第四章:存储器寻址,判断寻址方式,判断物理地址,找物理地址。指令系统,数据传送,堆栈过程明白,取地址,lea,lds。逻辑运算指令,按位进行逻辑运算,八个例子,填空。程序控制,带条件,无条件。

指令系统

一些指令:

• 双操作数指令, 单操作数指令, 无操作数指令

1. 双操作数指令 (两地址指令)

MOV AX, 5 ; 传送指令。

ADD AX, BX ;加法指令。

目的操作数

源操作数

3. 无操作数指令 (零地址指令)

CBW ; 字节转换为字指令

CLC ; 进位标志CF清零

NOP : 不操作指令

HLT ; 停机指令

2. 单操作数指令 (一地址指令)

INC AX ; 加1指令。

MUL SRC ; 乘法指令。

PUSH AX ; 进栈指令。

JMP LA1 ; 无条件转移指令。

4. 三操作数指令 (三地址指令)

IMUL EBX, [ESI], 7 ; 乘法指令。

(80386机器指令)

寻址方式

寻址方式

存储器既可以用来存放数据、又可以存放指令。

数据地址: 当某个存储单元存放的是数据的时候,该存储单元序号的就是此数据的地址; **指令地址**: 当某个存储单元存放的是指令的时候,该存储单元序号的就是此指令的地址。

形成数据地址或者指令地址的方式,就被称为寻址方式。

寻址方式分类

数据寻址方式 指令寻址方式

数据寻址方式

有:立即数寻址方式、寄存器寻址方式、存储器寻址方式、I/O端口寻址

操作数包含在指令中:即指令的操作数部分就包含着操作数本身。

MOV AX, 1234 ADD AL, 2

操作数包含在CPU内部寄存器中:指令中的操作数是CPU内部的某一个寄存器

MOV DS, AX

操作数在内存的数据区中: 指令中的操作数包含着此操作数的地址

MOV AX, [2000] MOV buffer[SI], AX

操作数在I/O端口寄存器中: 指令中的操作数包含着此操作数所在端口地址

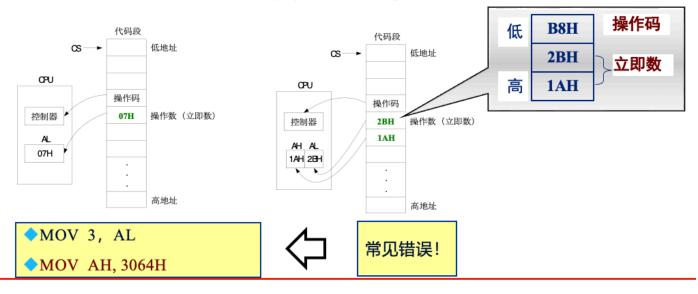
IN AL, n; n是端口号

立即寻址

・数据寻址方式

- 立即寻址 (Immediate Addressing)
 - 操作数直接存放在指令中,紧跟在操作码之后,作为指令的一部分,存 放在代码段里,这种操作数称为**立即数**。常用来给寄存器赋值。

指令: MOV AL, 07H 指令: MOV AX, 1A2BH



PowerPoint Slide Show - [第4章 寻址方式和指令系统-20241015]

4.2 8086寻址方式



- ・数据寻址方式
 - ・寄存器寻址 (Register Addressing)
 - 操作数存放在CPU的内部寄存器
 - 寄存器名表示其内容(操作数)
 - 8位寄存器:
 - AH、AL、BH、BL、CH、CL、DH、DL
 - 16位寄存器:
 - AX, BX, CX, DX, SI, DI, BP, SP
 - 4个段寄存器:
 - CS, DS, SS, ES



4.2 8086寻址方式



・数据寻址方式

・寄存器寻址 (Register Addressing)



- ▲由于操作数在寄存器中,指令执行时,操作就在CPU的内部进行,不需要访问存储器来取得操作数,因而执行速度快。
- ▲ 寄存器符号比内存地址短, 汇编后**机器码长度最短**。
- ▲ 寄存器寻址方式既可用于DST,也可用于SRC,还可以两者都用寄存器寻址。
- ★ 当指令中的 DST和 SRC均为寄存器时, 必须采用同样长度的寄存器;
- ★ 两个操作数不能同时为段寄存器;
- ★ 目的操作数不能是代码段寄存器。

PowerPoint Slide Show - 「第4章 寻址方式和指令系统-20241015]

4.2 8086寻址方式



・数据寻址方式

・存储器寻址 (Memory Addressing)

- ◆操作数存放在存储器中,CPU取出指令后,为了获得操作数 (对于源操作数)或操作数的存放地址 (对于目的操作数)还要再次访问存储器。
- ◆指令中以逻辑地址(有效地址EA)表示操作数存放的位置,可能存放在存储器的任意一个逻辑段中,CPU必须计算出操作数的物理地址才能完成存储单元的读、写。
- ◆ 存储器寻址既可用于源操作数,也可用于目的操作数,但两者不能同时使用。
- ◆ 用方括号对[]表示存储器寻址。

存储器操作数具有三个属性:

■ 段 地 址:操作数所在的逻辑段的段地址。

■偏移地址:相对段地址的偏移量。 ■数据类型:操作数是一个字节/字。

指令中,不允许使用AX、CX、DX 等作偏移地址

■ 逻辑地址LA: 段地址:偏移地址

■ **物理地址PA**: 段地址×16+偏移

地址

■ 有效地址EA: 偏移地址

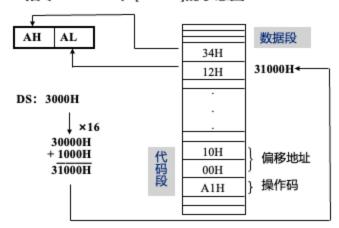
$$EA = \begin{pmatrix} BX \\ BP \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} SI \\ DI \end{pmatrix} + DISP$$

存放在指令中的一个8位、16或 32位的数,但它不是立即数, 而是一个地址

直接寻址

· 存储器寻址: ①直接寻址

指令MOV AX, [1000H]的示意图



执行结果 (AX)=3412H

◆根据指令中给出的有效地址, 得到存储单元的物理地址:

 $PA = DS \times 16 + 1000H = 31000H$

- ◆把该内存单元中的内容送到 AX中;
- ◆字在内存中占两个内存单元, 低字节在前 (低地址),高 字节在后 (高地址);并以 低字节的地址作为字的地址。

寄存器间接寻址

- · 存储器寻址: ②寄存器间接寻址
 - ・ 操作数据的偏移地址(EA)用SI、DI、BX、BP这4个寄存器之一来指定
 - ・ 为了区别于寄存器寻址,寄存器名用"[]"括起。

$$EA = \left\{ \begin{array}{l} BX \\ BP \\ SI \\ DI \end{array} \right.$$

- ☆ 不同的寄存器所隐含对应的段地址不同
 - 采用SI、DI、BX 寄存器,数据存于数据段中;
 - · 采用 BP 寄存器,数据存于堆栈段中。

操作数的物理地址计算式为:

$$PA = DS *10H + SI / DI / BX$$

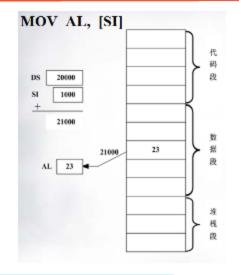
 $PA = SS *10H + BP$

・数据寻址方式

· 存储器寻址: ②寄存器间接寻址

例如: 假设 DS=2000H, SI=1000H, 执行指令 MOV AL, [SI] 物理地址=DS*10H+SI =2000H*10H+1000H = 21000H

AL= (21000H) =23H



不允许使用AX、CX、DX、SP存放EA: (*) MOV AX, [CX]

源、目的操作数不能同时带方括号: (×) MOV [BX], [SI]

寄存器相对寻址

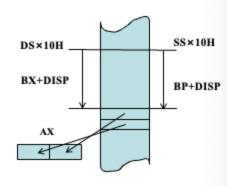
· 存储器寻址: ③ 寄存器相对寻址

- ☆ 寄存器相对寻址时,操作数的有效地址分为两部分:
- ▲ 一部分存于寄存器中,指令中给出该寄存器名;
- ▲ 另一部分以**偏移量**的方式直接在指令中给出。

有效地址EA为基址寄存器 (BX, BP) 的内容加偏移量。

$$PA = (DS) \times 16 + EA$$

$$PA = (SS) \times 16 + EA$$



・数据寻址方式

· 存储器寻址: ③ 寄存器相对寻址

例如:假设 DS=2000H, SI=1000H, count=100H

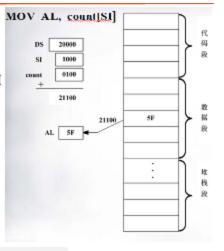
执行指令 MOV AL, count[SI]

物理地址=DS*10H+SI+count

=2000H*10H+1000H+100H

= 21100H

AL= (21100H) =5FH



◆ IBM汇编允许用三种形式表示相对寻址:

MOV AX, [BX]+6 ; 标准格式

MOV AX, 6[BX] ; 先写偏移值

MOV AX, [BX+6] ; 偏移值写在括号内

基址加变址寻址

· 存储器寻址: ④ 基址加变址寻址

总结:有效地址EA为基址寄存器 (BX, BP) 加变址寄存器 (SI, DI) 的内容

$$EA = {BX \choose BP} + {SI \choose DI}$$
 $PA = (DS) \times 16 + EA$, 当基址寄存器为BX时 $PA = (SS) \times 16 + EA$, 当基址寄存器为BP时

MOV [BX+DI], AX ; **目的操作数在数据段** EA = (BX) + (DI)

 $PA = (DS) \times 16 + EA$

MOV DX, [BX][SI] ; 源操作数在数据段 EA = (BX) + (SI)

 $PA = (DS) \times 16 + EA$

MOV [BP][DI], BX ; 目的操作数在堆栈段 EA = (BP) + (DI)

 $PA = (SS) \times 16 + EA$

MOV CX, [BP+SI] ; 源操作数在堆栈段 EA = (BP) + (SI)

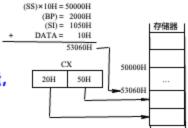
 $PA = (SS) \times 16 + EA$

相对基址加变址寻址

· 存储器寻址: ⑤相对基址加变址寻址

【例】 MOV 10H [BP][SI], CX

★ 相对基址变址寻址的寻址过程: SS = 5000H; BP = 2000H; SI = 1050H



① 由指令中给出寄存器名、寄存器内容及偏移量, 得到存储单元的物理地址:

 $SS \times 10H + BP + SI + 10H = 53060H$

② 把寄存器CX中的内容送到该地址内存单元中。

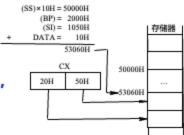
I/O端口寻址

· 存储器寻址: ⑤相对基址加变址寻址

【例】 MOV 10H [BP][SI], CX

★ 相对基址变址寻址的寻址过程:

SS = 5000H; BP = 2000H; SI = 1050H



① 由指令中给出寄存器名、寄存器内容及偏移量, 得到存储单元的物理地址:

 $SS \times 10H + BP + SI + 10H = 53060H$

② 把寄存器CX中的内容送到该地址内存单元中。

8086指令系统

・数据传送指令

1. 传送字或字节指令 MOV

格式: MOV dst, src;

功能: src → dst

MOV指令的特点

>这里的传送实际上是**复制**,把src的内容复

制带dst, src内容不变;

▶src和dst必须类型一致(都是8位或者16位);

▶dst不能是立即数;

>两个操作数**不能都是存储器操作数**;

▶两个操作数不能都是段寄存器操作数;

▶**src是立即数时**,dst不能是段寄存器,

必须通过通用寄存器作中介;

(1) 立即数传送给通用寄存器或存储器

MOV AL,12H

;8位数据传送,将12H传送到寄存器AL中

MOV AX,3456H

;16位数据传送,将3456H传送到寄存器AX中

(2) 通用寄存器之间相互传送

MOV AX,BX

;16位数据传送,将BX中的数据传送到寄存器AX中

MOV CL,BH

;8位数据传送,将BH中的数据传送到寄存器CL中

(3) 通用寄存器和存储器之间相互传送

MOV AX, [BX]

; 16位数据传送, 将BX指定的连续2个字节中的数

据传送到AX中 MOV [SI], DH

; 8位数据传送, 将DH中的数据传送到由SI指定的

内存单元中

(4) 段寄存器与通用寄存器、存储器之间的相互传送

MOV DS, AX MOV ES, [SI] MOV [DI], SS

2. 堆栈操作指令

入栈格式: PUSH src; src: { MEM, REG, SEG }

功能: 将src指示的字数据压入当前栈顶

出栈格式: POP dst; dst: { MEM, REG, SEG }

功能: 将当前栈顶的字弹出到 dst 中

注意几点:

- (1) 因为堆栈指针SP总是指向已经存入数据的**栈顶**(不是空单元),所以PUSH指令是 先将(SP)减2,后将内容压栈(即先修改SP使之指向空单元,后压入数据),而POP是 先从栈顶弹出一个字,后将堆栈指针SP加2。
- (2) 因为SP总是指向栈顶,而用PUSH和POP指令存取数时都是在栈顶进行的,所以堆 栈是"先进后出"或叫"后进先出"的。栈底在高地址,堆栈是从高地址向低地址延伸 的,所以栈底就是最初的栈顶。
- (3) 用PUSH指令和POP指令时只能按字访问堆栈,不能按字节访问堆栈。