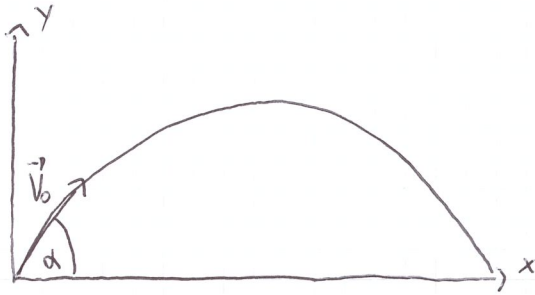


PaM Repetition

Schiefer Wurf S. 156



$$v_{0,x} = v_0 \cos(\alpha) \quad x(t) = v_0 \cos(\alpha)t + x_0$$

$$v_{0,y} = v_0 \sin(\alpha) \quad y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin(\alpha)t + y_0$$

↑ nicht im Formelbuch

Im Formelbuch: y_{\max} , x_w

siehe noch Rückseite

Impulssatz S. 159

$$\vec{p} = m \cdot \vec{v}$$

Impulserhaltungssatz (nur in abgeschl. System)

unelastischer Stoß:



$$p_v = m_1 v_1 + m_2 v_2$$



$$p_n = (m_1 + m_2) u$$

$$\text{Impulserhaltung: } \vec{p}_n = \vec{p}_1 + \vec{F} \Delta t + \vec{p}_2 + (-\vec{F} \Delta t) = \vec{p}_v$$

elastischer Stoß:



$$\frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2$$

$$p_v = m_1 v_1 + m_2 v_2$$

$$\frac{1}{2} m_1 u_1^2 + \frac{1}{2} m_2 u_2^2$$

$$p_n = m_1 u_1 + m_2 u_2$$

E_{kin} erhalten

\vec{p} erhalten

Drehimpuls S. 161

$$M = J \alpha \quad \vec{p} = m \vec{v} \quad \vec{L} = J \vec{\omega}$$

$$\vec{M} = J \alpha \quad | \cdot \Delta t$$

$$\Delta t \cdot \vec{M} = J \alpha \Delta t$$

$$\Delta t \cdot \vec{M} = J \frac{\omega}{\Delta t} \Delta t$$

$$\Delta L = J \omega$$

$$\vec{L}_i = \vec{r}_i \times \vec{p}_i$$

$$\vec{L} = \sum_{i=1}^n \vec{r}_i \times \vec{p}_i = \sum_{i=1}^n \vec{r}_i \times m_i \vec{v}_i$$

$$= \sum_{i=1}^n r_i^2 m_i \cdot \omega = J \omega$$

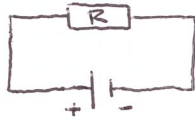
$$v = \omega r$$

Repetition: Strom, Spannung, Widerstand & Elektrostatik

Definition Strom: Bewegung von Ladungsträgern $I = \frac{\Delta Q}{\Delta t}$

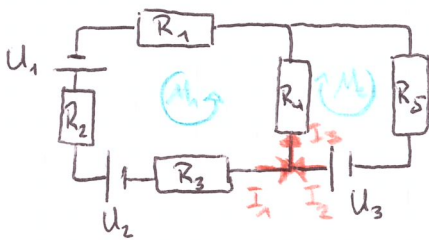
Ohmsches Gesetz: $U = R \cdot I$

Gleichstromkreise:



Kirchhoffsche Gesetze: ① Knotensatz \rightarrow gleich viele zu, wie abfließende Ströme.

② Maschensatz \rightarrow Spannungen müssen über den Widerständen abfallen.

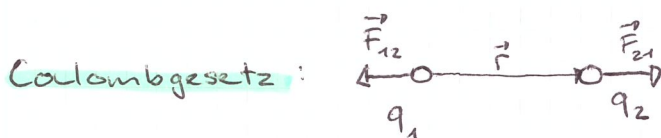


\rightarrow Knotensatz: $I_3 = I_1 + I_2$

\rightarrow Maschensatz: $U_1 - U_2 = I_1 R_1 + I_1 R_2 + I_1 R_3 + I_3 R_4$

$$U_3 = I_3 R_4 + I_2 R_5$$

\hookrightarrow GLS



$$F_c = |\vec{F}_{12}| = |\vec{F}_{21}|$$

$$F_c = \underbrace{\frac{1}{4\pi\epsilon_0}}_{\approx 9 \cdot 10^9} \cdot \frac{q_1 \cdot q_2}{r^2} \cdot \underbrace{\frac{\vec{r}}{r}}_{\text{Richtung weg machen}}$$

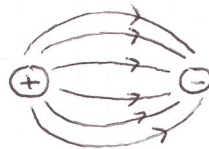
Influenz:



elektrisches Feld: $\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q}$ $[\vec{E}] = \frac{V}{m}$

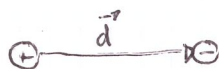
einer Punktladung: $\vec{E} = \frac{\vec{F}_c}{q} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$

elektrische Feldlinien:



Faradayscher Käfig: im inneren Feldfrei, schirmt ab

el. Dipol:



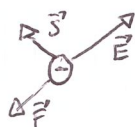
Dipolmoment: $\vec{p} = \vec{d} \cdot q$

Potential: $\varphi = \frac{E_{pot}}{q}$ $[\varphi] = V$

\rightarrow Plattenkondensator



$$\varphi_A - \varphi_B = -E \cdot d$$



\rightarrow Arbeit $W = F \cdot \Delta s \cdot \cos \alpha$

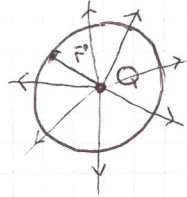
Feldfluss & Satz von Gauss:



elektrischer Fluss: $\Phi = \sum_{i=1}^n \vec{E}_i \cdot \vec{A}_i$



Satz von Gauss: $\Phi = \frac{Q_{\text{innen}}}{\epsilon_0}$



Kondensator:

Plattenk.:



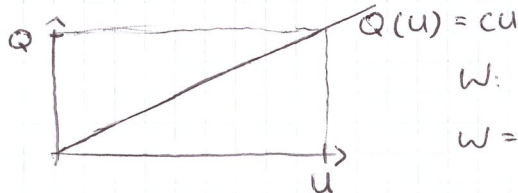
C: Kapazität $[C] = F$

$Q = C \cdot U$

$|\vec{E}| \Rightarrow \Phi = \frac{Q}{\epsilon_0} = \sum_{i=1}^n \vec{E}_i \cdot \vec{A}_i = E \cdot A$

$\hat{A}_z - A_c \approx 0$

Energie: $E = W = \frac{1}{2} C U^2$



W: Fläche unter Graph

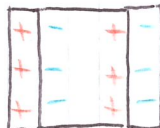
$W = \int C U \, dU = \frac{1}{2} C U^2$

Dielektrikum:

nicht leitend \rightarrow Isolator

in el. Feld \rightarrow el. Dipole erzeugt \Rightarrow Polarisation

Kapazität kann erhöht werden



\hat{L} Dielektrikum

$Q = C U$

\rightarrow mehr Ladung = grössere Kapazität

Energiesatz

Arbeit: $W = F \cdot s$ $W = \Delta E$

Energie: $E_{\text{kin}} = \frac{1}{2} m v^2$

$$E_{\text{pot}} = m \cdot g \cdot h$$

$$E_{\text{rot}} = \frac{1}{2} J \omega^2$$

Leistung: $P = \frac{W}{\Delta t}$

Dynamik

- Newton'sche Gesetze:
- Trägheitsgesetz
 - $F = m \cdot a$
 - Wechselwirkung

Zentripetalkraft: $F_z = \frac{m v^2}{r}$ $a_z = \frac{v^2}{r}$

$$\omega = \frac{\Delta \varphi}{\Delta t} \quad [\omega] = \frac{1}{s}$$

$$v = r \omega \rightarrow F_z = m r \omega^2$$

Trägheitsmoment: $M = J \cdot \alpha$ ← Winkelbeschleunigung $\alpha = \frac{\Delta \omega}{\Delta t}$

\uparrow Drehmoment \uparrow Trägheitsmoment

$$J = \sum_{i=1}^n m_i r_i^2 = \int r^2 dm$$

Bewegungsgleichung: $\Delta s = \Delta \varphi r \rightarrow v = \frac{\Delta \varphi r}{\Delta t} = \omega r \rightarrow a = \frac{\Delta \omega r}{\Delta t} = \alpha r$

$$M = r \cdot F = r \cdot a \cdot m = r \cdot \underbrace{\alpha r \cdot m}_J = \alpha m r^2$$

nur für ein Massepunkt

allgemein: $M = \sum_{i=1}^n r_i F_i = \alpha \sum_{i=1}^n m_i r_i^2$

$$E_{\text{rot}} = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m (r \omega)^2 = \frac{1}{2} m r^2 \omega^2 = \frac{1}{2} J \omega^2$$

Satz von Steiner: man kennt J_s (Schwerpunkt), man möchte aber J

$$J = \sum_{i=1}^n m_i \vec{r}_i^2 = \sum_{i=1}^n m_i (\vec{r}_s + \vec{r}_i')^2 = \sum_{i=1}^n m_i (\vec{r}_s^2 + 2 \vec{r}_s \vec{r}_i' + \vec{r}_i'^2)$$

$$= \underbrace{\vec{r}_s^2 \sum_{i=1}^n m_i}_{m d^2} + \underbrace{2 \vec{r}_s \sum_{i=1}^n m_i \vec{r}_i'}_0 + \underbrace{\sum_{i=1}^n m_i \vec{r}_i'^2}_{J_s}$$

$$J = J_s + m d^2$$