

AZ MI FOGALMA

mesterséges intelligencia – MI (artificial intelligence - AI)

sokan sokfélét értenek alatta

Nem egy rész-területe az informatikának, hanem egy szemléletmód, amely az informatika fejlődését szolgálja: olyan problémákra keres számítógépes megoldásokat, amelyek megoldásában az ember jobbnak tűnik.

Erős MI

Cél: az emberi gondolkodás számítógéppel történő reprodukálása.

MI szkeptikusok

A számítógép soha nem lesz okosabb az embernél.

Gyenge MI

Cél: Azon elméletek és módszerek kutatása, fejlesztése, rendszerezése, amelyekkel az emberi intelligencia számára is érdekes és nehéz problémákra adhatunk számítógépes megoldásokat.

*módszerek és célok
specializálódása*

MI története

Projektek:

kétszemélyes játékok (sakk)

beszélgető program (ELIZA, 1966)

Módszerek:

GPS, rezolúció (1966)

Lisp (1958)

mesterséges neuronhálók

evolúciós algoritmusok

Romantikus kor

mindenféle problémát
általános eszközökkel

1956

1960

1970

1980

1990

2000

2010

Gregorics Tibor

Mesterséges intelligencia

Minta-válasz párok:

<a> ön engem <c>.

Úgy érzem, hogy ön mostanában engem un.

1. Miért gondolja, hogy ön <a> én <c>?
2. Tegyük fel, hogy én önt <c>. Mit változtat ez a dolgokon?

Ismétlés felismerése:

„Miért ismételteti ugyanazt újra és újra?”

Folytatás:

Igen, értem. Kérem folytassa. Ez nagyon érdekes.
Még miről szeretne beszélgetni?

*módszerek és célok
specializálódása*

MI története

Klasszikus kor

speciális problémákat
speciális módszerekkel

Projektek:

SHRDLU (1972),
BACON, AM
DENDRAL (1969-78),
MYCIN(1976)

Romantikus kor

mindenféle problémát
általános eszközökkel

Módszerek:

heurisztikus keresés,
tudás reprezentáció
Prolog

1956 1960 1970 1980 1990 2000 2010

Gregorics Tibor

Mesterséges intelligencia

*módszerek és célok
specializálódása*

MI története

Ipari kor

szakértő rendszerek
tudásalapú rendszerek

Klasszikus kor

speciális problémákat
speciális módszerekkel

Projektek: XCON(1982),
PROSPECTOR (1979)

Módszerek:

shell-ek (IDE)

tudás-alapú technológia

nem-klasszikus következtetés

bizonytalanság kezelés

Romantikus kor

mindenféle problémát
általános eszközökkel

1956 1960 1970 1980 1990 2000 2010

Gregorics Tibor

Mesterséges intelligencia

*módszerek és célok
specializálódása*

MI története

MI tél, majd reneszánsz

Ipari kor

szakértő rendszerek
tudásalapú rendszerek

Klasszikus kor

speciális problémákat
speciális módszerekkel

Romantikus kor

mindenféle problémát
általános eszközökkel

gépi tanulás,
hibrid technológiák

Projektek:

Deep Blue (1997)

IBM Watson (2011)

robotika

Aktuális területek:

mély hálók

felügyelet nélküli

tanulás

adattudomány

1956 1960 1970 1980 1990 2000 2010

Gregorics Tibor

Mesterséges intelligencia

Miről ismerhető fel egy szoftverben az MI?

Intelligens szoftver jellemzői

- megszerzett ismeret tárolása
- automatikus következtetés
- tanulás
- term. nyelvű kommunikáció
- + gépi látás, gépi cselekvés

❑ Megoldandó feladat: nehéz

- A feladat **problématere** hatalmas,
- szisztematikus keresés helyett intuícióra, kreativitásra (azaz **heurisztikára**) van szükségünk ahhoz, hogy elkerüljük a kombinatorikus robbanást.

❑ Szoftver viselkedése: intelligens

- Turing teszt vs. kínai szoba elmélet
- általános mesterséges intelligencia

❑ Felhasznált technológiák: sajátosak

- speciális reprezentáció a feladat **modellezéséhez**
- heurisztikával megerősített hatékony **algoritmusok**
- **gépi tanulás** módszerei

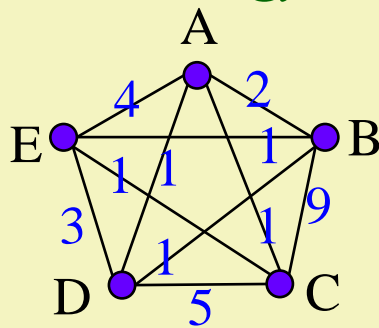
modellezés
és keresés

gépi tanulás



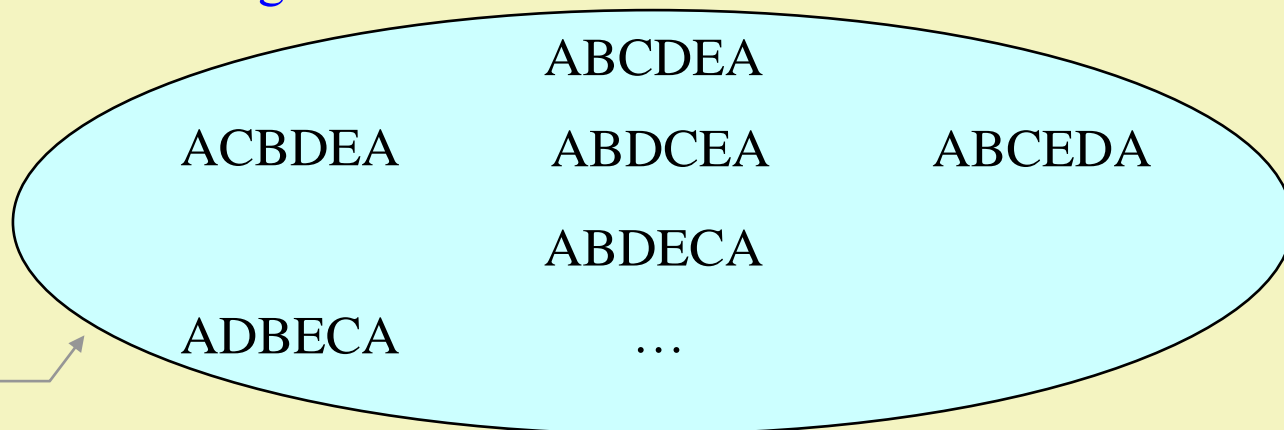
Utazó ügynök problémája

Adott n város a közöttük vezető utak költségeivel. Melyik a legolcsóbb olyan útvonal, amely az A városból indulva mindegyik várost egyszer érintve visszatér az A városba?



lehetséges utak:

n	$(n-1)!$
5	24
50	$6 \cdot 10^{62}$

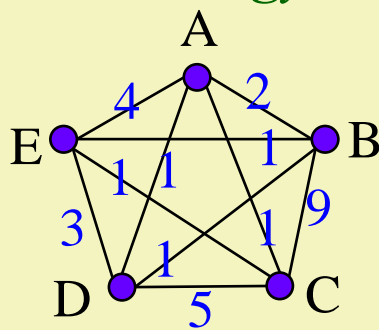


problématér



Utazó ügynök problémája

Adott n város a közöttük vezető utak költségeivel. Melyik a legolcsóbb olyan útvonal, amely az A városból indulva mindegyik várost egyszer érintve visszatér az A városba?



~~AEDCBA~~

AEDBCA

ACEDBA

felesleges
elemek
elhagyása

ACEBDA

szomszédos
elempár cseréje

start: ABCDEA $2+9+5+3+4=23$

ACBDEA
 $1+9+1+3+4=18$

ABDCEA
 $2+1+5+1+4=13$

ABCEDA
 $2+9+1+3+1=16$

legjobb elem
választása

ABDECA $2+1+3+1+1=8$

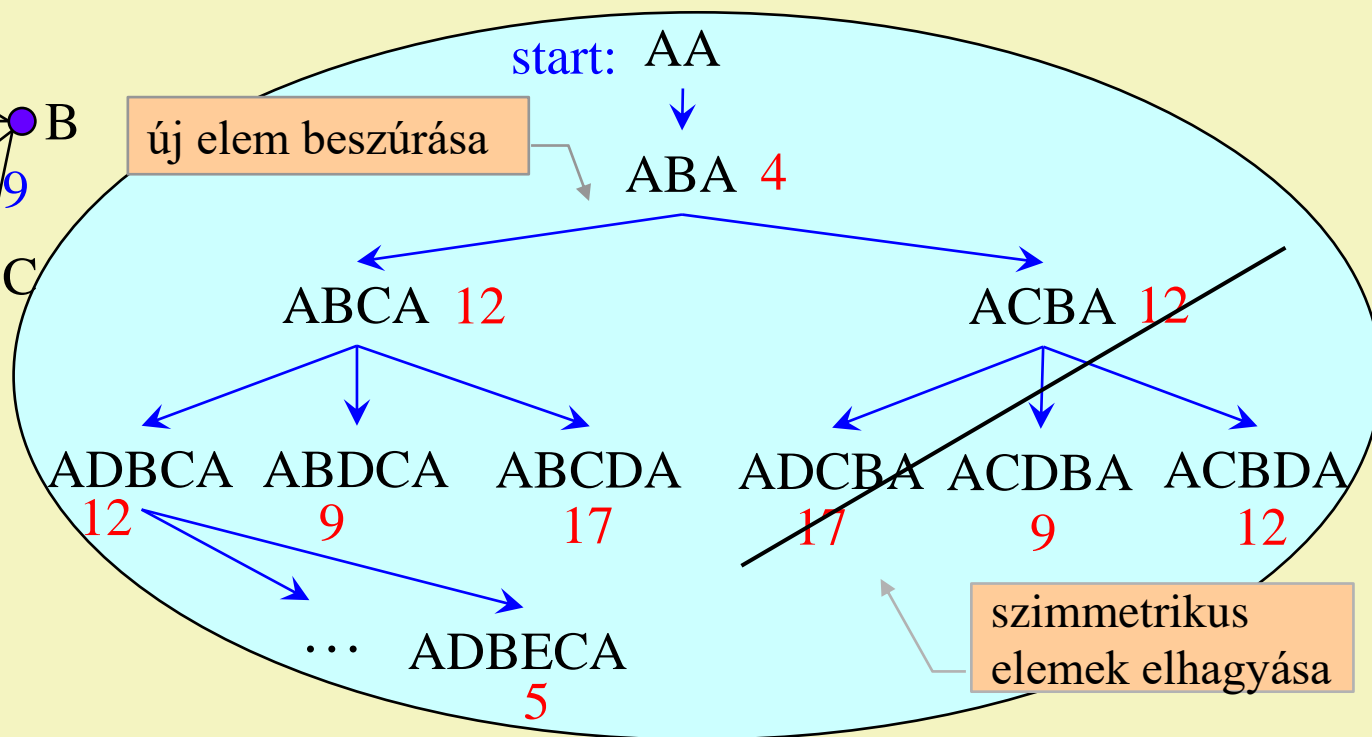
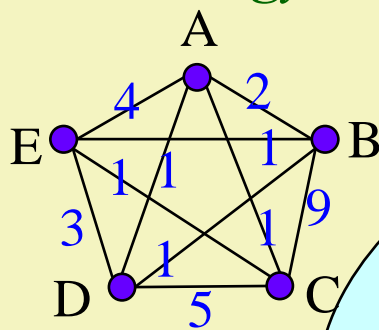
ADBECA
 $1+1+1+1+1=5$

...

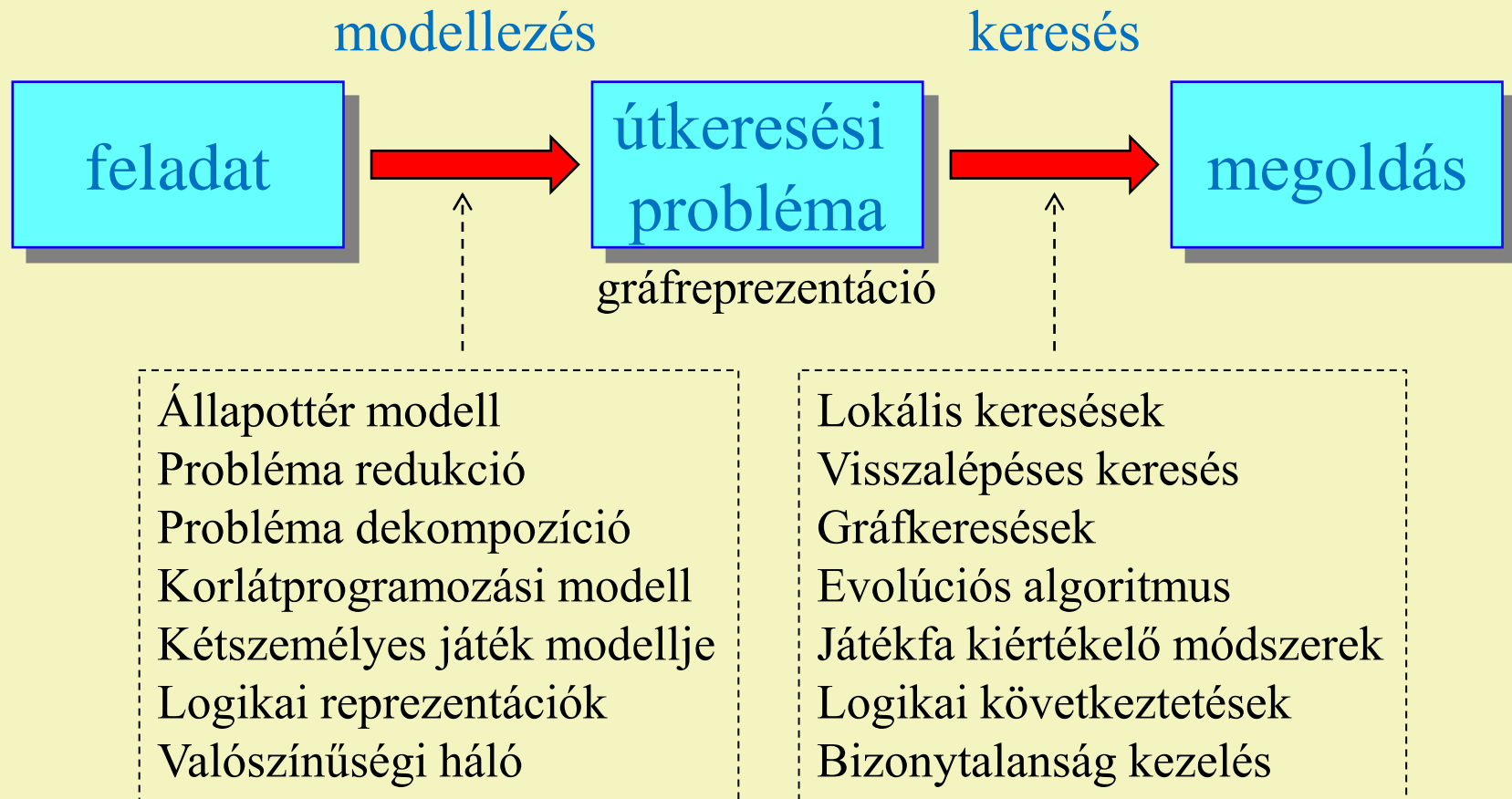


Utazó ügynök problémája

Adott n város a közöttük vezető utak költségeivel. Melyik a legolcsóbb olyan útvonal, amely az A városból indulva mindegyik várost egyszer érintve visszatér az A városba?



MODELLEZÉS & KERESÉS



Mire kell a modellezésnek fókuszálni

- ❑ *Problématér elemei*: probléma lehetséges válaszai
- ❑ *Cél*: egy helyes válasz (megoldás) megtalálása
- ❑ *Keresést segítő ötletek* (heurisztikák):
 - Problématér **hasznos elemeinek** elválasztása a haszontalanoktól.
 - **Kiinduló elem** kijelölése.
 - Az elemek **szomszédsági kapcsolatainak** kijelölése, hogy a probléma tér elemeinek szisztematikus bejárását segítsük.
 - Adott pillanatban elérhető **elemek rangsorolása**.

Útkeresési probléma

- ❑ Útkeresési probléma az, amelynek megoldása megfeleltethető egy **élsúlyozott irányított gráf**beli
 - **csúcsnak** (célcsúcs), vagy még inkább
 - **útnak** (startcsúcsból célcsúcsba, esetleg a legolcsóbb)

← Számos olyan modellező módszert ismerünk, amely a kitűzött feladatot útkeresési problémává fogalmazza át.

- ❑ Ez a gráf (δ -gráf) lehet végtelen nagy, de
 - csúcsainak **kifoka véges**, és
 - **élei súlyának** (költségének) van egy **konstans globális pozitív alsó korlátja** (δ).

Gráf fogalmak 1.

- csúcsok, irányított élek
- él n -ből m -be
- n utódai
- n szülei
- irányított gráf
- véges sok kivezető él
- élköltség
- δ -tulajdonság ($\delta \in \mathbb{R}^+$)
- δ -gráf

$N, A \subseteq N \times N$ (végtelen számosság)

$(n, m) \in A \quad (n, m \in N)$

$\Gamma(n) = \{m \in N \mid (n, m) \in A\}$

$\pi(n) \in \Pi(n) = \{m \in N \mid (m, n) \in A\}$

$R = (N, A)$

$|\Gamma(n)| < \infty \quad (\forall n \in N)$

$c: A \rightarrow \mathbb{R}$

$c(n, m) \geq \delta > 0 \quad (\forall (n, m) \in A)$

δ -tulajdonságú, véges sok kivezető
élű, élsúlyozott irányított gráf

Gráf fogalmak 2.

- **irányított út**

δ -gráfokban ez végtelen sok út esetén is értelmes.

Értéke ∞ , ha nincs egy út se.

- út hossza

- út költsége

- **opt. költség**

- opt. költségű út

$$\alpha = (n, n_1), (n_1, n_2), \dots, (n_{k-1}, m)$$

$$= \langle n, n_1, n_2, \dots, n_{k-1}, m \rangle$$

$$n \rightarrow^\alpha m, n \rightarrow m, n \rightarrow M \quad (M \subseteq N)$$

$$\{n \rightarrow m\}, \{n \rightarrow M\} \quad (M \subseteq N)$$

az út éleinek száma: $|\alpha|$

$$c(\alpha) = c^\alpha(n, m) := \sum_{i=1..k} c(n_{i-1}, n_i)$$

$$\text{ha } \alpha = \langle n = n_0, n_1, n_2, \dots, n_{k-1}, m = n_k \rangle$$

$$c^*(n, m) := \min_{\alpha \in \{n \rightarrow m\}} c^\alpha(n, m)$$

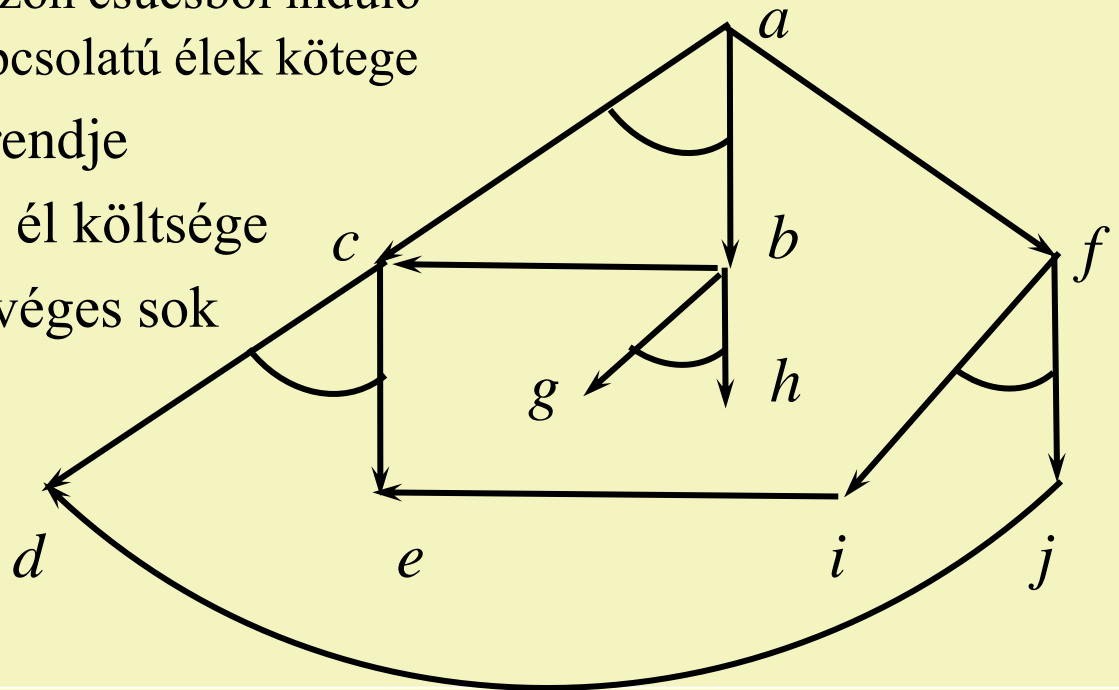
$$c^*(n, M) := \min_{\alpha \in \{n \rightarrow M\}} c^\alpha(n, m)$$

$$n \rightarrow^* m := \min_c \{ \alpha \mid \alpha \in \{n \rightarrow m\} \}$$

$$n \rightarrow^* M := \min_c \{ \alpha \mid \alpha \in \{n \rightarrow M\} \}$$

ÉS/VAGY gráfok

- $R=(N,A)$ élsúlyozott irányított hipergráf, ahol
 - N a csúcsok halmaza
 - $A \subseteq \{ (n,M) \in N \times N^+ \mid 0 \neq |M| < \infty \}$ a **hiperélek** halmaza
hiperél \sim ugyanazon csúcsból induló
ÉS kapcsolatú élek kötege
 - $|M|$ a hiperél rendje
 - $c(n,M)$ az (n,M) él költsége
- Egy csúcsból csak véges sok hiperél indulhat.
- $0 < \delta \leq c(n,M)$



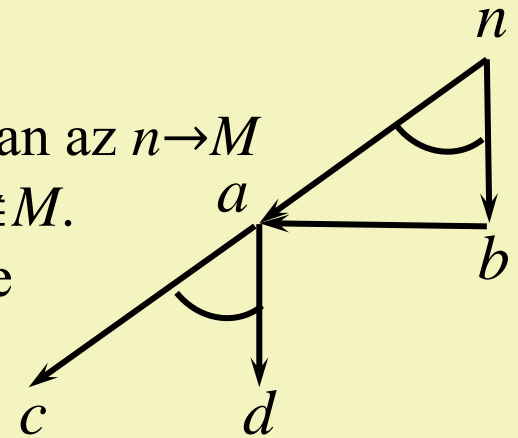
- Egyértelmű haladási irányok a csúcsok között, amelyek a csúcsok közötti távolságok (d, e) alapján vannak meghatározva.
-
- A csúcsok közötti távolságok (d, e) alapján vannak meghatározva az irányok.
- Egyértelmű haladási irányok
- Távolságok
- Csúcsok

- ## Egyértelmű haladási irányok a -ból $\langle d, e \rangle$ -be

A hiperút bejárása

- Az $n \rightarrow M$ hiperút bejárását a hiperéleinek adott sorrendű felsorolásával kapjuk, amelyet a **hiperút csúcsaiból képzett csúcs-sorozatok** felsorolásával is megadhatunk :

- első sorozat: $\langle n \rangle$
- C sorozatot a $C^{k \leftarrow K}$ sorozat követi, ha van az $n \rightarrow M$ hiperútban (k, K) hiperél, és $k \in C$, de $k \notin M$.
 $C^{k \leftarrow K}$ úgy kapjuk, hogy C -ben a k helyére mindenhol K -t írunk.



- Így egy hiperutat közönséges irányított útként foghatunk fel igaz többféleképpen is, mert több bejárása is lehet:

$$\langle n \rangle \rightarrow \langle a, b \rangle \rightarrow \langle a, a \rangle \rightarrow \langle c, d, c, d \rangle$$

$$\langle n \rangle \rightarrow \langle a, b \rangle \rightarrow \langle c, d, b \rangle \rightarrow \langle c, d, a \rangle \rightarrow \langle c, d, c, d \rangle$$

Gráfrepresentáció fogalma

- ❑ Minden útkeresési probléma rendelkezik egy (a probléma modellezéséből származó) gráfrepresentációval, ami egy (R, s, T) hármas, amelyben
 - $R=(N, A, c)$ a **representációs gráf** (δ - vagy ÉS/VAGY gráf)
 - az $s \in N$ **startcsúcs**,
 - a $T \subseteq N$ halmazbeli **célcsúcsok**.
- ❑ és a probléma megoldása:
 - t cél vagy $\langle t_1, \dots, t_m \rangle$ célcsúcs-sorozat megtalálása ($t, t_1, \dots, t_m \in T$), vagy
 - $s \rightarrow t$ vagy $s \rightarrow \langle t_1, \dots, t_m \rangle$ esetleg egy optimális $s \rightarrow^* T$ út megtalálása

Útkeresés δ -gráfban

- Egy útkeresési probléma megoldásához a reprezentációs gráfjának nagy mérete miatt speciális (nem-determinisztikus, heurisztikus) útkereső algoritmusra van szükség, amely
 - a startcsúcsból **indul** (kezdeti aktuális csúcs);
 - minden lépésben **nem-determinisztikus** módon új aktuális csúcs(oka)t **választ** a korábbi aktuális csúcs(ok) segítségével (gyakran azok gyerekei közül);
 - **tárolja** a már feltárt reprezentációs gráf egy részét;
 - **megáll**, ha célcsúcsot talál vagy nyilvánvalóvá válik, hogy erre semmi esélye.

Útkeresés ÉS/VAGY gráfban

- ❑ ÉS/VAGY gráfbeli megoldás-gráf keresése visszavezethető egy δ -gráfban történő útkeresésre.
- ❑ A startcsúcsból induló hiperutakat (köztük a megoldás-gráfokat is) a bejárásukkal (közönséges irányított utakkal) ábrázolhatjuk, amelyek egy δ -gráfot(!) határoznak meg. A δ -gráf
 - csúcsai az eredeti ÉS/VAGY gráf csúcsainak sorozatai
 - startcsúcsa az ÉS/VAGY gráf startcsúcsából álló sorozat
 - célcsúcsai az ÉS/VAGY gráf célcsúcsaiból álló sorozatok
- ❑ Az így nyert δ -gráf megoldási újai az eredeti ÉS/VAGY gráfbeli megoldás-gráfokat reprezentálják. Ezért egy ÉS/VAGY gráfban a megoldás-gráf megkeresése a neki megfeleltetett δ -gráfban történő megoldási út megkeresésével helyettesíthető.