```
┌─────────────────────────────┐
│      franka::Finishable      │
├─────────────────────────────┤
│ + motion_finished            │
├─────────────────────────────┤
│                              │
└─────────────────────────────┘
              △
              │
┌─────────────────────────────┐
│   franka::CartesianPose      │
├─────────────────────────────┤
│ + O_T_EE                     │
│ + elbow                      │
├─────────────────────────────┤
│ + CartesianPose()            │
│ + CartesianPose()            │
│ + CartesianPose()            │
│ + CartesianPose()            │
│ + hasElbow()                 │
└─────────────────────────────┘
```