

• simétrica $\frac{x-1}{-2} = \frac{y-0}{2} = \frac{z-1}{-2}$

- (b) *Primeiro modo* Substituindo x por -9 , y por 10 e z por -9 nas equações de r na forma simétrica e fazendo os cálculos, obtemos $5 = 5 = 5$, o que mostra que as coordenadas de P constituem uma solução do sistema. Logo, P pertence a r .

Segundo modo Substituindo x , y e z pelas coordenadas de P nas equações paramétricas de r , obtemos

$$\begin{cases} -9 = 1 - 2\lambda \\ 10 = 2\lambda \\ -9 = 1 - 2\lambda \end{cases}$$

que é um sistema compatível (sua solução é $\lambda = 5$). Isso quer dizer que P é um ponto da reta r .

- (c) Qualquer múltiplo escalar não-nulo de \overrightarrow{BA} é um vetor diretor de r . Por exemplo, $2\overrightarrow{BA} = (-4, 4, -4)$, $\overrightarrow{AB} = (2, -2, 2)$, ou o próprio $\overrightarrow{BA} = (-2, 2, -2)$. Para obter os pontos, atribuímos valores arbitrários a λ nas equações paramétricas: escolhendo $\lambda = 1$, obtemos $(-1, 2, -1)$, e escolhendo $\lambda = 2$, obtemos $(-3, 4, -3)$. (Isso equivale a escolher valores iguais para as frações da forma simétrica: escolhendo o valor 1, obtemos $(x-1)/(-2) = y/2 = (z-1)/(-2) = 1$, isto é, $x = -1$, $y = 2$, $z = -1$ etc.)

Qual a finalidade de estudar tantas formas de equações de reta? Acontece que cada uma tem suas características próprias que, bem exploradas, simplificam certas tarefas. A forma vetorial, [14-1], é *intrínseca*, isto é, não depende de sistema de coordenadas. Por isso, é útil em situações teóricas ou quando não se fixou um sistema. A forma paramétrica, [14-2], e sua forma vetorial equivalente, $(x, y, z) = (x_0, y_0, z_0) + \lambda(a, b, c)$, permitem a caracterização dos pontos da reta com o auxílio de uma única variável λ , o que, na prática, leva à redução do número de incógnitas (em vez de três, x , y e z , trabalhamos com uma, λ). A forma simétrica, que não apresenta parâmetro, exibe relações que as coordenadas dos pontos da reta devem manter *entre elas mesmas*. Um aspecto comum às três formas é a sua funcionalidade visual: basta olhar as equações para conhecer um ponto da reta e um vetor não-nulo paralelo a ela.

É claro que, para escrever equações na forma paramétrica, ou na forma simétrica, ou equações vetoriais em coordenadas, é necessário ter adotado previamente um sistema de coordenadas em E^3 . No restante deste capítulo e nos capítulos posteriores, esse sistema ficará, muitas vezes, subentendido (como já ocorreu no Exercício Resolvido 14-6).

EXERCÍCIOS

14-1

Estudando Geometria Analítica em uma noite de sábado, Amanda resolveu vários exercícios que pediam equações de reta. Relacionamos a seguir as respostas dela e as do livro. Quais exercícios Amanda acertou?

Exercício A	$X = (1, 2, 1) + \lambda(-1, 2, 1)$	$X = (1, 2, 1) + \lambda(-1/2, 1, 1/2)$
Exercício B	$X = (1/3, -1/3, 2/3) + \lambda(-1, 1, -1)$	$X = (1, -1, 2) + \lambda(-1, 1, -1)$
Exercício C	$X = (1, 1, 0) + \lambda(1, 0, -1/2)$	$X = (0, 1, 1/2) + \lambda(-2, 0, 1)$

14-2 (a) Sejam $B = (-5, 2, 3)$ e $C = (4, -7, -6)$. Escreva equações nas formas vetorial, paramétrica e simétrica para a reta BC . Verifique se $D = (3, 1, 4)$ pertence a essa reta.

(b) Dados $A = (1, 2, 3)$ e $\vec{u} = (3, 2, 1)$, escreva equações da reta que contém A e é paralela a \vec{u} , nas formas vetorial, paramétrica e simétrica. Supondo que o sistema de coordenadas seja ortogonal, obtenha dois vetores diretores unitários dessa reta.

14-3 Escreva equações paramétricas dos eixos coordenados. Essas equações podem ser colocadas na forma simétrica?

14-4 Obtenha dois pontos e dois vetores diretores da reta de equações paramétricas

$$\begin{cases} x = 1 - \lambda \\ y = \lambda \\ z = 4 + 2\lambda \end{cases} \quad (\lambda \in \mathbb{R})$$

Verifique se os pontos $P = (1, 3, -3)$ e $Q = (-3, 4, 12)$ pertencem à reta.

14-5 Obtenha equações paramétricas da reta que contém o ponto $(1, 4, -7)$ e é paralela à reta de equações paramétricas

$$\begin{cases} x = 200 - \lambda \\ y = \sqrt{3} - 3\lambda \\ z = 0 \end{cases} \quad (\lambda \in \mathbb{R})$$

14-6 Sejam $B = (1, 1, 0)$ e $C = (-1, 0, 1)$. Escreva equações paramétricas da reta que contém o ponto $(3, 3, 3)$ e é paralela à reta BC .

14-7

Exercício Resolvido

Mostre que as equações

$$\frac{2x-1}{3} = \frac{1-y}{2} = z+1$$

descrevem uma reta, escrevendo-as de modo que possam ser reconhecidas como equações na forma simétrica. Exiba um ponto e um vetor diretor da reta.

Resolução

O sistema de equações dado é equivalente a

$$\frac{x-1/2}{3/2} = \frac{y-1}{-2} = \frac{z+1}{1}$$

e essas são equações na forma simétrica da reta que contém o ponto $(1/2, 1, -1)$ e tem $(3/2, -2, 1)$ como vetor diretor.

EXERCÍCIOS

14-7 Escreva equações nas formas paramétrica e simétrica da reta que contém o ponto $A = (2, 0, -3)$ e é paralela à reta descrita pelas equações $(1 - x)/5 = 3y/4 = (z + 3)/6$.

14-8 Escreva equações na forma simétrica da reta determinada pelo ponto $(-1, -4, -2)$ e pelo ponto médio do segmento de extremidades $(1, 3, 5)$ e $(3, -3, 1)$.

14-9 Usando somente números inteiros, escreva uma equação vetorial da reta que contém o ponto médio do segmento de extremidades $(1, 1, 3)$ e $(3, 1, -1)$ e tem vetor diretor $(\sqrt{3}/49, 3\sqrt{3}/98, -\sqrt{3}/7)$.

14-10 Sejam $A = (3, 6, -7)$, $B = (-5, 2, 3)$ e $C = (4, -7, -6)$.

- Mostre que A , B e C são vértices de um triângulo.
- Escreva equações paramétricas da reta que contém a mediana relativa ao vértice C .

14-11 Em relação a um sistema ortogonal de coordenadas, $A = (0, 0, 1)$, $B = (1, 2, 1)$ e $C = (1, 0, 1)$. Obtenha equações paramétricas das retas que contêm a bisetriz interna e as externas do triângulo ABC , relativas ao vértice C .

14-12 Sejam, em relação a um sistema ortogonal, $A = (1, 4, 0)$, $B = (2, 1, -1)$ e $C = (1, 2, 2)$. Verifique que esses pontos são vértices de um triângulo e escreva uma equação vetorial da reta que contém a altura relativa ao vértice B .

14-8**Exercício Resolvido**

São dados os pontos $A = (0, 1, 8)$ e $B = (-3, 0, 9)$, e a reta r : $X = (1, 2, 0) + \lambda(1, 1, -3)$. Determine o ponto C de r tal que A , B e C sejam vértices de um triângulo retângulo.

Resolução

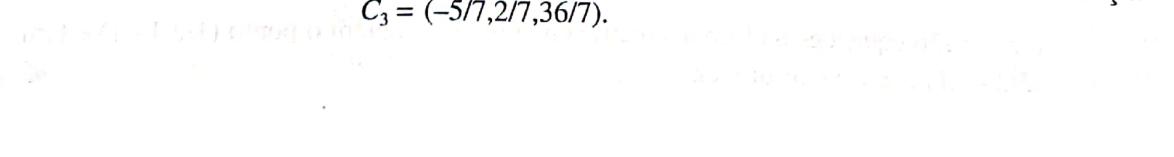
A e B são distintos e não pertencem a r ; portanto, \vec{AB} , \vec{AC} e \vec{BC} não são nulos. Logo, se dois deles forem ortogonais, A , B e C serão vértices de um triângulo retângulo. Como C pertence a r , deve satisfazer sua equação:

$$C = (1, 2, 0) + \lambda(1, 1, -3) = (1 + \lambda, 2 + \lambda, -3\lambda)$$

para algum valor de λ . O enunciado não especifica qual dos segmentos AB , BC e AC é a hipotenusa do triângulo. Analisemos, então, as três possibilidades.

- Se a hipotenusa é AB , então $\vec{AC} \cdot \vec{BC} = 0$, isto é,

$$(1 + \lambda, 1 + \lambda, -3\lambda - 8) \cdot (4 + \lambda, 2 + \lambda, -3\lambda - 9) = 0$$

Calculando e simplificando, obtemos $11\lambda^2 + 59\lambda + 78 = 0$, cujas raízes são $\lambda_1 = -3$ e $\lambda_2 = -26/11$. Esses valores, substituídos nas coordenadas de C , fornecem duas soluções do problema: $C_1 = (-2, -1, 9)$ e $C_2 = (-15/11, -4/11, 78/11)$ (Figura 14-3). 

- Se a hipotenusa é BC , então $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = 0$, isto é, $(-3, -1, 1) \cdot (1 + \lambda, 1 + \lambda, -3\lambda - 8) = 0$. Concluímos que $\lambda = -12/7$ e que, portanto, uma terceira solução do problema é $C_3 = (-5/7, 2/7, 36/7)$.

- Se a hipotenusa é AC , de $\vec{AB} \cdot \vec{BC} = 0$ obtemos $\lambda = -23/7$ e uma quarta solução: $C_4 = (-16/7, -9/7, 69/7)$.

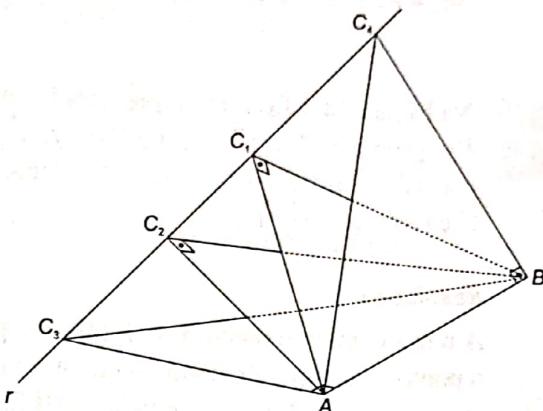


Figura 14-3

O método utilizado na resolução anterior merece um comentário especial. Escrever as coordenadas do ponto C na forma paramétrica, $C = (1 + \lambda, 2 + \lambda, -3\lambda)$, em vez de $C = (x, y, z)$, produziu, logo de início, uma drástica redução do número de incógnitas, de três para um. Isso teve como consequência a redução do número de equações necessárias à resolução do problema, simplificando-a bastante. Recomendamos vivamente que você não perca nenhuma oportunidade de usar esse recurso que as formas paramétrica e vetorial das equações de reta proporcionam. Quando nos referirmos a essa técnica, vamos chamá-la de “técnica do λ ”.

EXERCÍCIOS

Nos exercícios 14-13 a 14-18, o sistema de coordenadas é ortogonal.

- 14-13** Sejam $A = (1, 2, 3)$ e $B = (-2, 3, 0)$. Escreva equações da reta AB nas formas vetorial, paramétrica e simétrica e obtenha os pontos da reta que distam $2\sqrt{19}$ de A .

- 14-14** Sejam $A = (1, 2, 5)$ e $B = (0, 1, 0)$. Determine o ponto P da reta AB tal que $\|PB\| = 3\|PA\|$. Este exercício é uma homenagem a Santos Dumont.

- 14-15** Sejam $A = (0, 2, 1)$ e $r: X = (0, 2, -2) + \lambda(1, -1, 2)$. Obtenha os pontos de r que distam $\sqrt{3}$ de A . Em seguida, verifique se a distância do ponto A à reta r é maior, menor ou igual a $\sqrt{3}$ e justifique sua resposta.

- 14-16** Sejam $A = (1, 1, 1)$ e $r: X = (1, 1, 4) + \lambda(1, -1, 0)$. Obtenha os pontos de r que distam $\sqrt{11}$ de A . Em seguida, verifique se a distância do ponto A à reta r é maior, menor ou igual a $\sqrt{11}$ e justifique sua resposta.

- 14-17** Sejam $A = (1, 1, 1)$, $B = (0, 0, 1)$ e $r: X = (1, 0, 0) + \lambda(1, 1, 1)$. Determine os pontos de r eqüidistantes de A e B .

(d) Os vetores \vec{u} , \vec{v} , e \vec{w} são LD, pois

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 8 & 2 & 5 \end{vmatrix} = 0$$

Portanto, \vec{w} é paralelo a π .

Exercícios para fixação de conceitos e procedimentos

(a) Escreva uma equação vetorial do plano que tem equações paramétricas

14-15

Exercício Resolvido

$$\begin{cases} x = 6 + \lambda + \mu \\ y = 1 + 7\lambda + 4\mu \\ z = 4 + 5\lambda + 2\mu \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$$

(b) Obtenha três pontos não-colineares desse plano.

Resolução

(a) Observando as equações

$$\begin{cases} x = 6 + \lambda \cdot 1 + \mu \cdot 1 \\ y = 1 + \lambda \cdot 7 + \mu \cdot 4 \\ z = 4 + \lambda \cdot 5 + \mu \cdot 2 \end{cases}$$

vemos que o plano contém o ponto $A = (6, 1, 4)$ e é paralelo aos vetores linearmente independentes $\vec{u} = (1, 7, 5)$ e $\vec{v} = (1, 4, 2)$, de modo que uma equação vetorial é

$$X = (6, 1, 4) + \lambda(1, 7, 5) + \mu(1, 4, 2)$$

(b) Os pontos $A = (6, 1, 4)$, $A + \vec{u} = (7, 8, 9)$ e $A + \vec{v} = (7, 5, 6)$ pertencem ao plano (correspondem aos pares de valores $(0, 0)$, $(1, 0)$ e $(0, 1)$ dos parâmetros) e não são colineares, pois \vec{u} e \vec{v} são LI.

EXERCÍCIOS

14-20

Em uma tarde chuvosa, Cecília resolveu vários exercícios de Geometria Analítica que pediam equações de planos e foi ao final do livro conferir as respostas. Relacionamos a seguir, para cada exercício, as duas respostas: a de Cecília e a do livro. Quais exercícios ela acertou?

Exercício 1 $X = (1, 2, 1) + \lambda(1, -1, 2) + \mu(-1/2, 2/3, -1)$ $X = (1, 2, 1) + \lambda(-1, 1, -2) + \mu(-3, 4, -6)$

Exercício 2 $X = (1, 1, 1) + \lambda(2, 3, -1) + \mu(-1, 1, 1)$ $X = (1, 6, 2) + \lambda(-1, 1, 1) + \mu(2, 3, -1)$

Exercício 3 $X = (0, 0, 0) + \lambda(1, 1, 0) + \mu(0, 1, 0)$ $X = (1, 1, 0) + \lambda(1, 2, 1) + \mu(0, -1, 1)$

Exercício 4 $X = (2, 1, 3) + \lambda(1, 1, -1) + \mu(1, 0, 1)$ $X = (0, 1, 1) + \lambda(1, 3, -5) + \mu(1, -1, 3)$

- 14-21** Escreva uma equação vetorial e equações paramétricas do plano π , utilizando as informações dadas em cada caso.
- π contém $A = (1, 2, 0)$ e é paralelo aos vetores $\vec{u} = (1, 1, 0)$ e $\vec{v} = (2, 3, -1)$.
 - π contém $A = (1, 1, 0)$ e $B = (1, -1, -1)$ e é paralelo ao vetor $\vec{v} = (2, 1, 0)$.
 - π contém $A = (1, 0, 1)$ e $B = (0, 1, -1)$ e é paralelo ao segmento de extremidades $C = (1, 2, 1)$ e $D = (0, 1, 0)$.
 - π contém os pontos $A = (1, 0, 1)$, $B = (2, 1, -1)$ e $C = (1, -1, 0)$.
 - π contém os pontos $A = (1, 0, 2)$, $B = (-1, 1, 3)$ e $C = (3, -1, 1)$.

14-22

Obtenha equações paramétricas do plano que contém o ponto $A = (1, 1, 2)$ e é paralelo ao plano

$$\pi: \begin{cases} x = 1 + \lambda + 2\mu \\ y = 2\lambda + \mu \\ z = -\lambda \end{cases}$$

14-23

Obtenha equações paramétricas dos planos coordenados.

14-24

Supondo que o sistema de coordenadas seja ortogonal, obtenha equações paramétricas dos seis planos bissetores dos diedros determinados pelos planos coordenados.

14-25

Decomponha $\vec{u} = (1, 2, 4)$ como soma de um vetor paralelo à reta $r: X = (1, 9, 18) + \lambda(2, 1, 0)$ com outro paralelo ao plano

$$\pi: \begin{cases} x = 1 + \lambda \\ y = 1 + \mu \\ z = \lambda - \mu \end{cases}$$

14-26

São dados os sistemas de equações

$$\begin{cases} x = \lambda + 2\mu \\ y = 1 + \lambda + 2\mu \\ z = -\lambda - 2\mu \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$$

$$\begin{cases} x = x_0 + \lambda a + \mu m \\ y = y_0 + \lambda b + \mu n \\ z = z_0 + \lambda c + \mu p \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$$

- (a) Descreva o lugar geométrico dos pontos $X = (x, y, z)$ que satisfazem o primeiro sistema.
 (b) Enuncie uma condição necessária e suficiente para que o segundo seja sistema de equações paramétricas de um plano.

14-16
Exercício Resolvido

Na Figura 14-7 (a) estão representados os sistemas Σ , de origem P e base $E = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$, e Ψ , de origem Q e base $F = (\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3)$. Suponha que $X = (0, 0, 1) + \lambda(1, 0, 0) + \mu(0, 1, 0)$ seja equação vetorial de um plano π_1 em relação a Σ , e também de um plano π_2 em relação a Ψ . Faça esboços desses planos.

$$\lambda \begin{vmatrix} x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \\ r & s & t \\ m & n & p \end{vmatrix} = 0$$

isto é, $\lambda(ax + by + cz + d) = 0$. Uma vez que pelo menos um dos coeficientes a, b, c é diferente de zero, podemos afirmar que, quando λ percorre um conjunto infinito de números reais, obtém-se infinitas equações gerais de π .

EXERCÍCIOS

14-28

Em uma ensolarada manhã de domingo, Marcelo resolveu dois exercícios que pediam equações gerais de planos. Em cada um dos itens seguintes, a primeira equação é a resposta que Marcelo obteve, e a segunda, a resposta do livro. Quais exercícios ele acertou?

- (a) $x - 3y + 2z + 1 = 0$; $2x - 6y + 4z + 4 = 0$. (b) $x - y/2 + 2z - 1 = 0$; $-2x + y - 4z + 2 = 0$.

14-29

Obtenha uma equação geral do plano π em cada caso.

- (a) π contém $A = (1, 1, 0)$ e $B = (1, -1, -1)$ e é paralelo a $\vec{u} = (2, 1, 0)$.
 (b) π contém $A = (1, 0, 1)$ e $B = (0, 1, -1)$ e é paralelo a CD , sendo $C = (1, 2, 1)$ e $D = (0, 1, 0)$.
 (c) π contém $A = (1, 0, 1)$, $B = (2, 1, -1)$ e $C = (1, -1, 0)$.
 (d) π contém $A = (1, 0, 2)$, $B = (-1, 1, 3)$ e $C = (3, -1, 1)$.
 (e) π contém $P = (1, 0, -1)$ e r : $(x - 1)/2 = y/3 = 2 - z$.
 (f) π contém $P = (1, -1, 1)$ e r : $X = (0, 2, 2) + \lambda(1, 1, -1)$.

14-30

Obtenha equações gerais dos planos coordenados.

14-31

Supondo que o sistema de coordenadas seja ortogonal, obtenha equações gerais dos seis planos bissetores dos diedros determinados pelos planos coordenados.

14-32

(a) Mostre que, se $pqr \neq 0$, então os pontos $(p, 0, 0)$, $(0, q, 0)$ e $(0, 0, r)$ não são colineares e o plano determinado por eles pode ser descrito pela equação $x/p + y/q + z/r = 1$ (sob esta forma, a equação é chamada **equação segmentária** do plano). Usando os sistemas de coordenadas indicados na Figura 14-7 (a), faça esboços no caso em que $p = 1$, $q = 2$ e $r = 3/2$.

(b) Um plano pode ter mais do que uma equação segmentária?

Você deve ter notado que, ao contrário do que fizemos para todas as outras formas de equações de reta e plano apresentadas neste capítulo, não demos até agora nenhuma interpretação geométrica para os coeficientes da equação geral. Gostaríamos de fazê-lo imediatamente, mas este propósito será atingido plenamente apenas no Capítulo 17. Qual é a dificuldade de fazê-lo já? Remore como foi obtida a equação [14-8]: usamos as coordenadas de um ponto e de dois vetores diretores do plano para fazer vários cálculos (veja [14-7]) e obter os coeficientes a, b, c e d . Assim, embora haja uma relação estreita entre esses coeficientes e as características geométricas do plano (posição, direção), ela foi escondida pelos cálculos. Apesar disso, alguns indícios de que os coeficientes têm algo a nos contar sobre a geometria do plano já podem ser percebidos. A

EXERCÍCIO**14-36**

Dadas equações paramétricas, obtenha uma equação geral do plano:

$$(a) \begin{cases} x = 1 + \lambda - \mu \\ y = 2\lambda + \mu \\ z = 3 - \mu \end{cases} \quad (b) \begin{cases} x = 1 + \lambda \\ y = 2 \\ z = 3 - \lambda + \mu \end{cases}$$

$$(c) \begin{cases} x = -2 + \lambda - \mu \\ y = 2\lambda + 2\mu \\ z = \lambda + \mu \end{cases} \quad (d) \begin{cases} x = \lambda - 3\mu \\ y = \lambda + 2\mu \\ z = 3\lambda - \mu \end{cases}$$

14-27**Exercício Resolvido**

Obtenha equações paramétricas do plano π : $x + 2y - z - 1 = 0$.

Resolução

Primeiro modo Na equação dada, escolhemos uma das três incógnitas para ser isolada no primeiro membro; por exemplo, $x = -2y + z + 1$. Essa igualdade mostra que para cada par de valores reais de y e z , escolhidos arbitrariamente, obtemos um valor de x e, consequentemente, um ponto (x,y,z) de π . Em outras palavras: y e z estão “querendo” atuar como parâmetros! Façamos, então, a vontade deles, escrevendo $y = \lambda$ e $z = \mu$.

Substituindo na expressão de x , obtemos as equações

$$\begin{cases} x = 1 - 2\lambda + \mu \\ y = \lambda \\ z = \mu \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$$

Como os coeficientes de λ e μ não são proporcionais, essas são equações paramétricas de um plano, que não pode ser outro senão π , já que os pontos de π as satisfazem.

Note que os coeficientes obtidos para λ e μ deste modo *nunca* são proporcionais. De fato, sempre haverá blocos de zeros e uns semelhantes aos que estão destacados nas equações [14-11]. O método é, portanto, absolutamente geral.

$$\begin{cases} x = 1 + \lambda(-2) + \mu 1 \\ y = 0 + \lambda 1 + \mu 0 \\ z = 0 + \lambda 0 + \mu 1 \end{cases}$$

[14-11]

Segundo modo Escolhemos arbitrariamente uma solução da equação dada para obter um ponto do plano; por exemplo, $x = 1$, $y = 0$ e $z = 0$, que fornece o ponto $A = (1,0,0)$. Para obter vetores diretores de π , lembremos que, pela Proposição 14-21, um vetor (m,n,p) é paralelo a π se, e somente se, $m + 2n - p = 0$. Isolamos uma das variáveis,

$$p = m + 2n$$

Se atribuímos valores às outras duas; para garantir a independência linear, uma boa escolha é

$$m = 1, n = 0 \rightarrow p = 1$$

$$m = 0, n = 1 \rightarrow p = 2$$

Logo, $\vec{u} = (1, 0, 1)$ e $\vec{v} = (0, 1, 2)$ são vetores diretores de π . Então:

$$\begin{cases} x = 1 + \lambda \\ y = \mu \\ z = \lambda + 2\mu \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$$

são equações paramétricas de π .

14-28 Observação

Situações como a do exercício resolvido anterior, em que devem ser escolhidas soluções arbitrárias de uma equação, são freqüentes. Se você sentir qualquer embaraço algébrico na escolha, o motivo provável é o esquecimento de um fato da Álgebra Elementar que, de tão elementar, pode passar despercebido: se uma equação, supostamente a três incógnitas, não apresenta alguma delas, isso significa que o coeficiente dessa incógnita é nulo e que, por isso mesmo, podemos atribuir a ela qualquer valor, sem prejuízo da igualdade (a tendência de muitos é pensar, erroneamente, que o valor das incógnitas ausentes tem que ser zero). Um jeito seguro de não errar é explicitar os coeficientes nulos. Por exemplo, se as incógnitas são m, n, p , a equação $3m - p = 0$ pode ser escrita $3m + 0n - p = 0$ (note que o valor atribuído a n é inócuo, não interfere na igualdade). Isolando p , obtemos $p = 3m + 0n$ e podemos dar a m e n os valores 1, 0 e 0, 1, como no exercício resolvido anterior. Esta observação vale, tal e qual, para a equação $-3n = 0$, que pode ser escrita $0m - 3n + 0p = 0$.

EXERCÍCIOS

14-37

Dada uma equação geral, obtenha equações paramétricas do plano.

(a) $4x + 2y - z + 5 = 0$

(b) $5x - y - 1 = 0$

(c) $z - 3 = 0$

(d) $y - z - 2 = 0$

14-38

O plano π_1 contém $A = (1, 0, 0)$, $B = (0, 1, 0)$ e $C = (0, 0, 1)$, o plano π_2 contém $Q = (-1, -1, 0)$ e é paralelo a $\vec{u} = (0, 1, -1)$ e $\vec{v} = (1, 0, 1)$, e o plano π_3 tem equação $X = (1, 1, 1) + \lambda(-2, 1, 0) + \mu(1, 0, 1)$.

(a) Obtenha equações gerais dos três planos.

(b) Mostre que a interseção dos três planos se reduz a um único ponto e determine-o.

14-39

Mostre que o ponto $P = (4, 1, -1)$ não pertence à reta $r: X = (2, 4, 1) + \lambda(1, -1, 2)$ e obtenha uma equação geral do plano determinado por r e P .

14-40

Obtenha os pontos de $r: X = (1,1,1) + \lambda(2,0,1)$ que pertencem ao plano π , nos casos:

(a) $\pi: x - y - z = 0$

(b) $\pi: x + 3y - 2z + 1 = 0$

(c) $\pi: 2x - y - 4z + 3 = 0$

(d) π é o plano Oxz .

14-41

Obtenha os pontos de $\pi_1: X = (1,0,0) + \lambda(2,1,1) + \mu(0,0,1)$ que pertencem a $\pi_2: x + y + z - 1 = 0$.

14-29

Observação

Quando você estudou Geometria Analítica Plana, deve ter aprendido que as retas de um plano são descritas por equações de primeiro grau como $ax + by + c = 0$, que lá recebe o nome de *equação geral da reta*, ou *forma geral de equação da reta*. Não vá confundir com o que estudamos neste capítulo. Aqui, *não há nenhuma forma de equação de reta com esse nome*, e equações do tipo $ax + by + c = 0$ descrevem *planos*, não *retas* (sempre estará subentendido que há uma terceira variável, z , que não aparece na equação porque seu coeficiente é nulo). Uma equação como $x + y - 2 = 0$, por exemplo, descreve um plano paralelo a Oz , cuja interseção com Oxy , isto sim, é uma reta. Na Geometria Analítica Plana, uma equação dessa reta seria $x + y - 2 = 0$. Veja, representados na Figura 14-10, o sistema de coordenadas, a reta r e o plano $(r \in \pi)$.

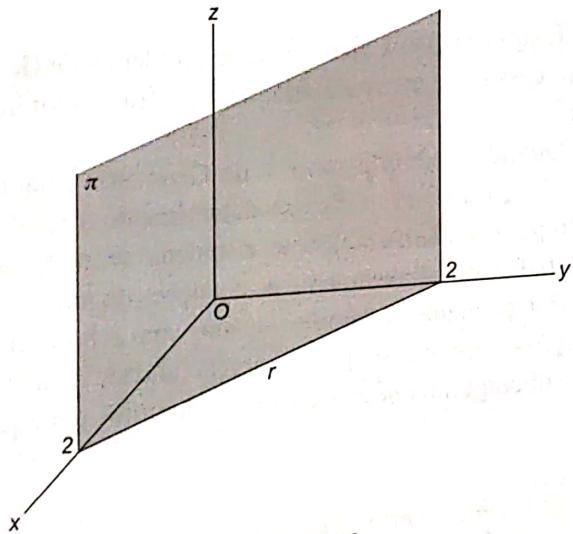


Figura 14-10

Capítulo 13

13-1 Pela aparição de coordenadas nulas. Pontos de Ox têm ordenada e cota nulas: $(x,0,0)$; pontos de Oy têm abscissa e cota nulas: $(0,y,0)$; pontos de Oz têm abscissa e ordenada nulas: $(0,0,z)$; pontos do plano Oxy têm cota nula: $(x,y,0)$; do plano Oyz , abscissa nula: $(0,y,z)$; do plano Oxz , ordenada nula: $(x,0,z)$.

13-2 Em relação ao plano Oxy : $(x,y,-z)$. Em relação ao plano Oxz : $(x,-y,z)$. Em relação ao plano Oyz : $(-x,y,z)$. Faça uma figura para se convencer de que isto é falso quando o sistema não é ortogonal.

13-3 Em relação a Ox : $(x,-y,-z)$. Em relação a Oy : $(-x,y,-z)$. Em relação a Oz : $(-x,-y,z)$. Isto é falso quando o sistema não é ortogonal.

13-4 $(-x,-y,-z)$. Vale mesmo que o sistema não seja ortogonal.

13-5 (a) $P_1 = (x,y,0)$ $P_2 = (x,0,z)$ $P_3 = (0,y,0)$
 $P_4 = (x,0,0)$ $P_5 = (0,y,0)$ $P_6 = (0,0,z)$

(b) $(-x,y,z)$ $(x,-y,z)$ $(x,y,-z)$ $(x,-y,-z)$
 $(-x,-y,z)$ $(-x,-y,z)$ $(-x,-y,-z)$

13-6 (a) Oxy, Oz . (b) Oxz, Oy . (c) Oyz, Ox .

Observe que, neste exercício, as projeções podem ser oblíquas. Faça uma figura.

13-7 (a) $A = (0,0,0)$ $B = (1,0,0)$ $C = (0,1,0)$ $D = (-1,1,0)$
 $E = (-1,0,1)$ $F = (0,0,1)$ $G = (-1,1,1)$ $H = (-2,1,1)$

(b) $A = (2,-1,-1)$ $B = (3,-1,-1)$ $C = (2,0,-1)$ $D = (1,0,-1)$
 $E = (1,-1,0)$ $F = (2,-1,0)$ $G = (1,0,0)$ $H = (0,0,0)$

Observe que essas respostas são obtidas das de (a) somando-se o vetor $(2,-1,-1)$; explique por quê.

(c) $A = (1,2,-1/2)$ $B = (1,4,-1/2)$ $C = (1,2,0)$ $D = (1,0,0)$
 $E = (0,0,-1/2)$ $F = (0,2,-1/2)$ $G = (0,0,0)$ $H = (0,-2,0)$

(d) $A = (0,0,0)$ $B = (0,0,1)$ $C = (1,0,0)$ $D = (1,0,-1)$
 $E = (0,1,-1)$ $F = (0,1,0)$ $G = (1,1,-1)$ $H = (1,1,-2)$

13-8 $(-4,6,1)$

13-9 (a) $C = (5/3, 11/3, 2)$ $D = (4/3, 7/3, 1)$

(b) $x = (x_1 + rx_2)/(1+r)$ $y = (y_1 + ry_2)/(1+r)$
 $z = (z_1 + rz_2)/(1+r)$

13-10 $Q = (2x_0 - x_1, 2y_0 - y_1, 2z_0 - z_1)$

13-12 $a \neq -1$; reverso.

Os pontos são vértices de um quadrilátero se, e somente se, são três a três não-colineares, ou seja: A, B e C não são colineares, A, B e D não são colineares, A, C e D não são colineares, e B, C e D não são colineares. Isso quer dizer que $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ é LI, $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD})$ é LI, $(\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD})$ é LI e $(\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BD})$ é LI, o que acontece se, e somente se, $a \neq -1$. Neste caso, o determinante das coordenadas dos vetores $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD}$ (nessa ordem), que é igual a $-5(a+1)$, é diferente de 0. Logo, os três vetores são LI, e, portanto, os pontos A, B, C e D não são coplanares: o quadrilátero é reverso.

13-13 (b) Como somente no item (c) você saberá quais são os lados do quadrilátero, utilize o Exercício 5-5.

(c) Os lados são AB, BD, DC e CA ; as diagonais, AD e BC . Exprimindo (por exemplo) \overrightarrow{AD} como combinação linear de $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}$, você encontra coeficientes de mesmo sinal: $\overrightarrow{AD} = \overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{AC}$. Pelo critério do Exercício Resolvido 6-18, a reta AD separa B e C , e, portanto, o segmento AD é uma diagonal. A outra é BC , e os quatro segmentos restantes são os lados. Como se vê, descobrir de início uma combinação linear cujos coeficientes tenham mesma sinal simplifica a resolução. Se eles tivessem sinais contrários, você poderia "corrigir" isso passando vetores de um membro para o outro. Assim, por exemplo, da igualdade $\overrightarrow{BD} = -2\overrightarrow{BA} + 2\overrightarrow{BC}$ decorre $\overrightarrow{BC} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{BD}/2$, o que mostra que \overrightarrow{BC} é diagonal.

13-14 Mostre que dois dos vetores $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD}$ são LI e que um dos três é a soma dos outros dois.

13-15 Verifique que $\overrightarrow{DB} = 2\overrightarrow{AC}$ e que $(\overrightarrow{AD}, \overrightarrow{BC})$ é LI. Disso decorre que se trata de um quadrilátero plano, com dois lados opostos paralelos de comprimentos diferentes (pois $\|\overrightarrow{DB}\| = 2\|\overrightarrow{AC}\|$), ou seja, um trapézio. A base maior é DB e a base menor é AC . Como os segmentos orientados (D,B) e (A,C) os são de mesmo sentido (pois isso acontece com \overrightarrow{DB} e \overrightarrow{AC}), os segmentos DA e BC são disjuntos (Definição 1-2 (c)), não podendo, portanto, ser diagonais. Logo, os lados não-paralelos são DA e BC . Por exclusão, as diagonais são AB e CD . Você também pode resolver este exercício pelo método indicado na resposta do Exercício 13-13 (c).

13-16 $\overrightarrow{CB} = 3\overrightarrow{CA} + 4\overrightarrow{CD}$. Os coeficientes da combinação linear são de mesmo sinal; logo, pelo Exercício Resolvido 6-16, a reta CB separa A e D . Concluímos que CB é uma diagonal e AD é a outra. Os lados são, portanto, AB, AC, BD e CD .

13-17 (a) Falsa. Contra-exemplo: os pontos $A = (1,2,2)$, $B = (3,4,1)$ e $C = (1,0,-3)$ não são colineares (pois \overrightarrow{AB} e \overrightarrow{AC} são LI), mas o determinante correspondente é nulo. Outro argumento, fatal: se a afirmação fosse verdadeira, tomando $C = (0,0,0)$ e dois pontos A e B quaisquer de \mathbb{E}^3 , concluiríamos que esses três pontos são colineares e, portanto, \mathbb{E}^3 seria uma reta. Assim, o determinante formado pelas coordenadas de três pontos não tem nenhum significado geométrico e não serve para verificar a colinearidade dos três pontos. Para fazer isso, o correto (e muito mais simples) é analisar a dependência linear de $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$.

(b) Verdadeira. Se A, B e C são colineares, então os pontos O, A, B e C são coplanares e, por isso, os vetores $\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}$ e \overrightarrow{OC} são LD. Logo, pela Proposição 7-6, $\Delta = 0$. Desta vez, estamos enxergando, nas linhas de Δ , coordenadas de vetores.

Capítulo 14

14-1 Amanda errou apenas o Exercício B.

14-2 (a) Forma vetorial: $(x,y,z) = (4,-7,-6) + \lambda(1,-1,-1)$.

Forma simétrica: $\frac{x-4}{-1} = \frac{y+7}{1} = \frac{z+6}{1}$.

Forma paramétrica: $r: \begin{cases} x = 4 - \lambda \\ y = -7 + \lambda \\ z = -6 + \lambda \end{cases} (\lambda \in \mathbb{R})$

D não pertence à reta.

- (b) Forma vetorial: $(x, y, z) = (1, 2, 3) + \lambda(3, 2, 1)$.

Forma simétrica: $\frac{x-1}{3} = \frac{y-2}{2} = \frac{z-3}{1}$.

Forma paramétrica: $r: \begin{cases} x = 1 + 3\lambda \\ y = 2 + 2\lambda \\ z = 3 + \lambda \end{cases} (\lambda \in \mathbb{R})$

Vetores diretores unitários: $\pm(3, 2, 1)/\sqrt{14}$.

14-3 $Ox: \begin{cases} x = \lambda \\ y = 0 \\ z = 0 \end{cases}$ $Oy: \begin{cases} x = 0 \\ y = \lambda \\ z = 0 \end{cases}$ $Oz: \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \\ z = \lambda \end{cases}$

As equações não podem ser colocadas na forma simétrica, pois os vetores diretores têm alguma coordenada nula.

- 14-4 Vetores diretores: $(-1, 1, 2)$ e $(2, -2, -4)$. P não, Q sim.

14-5 $\begin{cases} x = 1 - \lambda \\ y = 4 - 3\lambda \\ z = -7 \end{cases} (\lambda \in \mathbb{R})$

Se duas retas são paralelas, qualquer vetor diretor de uma delas é vetor diretor da outra.

14-6 $\begin{cases} x = 3 + 2\lambda \\ y = 3 + \lambda \\ z = 3 - \lambda \end{cases} (\lambda \in \mathbb{R})$

14-7 Forma paramétrica: $\begin{cases} x = 2 - 15\lambda \\ y = 4\lambda \\ z = -3 + 18\lambda \end{cases} (\lambda \in \mathbb{R})$

Forma simétrica: $\frac{x-2}{-15} = \frac{y}{4} = \frac{z+3}{18}$

14-8 $(x+1)/3 = (y+4)/4 = (z+2)/5$

14-9 $X = (2, 1, 1) + \lambda(2, 3, -14)$

- 14-10 (a) Verifique que \vec{AB} e \vec{AC} são LI, ou, então, que C não pertence à reta AB .

(b) $\begin{cases} x = 4 + 5\lambda \\ y = -7 - 11\lambda \\ z = -6 - 4\lambda \end{cases} (\lambda \in \mathbb{R})$

Lembrou-se de que $\vec{CA} + \vec{CB}$ é paralelo à mediana?

14-11 Interna: $\begin{cases} x = 1 - \lambda \\ y = \lambda \\ z = 1 \end{cases}$ Externa: $\begin{cases} x = 1 + \lambda \\ y = \lambda \\ z = 1 \end{cases}$

Use o Exercício 9-42 para obter vetores diretores.

- 14-12 $X = (2, 1, -1) + \lambda(1, -2, -2)$. Um vetor diretor da reta procurada é $\vec{AC} \wedge (\vec{BA} \wedge \vec{BC})$ (Exercício 11-52). Se a base é positiva, os produtos vetoriais podem ser calculados pelo determinante simbólico (Proposição 11-4); se é negativa, pelo Exercício 11-16. Nos dois casos, você obterá o mesmo resultado (veja a Observação 11-14 (b)). Uma alternativa é usar a fórmula do duplo produto vetorial (Proposição 11-13 (b)).

- 14-13 Forma vetorial: $X = (1, 2, 3) + \lambda(-3, 1, -3)$

Forma paramétrica: $\begin{cases} x = 1 - 3\lambda \\ y = 2 + \lambda \\ z = 3 - 3\lambda \end{cases} (\lambda \in \mathbb{R})$

Forma simétrica: $(x-1)/(-3) = y-2 = (z-3)/(-3)$

Os pontos são $(7, 0, 9)$ e $(-5, 4, -3)$. Usou a técnica do λ ?

- 14-14 $(3/4, 7/4, 15/4)$ ou $(3/2, 5/2, 15/2)$. Usou a técnica do λ ? A homenagem a Santos Dumont está no número do exercício: 14-bis.

- 14-15 $(1, 1, 0)$. Usou a técnica do λ ? A distância de A a r é igual a $\sqrt{3}$, porque apenas um ponto de r dista $\sqrt{3}$ de A .

- 14-16 $(2, 0, 4)$ e $(0, 2, 4)$; a distância de A a r é menor do que $\sqrt{11}$, porque existem dois pontos de r que distam $\sqrt{11}$ de A .

- 14-17 $(1, 0, 0)$. Usou a técnica do λ ?

- 14-18 (a) $(2, 1, -1)$ e $(22/9, 13/9, -11/9)$.

- (b) Não existe C .

- (c) Qualquer ponto da reta PQ é solução.

- (d) Não existe C .

- 14-19 Veja a Figura R-14-19 (M e N correspondem a $\lambda = -1/2$ na equação do item (b)).

- 14-20 Cecília errou apenas o Exercício 3.

- 14-21 (a) Forma vetorial: $X = (1, 2, 0) + \lambda(1, 1, 0) + \mu(2, 3, -1)$

Forma paramétrica: $\begin{cases} x = 1 + \lambda + 2\mu \\ y = 2 + \lambda + 3\mu \\ z = -\mu \end{cases} (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$

- (b) Forma vetorial: $X = (1, 1, 0) + \lambda(0, 2, 1) + \mu(2, 1, 0)$

Forma paramétrica: $\begin{cases} x = 1 + 2\mu \\ y = 1 + 2\lambda + \mu \\ z = \lambda \end{cases} (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$

- (c) Forma vetorial: $X = (1, 0, 1) + \lambda(1, -1, 2) + \mu(1, 1, 1)$

Forma paramétrica: $\begin{cases} x = 1 + \lambda + \mu \\ y = -\lambda + \mu \\ z = 1 + 2\lambda + \mu \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$

(d) Forma vetorial: $X = (1, -1, 0) + \lambda(-1, -2, 1) + \mu(0, 1, 1)$

Forma paramétrica: $\begin{cases} x = 1 - \lambda \\ y = -1 - 2\lambda + \mu \\ z = \lambda + \mu \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$

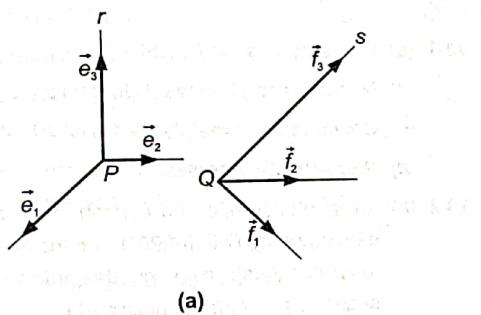
(Foram usados o ponto C e os vetores \vec{BC} e \vec{CA} .)

(e) Como $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ é LD, os pontos dados são colineares e existem infinitos planos que os contêm, ou seja, π não está determinado.

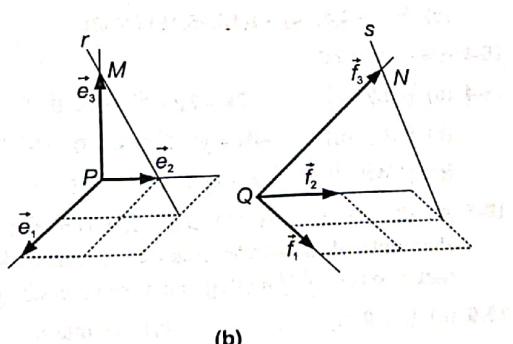
14-22 $\begin{cases} x = 1 + \lambda + 2\mu \\ y = 1 + 2\lambda + \mu \\ z = 2 - \lambda \end{cases} \quad (\lambda, \mu \in \mathbb{R})$

Se dois planos são paralelos, vetores diretores de um deles são vetores diretores do outro.

14-23 $Oxy: \begin{cases} x = \lambda \\ y = \mu \\ z = 0 \end{cases}$ $Oxz: \begin{cases} x = \lambda \\ y = 0 \\ z = \mu \end{cases}$ $Oyz: \begin{cases} x = 0 \\ y = \lambda \\ z = \mu \end{cases}$



(a)



(b)

Figura R-14-19

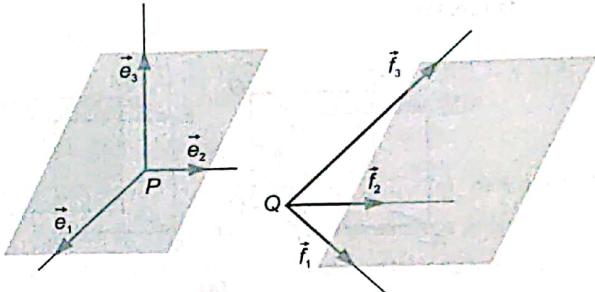
14-24 $\begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = \mu \end{cases}$ $\begin{cases} x = \lambda \\ y = -\lambda \\ z = \mu \end{cases}$ $\begin{cases} x = \lambda \\ y = \lambda \\ z = -\lambda \end{cases}$ $\begin{cases} x = \mu \\ y = \lambda \\ z = \lambda \end{cases}$

14-25 $\vec{u} = (11, 7, 4) + (-10, -5, 0)$

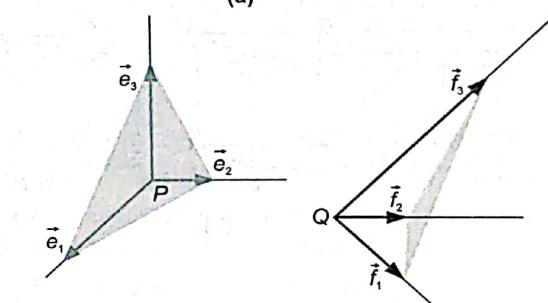
14-26 (a) É a reta que contém o ponto $(0, 1, 0)$ e tem vetor diretor $(1, 1, -1)$ (introduza a notação $\alpha = \lambda + 2\mu$).

(b) Os vetores (a, b, c) e (m, n, p) serem LI.

14-27 Veja a Figura R-14-27.



(a)



(b)

Figura R-14-27

14-28 (a) Errou; a segunda equação equivale a $x - 3y + 2z + 2 = 0$, e esta é incompatível com a de Marcelo.

(b) Acertou.

14-29 (a) $x - 2y + 4z + 1 = 0$ (b) $3x - y - 2z - 1 = 0$

(c) $3x - y + z - 4 = 0$

(d) O plano não está determinado; veja a resposta 14-21 (e).

(e) $3x - 2y - 3 = 0$ (f) $x + z - 2 = 0$

14-30 $Oxy: z = 0$ $Oxz: y = 0$ $Oyz: x = 0$

14-31 $x - y = 0$ $x + y = 0$ $x - z = 0$
 $x + z = 0$ $y - z = 0$ $y + z = 0$

14-32 (a) Veja a Figura R-14-32. (b) Não.

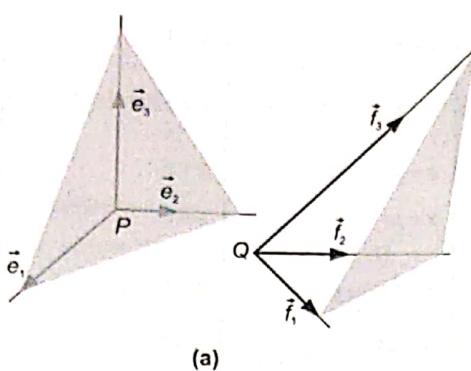
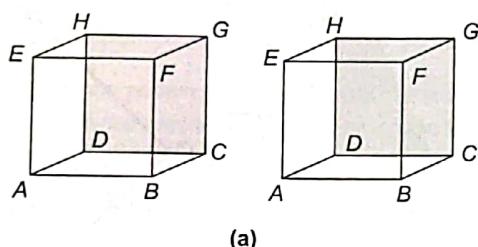
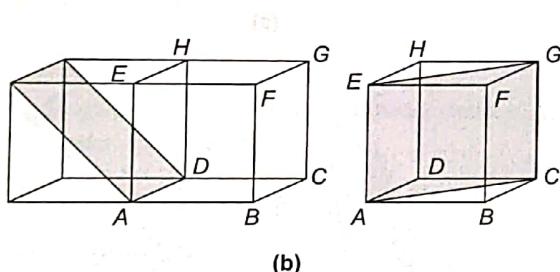


Figura R-14-32

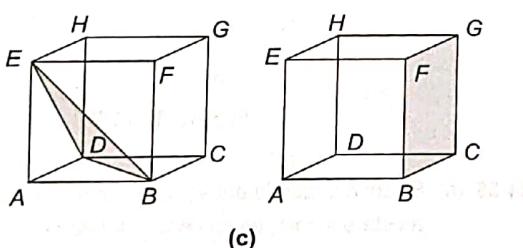
14-33 (a) Não. (b) Sim. (c) Sim. (d) Sim.

14-34 $aa + bb + cc = a^2 + b^2 + c^2 \neq 0$, pois os coeficientes a, b e c não são todos nulos.14-35 Veja a Figura R-14-35; na parte (d), M e N são pontos médios de arestas.

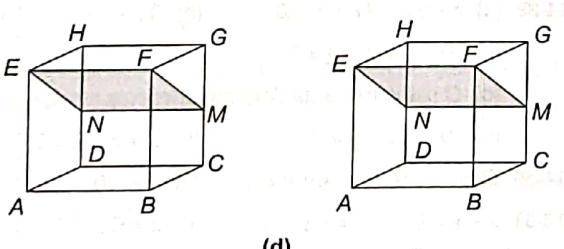
(a)



(b)



(c)



(d)

Figura R-14-35

14-36 (a) $2x - y - 3z + 7 = 0$

(c) $y - 2z = 0$

14-37

(a) $\begin{cases} x = \lambda \\ y = \mu \\ z = 5 + 4\lambda + 2\mu \end{cases}$

(c) $\begin{cases} x = \lambda \\ y = \mu \\ z = 3 \end{cases}$

14-38 (a) $\pi_1: x + y + z - 1 = 0$

$\pi_3: x + 2y - z - 2 = 0$

(b) $(1/2, 2/3, -1/6)$. Um ponto está na interseção se, e somente se, satisfaz as três equações gerais. Resolvendo o sistema formado por elas, obtém-se a resposta.

14-39 $8x + 6y - z - 39 = 0$.

14-40 (a) $(3, 1, 2)$

(b) Não existem.

(c) Todos os pontos de r .

(d) Não existem.

14-41 São os pontos da reta r : $X = (1, 0, 0) + \lambda(2, 1, -3)$. Um ponto P pertence a π_1 se, e somente se, existem λ e μ tais que $P = (1 + 2\lambda, \lambda, \lambda + \mu)$. Mostre que P pertence também a π_2 se, e somente se, $\mu = -4\lambda$, ou seja, $P = (1 + 2\lambda, \lambda, -3\lambda)$, o que equivale a P pertencer a r .

Capítulo 15

15-1 (a) Concorrentes em $(2, 3, 3)$.

(b) Não são concorrentes. São iguais.

(c) Concorrentes em $(22, -21, 11)$.

(d) Não são concorrentes.

15-2 (a) As trajetórias não são concorrentes; as partículas colidem no ponto $(7/2, 1/4, 29/4)$, no instante $t = 3/4$. As trajetórias são iguais, e a segunda partícula, mais veloz, "persegue" a primeira até alcançá-la.

(b) $X = (-4, 4, -4) + t(10, -5, 15)$ ($t \in \mathbb{R}$).

15-3 $\alpha = -1/2$; $t = 2$.

15-4 (a) $(-2, 2, -7)$ $-17x + 7y + 6z - 6 = 0$

(b) $(-2, 6, -6)$ $-4x + y + 3z + 4 = 0$

(c) $(1, 4, 0)$ $4x - 7y + 6z + 24 = 0$

15-5 $A = (8, -7, 3)$, $B = (-3, 2, 3)$. B é o ponto comum às retas r e s . Para obter A , determine antes M , o ponto médio de AC . M pertence a s e \overrightarrow{CM} é ortogonal a um vetor diretor de r .

15-6 (a) $\{(-2, 0, 1)\}$

(b) É a reta r .

(c) $\{(5, 4, 3)\}$

(d) É o conjunto vazio.

(e) $\{(-2/3, -1/3, 2)\}$

15-7 Como a velocidade é unitária, a duração do processo é igual à soma dos comprimentos de AB e BP . B é o ponto em que a reta r : $X = A + \lambda \vec{u}$ intercepta π .