

Funções vetoriais de uma variável

Domínio, imagem e continuidade

Objetivos:

- Compreender a noção de função vetorial de uma variável, domínio, imagem e gráfico;
- Identificar as equações paramétricas de uma curva como a imagem de uma função vetorial;
- Relacionar equações paramétricas e cartesianas de curvas básicas.

Definição: Uma função de uma variável real a valores em \mathbb{R}^n é uma função do tipo

$$\vec{r}:I\subset\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}^n$$

número
$$t \in I \longmapsto \text{ vetor } \vec{r}(t) \in \mathbb{R}^n$$

onde I pode ser um intervalo ou uma união de intervalos. No caso em que I for um intervalo, a função \vec{r} também é dita de caminho em \mathbb{R}^n .

O conjunto I é o domínio de \vec{r} , $Dom(\vec{r}) = I$.

O conjunto $Im(\vec{r})=\vec{r}(I)=\{\vec{r}(t)\in\mathbb{R}^n;t\in I\}$ é a $\underline{\text{imagem}}$, traço ou trajetória do caminho \vec{r} .

Se \vec{r} é um caminho em \mathbb{R}^2 , podemos escrever

$$\vec{r}'(t) = (x(t), y(t)) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j},$$

onde x(t) e y(t) são as funções coordenadas de \vec{r} .

Em geral, se I for um intervalo, a imagem $\vec{r}(I)$ é uma curva em \mathbb{R}^2 , onde

$$\vec{r}: \left\{ \begin{array}{l} x=x(t) \\ y=y(t), \ t\in I \end{array} \right.$$

é uma parametrização da curva $C=\vec{r}(I).$

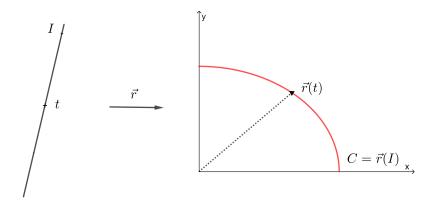


Figure 1: Parametrização de uma curva $C \subset \mathbb{R}^2$

Analogamente, se \vec{r} é um caminho em \mathbb{R}^3 , podemos escrever $\vec{r}(t)=(x(t),y(t),z(t))=x(t)\vec{i}+y(t)\vec{j}+z(t)\vec{k}$.

Em geral, $C=\vec{r}(I)$ é uma curva espacial, parametrizada por

$$\vec{r}: \left\{ \begin{array}{l} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t), \quad t \in I \end{array} \right.$$

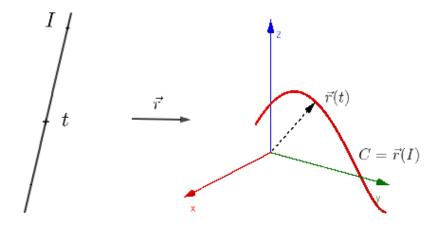


Figure 2: Parametrização de uma curva $C \subset \mathbb{R}^3$

Observação: Não devemos confundir a imagem ou traço de uma função vetorial com seu gráfico.

O gráfico de $\vec{r}:I\subset\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}^n$ é o conjunto $Gr(\vec{r})=\{(t,\vec{r}(t))\ :\ t\in I\}\subset\mathbb{R}\times\mathbb{R}^n.$

Assim, um caminho em \mathbb{R}^2 possui seu domínio em \mathbb{R} , seu traço ou imagem em \mathbb{R}^2 e seu gráfico em \mathbb{R}^3 . Por exemplo, no caso da função vetorial $\vec{r}(t) = (\cos(t), \sin(t))$, $t \in \mathbb{R}$:

 $Dom(\vec{r}) = \mathbb{R}$, $Im(\vec{r})$ é a curva em \mathbb{R}^2

$$\vec{r}:\left\{ \begin{array}{l} x=\cos\left(t\right)\\ y=\sin\left(t\right), \quad t\in\mathbb{R} \end{array} \right.$$

correspondente à circunferência de centro (0,0) e raio R=1. Já o gráfico é o conjunto $Gr(\vec{r})=\{(t,\cos{(t)},\sin{(t)}):t\in\mathbb{R}\}$ o qual é um curva em \mathbb{R}^3 parametrizada por

$$\vec{\gamma}: \left\{ \begin{array}{l} x=t \\ y=\cos{(t)} \\ z=\sin{(t)}, \quad t\in\mathbb{R} \end{array} \right.$$

correspondente a uma hélice.

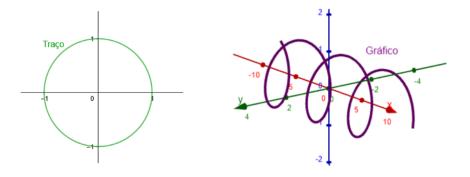


Figure 3: O traço e o gráfico de uma função vetorial de uma variável

Observação: Se t é interpretado como tempo, então $\vec{r}(t)$ representa o vetor posição de uma partícula em movimento no instante t.

Exemplos

1. Seja $\vec{r}(t)=(t,t^2)\,,t\in\mathbb{R}$, A imagem de \vec{r} é a curva dada pela parametrização

$$\vec{r}: \left\{ \begin{array}{l} x = t \\ y = t^2 \end{array} \right., \quad t \in \mathbb{R}$$

Eliminando o parâmetro t, temos as equações cartesianas da curva

$$C: y = x^2, \quad x \in \mathbb{R}$$

correspondente ao gráfico da função $f(x)=x^2$.

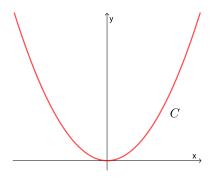


Figure 4: O gráfico de uma função escalar como imagem de uma função vetorial

2. Seja $\vec{r}(t)=(a \sec t, a \cos t)$, a>0, $0 \le t \le 2\pi$. Como $\vec{r}(0)=\vec{r}(2\pi)=(0,a)$, então a imagem de \vec{r} é uma curva fechada. Temos

$$\vec{r}: \left\{ \begin{array}{l} x = a \operatorname{sen}(t) \\ y = a \operatorname{cos}(t) \end{array} \right., \quad 0 \leq t \leq 2\pi$$

Eliminando o parâmetro t, temos que a imagem do caminho fechado é a curva $C: x^2+y^2=a^2$, isto é, a circunferência de centro (0,0) e raio R=a.

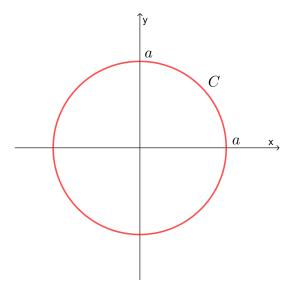


Figure 5: A circunferência como imagem de uma função vetorial

Observação: A parametrização de uma curva não é única. A diferencia entre esta parametrização e a do exemplo anterior é a orientação. Observe que neste exemplo a parametrização traça a curva em sentido contrário ao crescimento do parâmetro. Isto é, o parâmetro vai crescendo em sentido anti-horário e a parametrização traça a curva em sentido horário. Se diz que a parametrização possui orientação negativa.

3. Parametriza a curva $C: x^2+y^2=a^2,\ a>0,\ y\geq 0.$ Solução Seja $P(x,y)\in C$

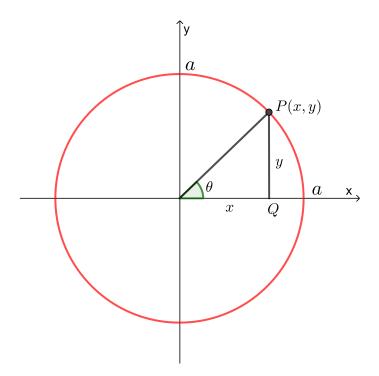


Figure 6: Parametrização da circunferência

no triângulo retângulo OPQ, temos

$$\begin{cases} x = a\cos\theta \\ y = a\sin\theta \end{cases}, \quad 0 \le \theta \le \pi$$

Observe que o ângulo somente poder variar de 0 a π pois $y \geq 0$. Fazendo $\theta = t$, temos uma parametrização de C

$$\vec{r}(t) = (a\cos t, a \sin t), \quad 0 \leq t \leq \pi.$$

Fazendo $\theta=2t$ temos uma outra parametrização de C:

$$\vec{r}(t) = (a\cos(2t), a\sin(2t)), \quad 0 \le t \le \frac{\pi}{2}$$

Exercícios

- 1. Determine as equações cartesianas das curvas dadas pelas seguintes parametrizações. Esboce as curvas.
 - (a) $\vec{r}_1(t) = (t, t-2), t \in \mathbb{R}$.
 - (b) $\vec{r}_2(t) = (4+t, 4-t)$, $t \in [0, 1]$.
 - (c) $\vec{r}_3(t)=(2\cos t,2\sin t)$, $t\in [\frac{\pi}{2},\frac{3\pi}{2}]$.
 - (d) $\vec{r}_4(t) = (2\cos t, 3\sin t)$, $t \in [0, 2\pi]$.

- (e) $\vec{r}_5(t) = (\pm \cosh t, \operatorname{senh} t)$, $t \in \mathbb{R}$.
- (f) $\vec{r_6}(t)=(\sec t,\tan t)$, $t\in(-\frac{\pi}{2},\frac{\pi}{2})\cup(\frac{\pi}{2},\frac{3\pi}{2})$.
- 2. Esboce a imagem das seguintes funções:
 - (a) $\vec{r_1}(t) = (t-4, t^2+5), t \in \mathbb{R}.$
 - (b) $\vec{r}_2(t) = (t, \pm \sqrt{1-t^2}), \forall |t| < 1.$
 - (c) $\vec{r_3}(t) = (t, \pm \sqrt{t^2 1}), \forall |t| > 1.$
 - (d) $\vec{r}_4(t) = (t^2, t), t \in \mathbb{R}.$
 - (e) $\vec{r}_5(t) = (\cos t, \cos^2 t)$, $t \in \mathbb{R}$.
 - (f) $\vec{r}_6(t) = (\cos^2 t, \sin^2 t)$, $t \in \mathbb{R}$.
 - (g) $\vec{r}_7(t) = (e^t \cos t, e^t \sin t), t \in \mathbb{R}.$
 - (h) $\vec{r}_8(t) = (t, t-1, t+2), t \in \mathbb{R}.$
 - (i) $\vec{r}_9(t) = (\cos t, \sin t, t)$, $t \in \mathbb{R}$.
- 3. Determine uma parametrização das seguintes curvas:
 - (a) $C_1: y = 1 + 2x$
 - (b) $C_2: y = x^3$
 - (c) Circunferência de centro (2,3) e raio R=4 com orientação positiva.
 - (d) Elipse de centro (1,1) e semi-eixos a=1 e b=2 com orientação negativa.
 - (e) $C_3: y^2 x^2 = 4$

Respostas

- 1. (a)
 - (b)

