

Procedura 7: il prodotto vettoriale = prodotto matriciale

Scrivere una procedura che calcoli il prodotto vettoriale $v \times w$ come prodotto matriciale

$$v \times w = S(v).w$$

In particolare, vi è una corrispondenza biunivoca tra il vettore v e la matrice antisimmetrica $S(v)$:

$$v = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \Leftrightarrow S(v) = \begin{pmatrix} 0 & -c & b \\ c & 0 & -a \\ -b & a & 0 \end{pmatrix}$$

Ipotizzando che:

$$v = a e_x + b e_y + c e_z$$

$$w = \alpha e_x + \beta e_y + \gamma e_z$$

Il prodotto vettoriale $v \times w$ è pari a:

$$v \times w = v \times (\alpha e_x + \beta e_y + \gamma e_z) = \alpha v \times e_x + \beta v \times e_y + \gamma v \times e_z$$

Che in forma matriciale:

$$v \times w = \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots \\ v \times e_x & v \times e_y & v \times e_z \\ \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = S(v).w$$

In cui:

$$v \times e_x = c e_y - b e_z = \begin{pmatrix} 0 \\ c \\ -b \end{pmatrix}; v \times e_y = -c e_x + a e_z = \begin{pmatrix} -c \\ 0 \\ a \end{pmatrix}; v \times e_z = b e_x - a e_y = \begin{pmatrix} b \\ -a \\ 0 \end{pmatrix};$$

Quindi:

$$S(v) = \begin{pmatrix} 0 & -c & b \\ c & 0 & -a \\ -b & a & 0 \end{pmatrix}$$

La funzione $\text{vect}(v,w)$ prende in input due vettori $s, t \in \mathbb{R}^3$ e restituisce in output il prodotto vettoriale $v \times w$ effettuato tramite la matrice S antisimmetrica, popolata da due cicli for.

In particolare, gli indici $s_{1,3-\text{remainder}(i+j,3)}$ permettono di scegliere ed inserire correttamente all'interno della matrice S i valori a, b, c al fine di ottenere:

$$S(v) = \begin{pmatrix} 0 & -c & b \\ c & 0 & -a \\ -b & a & 0 \end{pmatrix}$$

Infine, viene effettuato il prodotto punto $S \cdot t$ e restituito in output tramite la variabile res .

```
(%i12) vect(v,w):=block([res],
                        S:ident(3),
                        for i:1 thru 3 do
                          (
                            for j:1 thru 3 do
                              (
                                if i=j
                                  then S[i][j]:0
                                elseif j>i
                                  then (
                                    temp:(-1)^(j-i)*v[1][3-remainder(i+j,3)],
                                    S[i][j]:temp,
                                    S[j][i]:-temp
                                  )
                              )
                            )
                        ),
                        res:S.w
                      )
```

```
(%o12) vect(v, w) := block ([res], S: ident(3), for i thru 3 do for j thru 3 do if i = j then (Si)j:
0 elseif j > i then (temp: (-1)j-i (v1)3-remainder(i+j,3), (Si)j: temp, (Sj)i: -temp), res: S · w)
```

```
(%i13) v:matrix([a,b,c]);
```

```
(%o13) ( a b c )
```

```
(%i14) w:matrix([alpha,beta,gamma]);
```

```
(%o14) ( α β γ )
```

```
(%i15) vectMatrix:vect(v,w);
```

```
(%o15) ( bγ - βc
        αc - aγ
        aβ - αb )
```

Prodotto vettoriale di Maxima

```
(%i16) load(vect)
```

vect: warning: removing existing rule or rules for ".".

```
(%i16) e:[a,b,c];
```

```
(%o16) C:/Maxima/bin/./share/maxima/5.44.0/share/vector/vect.mac
```

```
(%i18) d:[alpha,beta,gamma];
```

```
(%o18) [α, β, γ]
```

```
(%i19) e~d;
```

```
(%o19) ([a,b,c],[α,β,γ])
```

```
(%i20) vectMaxima:express(%)
```

```
(%o20) [bγ−βc,αc−aγ,aβ−αb]
```

La funzione `checkVectors(x,y)` verifica se due vettori sono uguali: si scorre, tramite un ciclo `for`, tutto il vettore `x` e si confrontano tutti gli elementi di `x` con il corrispondente elemento di `y`. Nel caso in cui venga trovato un elemento $x_i \neq y_i$ con $i \in \{1, 2, 3\}$ la funzione termina e restituisce in output un messaggio di errore.

Altrimenti, il ciclo `for` viene terminato ed i vettori risultano uguali.

```
(%i21) checkVectors(x,y):=block([res],
                                size:length(x),
                                tempVect: transpose(y),
                                for i:1 thru size do(
                                    if(x[i]!=y[i]) then ( res:"Vectors are not
equals",
                                                         return)
                                ),
                                res:"Vectors are equals"
                                )
```

```
(%o21) checkVectors(x,y):=block([res],size:length(x),tempVect:transpose(y),
for i thru size do if x_i!=y_i then (res: Vectors are not equals ,return),res: Vectors are equals )
```

```
(%i22) checkVectors(vectMatrix,vectMaxima);
```

```
(%o22) Vectors are equals
```