int64	Float64	Float64
1	SHS 140/5	140	5	7.5	5	21	0.547	2673	1337	8.075	115.4

Nominale waarde volgen NBN EN 1993-1-1 §3.2

$$f_yk = 235$$

• f\_yk = parse(Int64, kolom[:kwaliteit][2:end])

Rekenwaarden van materiaaleigenschappen volgens NBN EN 1991-1-1 §3.2.6

E = 210000

•  $E = 210\_000 \# MPa$ 

G = 80769.23076923077

• G = E / (2 \* (1 + v)) # MPa

 $\nu = 0.3$ 

• ν = 0.3 # Coëfficiënt van Poisson in het elastisch gebied

 $z_{max} = 0.07$ 

• z\_max = +(eig.b / 1000) / 2 # m - Halve hoogte, van neutrale lijn tot uiterste vezel

# Belastingen

Overzicht van de aangrijpende belastingen

gevallen =		naam	waarde	beschrijving
	1	"GGT_F"	196.122	"Afdracht profiel 5 - lasten GGT Frequ
	2	"GGT_K"	234.511	"Afdracht profiel 5 - lasten GGT Karak
	3	"UGT"	328.105	"Afdracht profiel 5 - lasten UGT"

combinaties =		check	naam	formule	uitkomst
	1	:GGT	"F"	"GGT_F"	196.122
	2	:GGT_K	"F"	"GGT_K"	234.511
	3	:UGT	"F"	"UGT"	328.105

replacer = r"GGT\_F|GGT\_K|UGT" ⇒ #1

maatgevend = check F

1 :GGT 196.122
2 :GGT\_K 234.511
3 :UGT 328.105

	check	F	L
1	:GGT	196.122	2.9
2	:GGT_K	234.511	2.9
3	:UGT	328.105	2.9

# Berekening

Berekening van de aangrijpende krachtswerking

Controle toepasbaarheid 1ste orderberekening waard  $F_{cr}$  de elastiche kritieke (knik) belasting en  $F_{Ed}$  de rekenwaarde van de belastingen

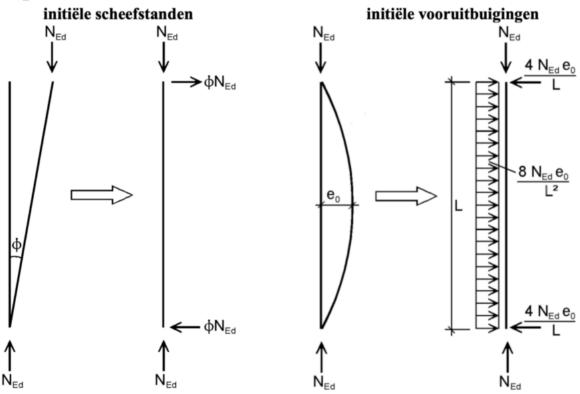
$$lpha_{cr} = rac{F_{cr}}{F_{Ed}} \geq 10 - ext{elastische berekening}$$

$$lpha_{cr} = rac{F_{cr}}{F_{Ed}} \geq 15 - ext{plastische berekening}$$

# Geometrische imperfectie kolom

Gemetrische imperfectie volgen NBN EN 1993-1-1 §5.3.2 is afhankelijk van de knikkromme (bepaald volgens tabel 6.2)

figuur5\_4 =



Duiding van de scheefstand en vooruitbuiging en mogelijke **equivalente krachten** ter vervanging van de geometrische imperfecties

## Initiële scheefstand

Draagt bij tot bijkomende knikgevoeligheid

$$\phi = 1//200$$

```
\phi_0 = 1//200
```

• φ<sub>0</sub> = 1//200 # Basiswaarde van de scheefstand

$$\alpha_h = 1.0$$

•  $\alpha_h = \max(\min(2 / \text{sqrt}(\text{geom}[:L]), 1), 2//3)$  # Reductiefactor voor de hoogte h

$$\alpha_m = 1.0$$

•  $\alpha_m = sqrt(0.5 * (1 + 1 // (m = 1; m)))$  # Reductiefactor meerdere kolommen

# Initiële vooruitbuiging

Ter bepaling van de bijkomende buigingsknik - Bepaling van de verhouding  $e_0/L$  in functie van de knikkromme van de doorsnede, zie onderstaande tabel

$$tabel5_1 =$$

	knikkromme	elastisch	plastisch
1	:a0	1//350	1//300
2	<b>:</b> a	1//300	1//250
3	<b>:</b> b	1//250	1//200
4	:c	1//200	1//150
5	:d	1//150	1//100

$$e_0 = 1//300$$

• e<sub>θ</sub> = tabel5\_1.elastisch[tabel5\_1.knikkromme .== kolom[:knikkromme]] |> first # e\_0

# Belastingschema

Samenstel van de belastingseffecten van enerzijdes de **initiële vervorming** en anderzijds de **intiële vooruitbuiging** 

N =

F

 $\cdot$  N = F

V =

$$-F\phi-rac{4Fe_0}{L}+rac{8Fe_0t}{L^2}$$

 $\cdot V = V1 + V2$ 

$$-rac{FL\phi}{2} + F\phi t + rac{4Fe_0t}{L} - rac{4Fe_0}{L} - rac{4Fe_0t^2}{L^2} + rac{-2FLe_0 + 12Fe_0}{3L}$$

M = M1 + M2

α =

$$rac{-rac{FL\phi t}{2} + rac{F\phi t^2}{2}}{EI} + rac{-rac{2Fe_0 t}{3} + rac{2Fe_0 t^2}{L} - rac{4Fe_0 t^3}{3L^2}}{EI}$$

v =

$$rac{-rac{FL\phi t^2}{4}+rac{F\phi t^3}{6}}{EI}+rac{-rac{2Fe_0t}{3}+rac{2Fe_0t^2}{L}-rac{4Fe_0t^3}{3L^2}}{EI}$$

v = v1 + v2

σ =

$$rac{z\left(-rac{FL\phi}{2}+F\phi t+rac{4Fe_{0}t}{L}-rac{4Fe_{0}}{L}-rac{4Fe_{0}t^{2}}{L^{2}}+rac{-2FLe_{0}+12Fe_{0}}{3L}
ight)}{I}+rac{F}{A}$$

 $\sigma = M * z / I + N / A$ 

# Interne krachtswerking

De interne krachtswerking heeft invloed op de bepaling van de doorsnede, alsook op de verdere stabiliteitscontrole (knik problematiek)

rvw\_compleet =

	check	F	L	phi	e_0	I	Α	EI
1	:GGT	196.122	2.9	1//200	1//300	8.075e-6	0.002673	1695.75
2	:GGT_K	234.511	2.9	1//200	1//300	8.075e-6	0.002673	1695.75
3	:UGT	328.105	2.9	1//200	1//300	8.075e-6	0.002673	1695.75

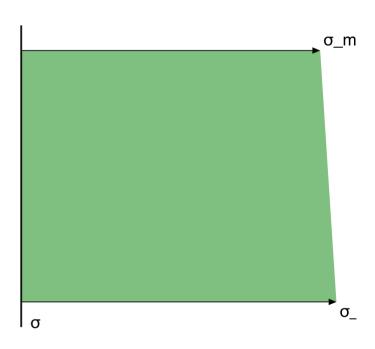
opl =		check	N	V	M	α	V	σ
	1	:GGT	#101	#101	#101	#101	#101	#101
	2	:GGT_K	#101	#101	#101	#101	#101	#101
	3	:UGT	#101	#101	#101	#101	#101	#101

# Spanningsverdeling in de doorsnede

Voor een correcte inschatting van de classificatie van het profiel, moeten we de drukzone van de doorsnede kennen

Kies een locatie voor t:

Kies een grenstoestand: GGT ✔



## Classificatie van de doorsnede

Classificatie volgens doorsnede in categoriën die aangeven hoezeer de **weerstand** en **rotatiecapaciteit** zijn beperkt door de **plooiweerstand**. Voor een **klasse 1** bijvoorbeeld mag er zich een *plastisch scharnier* vormen zonder weerstandsverlies.

classificatie = f(deel onder druk onder beschouwde belastingscombinatie)

Gebasseerd op het spanningsverloop langsheen de kolom (=f(t)) wordt de knikkromme bepaald via Tabel 5.2 in NBN EN 1993-1-1

classificatie (generic function with 1 method)

```
    function classificatie(σ; f_y=235)

       # Berekening α
       \sigma_{pos}, \sigma_{neg} = \sigma(z_{max}), \sigma(z_{min})
       sigma = LinearInterpolation(
            sort([σ_pos, σ_neg]), [1, 0], extrapolation_bc=Line())
       \alpha = \max(\min(\text{sigma}(0), 1), 0) \text{ \# Bepaal } \alpha, \text{ de locatie waar de spanning = 0}
       z_e = 1 - (\sigma_n eg + 2 * \sigma_p os) / (\sigma_n eg + \sigma_p os) * eig.b / 3 # zwaartepunt
       # Bepalen classificatie
       c = eig.b - 2 * (eig.t + eig.ri)
       \varepsilon = sqrt(235 / f_y)
       \Psi = 1 - 1 / \alpha
       bounds =
            \alpha > 0.5?
            [ \# \alpha > 0.5
                 0.0,
                 396 * \epsilon / (13 * \alpha - 1),  # Max waarde klasse 1 - plastisch 456 * \epsilon / (13 * \alpha - 1),  # Max waarde klasse 2 - plastisch
                 42 * ε / (0.67 + 0.33 * ψ) # Max waarde klasse 3 - elastisch
                 0.0,
                 36 * \epsilon / \alpha,
                                                      # Max waarde klasse 1 - plastisch
                                                      # Max waarde klasse 2 - plastisch
                 41.5 * \epsilon / \alpha,
                 62 * \epsilon * (1 - \psi) * sqrt(-\psi) # Max waarde klasse 3 - elastisch
       # Interpoleer waardes
       itp = LinearInterpolation(bounds, 1:4, extrapolation_bc=Line())
       return itp(c/eig.t)
end
```

```
klasse = check klasse

1 :GGT 1.72727
2 :GGT_K 1.72727
3 :UGT 1.72727
```

De kolom **Kolom 3** van het type **SHS 140/5** in staalkwaliteit *S235* is van **klasse 1 en 1 en 1** in respectievelijk **GGT en GGT\_K en UGT**.

```
(naam = "SHS 140/5", kwaliteit = "S235", beschrijving = "Kolom 3", knikkromme = :a)
    kolom
```

# **Controle**

Aftoetsen van de interne krachten en vervormingen

#### Controles

Maak gebruik van enumerate Check met waarde false of true

•  $\gamma_M0$ ,  $\gamma_M1$ ,  $\gamma_M2 = 1.00$ , 1.00, 1.25

# Uiterste grenstoestanden: UGT

Selecteer de abscis t = 0.0

#### Doorsnede controle

UGT =
DataFrameRow (4 columns)

	N	V	М	V	
	#101#10	#101#10	#101#10	#101#10	
1	#101	#101	#101	#101	

#### Axiale druk

Berekening volgens NBN EN 1993-1-1 §6.2.4

 $N_Ed = 328.105$ 

 $N_cRd = 628.155$ 

• N\_cRd = eig.A \* 
$$f_yk / \gamma_M0 / 1000 \# kN$$

UC\_N =

$$ext{UC} = rac{N_{Ed}}{N_{c,Rd}} = rac{328.1}{628.2} = 0.52 
ightarrow ext{OK}$$

• 
$$UC_N = UC(md"\$\dfrac\{N_{Ed}\}\}\{N_{c,Rd}\}\}$$
",  $N_{Ed}$ ,  $N_{cRd}$ )

## **Buigend moment**

Berekening volgens NBN EN 1993-1-1 §6.2.5 mits in acht name van factor  $\rho$  voor combinatie met Dwarskracht volgens NBN EN 1993-1-1 §6.2.8

 $M_Ed = 3.107883472222223$ 

 $M_cRd = 31.678$ 

• M\_cRd = eig.Wpl \* 
$$10^3$$
 \*  $(1 - \rho)$  \* f\_yk /  $\gamma_M0$  /  $10^6$  #  $kNm$ 

 $UC_M =$ 

$$ext{UC} = rac{M_{Ed}}{M_{N~Rd}} = rac{3.1}{19.9} = 0.16 
ightarrow 0$$
k

UC\_M = UC(md"\$\dfrac{M\_{Ed}}{M\_{N,Rd}}\$", M\_Ed, M\_NRd)

Reductie  $M_{Rd}$  bij aanwezigheid van een normaalkracht

#### Toepasbaarheid

Onderstaande uiteenzetting geldt enkel voor profielen van **klasse 1 en 2**, zie *NBN EN 1993-1-1 §6.2.9.2-3* voor doorsneden van klasse 3 en 4. Ook is in onderstaande uitgegaan van één-assige buiging voor een kolom SHS (dus **stijfheid** in de **twee richting gelijk**)

 $M_NyRd = 19.86090842131107$ 

• M\_NyRd = 
$$min(M_cRd * (1 - n) / (1 - 0.5 * a_w), M_cRd) # kNm - y-richting$$

 $M_NzRd = 19.86090842131107$ 

• M\_NzRd = 
$$min(M_cRd * (1 - n) / (1 - 0.5 * a_f), M_cRd) # kNm - z-richting$$

 $M_NRd = 19.86090842131107$ 

```
• M_NRd = min(M_NyRd, M_NzRd) # Weerstand in de zwakke richting
```

 $a_w = 0.47624392068836513$ 

```
- a_w = min((eig.A - 2 * eig.b * eig.t) / eig.A, 0.5) # Gewalst buisprofiel
```

 $a_f = 0.47624392068836513$ 

```
• a_f = min((eig.A - 2 * eig.b * eig.t) / eig.A, 0.5) # Gewalst buisprofiel h=b
```

n = 0.5223312717402553

 $\cdot$  n = N\_Ed / N\_cRd

# Dwarskracht (afschuiving)

Berekening volgens NBN EN 1993-1-1 §6.2.6

#### Toepasbaarheid

Onderstaande formule is enkel van toepassing voor **klasse 1 en 2**, voor de elastiche berekeningsmethode voor  $V_{c,Rd}$  wordt voor het **kritiek punt** in de doorsnede de onderstaande vergelijking getest met S het statisch moment rond het beschouwde punt en t de dikte ervan.

$$rac{ au_{Ed}}{f_y/\Big(\sqrt(3)\gamma_{M0}\Big)} \leq 1.0 ext{ met } au_{Ed} = rac{V_{Ed} \ S}{I \ t}$$

• V\_Ed = abs(UGT.V(t\_)) # kN

 $V_plRd = 314.195$ 

• V\_plRd = eig.Av \* f\_yk / γ\_M0 / 1000 # kN

 $UC_V =$ 

$$ext{UC} = rac{V_{Ed}}{V_{c,Rd}} = rac{3.1}{314.2} = 0.01 
ightarrow ext{OK}$$

$$\rho = 0$$

• 
$$\rho = V_Ed / V_plRd < 0.5 ? 0 : ((2 * V_Ed) / V_plRd - 1)^2$$

## Wringing (torsie)

Berekening volgens NBN EN 1993-1-1 §6.2.7

Geen wringing

Geen wringing (torsie) grijpt aan. De eenheidscontrole (UC) voldoet

 $UC_T =$ 

$$ext{UC} = rac{N_{Ed}}{N_{c,Rd}} + rac{M_{Ed}}{M_{N,Rd}} + rac{V_{Ed}}{V_{c,Rd}} = rac{2.7001086e6}{3.9198117e6} = 0.69 
ightarrow ok$$

## Stabiliteit controle

Controle van de knikstabiliteit volgens NBN EN 1993-1-1 §6.3.1

## Knikstabiliteit bij op druk belaste staven

Volgens NBN EN 1993-1-1 §6.3.1.1

Toepasbaarheid

Onderstaande uiteenzetting geldt enkel voor staven van klasse 1, 2 en 3

 $N_bRd = 364.28774729599945$ 

• N\_bRd = 
$$\chi$$
\_ \* eig.A \* f\_yk /  $\gamma$ \_M1 / 1000 #  $kN$ 

Bepalen reductiefactor voor knik

 $\chi_{-} = 0.579932894422554$ 

• 
$$\chi_{-} = min(1 / (\phi_{-} + sqrt(\phi_{-} ^2 - \lambda_{-} ^2)), 1)$$
 # reductiefactor knikvorm

 $\Phi_{-} = 1.2282765201318644$ 

• 
$$\phi_{-} = 0.5 * (1 + \alpha_{-} * (\lambda_{-} - 0.2) + \lambda_{-} ^{2})$$

 $\lambda_{-} = 1.1236488677664294$ 

λ\_ = sqrt( eig.A \* f\_yk / N\_cr / 1000 ) # rel. slankheid - klasse 1, 2 en 3 doorsneden

 $\alpha_{-} = 0.21$ 

 $N_{cr} = 497.51431816727944$ 

• N\_cr = 
$$\pi$$
 ^ 2 \* ((try eig.Iz catch; eig.I end) \* E \* 10^-3) / L\_cr ^2 #  $kN$  -  $Eulerknik$ 

 $L_{cr} = 5.8$ 

De imperfectiefactor  $\alpha$  is in overeenstemming met de knikkromme volgens Tabel 6.2 in *NBN EN* 1993-1-1. **Knikeffecten** kunnen worden **verwaarloost indien** 

$$ar{\lambda} \leq 0.2 ext{ of } rac{N_{Ed}}{N_{cr}} \leq 0.04$$

# imperfectie = DataFrameRow (5 columns)

	ao	a	b	С	d
	Float64	Float64	Float64	Float64	Float64
1	0.13	0.21	0.34	0.49	0.76



Foldable("Table 6.2 in NBN EN 1993-1-1 §6.3.3",

#### UC\_Nstab =

$$ext{UC} = rac{N_{Ed}}{N_{b,Rd}} = rac{328.1}{364.3} = 0.9 
ightarrow ext{OK}$$

## Kipstabiliteit bij op buiging belaste staven

Volgens NBN EN 1993-1-1 §6.3.2

#### Toepasbaarheid

Onderstaande uiteenzetting geldt enkel voor staven van **klasse 1 en 2** waarbij voor het weerstandsmoment het plastische weerstandsmoment  $W_{pl,y}$  mag gehanteerd worden.

 $M_bRd = 31.678$ 

• M\_bRd = 
$$\chi$$
\_LT \* eig.Wpl \* 10^3 \* f\_yk /  $\gamma$ \_M1 / 10^6 # kNm

Bepalen reductiefactor  $\chi_{LT}$  voor **kip** waarbij  $_{LT}$  staat voor lateral torsional buckling

$$\chi_LT = 1.0$$

• 
$$\chi_LT = min(1 / (\phi_LT + sqrt( \phi_LT ^ 2 - \lambda_LT ^ 2 )), 1.0)$$
 # Reductiefactor kip

 $\phi_{LT} = 0.49458268244981063$ 

• 
$$\phi_LT = 0.5 * (1 + \alpha_LT * (\lambda_LT - 0.2) + \lambda_LT ^ 2)$$

Eenvoudige benadering  $\lambda_{LT}$  volgens NBN EN 1993-1-1 ANB - Bijlage H.

 $\lambda_{LT} = 0.10040293303558566$ 

```
λ_LT = sqrt( (eig.Wpl * f_yk) / M_cr / 1000 ) # relatieve slankheid
```

 $\alpha_LT = 0.21$ 

Berekening  $M_{cr}$  volgens NBN EN 1993-1-1 ANB - Bijlage E.

Dubbelsymmetrische dwarsdoorsnede (§3 Bijlage E)

$$M_{cr} = C_1 rac{\pi^2 E I_z}{\left(k_z L
ight)^2} \Bigg\{ \sqrt{\left[\left(rac{k_z}{k_\omega}
ight)^2 rac{I_\omega}{I_z} + rac{(k_z L)^2 G I_T}{\pi^2 E I_z} + (C_2 z_g)^2
ight]} - C_2 z_g \Bigg\}$$

#### Eenheden eigenschappen

Als brondbestand voor de liggers, werd een overzichtstabel van Areloc Mittal gehanteerd. Als bronbestand voor de kolommen, werd een lijst van <u>eurocodeapplied</u> gehanteerd. Controleer of er geen vergroting van de parameters moet toegepast worden.

```
• #M_cr = eig.Wpl * f_yk / 1000 # kNm - Kritisch moment; SHS niet kip gevoelig
 • M_cr = C_1 * (\pi ^2 * (\text{try eig.Iz catch}; \text{ eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.Iz catch}; \text{ eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.Iz catch}; \text{ eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.Iz catch}; \text{ eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.Iz catch}; \text{ eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.Iz catch}; \text{ eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E * 10^-3)) / (k_z * (\text{try eig.I end}) * E 
               L_steun)^2 * ( sqrt((k_z / k_\omega)^2 * (try eig.Iw * 10^3 catch; 0 end) / (try eig.Iz catch; eig.I end) + (k_z * L_steun) ^2 * G * eig.IT / (\pi^2 * E * (try eig.Iz catch;
                eig.I end) * 10^3 + (C_2 * z_g)^2 - C_2 * z_g
```

#### $L_steun = 2.9$

• L\_steun = geom[:L] # Lengte van de ligger tussen punten met zijdelingse steun

#### $k_z = 0.7$

- # Effectieve lengtefactor k\_z = betrekking tot einddraaiing in het vlak
- 0.5 volledig ingeklemd
- # 0.7 één einde ingeklemd, één zijde vrije
- # 1.0 volledig gebrek aan inklemming
- **k\_z** = 0.7 # Onderaan ingeklemd

#### $k_{\omega} = 1.0$

- # Effectieve lengtefactor  $k_{-}\omega$  = betrekking tot welving van het uiteinde
- # 0.5 volledig ingeklemd
- 0.7 één einde ingeklemd, één zijde vrije
- # 1.0 volledig gebrek aan inklemming
   k\_ω = 1.0 # Kolom kan aan uiteindes niet welven door druk

#### $z_g = 0$

• **z\_g** = 0 # z\_a - z\_s = verschil belastingspunt tot het zwaartepunt

Berekening van de factoren  $C_1$ ,  $C_2$  en  $C_3$  volgens de tabellen Tabel E.1 ANB en Tabel E.2 ANB



```
begin
      UGT_M = UGT.M.(0:0.05:geom[:L])
      UGT_Mmax, UGT_M1, UGT_M2 = maximum(UGT_M), UGT_M[1], UGT_M[end]
      # \( \text{is de verhouding tussen de eindmomenten, M is het max eindmoment } \( \Psi = \text{abs(UGT_M1)} \) > \( \text{abs(UGT_M2)} \) ? \( \text{UGT_M2} \) / \( \text{UGT_M1 : UGT_M1 } \) / \( \text{UGT_M2} \)
      plot(0:0.05:geom[:L], UGT_M, title="Buigend moment [kNm]", legend=false)
end
```

```
\Psi_f = 0
```

```
• Ψ_f = 0 # Voor dubbelsymmetrische doorsneden
```

De verhouding tussen de eindmomenten  $\psi$  is gelijk aan -0.531.

Lees de waardes van  $C_1$ ,  $C_2$  en  $C_3$  af op onderstaande grafieken indien afkomstig uit zuiver eindmomenten of krachten (lijn-/puntbelasting) in de dwarsrichting.

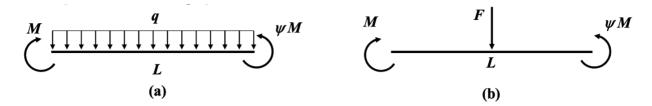
```
• # Indien k_z = 1.0, volledig gebrek aan inklemming
• # Benaderde waarde van C_1 via onderstaande forumule
• # C1 = min(1.77 - 1.04 * \Psi + 0.27 * \Psi^2, 2.60)
```

Foldable("Tabel E.1 volgens NBN EN 1993-1-1 ANB - Belasting door eindmomenten"



Foldable("Tabel E.2 volgens NBN EN 1993-1-1 ANB - Belasting in dwarsrichting",

Indien het momentverloop is ontstaan uit het **gecombineerd effect** van zowel belastingen door **eindmomenten** (inklemming) als door **lijn- en puntbelastingen**, dan worden de figuren *E.*3 *ANB* tot *E.*10 *ANB* gehanteerd.



#### Figuur E.2 ANB: Eindmomenten gecombineerd met een dwarse belasting

Hierbij worden volgende parameters berekend, waarbij M voor het maximale  $\operatorname{\textbf{eindmoment}}$  staat:

$$\mu = \frac{q L^2}{8 M}$$
 (a) of  $\frac{F L}{4 M}$  (b)

 $\mu = 0.3250947587183252$ 

• 
$$\mu = (UGT\_M[div(end,2)] - (UGT\_M1 + UGT\_M2) / 2) / maximum(abs.([UGT\_M1, UGT\_M2]))$$

In geval van de berekening van de kolommen, nemen we altijd een **positieve** waarde aan van  $\mu$ , gezien dit leidt tot de kleinste waardes voor de constantes  $C_1$  tot  $C_3$ , immers zijn de buigende momenten afkomstig van geometrische imperfecties en kunnen die elkaars effecten versterken.

Herevalueer parameters

Bij een wijziging van de belastingen dienen de parameters  $C_1$  en  $C_2$  opnieuw geëvalueerd worden

Bepaal de coëfficiënten voor  $\mu$  = 0.325 en  $\psi$  = -0.531

 $C_1 = 1.55$ 

• C\_1 = 1.55 # Zie volgende figuur

Foldable("Figuur E.3 volgens NBN EN 1993-1-1 ANB -  $\mu$  > 0",

 $C_2 = 0.18$ 

• **C\_2** = 0.18 # Zie volgende figuur

Foldable("Figuur E.5 volgens NBN EN 1993-1-1 ANB -  $\mu$  > 0",

De imperfectiefactor  $\alpha_L T$  is in overeenstemming met de kipkromme volgens Tabel 6.3 in NBN EN 1993-1-1. **Kipeffecten** kunnen worden **verwaarloost indien** 

$$ar{\lambda}_{LT} \leq ar{\lambda}_{LT,0} ext{ of } rac{M_{Ed}}{M_{cr}} \leq ar{\lambda}_{LT,0}^2$$

Waarin  $ar{\lambda}_{LT,0}$  volgens NBN EN 1993-1-1 §6.3.2.3 gelijk is aan 0.4

#### imperfectie\_LT =

DataFrameRow (4 columns)

	a	b	С	d
	Float64	Float64	Float64	Float64
1	0.21	0.34	0.49	0.76

UC\_Mstab =

$$ext{UC} = rac{M_{Ed}}{M_{b,Rd}} = rac{3.1}{31.7} = 0.1 
ightarrow ext{OK}$$

#### Prismatische, op buiging en druk belaste staven

Volgens NBN EN 1993-1-1 §6.3.3

#### Toepasbaarheid

Onderstaande uiteenzetting geldt enkel voor staven van **klasse 1 en 2** waarbij voor het weerstandsmoment het plastische weerstandsmoment  $W_{pl,y}$  mag gehanteerd worden.

Staven die aan gecombineerde buiging en druk zijn onderworpen behoren te voldoen aan:

$$rac{N_{Ed}}{\dfrac{\chi_y \; N_{Rk}}{\gamma_{M1}}} + k_{yy} \; \dfrac{M_{y,Ed} + \Delta M_{y,Ed}}{\dfrac{\chi_{LT} \; M_{y,Rk}}{\gamma_{M1}}} \leq 1$$

Merk op dat bovenstaande vergelijking een vereenvoudiging is van formule 6.62 en 6.63 uit NBN EN 1993-1-1 gezien voor een **SHS** profiel de sterkte in beide richtingen gelijk is. De parameter  $k_{yy}$  is een interactiefactor, berekend volgens **bijlage A** (Alternatieve methode 1 normatief). De bijlage is herschreven en toegevoegd als **Bijlage D** in NBN EN 1993-1-1 ANB. De parameter  $\Delta M_{y,Ed}$  voor een profiel van **klasse 1 tot 3** is gelijk aan 0

#### Stap 1 - Onderscheid staven gevoelig of niet aan torsie

Volgens NBN EN 1993-1-1 ANB Bijlage D

Is de staaf **torsie gevoelig**?

torsie\_gevoelig = false

```
torsie_gevoelig = begin
   if eig.IT > eig.I * 1000
      false # Niet gevoelig voor vervorming door torsie
else
   if λ_LT0 <= 0.2 * sqrt(C_1) * ((1 - N_Ed / N_crz) * (1 - N_Ed / N_crTF))^(1/4)
   false # Niet gevoelig voor vervorming door torsie
else
   true # Gevoelig voor vervorming door torsie
end
end
end</pre>
```

```
\lambda LT0 = 0.12316679389265593
```

```
• λ_LTO = min(sqrt(eig.Wpl * f_yk / M_crO / 1000), 0.4) # §6.3.2.3 uit NBN EN 1993-1-1
```

```
M_cr0 = 2088.1922577901205
```

```
    M_cr0 = 1.03 * (π ^ 2 * ((try eig.Iz catch; eig.I end) * E * 10^-3)) / (k_z * L_steun)^2 * sqrt((k_z / k_ω)^2 * (try eig.Iw * 10^3 catch; 0 end) / (try eig.Iz catch; eig.I end) + (k_z * L_steun) ^2 * G * eig.IT / (π^2 * E * (try eig.Iz catch; eig.I end) * 10^3))
```

Berekening **kritieke elastische kracht** met betrekking tot de **torsieknikstabiliteit**  $N_{cr,TF}$  en **Euleriaanse elastische knikkracht**  $N_{cr,z}$  om de z-as volgens NBN EN 1993-1-1 ANB Bijlage F. Merk op, onderstaande berekening is enkel geldig voor een prismatische doorsnede waarbij het zwaartepunt van de doorsnede samenvalt met het torsiecentrum. In onderstaande berekening wordt voor gesloten kokerprofielen de welvingconstante gelijk gesteld aan 0.

```
N_crTF = 167503.33174565376

• N_crTF = 1 / (r_0 ^ 2) * (G * eig.IT * 10^3) / 1000 # kN
```

```
r_0 = 77.72966284723567
```

```
• r_0 = try sqrt((eig.Iy + eig.Iz) * 10^6 / eig.A) catch; sqrt((2 * eig.I) * 10^6 /
eig.A) end
```

De relevante kniklengte  $L_{cr}$  is gelijk aan  $2 \times$  **de lengte van de kolom** omdat deze onderaan als ingeklemd wordt beschouwd, en bovenaan als vrij. Dit is een conservatieve benadering.

```
5.8
```

· L\_cr

```
N_{crz} = 497.51431816727944
```

```
N_crz = N_cr
```

De factor  $C_1$  hangt af van de **belasting** en de **randvoorwaarden** van de **oplegging** en is bepaald volgens NBN EN 1993-1-1 ANB Bijlage E

#### Stap 2.a - Staaf niet gevoelig voor torsie

Volgens NBN EN 1993-1-1 ANB Bijlage D.

We hernemen formules (6.61) en (6.62) uit *NBN EN 1993-1-1* en passen hier alle randvoorwaardes op toe. Prismatische dubbelsymmetrische koker met sterkte in beide assen gelijk.

$$egin{aligned} rac{N_{Ed}}{\chi_y \; N_{Rk}} + \mu_y \left[ C_{my} \; rac{M_{y,Ed} + \Delta M_{y,Ed}}{\left(1 - rac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}
ight) C_{yy} rac{M_{y,Rk}}{\gamma_{M1}}} 
ight] \leq 1 \end{aligned}$$

Bovenstaande wordt opgesplitst in de eenheidscontrole voor **enkel druk** en het aangrijpen van **enkel** een **buigend moment**, de overige waardes worden samengevoegd tot een **interactiefactor**  $k_{yy}$  uit de **Alternatieve methode 2**, we verwijzen dan ook verder naar  $k_{yy}$  als naam voor deze term.

$$rac{N_{Ed}}{rac{\chi_y \ N_{Rk}}{\gamma_{M1}}} + rac{\mu_y \ C_{my} \ \chi_{LT}}{\left(1 - rac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}
ight) C_{yy}} \ rac{M_{y,Ed} + \Delta M_{y,Ed}}{rac{\chi_{LT} M_{y,Rk}}{\gamma_{M1}}} \leq 1$$

 $\mu_{y} = 0.5513990197861727$ 

• 
$$\mu_y = (1 - N_Ed / N_cr) / (1 - \chi_* N_Ed / N_cr)$$

De waarde voor de factor  $C_{my}$  wordt afgeleid van Tabel D.1 ANB. Voor een staaf niet gevoelig voor torstie is  $C_{my} = C_{my,0}$ .

Foldable("Tabel D.5 volgens NBN EN 1993-1-1 ANB",

 $C_{my0} = 0.3405114425477075$ 

```
• C_my0 = 1 + (\pi ^ 2 * E * (try eig.Iy catch; eig.I end) * 10^(-3) * maximum(UGT.v. (0:0.05:geom[:L])) / (geom[:L]^2 * UGT_Mmax) - 1 ) * N_Ed / N_cr
```

Interactiefactor  $C_{yy}$  die een maat is voor de hoeveelheid plasticiteit in de staafdoorsnede bij bezwijken.

$$C_{yy} = 1 + (w_y - 1) igg[ igg( 2 - rac{1.6}{w_y} C_{my}^2 ar{\lambda}_{max} - rac{1.6}{w_y} C_{my}^2 ar{\lambda}_{max}^2 igg) n_{pl} igg] \geq rac{W_{el,y}}{W_{pl,y}}$$

 $C_yy0 = 1.1423413804641263$ 

```
• C_yy0 = max(1 + (w_y - 1) * ((2 - (1.6 / w_y * C_my0 ^ 2) * (\lambda_max + \lambda_max ^ 2)) * n_pl), eig.Wel / eig.Wpl)
```

 $\mathbf{w_y} = 1.1681109185441942$ 

```
w_y = min(eig.Wpl / eig.Wel, 1.5)
```

•  $\lambda_{max} = try max(\lambda_{y}, \lambda_{z}) catch; \lambda_{end}$ 

 $n_pl = 0.5223312717402553$ 

- n\_pl = N\_Ed / N\_cRd / γ\_M1

 $k_yy_a =$ 

$$rac{\mu_y \ C_{my} \ \chi_{LT}}{\left(1-rac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}
ight)C_{yy}}=0.483$$

#### Stap 2.b - Staaf gevoelig voor torsie

Volgens NBN EN 1993-1-1 ANB Bijlage D

We hernemen formules (6.61) en (6.62) uit *NBN EN 1993-1-1* en passen hier alle randvoorwaardes op toe. Prismatische dubbelsymmetrische koker met sterkte in beide assen gelijk.

$$\left[rac{N_{Ed}}{\dfrac{\chi_y \; N_{Rk}}{\gamma_{M1}}} + \mu_y \left[rac{C_{mLT} \; C_{my}}{\chi_{LT}} \; rac{M_{y,Ed} + \Delta M_{y,Ed}}{\left(1 - rac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}
ight) C_{yy} rac{M_{y,Rk}}{\gamma_{M1}}}
ight] \leq 1$$

Bovenstaande wordt opgesplitst in de eenheidscontrole voor **enkel druk** en het aangrijpen van **enkel** een **buigend moment**, de overige waardes worden samengevoegd tot een **interactiefactor**  $k_{yy}$  uit de **Alternatieve methode 2**, we verwijzen dan ook verder naar  $k_{yy}$  als naam voor deze term.

$$rac{N_{Ed}}{\dfrac{\chi_y \; N_{Rk}}{\gamma_{M1}}} + rac{\mu_y \; C_{mLT} \; C_{my}}{\left(1 - rac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}
ight) C_{yy}} \; rac{M_{y,Ed} + \Delta M_{y,Ed}}{\dfrac{\chi_{LT} M_{y,Rk}}{\gamma_{M1}}} \leq 1$$

 $C_{my} = 0.11069690677231928$ 

- C\_my = C\_my0 + 
$$(1 - C_my0) * (sqrt(\epsilon_y) * a_LT) / (1 + sqrt(\epsilon_y) * a_LT)$$

 $\varepsilon_{y} = 0.21940424610051995$ 

```
• ε_y = M_Ed / N_Ed * eig.A / eig.Wel # Voor klasse 1, 2 of 3
```

 $a_LT = -0.5517027863777091$ 

```
a_LT = 1 - eig.IT / ((try eig.Iy catch; eig.I end) * 1000)
```

Interactiefactor  $C_{yy}$  die een maat is voor de hoeveelheid plasticiteit in de staafdoorsnede bij bezwijken.

$$C_{yy} = 1 + (w_y - 1)igg[igg(2 - rac{1.6}{w_y}C_{my}^2ar{\lambda}_{max} - rac{1.6}{w_y}C_{my}^2ar{\lambda}_{max}^2igg)n_{pl} - b_{LT}igg] \geq rac{W_{el,y}}{W_{pl,y}}$$

 $C_{yy} = 1.1721022625191997$ 

• C\_yy = 
$$\max(1 + (w_y - 1) * ((2 - (1.6 / w_y * C_my ^ 2) * (\lambda_max + \lambda_max ^ 2)) * n_pl - b_LT), eig.Wel / eig.Wpl)$$

$$b_LT = 0$$

• b\_LT = 0 # Maar buiging in 1 richting

De factor  $C_{mLT}$  dekt de invloed van de normaalkracht en van de doorsnedevorm op de kipweerstand.

 $C_{mLT} = -0.011596743662172549$ 

 $k_yy_b =$ 

$$rac{\mu_y \ C_{mLT} \ C_{my}}{\left(1-rac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}
ight)C_{yy}} = -0.002$$

#### **Unity check**

Onderstaande vorm aangehouden omdat dit in overeenstemming is met *Alternatieve methode* 2 opgenomen in *NBN EN 1993-1-1 Bijlage B*. De controle zelf is wel uitgevoerd volgens *Alternatieve methode* 1 omdat deze normatief is in België.

UC\_MNstab =

$$ext{UC} = rac{N_{Ed}}{N_{b,Rd}} + rac{\mu_y \ C_{my} \ \chi_{LT}}{\left(1 - rac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}
ight) C_{yy}} \cdot rac{M_{Ed}}{M_{b,Rd}} = rac{10940.2}{11539.9} = 0.95 
ightarrow_{ ext{OK}}$$

UC\_MNstab = torsie\_gevoelig ? UC\_Nstab + k\_yy\_b \* UC\_Mstab : UC\_Nstab + k\_yy\_a \* UC\_Mstab

# Bruikbaarheidsgrenstoestanden: GGT

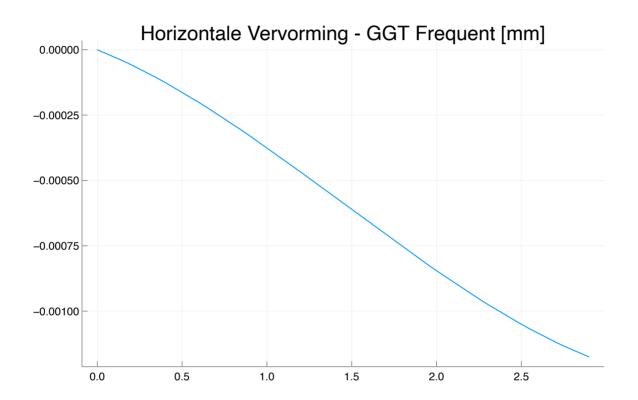
Selecteer de abscis t = 0.0

## Horizontale verplaatsing

Volgens *NBN EN 1993-1-1 §7.2.2* met verwijzing naar *NBN EN 1990 - bijlage A1.4*. In de natianale bijlage (*ANB*) wordt verwezen naar de norm *NBN B 03-003* die toegepast dient te worden in België. Grenswaarden van de vervorming wordt vastgelegd in tabel 3 onder §7.

GGT\_F =
DataFrameRow (7 columns)

	check	N	V	М	α	V	σ
	Symbol	#101#10	#101#10	#101#10	#101#10	#101#10	#101#10
1	GGT	#101	#101	#101	#101	#101	#101

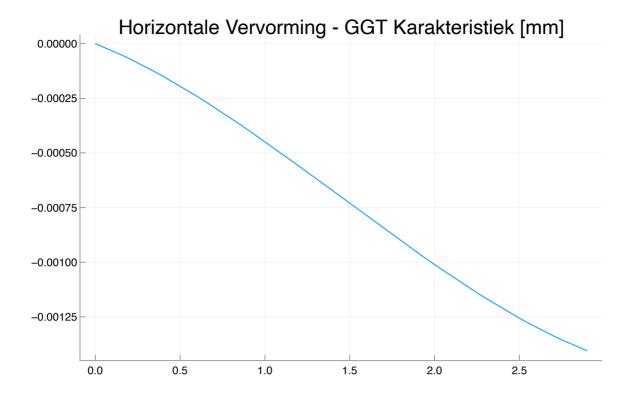


 $GGT_K_vmax = 0.001405348857192$ 

GGT\_K =
DataFrameRow (7 columns)

	check	N	V	M	α	V	σ
	Symbol	#101#10	#101#10	#101#10	#101#10	#101#10	#101#10
1	GGT_K	#101	#101	#101	#101	#101	#101

GGT\_K = opl[opl.check .== :GGT\_K,:] |> first



 $GGT_F_vmax = 0.001175295950169541$ 



Foldable("Afdruk NBN B 03-003 Tabel 3",

 $UC_v =$ 

$$ext{UC} = rac{v_{max}}{h_1 \: / \: 250} = rac{1.2}{11.6} = 0.1 
ightarrow ext{OK}$$

# Achterliggende berekeningen

Hieronder worden algemene controles uitgewerkt

# Dependencies en hulpfuncties

```
    using PlutoUI , ImageView , Images , Plots , SymPy , Luxor , SQLite ,
    DataFrames , Underscores , Interpolations , PlutoTest
```

Laad de database in

```
db = SQLite.DB("assets/db/db.sqlite")
   db = SQLite.DB("assets/db/db.sqlite")
```

Start de plotly backend

```
PlotlyBackend()
- plotly()
```

Eigen Check type met ook een eigen uitdraai

```
• using UUIDs
```

• @enum Check OK=true NOK=false

Definieer een nieuwe type getiteld Unity Check of UC

```
struct UC
beschrijving::Markdown.MD
waarde::Float64 # teller
limiet::Float64 # noemer
end
```

```
struct Constant
beschrijving::Markdown.MD
waarde::Real
end
```

```
function Base.show(io::IO, mime::MIME"text/html", uc::UC)
    afronden = t -> (d -> round(d, digits=t))
    subs = Dict(
         "beschrijving" => uc.beschrijving.content[1].formula,
        "waarde" => uc.waarde |> afronden(1),
"limiet" => uc.limiet |> afronden(1),
        "uc" => (uc.waarde / uc.limiet) |> afronden(2)
    format = raw"$\text{UC} = beschrijving = \dfrac{waarde}{limiet} =
uc\rightarrow$"
    Base.write(io, """
        <div style="display: flex; align-items: center; justify-content: center;">
             <div>
    """)
    show(io, mime, Markdown.parse(
             replace(format, r"beschrijving|waarde|limiet|uc" => s -> subs[s]))
    Base.write(io, """
             </div>
             <div style="flex: 1; padding-left: 2px;">
    show(io, mime, Check(subs["uc"] <= 1))</pre>
    Base.write(io,
             </div>
        </div>
    """)
end
```

```
Base.copy(uc::UC) = UC(uc.beschrijving, uc.waarde, uc.limiet)
```

Algemene functies om somaties van Markdown. MD types mogelijk te maken, alsook de sommatie van de *custom* UC *struct* 

```
function Base.:+(uc1::UC, uc2::UC)::UC
c1, c2 = getproperty.([uc1, uc2], :beschrijving)
w1, w2 = getproperty.([uc1, uc2], :waarde)
l1, l2 = getproperty.([uc1, uc2], :limiet)
return UC(c1 + c2, w1 * l2 + w2 * l1, l1 * l2)
end
```

```
function Base.:+(md1::Markdown.MD, md2::Markdown.MD)::Markdown.MD

pgs1, pgs2 = md1.content, md2.content

if length(pgs1) == 1 && length(pgs2) == 1

pg1, pg2 = (pgs1, pgs2) .|> first

tp1, tp2 = (pg1, pg2) .|> typeof

if all((tp1, tp2) .== Markdown.LaTeX)

c1, c2 = getproperty.([pg1, pg2], :formula)

return Markdown.MD(Markdown.LaTeX(string(c1,"+",c2)))

elseif all((tp1, tp2) .== Markdown.Paragraph)

c1, c2 = getproperty.([pg1, pg2], :content) .|> first

return Markdown.MD(Markdown.Paragraph(string(c1," ",c2)))

else

return Markdown.MD(Markdown.Paragraph("..."))

end

end

end
```

```
function Base.:*(md1::Markdown.MD, md2::Markdown.MD)::Markdown.MD

pgs1, pgs2 = md1.content, md2.content

if length(pgs1) == 1 && length(pgs2) == 1

pg1, pg2 = (pgs1, pgs2) .|> first

tp1, tp2 = (pg1, pg2) .|> typeof

if all((tp1, tp2) .== Markdown.LaTeX)

c1, c2 = getproperty.([pg1, pg2], :formula)

return Markdown.MD(Markdown.LaTeX(string(c1,raw"\cdot ",c2)))

elseif all((tp1, tp2) .== Markdown.Paragraph)

c1, c2 = getproperty.([pg1, pg2], :content) .|> first

return Markdown.MD(Markdown.Paragraph(string(c1," ",c2)))

else

return Markdown.MD(Markdown.Paragraph("..."))

end
end
end
```

```
function Base.:*(scalar::Real, uc::UC)::UC
beschrijving = Markdown.MD(Markdown.LaTeX("$scalar")) * uc.beschrijving
waarde = scalar * uc.waarde
return UC(beschrijving, waarde, uc.limiet)
end
```

```
function Base.:/(scalar::Real, uc::UC)::UC
beschrijving = Markdown.MD(Markdown.LaTeX(raw"\dfrac{1}{$scalar}")) *
uc.beschrijving
limiet = scalar * uc.limiet
return UC(beschrijving, uc.waarde, limiet)
end
```

```
function Base.:*(c::Constant, uc::UC)::UC
beschrijving = c.beschrijving * uc.beschrijving
waarde = c.waarde * uc.waarde
return UC(beschrijving, waarde, uc.limiet)
end
```

```
function Base.:/(c::Constant, uc::UC)::UC
beschrijving = c.beschrijving * uc.beschrijving
limiet = c.waarde * uc.limiet
return UC(beschrijving, uc.waarde, limiet)
end
```

```
struct TwoColumn{L, R}
left::L
right::R
end
```

Maak een html collapse element

```
struct Foldable{C}
title::String
content::C
end
```

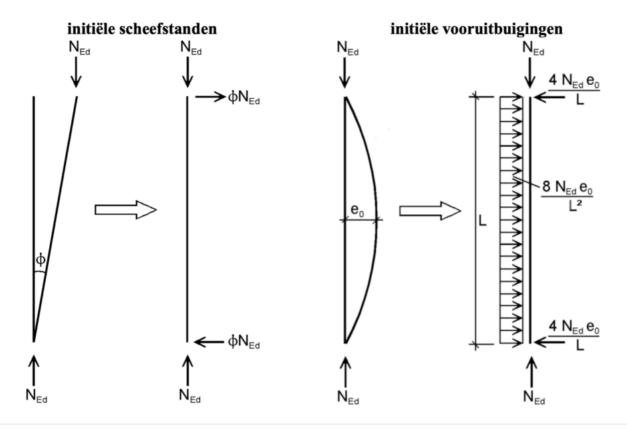
Zet een NamedTuple om naar een Dict waarbij de keys geevalueerd zijn als variables

```
ToDict (generic function with 1 method)
    ToDict(r::NamedTuple) = Dict(keys(r) .|> eval .=> values(r))

rnd (generic function with 1 method)
    rnd(n) = round(n; digits=2)
```

# Belastingsschema's

De belastingsschema's worden in het algemeen uitgewerkt en het **superpositie beginstel** wordt gehanteerd om de verschillende belastingseffecten samen te stellen



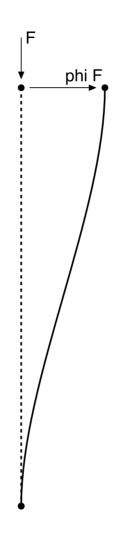
• figuur5\_4

# Schema 1. Ingeklemde kolom die bovenaan *vast* gehouden wordt - *Initiële vervorming*

Door de initiële vervorming en intitiële vooruitbuiging worden er krachten opgewekt in de kolom. Schema 1 begroot de interne krachtswerking onder een initiële vervorming. De hoekverdraaiing  $\phi$  wordt vervangen door een equivalente horizontale puntkracht  $\phi F$  die aangrijpt bovenaan de ligger.

 $(F, L, M_L, \phi, A, EI, I, z, t)$ 

• F, L, M\_L, phi, A, EI, I, z, t = symbols(raw"F L M\_L \phi A EI I z t", real=true)



R1H =

 $F\phi$ 

R1V =

F

R1M =

 $FL\phi-M_L$ 

# Bepalen N(t), V(t) en M(t)

Bepalen van de interne krachtswerking

F

• N1 = F # Onafhankelijk van t

**V1** =

$$-F\phi$$

• V1 = - R1H # Onafhankelijk van t

 $M1_{-} =$ 

$$-FL\phi + F\phi t + M_L$$

• M1\_ = - R1M + R1H \* t # Onbekende M\_L = moment die kolom recht houdt centraal

M1 =

$$-rac{FL\phi}{2}+F\phi t$$

Spanning in de doorsnede

σ1 =

$$rac{z\left(-rac{FL\phi}{2}+F\phi t
ight)}{I}+rac{F}{A}$$

 $\circ$   $\sigma 1 = M1 * z / I + N1 / A$ 

# Bepalen $\alpha(t)$ en v(t)

Bepalen van de hoekverdraaiing lpha en de vervorming v

(C, D)

 $\alpha 1_{-} =$ 

$$C+rac{F\phi t^2}{2}+t(-FL\phi+M_L)$$

•  $\alpha 1_{-}$  = integrate(M1\_, t) + C1

 $\alpha 1 =$ 

$$rac{-rac{FL\phi t}{2}+rac{F\phi t^2}{2}}{EI}$$

$$Ct+D+rac{F\phi t^3}{6}+t^2igg(-rac{FL\phi}{2}+rac{M_L}{2}igg)$$

•  $v1_{-}$  = integrate( $\alpha 1_{-}$ , t) + D1

v1 =

$$rac{-rac{FL\phi t^2}{4}+rac{F\phi t^3}{6}}{EI}$$

# Toepassen kinematische randvoorwaarde

Opleggen van de hoekverdraaiing op t=L

```
\mathsf{rvw1} = [D, C, C, C + \frac{FL^2\phi}{2} + L(-FL\phi + M_L)]
```

```
rvw1 = [
    v1_(t=>0),
    α1_(t=>0),
    α1_(t=>L)
]
```

opl1 = Dict( 
$$D$$
  $C$   $M_L$  ) 
$$\Rightarrow 0, \Rightarrow 0, \Rightarrow \frac{FL\phi}{2}$$

# Schema 2. Ingeklemde kolom die bovenaan vast gehouden wordt - Initiële vooruitbuiging

Door de initiële vervorming en intitiële vooruitbuiging worden er krachten opgewekt in de kolom.

Schema 2 begroot de interne krachtswerking onder een initiële vooruitbuiging. De hoekverdraaiing  $\phi$  wordt vervangen door een equivalente horizontale lijnbelasting p met een grootte  $8Fe_0/L^2$  die aangrijpt over de gehele kolom. Onderaan en bovenaan worden compenserende krachten voorzien.

 $e_0 =$ 

 $e_0$ 

• e\_0 = symbols("e\_0", real=true)

R2H =

$$\frac{4Fe_0}{L}$$

F

• R2V = F # Onafhankelijk van t

R2M =

$$rac{4Fe_0}{L}-M_L$$

# Bepalen N(t), V(t) en M(t)

Bepalen van de interne krachtswerking

N2 =

F

• N2 = F # Onafhankelijk van t

**V2** =

$$-\frac{4Fe_0}{L}+\frac{8Fe_0t}{L^2}$$

• **V2** = - **R2H** + 8 \* **F** \* **e\_0** / **L^2** \* **t** # Afhankelijk van t

 $M2_{-} =$ 

$$rac{4Fe_{0}t}{L} - rac{4Fe_{0}}{L} - rac{4Fe_{0}t^{2}}{L^{2}} + M_{L}$$

• M2\_ = - R2M + R2H \* t - 8 \* F \* e\_0 / L^2 \* t \* t/2 # Afhankelijk van t

M2 =

$$rac{4Fe_0t}{L} - rac{4Fe_0}{L} - rac{4Fe_0t^2}{L^2} + rac{-2FLe_0 + 12Fe_0}{3L}$$

• M2 = M2\_(opl2...)

Spanning in de doorsnede

σ2 =

$$rac{z\left(rac{4Fe_{0}t}{L}-rac{4Fe_{0}}{L}-rac{4Fe_{0}t^{2}}{L^{2}}+rac{-2FLe_{0}+12Fe_{0}}{3L}
ight)}{I}+rac{F}{A}$$

 $\circ$   $\sigma$ 2 = M2 \* z / I + N2 / A

# Bepalen $\alpha(t)$ en v(t)

Bepalen van de hoekverdraaiing lpha en de vervorming v

(C, D)

 $\alpha 2_{-} =$ 

$$C + rac{2Fe_0t^2}{L} - rac{4Fe_0t^3}{3L^2} + rac{t(-4Fe_0 + LM_L)}{L}$$

•  $\alpha 2_{-}$  = integrate(M2\_, t) + C2

 $\alpha 2 =$ 

$$\frac{-\frac{2Fe_{0}t}{3} + \frac{2Fe_{0}t^{2}}{L} - \frac{4Fe_{0}t^{3}}{3L^{2}}}{EI}$$

•  $\alpha 2 = \alpha 2_{-}(\text{opl}2...) / EI$ 

 $v2_{-} =$ 

$$Ct+D+rac{2Fe_{0}t^{3}}{3L}-rac{Fe_{0}t^{4}}{3L^{2}}+rac{t^{2}(-4Fe_{0}+LM_{L})}{2L}$$

•  $v2_{-}$  = integrate( $\alpha 2_{-}$ , t) + D2

v2 =

$$rac{-rac{2Fe_0t}{3}+rac{2Fe_0t^2}{L}-rac{4Fe_0t^3}{3L^2}}{EI}$$

•  $v2 = \alpha 2_{(opl2...)} / EI$ 

# Toepassen kinematische randvoorwaarde

Opleggen van de hoekverdraaiing op t=L

rvw2 =  $\lceil D, C, \frac{C + \frac{2FLe_0}{3} - 4Fe_0 + LM_L} \rceil$ 

```
rvw2 = [
v2_(t => 0),
a2_(t => 0),  # Geef hoekverdraaiing op t = 0
a2_(t => L)  # Geef hoekverdraaiing op t = 0
]
```

opl2 = Dict( 
$$D$$
  $C$   $M_L$  )  $\Rightarrow$   $0,  $\Rightarrow$   $0,  $\Rightarrow \frac{-2FLe_0+12Fe_0}{3L}$$$ 

opl2 = solve(rvw2, [C2, D2, M\_L])