## Redas Jatkauskas Informatikos katedra III kursas

# Lygiagretūs skaičiavimai **N-kūnų simuliacijos atvejis**

#### Problemos formulavimas

\*14. N-kūnų simuliacijos atvejis.

Kūnai trauka vienas kita pagal Niutono dėsnį. Jėga yra proporcinga:

Kai | > r1 ir | > |2: m1\*m2/|^2
 Kai | < r1 arba | < r2: m1\*m2/|</li>

Kur I – atstumas tarp kūnų, r – kūnų dydžio spindulys, m – kūnų masė

#### Lygiagretusis algoritmas

Programa sukasi ciklu nurodytą kiekį iteracijų, kur kiekvienoje vyksta du etapai:

- 1. Apskaičiuojama visų kūnų veikiamos jėgos vektorius,
- 2. Atnaujinami kūnų greičiai bei pozicijos pagal juos veikiančias jėgas.

Kiekvienas etapas vykdomas lygiagrečiai.

Po kiekvieno etapo yra barjeras, kuris užtikrina, kad pozicijos bus atnaujinamos tik tada, kai bus apskaičiuoti visos objektus veikiančios jėgos ir kitos iteracijos jėgos bus pradedamos skaičiuoti tik, kai visų objektų pozicijos bus atnaujintos.

Skaičiavimas vykdomas kiekvienai gijai ciklu kreipiantis į **Gravity** klasės objekto metodą **nextJob** iki tol, kol jis gražins neigiamą binarinę reikšmę (**false**) – ženklą, jog darbas baigtas. Šis metodas viduje nusprendžia, ką skaičiuoti. Vidinis darbas yra paslėptas.

```
public void run() {
    while (gravity.nextJob(threadID));
}
```

nextJob viduje vyksta toks darbas:

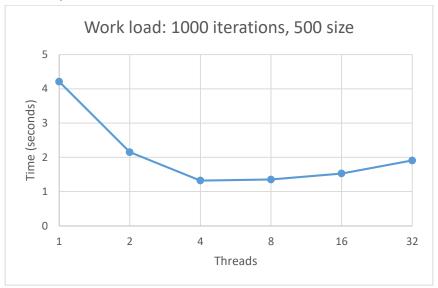
- Sinchroniškai gaunamas indeksas sekančio objekto, kuriam reikia atlikti skaičiavimus. Jeigu esamam etapui nėra laisvų objektų, metodas baigia darbą.
- Patikrinama, ar nejvykdytos visos iteracijos. Jei taip, grąžinama false.
- Atliekamas skaičiavimas.
- Pažymima, kad darbas atliktas, grąžinama true.

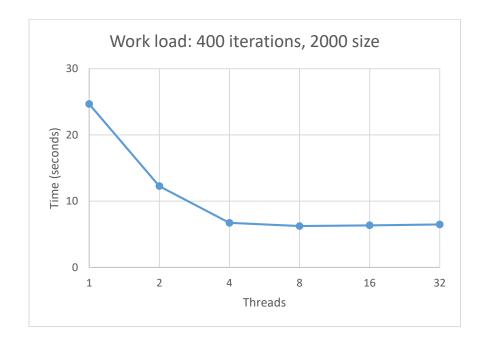
### Vykdymo aplinka

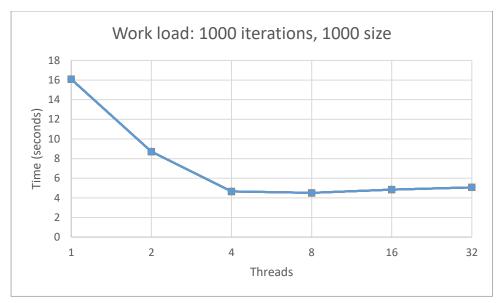
Procesorius: Intel(R) Core(TM) i7-4710HQ CPU @ 2.50GHz (8 CPUs), ~2.5GHz

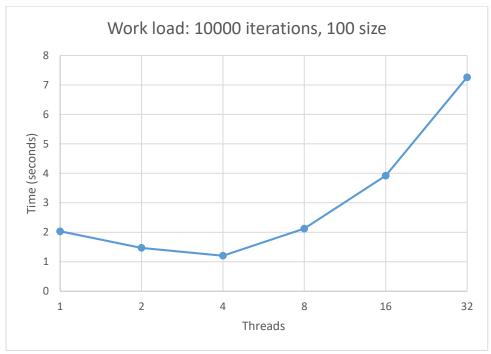
Naudojama Java SDK 11 versija

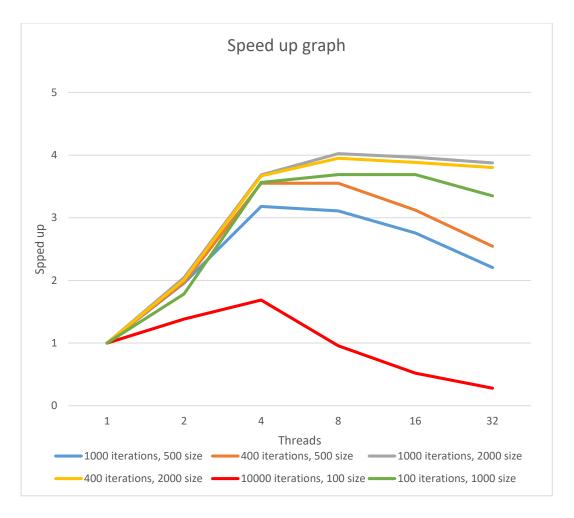
## Eksperimentinio tyrimo rezultatai











#### Išvados

Darbas smarkiai paspartėja naudojant dvi – keturias gijas. Tačiau ne tiek, plečiant iki 8 gijų. Esant daugiau gijų, darbas pradeda tik lėtėti. Tai natūralu, kadangi naudojamas 8 branduolių procesorius. Naudojant daugiau gijų darbas šiek sulėtėja dėl papildomo darbo su gijų organizavimu bei laukimu barjeruose. Šis sulėtėjimas palyginus nedidelis esant daug duomenų, nes rečiau sustojama barjeruose. Esant daug iteracijų ir mažam objektų kiekiui, spartinimas smarkiai sumažėja.