FPGA加速的路径积分蒙特卡罗模拟

FPGA Accelerated Path Integral Monte Carlo Simulation

2019年秋季学期计算物理A课程作业

古宜民 PB17000002

2020.2

简介

蒙特卡罗(MC)方法在计算物理中应用广泛,在复杂积分的计算、统计力学模拟等多方面有不可取代的地位。而为了提高计算精度而增加模拟步数N时,蒙特卡罗方法的误差随N的增加以 $\frac{1}{\sqrt{N}}$ 速度收敛,这表明需要平方量级的算力(或运算时间)才能达到线性的精度提高。如果能够通过优化程序或使用异构计算等方法提高计算速度,则可以对蒙特卡罗方法的实现提供很大帮助。本文在现场可编程逻辑门阵列(FPGA)上实现路径积分蒙特卡罗模拟谐振子,并求得基态能量,获得了相比高度优化的CPU程序7倍的性能提升,证明了FPGA在这一类蒙特卡罗模拟中有带来巨大性能提升的潜力。

关键词:蒙特卡罗路径积分FPGA高性能计算

路径积分蒙特卡罗理论

量子力学的路径积分表述为:

$$\langle x_N,t_N|x_1,t_1
angle = \int D[x(t)]e^{rac{i}{\hbar}S}$$

其中 $S = \int_{x_1}^{x_N} L dt$ 为系统的作用量。

选取虚时间 $\tau = it$,

$$\langle x_N, au_N | x_1, au_1
angle = \int D[x(au)] e^{-rac{1}{\hbar} \int E d au}$$

其中 $E = \frac{m}{2} \left(\frac{dx}{dx} \right)^2 + V(x)$ 为变换后的系统拉氏量。

而可观测量的期望值为< $\mathcal{O}>=rac{1}{Z}\int D[x(t)]\mathcal{O}[x]e^{-S[x]/\hbar}$,其中Z为归一化系数。

对于谐振子, $V(x) = \frac{1}{2}m\omega^2 x^2$.

由于从开始到结束有无穷多条路径,但不同的路径权重不同,只有接近经典路径的路径有较大权重。于是可以使用蒙特卡罗方法,对路径进行Metropolis重要抽样形成马尔科夫链,再通过这些抽样路径计算 待求物理量的期望值。

在计算机模拟时,需要离散化时间,即取时间格距为a,一个状态为 $\{x_1,x_2,\ldots,x_N\}$ 。再取无量纲长度 $u_i=x_i/\sqrt{\hbar/m\omega}$,作用量为:

$$\frac{S}{\hbar} = \sum_{n=0}^{N-1} \left(\frac{(u_{n+1} - u_n)^2}{2a\omega} + \frac{a\omega(u_{n+1}^2 + u_n^2)}{4} \right)$$

而在马尔科夫链中,对状态进行小扰动(如改变其中一个x值),接受新状态的概率为:

$$P = min(e^{-\Delta S(x)}, 1).$$

如果马尔科夫链的初始状态(通常选为全0)包含各个激发态,随着虚时间演化,各个态随时间以 $e^{-E\tau}$ 演化,激发态占比 $e^{-(E_2-E_1)\tau}$ 会指数衰减,最终只剩下基态成分,进而可以求出基态的能量以及其他可观测量。

对于谐振子,由Viral定理得知其势能与动能平均值相同,则其基态能量为 $E_0=m\omega^2 < x^2 >$,对应理论值 $< u^2 >= 0.5$.

如果考虑马尔科夫链演化过程中激发态占比(即对应系统平均能量)的指数衰减速度,可以进而求得第一激发态能量。

FPGA硬件设计

考虑到成本与开发难度,选择了入门级的Digilent PYNQ-Z1作为开发板,其搭载Xilinx ZYNQ-7020芯片 xc7z020-1。此FPGA芯片包含双核ARM Cortex A9处理器(PS)和85K逻辑单元、4.9Mb块内存 (BRAM)、220个DSP的可编程逻辑(PL)。因为包含PS,并且能够使用Python进行PS端的控制和编程,使得PS/PL通信更加容易。

设计思路

计算方法

为了提高计算速度,使用32位定点小数进行计算。高16位为整数部分,低16位为小数。个别大量求和部分增加了整数部分的位宽。

在蒙特卡罗中都需要随机数,这里使用了FPGA上实现较为简单的LFSR。随机数发生器是"异步"的,即每个周期都生成一个随机数,无论是否被使用。

在Metropolis算法中,需要进行接受概率的计算,并和0到1内的随机数比较判断。但概率计算需要涉及动辄50余周期并难以流水化的指数运算。这里使用的加速方法是不进行指数运算,而生成对数分布的随机数。将0到1内的对数值打表存于BRAM,再随机取值,可以一个周期得到一个对数随机数。

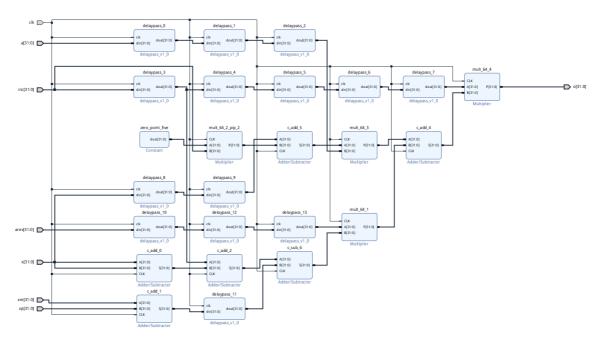
每个处理单元需要随机的位置变化和随机的对数两个随机数,共有16*2=32个随机数生成器。其种子可以在PS中指定。

在作用量计算处,首先手动简化了作用量的表达式,然后在Block Design上用加法以及乘法IP核进行实现,并插入延迟以能够实现流水线。作用量变化计算的输入为格距a、格距倒数arev(erse)(为了避免除法运算,提前算好了a的倒数)、该点位置x、相邻位置xm(inus)和xp(lus)、位置增加量inc(rease)、以及时钟clk。

作用量变化: $\Delta S = inc(inc(0.5a + \frac{1}{a}) + ax + \frac{1}{a}(2x + inc - xp - xm))$

加法和乘法器需要一个周期算出结果,一个作用量的计算总共需要6个周期。

图为该Block Design

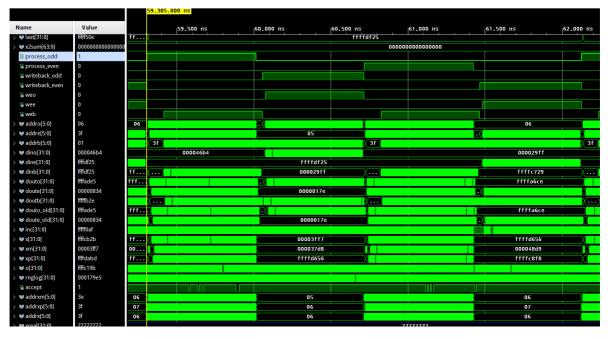


存储与更新策略

由于对于离散化的一条路径,在其上一个点发生改变时,系统的作用量改变只取决于该点和它左右相邻的点。因此,路径不同部分的点可以同时互不影响地更新。于是数据结构设计为:将1024长的路径分成8份,8路同时进行处理。每一路按奇偶放在两片BRAM中(称为BRAMo(dd)与BRAMe(ven)),每片BRAM放64个值。每一轮分奇数与偶数轮流对该片BRAM上的64个值取出、进行计算、更新,并暂存到另一片BRAM(称为BRAMb(uffer))中,完成后将BRAMb中的值写回BRAMo或BRAMe。因为(比如)在对奇数位置的值更新时,其相邻值为偶数,需要被读但不被更新。而几乎所有奇数位置的值都被更新了,所以这种存储方式和更新策略可以很好的利用资源并提高并行性。

虽然数据读写以及计算都需要不止一个时钟周期,但利用流水线,可以在大部分时间内一个周期得到结果。于是理论上一次完整的更新(MCSweep)需要奇处理-奇写回-偶处理-偶写回四个部分,共64*4=256个周期。实际结果为282个周期。

图为一个MCSweep的仿真波形。按顺序进行了process_odd, writeback_odd, process_even, writeback_even操作。

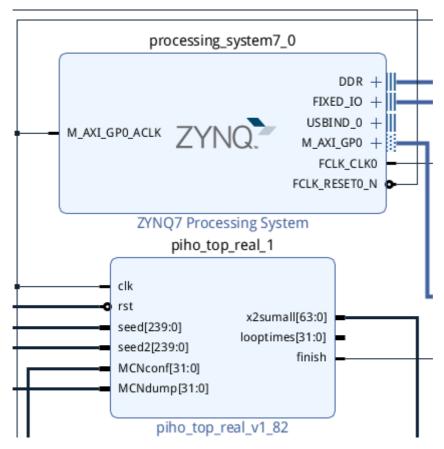


计算结果

PL部分编写完成后打包成IP核,并同时自制了简易的AXI MMIO IP以便使用AXI总线进行PS/PL通信。

图为最终Block Design的一部分,piho_top_real为计算部分打包的IP核,上面的是ZYNQ PS

piho_top_real的输入为: 随机数种子,总迭代数MCNconf,在马尔科夫链稳定前不参与计算的迭代数 MCNdump;输出为: 8个单元的平方和输出,总的平方和输出,当前迭代次数,以及完成指示。输入可以由PS控制。



在计算中,选取了较为典型的参数a=0.125, inc范围-0.125~+0.125。路径长选为2048,分为16组并行计算,因为16组运算单元耗尽了所有220个DSP,并占用了一半的LUT和BRAM。

图为通过Ethernet连接开发板,通过网页端的Jupyter Notebook在PS进行Python控制。PYNQ(Python Productivity for ZYNQ)让流程方便了很多。

```
In [761]: mmio0.write(6*4, 0xffffffff) # reset

In [762]: mmio1.write(6*4, 1000000) # MCNconf
    mmio1.write(7*4, 500000) # MCNdump
    #mmio2.write(6*4, 0x794362ad)
    #mmio3.write(6*4, 0x32ffbc99)
    #mmio3.write(6*4, 0x32ffbc99)
    #mmio2.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio3.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio3.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio3.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio3.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio4.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio5.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio5.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))
    mmio5.write(6*4, random.randint(0, 0xfffffff))

In [763]: mmio0.write(6*4, 0x00000000) # start

In [764]: ((mmio0.array[1] + mmio0.array[2] * 2**32)*2**(-16)) / (500000 * 2048) # result calculation

Out[764]: 0.49589659476512671
```

由于计算平方平均值较为容易,只需要每次有效迭代累加路径上的各个值即可,但计算方差以及第一激发态(需要计算关联函数)却较为困难,最好是将所有历史通过AXI DMA传输到PS DDR内存或 Ethernet传输到计算机进行处理。这里只计算了程序实现简单的基态能量期望值,并未能计算误差以及第一激发态能量。

五次运算的值为:

0.495896			
0.500199			
0.493005			
0.494751			
0.502061			

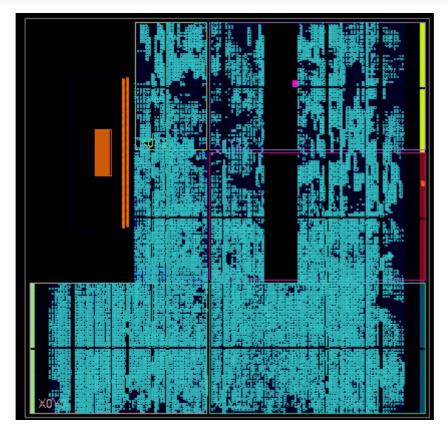
理论值为0.5,可见计算结果是正确的。

关于计算速度,由于流水线不深,每一时钟周期运算较多,资源占用也较多导致路径延迟很长,时钟降到62.5Mhz才能满足timing要求。282个周期一次MCSweep,速度为每个MCSweep用时4.51us。

资源占用以及布线(左上角空处为PS,其他青色为被使用的PL)如图:

可见继续增加计算单元会面临很大困难,16路并行约为最大的并行度。

tilization	Post-Syntl	Post-Synthesis Post-Implementation				
		(Graph Table			
Resource	Utilization	Available	Utilization %			
LUT	24693	53200	46.42			
LUTRAM	624	17400	3.59			
FF	20796	106400	19.55			
BRAM	64	140	45.71			
DSP	220	220	100.00			
IO	2	125	1.60			
BUFG	1	32	3.13			



计算速度比较

作为比较,在CPU上也实现了同样功能并高度优化的C++程序,在i7-8550U和Xeon E5-2695 v4上单核运行,二者速度差距很小。进行的优化包括使用更快的随机数xorshift、优化访存、减少过程调用、使用AVX SIMD指令同时处理8组数据、F03 编译开关。

结果为CPU运行速度为每个MCSweep用时35.0us, FPGA获得了7.7倍的速度提升。

而在价格、功耗等方面,FPGA也比CPU有一定优势:

Arch	Clock	Calculation Speed	Price	Power comsumption
CPU	Max 4.0G(i7)	35.0us/MCS	~\$400	TDP 15W(i7)
FPGA	62.5M	4.51us/MCS	\$199	1.89W
		7.7x speedup		

结论&展望

本项目成功地在FPGA上实现了比CPU更快的蒙特卡罗模拟,并且证明了FPGA在路径积分这一类问题上都有加速计算的潜力,在基态能量计算、以及格点QCD等领域有应用空间。

但是硬件开发相比软件开发具有周期长、困难等问题,如果要将此种运算方法投入使用,需要打包成简单易用的库而不是计算周期改变1就要重新编写的Verilog代码。如果能用C++等高级语言编写核心作用量计算部分,通过Vivado HLS(高级综合)直接打包成IP核与其他Verilog程序配合,并能保留流水线功能,则可以在不损失性能的情况下实现较高的可扩展性和易用性。

参考文献&致谢&其他

[1] Y. Lin, F. Wang, X. Zheng, H. Gao, L. Zhang, Monte Carlo simulation of the Ising model on FPGA, Journal of Computational Physics, Volume 237, 2013

[2] F. Ortega-Zamorano, M. A. Montemurro, S. A. Cannas, J. M. Jerez and L. Franco, "FPGA Hardware Acceleration of Monte Carlo Simulations for the Ising Model," in IEEE Transactions on Parallel and Distributed Systems, vol. 27, no. 9, pp. 2618-2627, 1 Sept. 2016.

本项目参考了丁泽军老师的计算物理课程讲义,以及上海交通大学2019年夏季第二届数值量子场论训练营的内容。

感谢丁泽军老师的课程和讲义给本项目带来启发。

感谢LibreLiu在硬件开发、算法等方面提供了很大帮助。

本项目所有代码可以在Github获得。